<자료구조 및 실습> 11. 검색

한국외국어대학교 컴퓨터.전자시스템공학전공 2016년 1학기 고 석 훈

학습 목표

- 자료에 대한 검색의 개념을 이해한다.
- 순차 검색의 개념과 알고리즘을 알아본다.
- 이진 검색의 개념과 알고리즘을 알아본다.
- 해싱의 개념에 대해 이해한다.
- 해싱함수의 종류에 대해 알아본다.

검색(Search)

- 컴퓨터에 저장한 자료 중에서 원하는 항목을 찾는 작업
 - 검색 성공 원하는 항목을 찾은 경우
 - 검색 실패 원하는 항목을 찾지 못한 경우
- 탐색 키를 가진 항목을 찾는 것
 - 자료를 구별하여 인식할 수 있는 키
- 삽입/삭제 작업에서의 검색
 - 원소를 삽입하거나 삭제할 위치를 찾기 위해서 검색 연산 수행

검색 방법

- 수행 위치에 따른 분류
 - 내부 검색 메모리 내의 자료에 대해서 검색 수행
 - 외부 검색 보조 기억 장치에 있는 자료에 대해서 검색 수행
- 검색 방식에 따른 분류
 - 비교 검색 방식(comparison search method)
 - ◆ 검색 대상의 키를 비교하여 검색하는 방법
 - ◆ 순차 검색, 이진 검색, 트리 검색
 - 계산 검색 방식(non-comparison method)
 - ◆ 계수적인 성질을 이용한 계산으로 검색 하는 방법
 - ◆ 해싱
- 검색 방법의 선택
 - 자료 구조의 형태와 자료의 배열 상태에 따라 최적의 검색 방법 선택

순차 검색

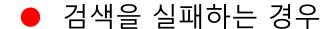
- 순차 검색(sequential search, 선형 검색, linear search)
 - 일렬로 된 자료를 처음부터 마지막까지 순서대로 검색하는 방법
 - 배열이나 연결 리스트로 구현된 순차 자료 구조에서 사용
 - 가장 간단하고 직접적인 검색 방법
 - ◆ 장점 알고리즘이 단순하여 구현이 용이함
 - ◆ 단점 검색 대상 자료가 많은 경우에 비효율적

순차 검색 [1/2]

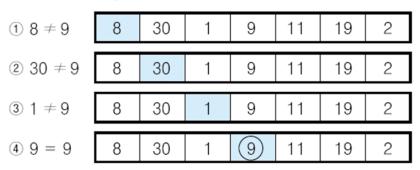
- 검색 방법
 - 첫 번째 원소부터 시작하여 마지막 원소까지 순서대로
 키 값이 일치하는 원소가 있는지를 비교하여 찾는다.
 - 키 값이 일치하는 원소를 찾으면 → 몇 번째 원소인지 반환
 - 마지막까지 키 값이 일치하는 원소가 없으면 → 검색 실패

순차 검색 [2/2]

● 검색을 성공하는 경우



9를 검색하는 경우



6을 검색하는 경우

| ① 8 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
|----------|---|----|---|---|----|----|---|
| ② 30 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| ③ 1 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| ④ 9 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| ⑤ 11 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| ⑥ 19 ≠ 6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| ① 2 ±6 | 8 | 30 | 1 | 9 | 11 | 19 | 2 |
| | | | | | | | |

순차 검색 알고리즘 [1/2]

```
sequentialSearch1(a[], n, key)
   i \leftarrow 0;
   while (i < n and a[i] \neq key) do {
      i \leftarrow i + 1;
   if (i < n) then return i;
   else return -1;
end sequentialSearch1()
```

순차 검색 알고리즘 [2/2]

- 비교횟수 찾고자 하는 원소의 위치에 따라 결정
 - 찾는 원소가 첫 번째 원소라면 비교횟수는 1번, 두 번째 원소라면 비교횟수는 2번, 세 번째 원소라면 비교횟수는 3번, 찾는 원소가 i번째 원소이면 i번, ...
 - 정렬되지 않은 원소에서의 순차 검색의 평균 비교 횟수

● 평균 시간 복잡도

순차 검색(정렬)

- 정렬된 자료에 대한 순차 검색 방법
 - 첫 번째 원소부터 순서대로 키 값이 일치하는 원소를 찾는다.
 - 키 값이 일치하는 원소를 찾으면 → 몇 번째 원소인지 반환
 - 원소의 키 값이 찾는 값보다 크면 → 검색 종료
- 정렬되어있는 자료에 대한 순차 검색



<u>순차 검색 알고리즘(정렬) [1/2]</u>

```
sequentialSearch2(a[], n, key)
   i \leftarrow 0;
   while (a[i] < key) do {
       i \leftarrow i + 1;
   if (a[i] = key) then return i;
   else return -1;
end sequentialSearch2()
```

순차 검색 알고리즘(정렬) [2/2]

- 비교횟수 찾고자 하는 원소의 위치에 따라 결정
 - 검색 실패의 경우에 평균 비교 횟수가 반으로 줄어든다.
 - 정렬되어있는 원소에서의 순차 검색의 평균 비교 횟수

