



Universidad Simón Bolívar  
Decanato de Estudios Profesionales  
Coordinación de Ingeniería Electrónica

# Sistema de generacion de mosaicos 2D para robots móviles a partir de video monocular

Por:  
Victor Garcia

Realizado con la asesoría de:

Prof. José Cappelletto

PROYECTO DE GRADO

Presentado ante la Ilustre Universidad Simón Bolívar  
como requisito parcial para optar al título de  
Ingeniero Electrónico

Sartenejas, Marzo de 2018



UNIVERSIDAD SIMÓN BOLÍVAR  
DECANATO DE ESTUDIOS PROFESIONALES  
COORDINACIÓN DE INGENIERÍA ELECTRÓNICA

ACTA FINAL PROYECTO DE GRADO

**Sistema de generacion de mosaico 2D para robots móviles a partir de  
video monocular**

Presentado por:  
**Victor Garcia**

Este Proyecto de Grado ha sido aprobado por el siguiente jurado examinador:

---

Jose Cappelletto

---

Nobel Certad

---

Gerardo Fernandez

**Sartenejas, @día de Marzo de 2018**

## Resumen

**Palabras clave:** Keypoint, @palabra2, @palabra3.

# Agradecimientos

# Índice general

Resumen	I
Agradecimientos	II
Índice de Figuras	V
Lista de Tablas	VI
Acrónimos y Símbolos	VII
<b>1. Introduccion</b>	<b>1</b>
1.1. Antecedentes . . . . .	1
1.2. Justificacion y planteamiento del problema . . . . .	1
1.3. Objetivos . . . . .	1
1.3.1. Objetivo General . . . . .	1
1.3.2. Objetivos Específicos . . . . .	2
1.4. Estructura del trabajo . . . . .	2
<b>2. Estado del Arte</b>	<b>3</b>
2.1. Procesamiento de Imagenes . . . . .	3
2.2. Sección 2 . . . . .	3
2.2.1. sub-sección 2 . . . . .	3
<b>3. Plataformas Experimentales</b>	<b>4</b>
3.1. Seccion 1 . . . . .	4
3.2. Sección 2 . . . . .	4
3.2.1. sub-sección 2 . . . . .	4
<b>4. Algoritmos para la generacion de mosaico</b>	<b>5</b>
4.1. Seccion 1 . . . . .	5
4.2. Sección 2 . . . . .	5
4.2.1. sub-sección 2 . . . . .	5

---

<b>5. Resultados Experimentales</b>	<b>6</b>
5.1. Seccion 1 . . . . .	6
5.2. Sección 2 . . . . .	6
5.2.1. sub-sección 2 . . . . .	6
<b>6. Conclusiones</b>	<b>7</b>
<b>A. @nombreApendice</b>	<b>9</b>
A.1. @sección . . . . .	9
A.1.1. @subsección . . . . .	9
<b>B. @nombreApendice</b>	<b>10</b>

# Índice de figuras

# Índice de Tablas



# Acrónimos y Símbolos

<b>SIGLAS</b>	<b>S</b> iglas <b>I</b> sla <b>G</b> rafo <b>L</b> aos <b>A</b> ve <b>S</b> erpiente
<b>ACM</b>	<b>A</b> ssociation for <b>C</b> omputing <b>M</b> achinery

---

$\iff$	doble implicación, si y sólo si
$\Rightarrow$	implicación lógica
$[u := v]$	sustitución textual de $u$ por $v$

## ***Dedicatoria***

*A @personasImportantes, por @razonesDedicatoria.*

# Capítulo 1

## Introduccion

Resumen del capitulo 3

### 1.1. Antecedentes

Mensaje de prueba

### 1.2. Justificacion y planteamiento del problema

Mensaje de prueba justificación

### 1.3. Objetivos

#### 1.3.1. Objetivo General

Mensaje de prueba obj general

### **1.3.2. Objetivos Específicos**

Mensaje de prueba obj Especificos

## **1.4. Estructura del trabajo**

; Mensaje de prueba estructura del trabajo

# Capítulo 2

## Estado del Arte

Resumen del capitulo 2

### 2.1. Procesamiento de Imagenes

mensaje de prueba

### 2.2. Sección 2

#### 2.2.1. sub-sección 2

mensaje de prueba subsección 2

# Capítulo 3

## Plataformas Experimentales

Resumen del capitulo 3

### 3.1. Seccion 1

mensaje de prueba

### 3.2. Sección 2

#### 3.2.1. sub-sección 2

mensaje de prueba subsección 2;

# Capítulo 4

## Algoritmos para la generacion de mosaico

Resumen del capitulo 4

### 4.1. Seccion 1

mensaje de prueba

### 4.2. Sección 2

#### 4.2.1. sub-sección 2

mensaje de prueba subsección 2

# Capítulo 5

## Resultados Experimentales

Resumen del capitulo 5

### 5.1. Seccion 1

mensaje de prueba

### 5.2. Sección 2

#### 5.2.1. sub-sección 2

mensaje de prueba subsección 2



# Capítulo 6

## Conclusiones

Mensaje de prueba para conclusiones

# Bibliografía

# Apéndice A

## @nombreApendice

### A.1. @sección

#### A.1.1. @subsección

“Saludo”.

**Apéndice B**

**@nombreApendice**