Monochrome Dreams Classification Documentatie Project

Coiculescu Veronica-Ionela Grupa 241

Proiectul urmărește utilizarea unor modele de machine learning pentru a clasifica corect un set de imagini alb-negru în clasele corespunzătoare. Dându-se o serie de imagini și etichetele asociate fiecăreia, am antrenat modelele, am testat acuratețea folosind datele de validare și am calculat predicțiile pentru datele de test.

Pentru fiecare program am importat toate pachetele de care am nevoie, apoi am citit datele de antrenare, cele de validare și de test. Din documentul "train.txt" am citit numele imaginilor aflate pe prima coloană și clasele de pe a doua coloană, folosind *loadtxt()* din pachetul numpy. Am parcurs lista cu numele, am citit imaginile aflate în fișierul "train" prin intermediul funcției *imread*("train/" + nume_imagine), iar array-ul obținut, care avea inițial dimensiunea 32x32, a fost transformat într-unul cu dimensiunea de 1x1024 pentru a putea procesa mai ușor datele și a fost adăugat în array-ul în care am stocat toate imaginile.În același mod am procedat și cu datele de validare și de test.

```
train_name_images = np.loadtxt('train.txt', 'str',
delimiter=',', usecols=0)
train_classes = np.loadtxt('train.txt', 'int', delimiter=',',
usecols=1)
train_images = []
for name in train_name_images:
   img = image.imread('train/' + name)
   arr = np.asarray(img)
   arr = np.reshape(arr, (1, 1024))
train_images.append(arr[0])
train_images = np.array(train_images)
```

Pentru a clasifica imaginile am folosit mai multe tipuri de clasificatori, dar cea mai bună acuratețe am obținut-o cu ultimul din lista de mai jos.

I. KNearestNeighbors Classifier - Metoda celor mai apropiați vecini

Am creat clasa KnnClassifier a cărei constructor primește imaginile de antrenare și etichetele acestora, apoi am definit metoda *classify* care primește datele de test, *număr vecini* și tipul distanței folosite în algoritm(11 sau 12).

$$\sum_{i=1}^{n} abs(x-y) - distanţa Manhattan(l1)$$

$$sqrt(\sum_{i=1}^{n} (x-y)^{2}) - distanţa Euclidiană(l2)$$

În funcție de tipul distanței trimis ca parametru, am reținut într-un array values distanța de la datele de test până la fiecare dată de antrenare, am sortat crescător aceste distanțe, am luat indicii corespunzători pentru primele număr_vecini cele mai mici distanțe și i-am stocat în classes_index. Am determinat clasa care avea frecvența cea mai mare, iar apoi am returnat-o.

```
class KnnClassifier:
    def __init__ (self, train_images, train_classes):
        self.train_images = train_images
        self.train_classes = train_classes
    def classify(self, test_images, num_neigh=3,
    dist_type='12'):
        n = len(self.train_images)
        values = np.zeros(n)
        if dist_type == '11':
            values = np.sum(abs(self.train_images -
test_images), axis=1)
        elif dist_type == '12':
            values = np.sqrt(np.sum((self.train_images -
test_images) ** 2, axis=1))
        classes_index = values.argsort()[:num_neigh]
        classes = self.train_classes[classes_index]
        prediction = np.bincount(classes).argmax()
        return prediction
```

Am făcut mai multe teste pentru a vedea pentru care dintre parametrii obțin o acuratețe mai bună. Am creat o listă neighs = [3,5,7,9] și am calculat pentru fiecare număr de vecini și cele două distanțe, obținând : accuracy_l1= [0.4748, 0.4872, 0.4994, 0.503] și accuracy_l2=[0.4760, 0.4772, 0.483, 0.4916] . Astfel, am concluzionat că pentru datele din test, voi folosi număr_vecini egal cu 9 și distanța 11. Am apelat metoda din clasificator,

am reținut într-o listă fiecare precizie, iar la final am scris în fișierul *csv*, în forma cerută, pe fiecare rând numele imaginii din test și clasa obținută în urma clasificării.

Pe Kaggle am obținut acuratețea de: 0.50426.

