Lab 7: Multithreading

1950787 杨鑫

实验目的:

- 熟悉线程的概念,对比进程加深理解
- 实现线程的创建和切换功能
- 体会同步和互斥的必要性,并通过使用锁来解决该类问题

实验步骤:

首先切换分支至 thread branch, 以获取本次实验的内容

同时清理文件, 以获得纯净的初始文件系统

```
git checkout thread
make clean
```

a. Uthread: switching between threads

实验目的:

在本练习中,您将为用户级线程系统设计上下文切换机制,然后实现它。 为了让你开始,你的 xv6 有两个文件 user/uthread.c 和 user/uthread_switch.S,以及 Makefile 中的一个规则来构建一个uthread 程序。 uthread.c 包含大部分用户级线程包,以及三个简单测试线程的代码。 threading 包缺少一些用于创建线程和在线程之间切换的代码。

您的工作是制定一个计划来创建线程并保存/恢复寄存器以在线程之间切换,并实施该计划。

实验分析:

本实验要求实现线程的创建和切换机制,创建时要记录函数的 pc 位置以确保切换后能找到起始位置并执行,并且要修改栈指针位于栈顶处;切换时要保存旧线程的上下文,同时要恢复新线程的上下文。

实验核心代码:

uthread.c

```
struct thread {
  char     stack[STACK_SIZE]; /* the thread's stack */
  int     state; /* FREE, RUNNING, RUNNABLE */
```

```
struct context thread_context;/* the context for the thread */
};
void
thread_schedule(void)
  struct thread *t, *next_thread;
  /* Find another runnable thread. */
  next_thread = 0;
  t = current_thread + 1;
  for(int i = 0; i < MAX_THREAD; i++){</pre>
   if(t >= all_thread + MAX_THREAD)
      t = all_thread;
   if(t->state == RUNNABLE) {
     next_thread = t;
     break;
   }
   t = t + 1;
  }
  if (next_thread == 0) {
    printf("thread_schedule: no runnable threads\n");
    exit(-1);
  }
  next_thread->state = RUNNING;
    t = current_thread;
   current_thread = next_thread;
    /* YOUR CODE HERE
     * Invoke thread_switch to switch from t to next_thread:
    * thread_switch(??, ??);
    thread_switch(&t->thread_context, &current_thread->thread_context);
  } else
    next\_thread = 0;
}
void
thread_create(void (*func)())
  struct thread *t;
  for (t = all_thread; t < all_thread + MAX_THREAD; t++) {</pre>
   if (t->state == FREE) break;
  }
  t->state = RUNNABLE;
  // YOUR CODE HERE
  t->thread_context.ra = (uint64)func;
  t->thread_context.sp = (uint64)(t->stack) + STACK_SIZE;
}
```

```
.text
    /*
        * save the old thread's registers,
        * restore the new thread's registers.
    .globl thread_switch
thread_switch:
    /* YOUR CODE HERE */
    sd ra, 0(a0)
   sd sp, 8(a0)
   sd s0, 16(a0)
   sd s1, 24(a0)
   sd s2, 32(a0)
   sd s3, 40(a0)
   sd s4, 48(a0)
   sd s5, 56(a0)
   sd s6, 64(a0)
   sd s7, 72(a0)
   sd s8, 80(a0)
   sd s9, 88(a0)
   sd s10, 96(a0)
   sd s11, 104(a0)
   ld ra, 0(a1)
   ld sp, 8(a1)
   ld s0, 16(a1)
   ld s1, 24(a1)
   1d s2, 32(a1)
   ld s3, 40(a1)
   ld s4, 48(a1)
   ld s5, 56(a1)
   ld s6, 64(a1)
   1d s7, 72(a1)
   ld s8, 80(a1)
   ld s9, 88(a1)
   ld s10, 96(a1)
   ld s11, 104(a1)
    ret /* return to ra */
```

测试:

```
xv6 kernel is booting
hart 1 starting
hart 2 starting
init: starting sh
$ uthread
thread a started
thread_b started
thread c started
thread c 0
thread a 0
thread b 0
thread_c 1
thread a 1
thread b 1
thread c 2
thread_a 2
thread b 2
```

```
thread_a 96
thread_b 96
thread_c 97
thread_a 97
thread_b 97
thread_c 98
thread_a 98
thread_b 98
thread_b 99
thread_a 99
thread_b 99
thread_b 99
thread_b 100
thread_a: exit after 100
thread_b: exit after 100
thread_b: exit after 100
thread_b: exit after 100
```

可以准确的执行 uthread 测试

评分:

```
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./grade-lab-thread Uthread
make: "kernel/kernel"已是最新。
== Test uthread == uthread: OK (2.9s)
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$
```

