МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика» Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №2 по курсу «Параллельная обработка данных»

Технология MPI и технология CUDA. MPI-IO

Выполнил: К.О.Вахрамян

Группа: 8О-406Б

Преподаватели: К.Г. Крашенинников,

А.Ю. Морозов

Условие

Кратко описывается задача:

1. Цель работы.

Совместное использование технологии MPI и технологии CUDA.

Применение библиотеки алгоритмов для параллельных расчетов Thrust. Реализация метода Якоби. Решение задачи Дирихле для уравнения Лапласа в трехмерной области с граничными условиями первого рода. Использование механизмов MPI-IO и производных типов данных.

2. Вариант задания.

MPI Type hvector

Программное и аппаратное обеспечение

GPU:

--- General Information for device ---

Name: NVIDIA GeForce GTX 1650

Compute capability: 7.5 Clock rate: 1560000

Device copy overlap: Enabled

Kernel execution timeout: Enabled --- Memory Information for device ---

Total global mem: 4100521984 Total constant Mem: 65536

Max mem pitch: 2147483647

Texture Alignment: 512

--- MP Information for device ---

Multiprocessor count: 16 Shared mem per mp: 49152 Registers per mp: 65536 Threads in warp: 32

Max threads per block: 1024

Max thread dimensions: (1024, 1024, 64)

Max grid dimensions: (2147483647, 65535, 65535)

CPU:

Architecture: x86 64

32-bit, 64-bit CPU op-mode(s): Byte Order: Little Endian

Address sizes: 39 bits physical, 48 bits virtual

CPU(s):

0-7On-line CPU(s) list: 2 Thread(s) per core: Core(s) per socket: 4

Socket(s): 1 NUMA node(s): 1

Vendor ID: GenuineIntel

CPU family: 6 Model: 158

Model name: Intel(R) Core(TM) i5-9300HF CPU @ 2.40GHz

Stepping: 13

CPU MHz: 1274.759
CPU max MHz: 2400.0000
CPU min MHz: 800.0000
BogoMIPS: 4800.00
Virtualization: VT-x

L1d cache: 128 KiB
L1i cache: 128 KiB
L2 cache: 1 MiB
L3 cache: 8 MiB

OS:

Linux Mint 20

Compiler:

nvcc

Code Editor:

VS Code

Метод решения

Задача решается аналогично предыдущей ЛР. Для записи в файл необходим производный тип данных MPI_Type_vector. Тип создается как набор блоков из элементов исходного типа, при этом между блоками задаются регулярные промежутки. Все вычисление и обмен граничными условиями производятся на GPU.

Описание программы

Хотя мы решаем двухмерную задачу, данные хранятся в одномерном массиве. Для правильной индексации используется макрос:

```
#define _i(i, j) (((j) + 1) * (nx + 2) + (i) + 1)
```

Для индексации по сетке блоков:

```
#define _ib(i, j) ((j) * nbx + (i))
```

```
Ядро для инициализации начальным значением:
```

```
__global__ void kernellnit(double* data, int nx, int ny, double u0)
```

Ядро записи в буфер граничных значений слева и справа

__global__ void kernelSendLeftRight()

```
Аналогично, сверху и снизу
__global__ void kernelSendFrontBack()

Ядро для чтения из буфера для левых и правых значений
__global__ void kernelReciveLeftRight()

Аналогично, сверху снизу
__global__ void kernelReciveFrontBack()

Шаг итерационного процесса
__global__ void kernelStep()

Подсчет разницы между новым предыдущим значением
global__ void kernelDiff()
```

Данные считывает нулевой процесс и отправляет всем при помощи функции:

MPI_Bcast();

Отправка данных между процессами осуществляется при помощи буферизованной функции:

MPI_Bsend();

Данная функция является неблокирующей Получение про помощи: MPI_Recv();

Максимальная погрешность ищется при помощи редукции MPI_Allreduce(MPI_IN_PLACE, &check, 1, MPI_DOUBLE, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD);

Результаты

Сетка Блок	MPI + CUDA	CPU
1 1 10 10	0.274s	0.30s
2 2 50 50	1.503s	3.83s
4 2 70 70	20.267s	1m10.212s

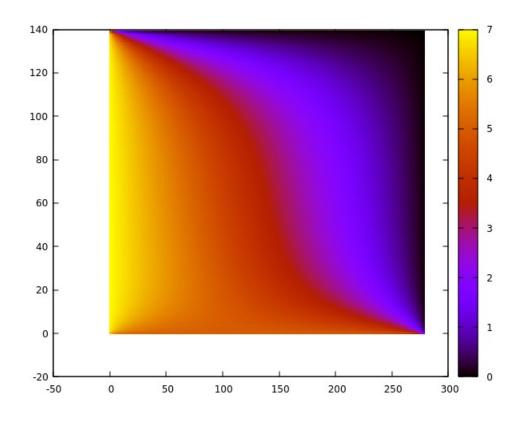
<<<32,32>>>

Сетка Блок	MPI + CUDA	CPU
1 1 10 10	1.202s	0.3s
2 2 50 50	0.803s	3.83
4 2 70 70	4.112s	1m10.212s

<<<1024,1024>>>

Сетка Блок	MPI + CUDA	CPU
1 1 10 10	0.400s	0.30s
2 2 50 50	0.523s	3.83
4 2 70 70	2.512s	1m10.212s

4 2 70 70 mpi.out 1e-10 1.0 2.0 7.0 0.0 5.0 0.0



Выводы

Данная лабораторная работа является доработкой предыдущей. Удалось заметно ускорить код засчет технологии CUDA. Однако, стоит быть аккуратным, т.к. неправильное распараллеливание может только увеличить время работы программы. Также, в рамках работы мною были использованы произвольные типы данных. Запись в файл велась параллельно в каждом процессе.