Факултет по Математика и Информатика Катедра Софтуерни технологии Дипломна Работа на тема: "Статична С библиотека за Arduino" Дипломант:

Веселин Станчев

ФН: 1801321012

спец. СИ

Научен р-л: гл. ас. д-р инж. Стоян Черешаров



С развитието на IoT все повече стават популярни едноплатковите development boards като Arduino Uno и Raspberry Pi Pico, които могат да послужат за учебни,университетски проекти или домашна автоматизация. Съществуват няколко вида instruction sets:

- CISC -> Complex Instruction Set Computer
- RISC -> Redused Instruction Set Computer
- CISC се използва при x86_64 базираните настолни компютри и лаптопи.
- RISC се използва при микроконтролерите Atmega 328р и RP2040.

Начини за програмирането на Arduino

Начините за програмирането на Arduino ca:

- чрез използването на С++ базирания диалект
- чрез използването на С
- чрез използването на Assembler

Езикът С е език от ниско ниво и затова гарантира бързина на изпълнение на програмата. Много по-добре е да се използва С, отколкото официалния С++ диалект.

Ако се цели още по-голяма бързина, тогава се използва Assembler.

Цел на дипломната работа

• Да бъде създадена статична библиотека на С за Ардуино заедно със Асемблерска част, която да бъде включена в библиотеката. Целта на библиотеката е да покаже взаимодействието между С и Assembler.

Причини за изпълнение на поставената цел

- Търсене на по-бърз и ефективен начин за програмиране на микроконтролерите
- Алтернативен начин за създаване на статична библиотека с основна асемблерска част
- Използване на софтуерни инструменти независими от конкретен език

Произтичащи от целта задачи

- Изследване на съществуващите С библиотеки и анализ на datasheet-овете на микроконтролерите, за които е предназначена асемблерската част
- Анализ на целевите процесорни архитектури, за които е предназначена библиотеката.
- Дефиниране на изискванията към библиотеката
- Използвани софтуерни инструменти
- Кодиране на библиотеката
- Постигнати резултати. Бъдещо Развитие.

1. Изследване на съществуващите С библиотеки и анализ на datasheet-овете на микроконтролерите, за които е предназначена асемблерската част

Съществуват 2 типа библиотечни файлове (библиотеки) – статични и динамични. Статичната библиотека представлява архив с разширение .a , който се състои от обектни файлове с разширение .o . Динамичната библиотека от своя страна представлява файл с разширение .so (shared object) .

Примери за С библиотеки

- stdlib.h
- stdio
- math.h

Кратък анализ на datasheet-а на Atmega 328P

• Според datasheet-a Atmega 328P e 8-bit RISC базиран микроконтролер. Може да бъде използван GNU Assembler-a, който е съвместим с RISC-базирани устройства.

2. Анализ на ARM архитектурата

- ARM архитектурата разполага с общо 32 регистъра. Има регистри с общо и специално предназначение.
- Примери за регистри с общо предназначение са:
- r0
- r1
- r2
- Примери за регистри със специално предназначение са:
- r13 -> Stack pointer
- r14 -> Link Register
- r15 -> Program Counter

3. Дефиниране на изискванията към библиотеката

Статичната библиотека трябва да поддържа микроконтролерите:

- Atmega 328P
- RP2040
- За основната асемблерска част на библиотеката е необходимо да се използва
- асемблер, който е съвместим с ARM RISC процесорната архитектура.
- Библиотеката трябва да се състои от следните функции:

функция за обработка на масив

функция за обработка на указател

4. Използвани софтуерни инструменти



За реализацията на проекта е избран сетът от инструменти GNU Tools.

Причината за избора е, че всички инструменти са или с отворен лиценз като редактора Vim или са част от GNU Project.

- Gcc => компилатор, който може да се използва за C, C++, Assembler.
- Make => build система за автоматизация. Използва се за автоматизиране на компилацията за C, C++ и Assembler програми.
- Gdb => дебъгер за С и Assembler. Използва се след като програмата е компилирана с дебъг символи чрез параметъра -g.
- Vim => терминален текстов редактор, който може да се използва за всички програмни езици.
- Git => система за контрол на версиите

5. Кодиране на библиотеката

Функциите за библиотеката ще бъдат реализирани чрез GNU Assembler.

Част от изходния код на асемблерския файл arrayfunc.s

```
• .data // секция за данните
.balign 4 // заделяне на 4 байта в паметта
rtrn1: .word 0 // променлива с етикет rtrn1 със стойност 0
.balign 4
// заделяне на 4 байта в паметта
```

Скрийншоти на кода

```
.data
3 .balign 4
4 rtrn1: .word 0
5 .balign 4
6 rtrn2: .word 0
7 array1: .skip 40
  .text
11 arrayfunc:
12 ldr r1,=rtrn2
13 str lr,[r1]
14 ldr r2=array1
15 mov r3, #5
16 mov r4,#6
17 ldr lr,=rtrn2
18 ldr lr, [lr]
19 bx lr
```

```
.data
  .balign 4
 rtrn1: .word 0
 .balign 4
6 rtrn2: .word 0
  arrayl: .skip 40
 .text
0 arrayfunc:
1 ldr rl,=rtrn2
2 str lr, [r1]
3 ldr r2=array1
4 mov r3, #5
5 mov r4,#6
6 ldr lr,=rtrn2
7 ldr lr, [lr]
8 bx lr
```

Постигнати Резултати Бъдещо развитие

Участия с темата на дипломната

Темата на дипломната работа стана обект на участие в 2 технически конференции

- Клуб Роботика ТУ Пловдив
- PlovdivConf 2022

За използването на Асемблер в профилираните гимназии

- Независимо от програмирането насочено към крайния потребител, интересът на учениците към системното програмиране на вградени системи става все по-голям.
- GNU Assembler-а е изключително подходящ за първи стъпки към изучаването на

Асемблерен език от ученици и студенти.

Възможности за бъдещо развитие

- Адаптиране на библиотеката към AVR Assembler за използване на голям брой Atmel-базирани микроконтролери
- Адаптиране на библиотеката към RISC-V архитектурата за RISC-V базирани микроконтролери

Заключение

- Изискванията към библиотеката бяха изпълнени.
- Поставените цели бяха успешно изпълнени.
- Целта на дипломната работа е постигната.
- Дипломната работа ще бъде допълнително развита, чрез използване на някоя от посочените възможности.

Използвани източници

- Arduino Atmega 328P Datasheet
- RP2040 Datasheet
- ARM Architecture Refference Manual
- Linux Man Pages
- Free Software Foundation Manuals
- GNU Assembler Book