

Conexionado con un Yaesu/Kenpro

El conexionado con los mandos Yaesu/Kenpro suelen ser todos idénticos. Se abre el mando y se localiza los hilos que están conectados a los 2 interruptores que permiten el giro manual del motor.

En la foto adjunta (imagen A), se muestran los colores de los cables usados en un G450.

Nota: Estos colores pueden variar en otros modelos, pero el método es siempre el mismo.

La idea es poner los 2 relés de la placa ARS-USB (Giro Izda y Dcha) en paralelo con estos interruptores, para que al activar los relés de la placa, se activen los contactos, como si se hubiese accionado cada interruptor. Hay varias formas de hacerse, pero una sencilla es:

Soldamos 3 hilos a los interruptores del mando, para sacar paralelas las 3 señales:

- Verde (giro a Derecha o CW)
- Rojo o común (suelen ser unos 20-24V)
- Amarillo (giro a Izquierda o CCW)

Llevamos cada uno de estos 3 hilos a la toma J1 de la placa ARS-USB, teniendo en cuenta que el común (Rojo), lo conectaremos en los J1-2 y J1-8.

J1 – Conector de relés

J1-1: no usado	J1-7: no usado
J1-2: Rojo	J1-8: Rojo
J1-3: Verde	J1-9: Amarillo

La posición del motor se obtiene soldando otros 2 hilos, al conector que une el mando con el motor externo. Usaremos las tomas que vienen marcadas como 2 y 3. La tensión o voltios en estos puntos, es proporcional a la posición del motor.

J4 – Lectura posición

J4-3 y J4-4:	al Punto 3
J4-5:	al Punto 2

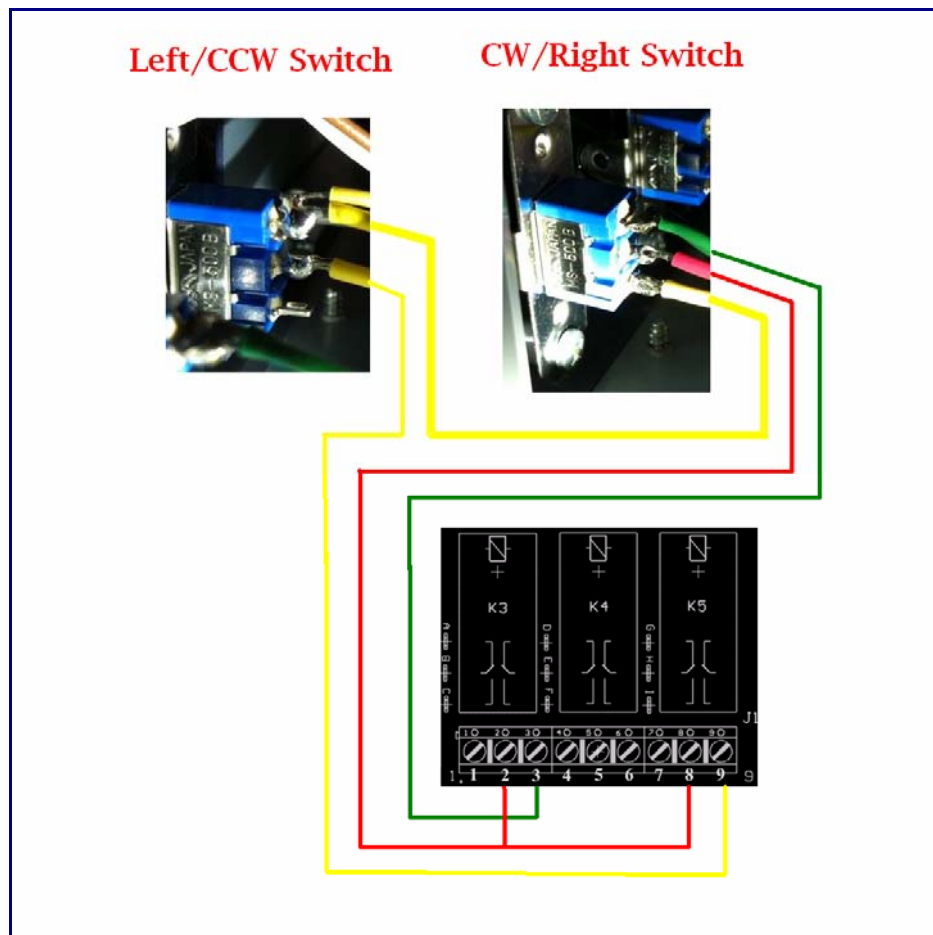


Imagen 1: conexionado Interruptores

Vista de los 2 conectores de control manual del motor y su conexionado con la placa

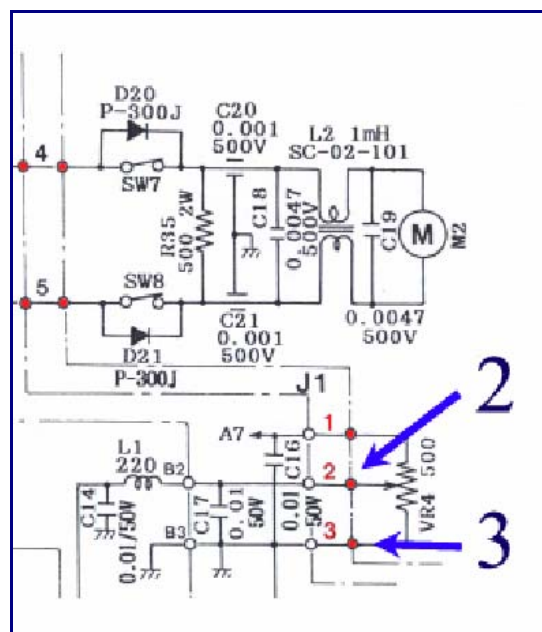


Imagen B: Lectura Posición

Conector que une el mando (panel posterior) con el motor externo