II. SVM - Mașini cu vector suport

Pentru început am creat o funcție de normalizare a datelor de antrenare, de validare și de testare. Pe lângă aceste date, am transmis și un parametru *type* care primește tipul de normalizare pe care vrem sa o efectuăm. Pentru a standardiza datele am folosit din pachetul *sklearn*, *preprocessing* funcții precum *StandardScaler()*, *Normalizer()*, iar apoi *transform()*.

```
def normalize(train_data, test_data, type = None):
    norm = None
    if type == 'standard':
        norm = preprocessing.StandardScaler()
    elif type == 'l1':
        norm = preprocessing.Normalizer('l1')  # Norma L1
    elif type == 'l2':
        norm = preprocessing.Normalizer('l2')  # Norma L2
    if norm is not None:
        norm.fit(train_data)
        train_data = norm.transform(train_data)
        test_data = norm.transform(test_data)
    return train data, test_data
```

Am definit modelul *svm_model* utilizând din pachetul *sklearn, svm* și am testat atât pentru *kernel= 'linear'*, cât și pentru *kernel= 'rbf'*, cu diverse variații ale *parametrului de penalitate pentru eroare C_param* sau ale funcției *gamma* (în cazul rbf). De asemenea, am normalizat datele cu diferite tipuri de normalizări. Am antrenat modelul cu date din *train_images* și *train_classes* folosind metoda *fit()* și apoi am calculat predicțiile prin intermediul lui *predict()*.

Cu normalizare l1, $C_param=0.01$ și kernel='linear', am obținut acuratețea 0.4204, iar cu un kernel='rbf' și gamma=0.5, acuratețea a scăzut foarte mult până la valoarea 0.1108, timpul de rulare fiind foarte mare. În final, am ajuns la concluzia că trebuie să folosesc normalizarea standard, kernel='linear' și C=0.01, obtinând acuratetea de 0.63386.

```
norm_train, norm_test = normalize(train_images, test_images,
"standard")

svm_model = svm.SVC(kernel = 'linear', C= 0.01) #acc 0.624

svm_model.fit(norm_train, train_classes)

predictions = svm_model.predict(norm_test)
```

III. CNN- Convolutional neural networks(Retele neuronale)

Pentru început am normalizat datele; am calculat media cu ajutorul lui mean() și deviația standard prin intermediul lui std(), apoi am aplicat formula $x_{normalizat} = \frac{x - mean(x)}{deviatiaStandard}$.

Am creat un model secvențial de mai multe layere pentru care am testat diferiți parametrii, am observat rezultatele și am modificat pentru a obține o acuratețe cât mai bună. Din pachetul *keras, layers* am folosit *Conv2D(nr_filtre, dim_nucleu, functie_de_activare)*, iar pentru primul layer am specificat și nput shape=[32, 32, 1], imaginile având dimensiune de 32x32 și fiind alb-negru. Am folosit funcția de activare *ReLu* care transformă pixelii negativi în 0, iar pe cei pozitivi îi lasă nemodificați, precum și padding="same" pentru a nu fi diferențe între dimensiunea de intrare și cea de ieșire(tensorflow va adăuga zerouri pentru a completa locurile libere). Am folosit *MaxPool2D(dim)* pentru a reduce dimensiunea, evitând supra-învățarea și îmbunătății procesarea tuturor datelor, *BatchNormalization()* pentru a menține media spre 0 și dispersia spre 1, precum și *Flatten()*, *Dropout(rate) - rate* face referire la probabilitatea ca elementele să nu fie luate în considerare în timpul antrenării, *Dense(units, functie_de_activare)*.

Am compilat modelul cu ajutorul lui *compile()*, funcția de pierdere Loss="sparse categorical crossentropy", și două tipuri de optimizări, *adam*, dar cu cea de-a doua am obținut cea mai bună acuratețe.

Am antrenat modelul cu ajutorul lui *fit(imagini, labels, nr_epoci)*, am calculat pentru diferite valori *nr_epoci*, pentru 30 nu am observat nicio îmbunătățire, iar cu 20 am obținut cea mai bună acuratețe pe setul de date primit. Pentru a calcula acuratețea și pierderea, am folosit *evaluate()* pe datele de validare, iar apoi am calculat predicțiile cu ajutorul funcției *predict()*.

Am obținut cea mai bună acuratețe pe Kaggle cu acest clasificator, 0.87360.

Pentru a calcula acuratețea și matricea de confuzie, am folosit din pachetul *sklearn, metrics* funcțiile accuracy_score() și *confusion_matrix()*.

La final, am scris rezultatele obținute într-un fișier csv așa cum se cerea.