可以通过所有测试

b. Using threads

实验目的:

在本作业中,您将使用哈希表探索线程和锁的并行编程。 您应该在具有多个内核的真实 Linux 或 MacOS 计算机(不是 xv6,不是 qemu)上执行此任务。 大多数最新的笔记本电脑都有多核处理器。

这里提供了一个测试程序,使用哈希表来添加元素并取出。要在这个程序上实现多线程以提高运行速度。但是在刚开始时执行这个测试程序时,若选择两个线程会导致大量的 key missing,这是因为在多线程并发处理时没有处理好同步互斥关系,所以需要加上互斥锁来确保程序能够正确的执行而不会出现 key missing 的情况。

但是如果全部加锁的话,会导致执行速度变慢,而达不到多线程加速的效果,所以还需要进一步分析什么时候需要加锁而什么时候不必。

实验分析:

当两个线程向哈希表的同一个bucket分别插入不同的元素的时候,如果当他们都找到了插入位置(即该bucket)的最后面,但是两者都还没插入,此时无论哪个先插入都会被后插入的"替换"掉。

这样会导致 key missing,所以要通过锁建立一个合适的同步互斥机制来避免这种情况的发生。我们先可以考虑在每次添加键的时候都设置一个互斥信号量,必须等待前一个线程的添加完成后,下一个才能继续添加。这样可以解决上述的冲突,可以保证添加键后不会出现键的缺失情况;然后考虑一下:这样做在每次添加键都要开关锁,会造成比较大的开销。实际上,当不同线程添加的键的哈希值不同时,他们是无关的,是可以完全并行的,只有当两个键的哈希值相同才可能出现错误。所以我们可以修改互斥信号,为每个 bucket 添加一个互斥信号,每次向某个 bucket 插入键时只锁住该 bucket 的互斥信号即可,只样不仅可以解决冲突,还可以大大提高并行度,从而提高执行速度。

解决 ph_safe:

实验核心代码:

ph.c

```
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <assert.h>
#include <pthread.h>
#include <sys/time.h>
#define NBUCKET 5
#define NKEYS 100000
struct entry {
 int key;
  int value;
 struct entry *next;
struct entry *table[NBUCKET];
int keys[NKEYS];
int nthread = 1;
pthread_mutex_t lock;
double
now()
{
struct timeval tv;
 gettimeofday(&tv, 0);
 return tv.tv_sec + tv.tv_usec / 1000000.0;
}
```

```
static void
insert(int key, int value, struct entry **p, struct entry *n)
  struct entry *e = malloc(sizeof(struct entry));
  e\rightarrow key = key;
 e->value = value;
 e \rightarrow next = n;
 p = e;
}
static
void put(int key, int value)
 int i = key % NBUCKET;
 // is the key already present?
  struct entry *e = 0;
  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
   if (e->key == key)
     break;
  }
  if(e){
   // update the existing key.
   e->value = value;
 } else {
   // the new is new.
   insert(key, value, &table[i], table[i]);
 }
}
static struct entry*
get(int key)
 int i = key % NBUCKET;
  struct entry *e = 0;
  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
   if (e->key == key) break;
  }
 return e;
}
static void *
put_thread(void *xa)
 int n = (int) (long) xa; // thread number
 int b = NKEYS/nthread;
  for (int i = 0; i < b; i++) {
    pthread_mutex_lock(&lock);
    put(keys[b*n + i], n);
    pthread_mutex_unlock(&lock);
  }
  return NULL;
```

```
}
static void *
get_thread(void *xa)
  int n = (int) (long) xa; // thread number
  int missing = 0;
  for (int i = 0; i < NKEYS; i++) {
    struct entry *e = get(keys[i]);
   if (e == 0) missing++;
  printf("%d: %d keys missing\n", n, missing);
 return NULL;
}
main(int argc, char *argv[])
  pthread_t *tha;
  void *value;
  double t1, t0;
 if (argc < 2) {
    fprintf(stderr, "Usage: %s nthreads\n", argv[0]);
    exit(-1);
  }
  nthread = atoi(argv[1]);
  tha = malloc(sizeof(pthread_t) * nthread);
  srandom(0);
  assert(NKEYS % nthread == 0);
  for (int i = 0; i < NKEYS; i++) {
   keys[i] = random();
  }
  //
  // first the puts
  pthread_mutex_init(&lock, NULL);
  t0 = now();
  for(int i = 0; i < nthread; i++) {
    assert(pthread_create(&tha[i], NULL, put_thread, (void *) (long) i) == 0);
  }
  for(int i = 0; i < nthread; i++) {
   assert(pthread_join(tha[i], &value) == 0);
  }
  t1 = now();
  printf("%d puts, %.3f seconds, %.0f puts/second\n",
         NKEYS, t1 - t0, NKEYS / (t1 - t0));
  // now the gets
  t0 = now();
  for(int i = 0; i < nthread; i++) {
    assert(pthread_create(&tha[i], NULL, get_thread, (void *) (long) i) == 0);
  }
```

