Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

#### Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Véronique Tremblay

#### Objectifs

- Comprendre les difficultés liées à la mesure de l'erreur d'un modèle
- Connaître et utiliser une méthode d'évaluation d'un modèle (la validation croisée)

#### Rappel

Modèle prédictif

$$Y = f(x) + \epsilon$$

En général, on trouve  $\hat{f}$  en minimisant l'espérance d'une certaine fonction de perte  $\underline{\ }$ 

$$L(Y, \hat{f}(x))$$

Décomposition de l'EQM

$$E[(Y_0 - \hat{f}(x_0))^2] = [Biais(\hat{f}(x_0))]^2 + Var(\hat{f}(x_0)) + \sigma_{\epsilon}^2$$

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

Mesurer l'erreur d'un modèle

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

### Pourquoi?

1 Choisir le meilleur modèle

#### Pourquoi?

1 Choisir le meilleur modèle

2 Avoir une idée de la confiance qu'on peut accorder à notre modèle

1 Choisir le meilleur modèle

2 Avoir une idée de la confiance qu'on peut accorder à notre modèle

Entraînement

Validation

Test

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

■ L'erreur de généralisation

$$Err_{\tau} = \mathbb{E}_{X^{0}, Y^{0}}[L(Y^{0}, \hat{f}(X^{0}))|\tau]$$

■ L'erreur de généralisation

$$Err_{\tau} = \mathbb{E}_{X^{0}, Y^{0}}[L(Y^{0}, \hat{f}(X^{0}))|\tau]$$

■ L'erreur sur l'échantillon d'entraînement

$$e\bar{r}r = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} L(y_i, \hat{f}(x_i))$$

■ L'erreur de généralisation

$$Err_{\tau} = \mathbb{E}_{X^{0},Y^{0}}[L(Y^{0},\hat{f}(X^{0}))|\tau]$$

■ L'erreur sur l'échantillon d'entraînement

$$e\bar{r}r = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} L(y_i, \hat{f}(x_i))$$

■ L'erreur in sample

$$Err_{in} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathbb{E}_{Y^{0}}(L(Y^{0}, \hat{f}(x_{i})))$$

# Optimisme de la mesure d'erreur sur l'échantillon d'entraînement<sup>1</sup>

$$\mathbb{E}_Y(Err_{in}) - \mathbb{E}_Y(e\bar{r}r) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \mathbb{C}\mathsf{ov}(y_i, \hat{y})$$

$$\mathbb{E}_Y(Err_{in}) - \mathbb{E}_Y(e\bar{r}r) = \frac{2d\sigma_{\epsilon}^2}{N}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Lire la section 7.4 de ESL

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

## Estimer $Err_{in}$ <sup>2</sup>

- AIC
- BIC
- $\blacksquare$   $C_p$

 $<sup>^2</sup>$ Les sections 7.5, 7.6 et 7.7 sont intéressantes mais ne font pas partie de la matière.

Mesurer l'erreur d'un modèle

## Estimer l'erreur de généralisation (Err)

■ Bootstrap

■ Validation-croisée

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

Validation croisée

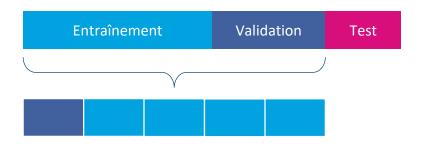
Validation croisée <sup>3</sup>

 $<sup>^3</sup>$ Lisez la section 7.10 de ESL au complet, particulièrement 7.10.2 et 7.10.3.

Sélection et évaluation de modèle - Partie 1

Mesurer l'erreur d'un modèle

Validation croisée



1 On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.

└Validation croisée



- 1 On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K

└Validation croisée



- 1 On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K
  - i. On estime  $\hat{f}^{(-k)}$  en utilisant uniquement les observations qui ne sont pas dans k

└─ Mesurer l'erreur d'un modèle └─ Validation croisée



- On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K
  - i. On estime  $\hat{f}^{(-k)}$  en utilisant uniquement les observations qui ne sont pas dans k
  - ii. On prédit  $\hat{Y}^{(k)} = \hat{f}^{(-k)}(X^{(k)})$

└Validation croisée



- On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K
  - i. On estime  $\hat{f}^{(-k)}$  en utilisant uniquement les observations qui ne sont pas dans k
  - ii. On prédit  $\hat{Y}^{(k)} = \hat{f}^{(-k)}(X^{(k)})$
  - iii. On calcule  $CV^{(k)} = \frac{1}{N_k} \sum_{i=1}^{N_k} L(Y^{(k)}, \hat{Y}^{(k)})$

└─Validation croisée



- On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K
  - i. On estime  $\hat{f}^{(-k)}$  en utilisant uniquement les observations qui ne sont pas dans k
  - ii. On prédit  $\hat{Y}^{(k)} = \hat{f}^{(-k)}(X^{(k)})$
  - iii. On calcule  $CV^{(k)} = \frac{1}{N_k} \sum_{i=1}^{N_k} L(Y^{(k)}, \hat{Y}^{(k)})$
- 3 On calcule la moyenne  $CV = \frac{1}{K} \sum_{j=1}^K CV^{(k)}$

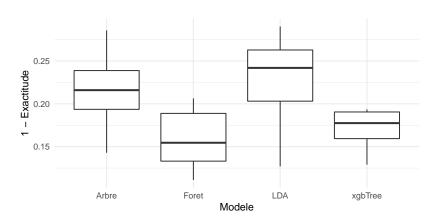
└Validation croisée



- On sépare l'échantillon en K plis de façon aléatoire.
- 2 Pour k de 1 à K
  - i. On estime  $\hat{f}^{(-k)}$  en utilisant uniquement les observations qui ne sont pas dans k
  - ii. On prédit  $\hat{Y}^{(k)} = \hat{f}^{(-k)}(X^{(k)})$
  - iii. On calcule  $CV^{(k)} = \frac{1}{N_k} \sum_{i=1}^{N_k} L(Y^{(k)}, \hat{Y}^{(k)})$
- 3 On calcule la moyenne  $CV = \frac{1}{K} \sum_{j=1}^K CV^{(k)}$
- 4 On répète 1 à 3 pour tous les modèles et on choisit le modèle dont la valeur de CV est la plus basse.

└─Validation croisée

# Distribution de l'erreur mesurée sur chaque pli lors de la validation croisée



Sélection et évaluation de modèle - Partie 1 Le Résumé

## Résumé

■ Expliquer l'optimisme de l'erreur sur l'échantillon d'entraînement.

- Expliquer l'optimisme de l'erreur sur l'échantillon d'entraînement.
- Coder l'algorithme de validation croisée avec R.

- Expliquer l'optimisme de l'erreur sur l'échantillon d'entraînement.
- Coder l'algorithme de validation croisée avec R.
- Donner des exemples de situation où la validation croisée est plus difficile à mettre en oeuvre.

- Expliquer l'optimisme de l'erreur sur l'échantillon d'entraînement.
- Coder l'algorithme de validation croisée avec R.
- Donner des exemples de situation où la validation croisée est plus difficile à mettre en oeuvre.
- Utiliser la validation croisée pour comparer différents modèles.