

Původní vstup x

Předzpracování

Zarovnání

Připojení délky

Formátovaný
vstup $x_1, x_2 \dots x_t$

Iterované
zpracování

Kompresní
funkce f

x_i

f

H_i

H_{i-1}

H_t

$H_0=IV$

g

Výstup $h(x)=g(H_t)$