测试:

```
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./ph 2
100000 puts, 9.066 seconds, 11030 puts/second
1: 0 keys missing
0: 0 keys missing
200000 gets, 6.896 seconds, 29001 gets/second
```

可以看到, 所有的 key missing 已经被消除, 但是执行速度比较慢

评分:

```
== Test ph_safe == make[1]: 进入目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
|make[1]: "ph"已是最新。
|make[1]: 离开目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
|ph_safe: OK (14.7s)
```

可以通过所有测试

解决 ph_fast:

实验核心代码:

ph.c

```
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <assert.h>
#include <pthread.h>
#include <sys/time.h>
#define NBUCKET 5
#define NKEYS 100000
struct entry {
  int key;
 int value;
 struct entry *next;
struct entry *table[NBUCKET];
int keys[NKEYS];
int nthread = 1;
pthread_mutex_t lock[NBUCKET];
```

```
double
now()
{
struct timeval tv;
gettimeofday(&tv, 0);
return tv.tv_sec + tv.tv_usec / 1000000.0;
static void
insert(int key, int value, struct entry **p, struct entry *n)
 struct entry *e = malloc(sizeof(struct entry));
 e->key = key;
 e->value = value;
 e->next = n;
  p = e;
}
static
void put(int key, int value)
 int i = key % NBUCKET;
  pthread_mutex_lock(&lock[i]);
 // is the key already present?
  struct entry *e = 0;
  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
   if (e->key == key)
     break;
  }
  if(e){
  // update the existing key.
   e->value = value;
  } else {
   // the new is new.
    insert(key, value, &table[i], table[i]);
  {\tt pthread\_mutex\_unlock(\&lock[i]);}
}
static struct entry*
get(int key)
 int i = key % NBUCKET;
  struct entry *e = 0;
  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
   if (e->key == key) break;
  }
 return e;
}
static void *
put_thread(void *xa)
{
```

```
int n = (int) (long) xa; // thread number
  int b = NKEYS/nthread;
  for (int i = 0; i < b; i++) {
    put(keys[b*n + i], n);
  }
 return NULL;
}
static void *
get_thread(void *xa)
  int n = (int) (long) xa; // thread number
  int missing = 0;
  for (int i = 0; i < NKEYS; i++) {
   struct entry *e = get(keys[i]);
   if (e == 0) missing++;
  printf("%d: %d keys missing\n", n, missing);
  return NULL;
}
main(int argc, char *argv[])
  pthread_t *tha;
 void *value;
  double t1, t0;
  if (argc < 2) {
    fprintf(stderr, "Usage: %s nthreads\n", argv[0]);
   exit(-1);
  nthread = atoi(argv[1]);
  tha = malloc(sizeof(pthread_t) * nthread);
  srandom(0);
  assert(NKEYS % nthread == 0);
  for (int i = 0; i < NKEYS; i++) {
    keys[i] = random();
  }
  //
  // first the puts
  for (int i = 0; i < NBUCKET; i++)
    pthread_mutex_init(&lock[i], NULL);
  t0 = now();
  for(int i = 0; i < nthread; i++) {
    assert(pthread_create(&tha[i], NULL, put_thread, (void *) (long) i) == 0);
  for(int i = 0; i < nthread; i++) {
   assert(pthread_join(tha[i], &value) == 0);
  }
  t1 = now();
  printf("%d puts, %.3f seconds, %.0f puts/second\n",
```

```
NKEYS, t1 - t0, NKEYS / (t1 - t0));

//
// now the gets
//
t0 = now();
for(int i = 0; i < nthread; i++) {
    assert(pthread_create(&tha[i], NULL, get_thread, (void *) (long) i) == 0);
}
for(int i = 0; i < nthread; i++) {
    assert(pthread_join(tha[i], &value) == 0);
}
t1 = now();
printf("%d gets, %.3f seconds, %.0f gets/second\n",
    NKEYS*nthread, t1 - t0, (NKEYS*nthread) / (t1 - t0));
}</pre>
```

测试:

```
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./ph 2
,100000 puts, 4.911 seconds, 20361 puts/second
,1: 0 keys missing
,0: 0 keys missing
,200000 gets, 7.262 seconds, 27540 gets/second
```

可以看到,在没有 key missing 的情况下,速度也提高了很多

评分:

```
== Test ph_fast == make[1]: 进入目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
ph_fast: OK (26.1s)
```

可以通过所有测试

c. Barrier

实验目的:

在这个任务中,您将实现一个屏障:应用程序中的一个点,所有参与的线程都必须等待,直到所有其他参与的线程也到达该点。 您将使用 pthread 条件变量,这是一种类似于 xv6 的睡眠和唤醒的序列协调技术。

n 指定在屏障上同步的线程数(barrier.c 中的 nthread)。每个线程执行一个循环。在每次循环迭代中,一个线程调用 barrier(),然后休眠随机数微秒。断言触发,因为一个线程在另一个线程到达屏障之前离开了屏障。期望的行为是每个线程都阻塞在屏障()中,直到它们的所有 nthread 都调用了屏障()。

您的目标是实现所需的屏障行为。

实验分析:

本次实验实际上是另一种同步互斥机制的实现。在程序中让多个线程反复执行一个 barrier() 函数,但是要求必须等待所有线程执行完一次 barrier() 后,他们才能继续执行后面的代码。也就是说,所有线程必须阻塞在 barrier() 中,除非所有的线程都已经到达该处。

我们只需要在 barrier() 中每次执行时增加一次 nthread,如果 nthread 还没到达线程总数,则让其加入等待队列并阻塞;若达到线程总数,则释放所有等待队列中的线程并重新计数。

实验核心代码:

barrier.c

```
static void
barrier()
{
   pthread_mutex_lock(&bstate.barrier_mutex);
   bstate.nthread++;
   if (bstate.nthread == nthread) {
      bstate.nthread = 0;
      bstate.round++;
      pthread_cond_broadcast(&bstate.barrier_cond);
   } else {
      pthread_cond_wait(&bstate.barrier_cond, &bstate.barrier_mutex);
   }
   pthread_mutex_unlock(&bstate.barrier_mutex);
}
```

测试:

```
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ make barrier gcc -o barrier -g -02 notxv6/barrier.c -pthread yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./barrier 2 OK; passed yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./barrier 3 OK; passed yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$
```

评分:

```
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$ ./grade-lab-thread barrier
make: "kernel/kernel"已是最新。
== Test barrier == make: "barrier"已是最新。
barrier: OK (11.8s)
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$
```

可以通过所有测试

实验评分:

按照实验要求对本次实验的所有小实验进行评分,结果如图:

```
== Test uthread ==
$ make qemu-gdb
uthread: OK (4.2s)
== Test answers-thread.txt == answers-thread.txt: OK
== Test ph_safe == make[1]: 进入目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
ph_safe: OK (11.6s)
___ Test ph_fast == make[1]: 进入目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020" make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
ph fast: OK (26.0s)
== Test barrier == make[1]: 进入目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
make[1]: "barrier"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/yangxin/桌面/xv6-labs-2020"
barrier: OK (11.3s)
== Test time ==
time: OK
Score: 60/60
yangxin@yangxin-virtual-machine:~/桌面/xv6-labs-2020$
```

通过了所有测试

问题以及解决办法:

a.多线程为何会造成初始的哈希表键缺失

原始的插入键代码如下:

```
static
void put(int key, int value)
  int i = key % NBUCKET;
  // is the key already present?
  struct entry *e = 0;
  for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
    if (e->key == key)
      break;
  }
  if(e){
   // update the existing key.
    e->value = value;
  } else {
    // the new is new.
    insert(key, value, &table[i], table[i]);
  }
}
```

可以看到,首先计算出插入的 bucket 的序号 i 以后,就要寻找该 bucket 的插入位置(一般是在最后)。如果两个线程一前一后执行,先插入一个键,然后插入另一个键,则不会发生任何错误;但是如果两个线程同时完成了找到插入位置这一过程,并且都还没插入时,此时二者的插入位置是同一个(即当前桶中最后一个元素的后面),然后无论以何种顺序完成插入后,最先插入的那个键一定会被最后插

入的键替代掉,这样就会导致键的缺失。这就是为什么需要在插入键时加入互斥锁以防止错误产生的原 因。

实验心得:

- 1. 本次实验体会到了线程的概念,熟悉了线程的创建,切换等操作,对于上下文的回复也有了一定的体会
- 2. 本次实验还发现并尝试解决了多线程中的同步互斥问题:由于多线程的出现,一些必须保证一定先后执行次序的地方不能得到保证,从而会导致出现一系列错误,为了避免这种错误的产生,可以通过使用锁来保证一定的同步和互斥关系
- 3. 在使用锁时,要注意尽量在最小的地方使用互斥锁,即某些不需要维持同步互斥的地方尽量让他们不受锁的影响,否则会导致多线程加速程序执行效率的优势得不到体现
- 4. 了解了一些常见的原子操作和锁