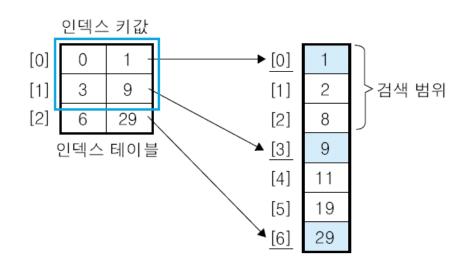
● 평균 시간 복잡도

<u>색인 순차 검색 [1/3]</u>

- 색인 순차 검색(index sequential search, 사전 검색)
 - 정렬되어있는 자료에 대한 인덱스 테이블(index table)을 추가로 사용하여 탐색 효율을 높인 검색 방법
- 인덱스 테이블
 - 배열에 정렬되어있는 자료 중에서 일정한 간격으로 떨어져있는 원소들을 저장한 테이블
 - ◆ 자료가 저장된 배열 크기가 n이고 인덱스 테이블 크기가 m일 때, 배열에서 n/m 간격으로 떨어져있는 원소와 그의 인덱스를 인덱스 테이블에 저장
- 검색 방법
 - indexTable[i].key ≤ key < indexTable[i+1].key를 만족하는 i를 찾아서 배열의 어느 범위에 있는지를 먼저 알아낸 후에 해당 범위에 대해서만 순차 검색 수행</p>

<u>색인 순차 검색 [2/3]</u>

- 색인 순차 검색 예
 - 검색 대상 자료 : {1, 2, 8, 9, 11, 19, 29}
 - 크기가 3인 인덱스 테이블 작성
 - 인덱스 테이블에서 탐색 키를 검색하여 검색 범위를 확인하고, 해당 범위에 대해서만 순차 검색 실행



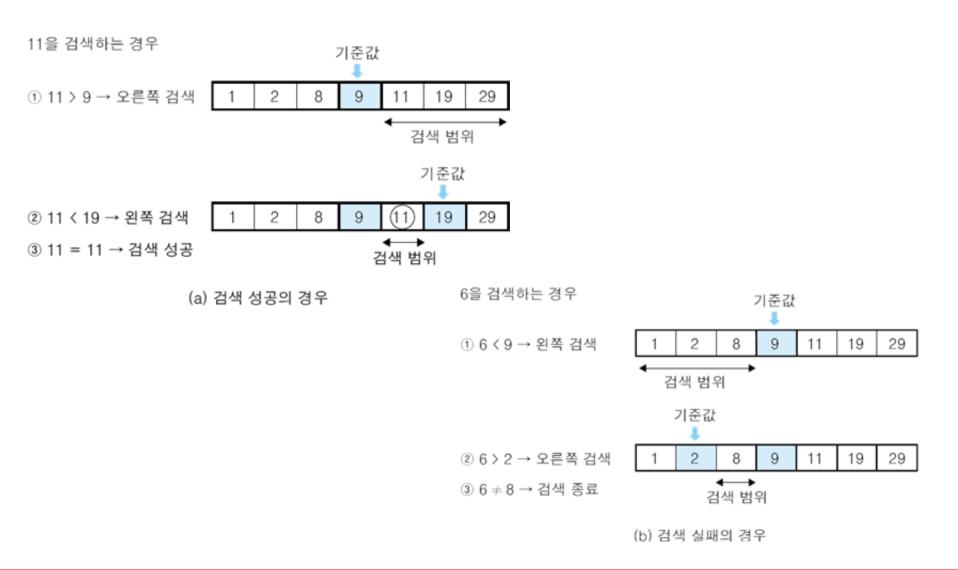
<u>색인 순차 검색 [3/3]</u>

- 색인 순차 검색의 성능
 - 인덱스 테이블의 크기에 따라 결정
 - ◆ 인덱스 테이블의 크기를 줄이면 배열의 인덱스를 저장하는 간격이 커지므로 배열에서 검색해야하는 범위도 커진다.
 - ◆ 인덱스 테이블의 크기를 늘리면 배열의 인덱스를 저장하는 간격이 작아지므로 배열에서 검색해야하는 범위는 작아지지만 인덱스 테이블을 검색하는 시간이 늘어난다.
- 색인 순차 검색의 시간 복잡도
 - 배열 크기 n, 인덱스 테이블 크기 m

이진 검색

- 이진 검색(binary search, 보간 검색, interpolation search)
 - 정렬되어있는 자료에 대해서 수행하는 검색 방법
 - 자료의 가운데에 있는 항목을 키 값과 비교하여 다음 검색 위치를 결정하여 검색을 계속하는 방법
 - ◆ 찾는 키 값 > 원소의 키 값 : 오른쪽 부분에 대해서 검색 실행
 - ◆ 찾는 키 값 < 원소의 키 값 : 왼쪽 부분에 대해서 검색 실행
 - 키를 찾을 때까지 검색 범위를 반으로 줄여가면서 이진 검색을 순환적으로 반복 수행함으로써 빠르게 검색
 - ◆ 정복 기법을 이용한 검색 방법
 - ◆ 검색 범위를 반으로 분할하는 작업과 검색 작업을 반복 수행

이진 검색의 예



이진 검색 알고리즘 [1/2]

```
binarySearch(a[], low, high, key)
   mid \leftarrow (low + high) / 2;
   if (key = a[mid]) then return i;
   else if (key < a[mid]) then
      binarySearch(a[], low, mid - 1, key);
   else if (key > a[mid]) then
      binarySearch(a[], mid + 1, high, key);
   else return -1;
end binarySearch()
```

이진 검색 알고리즘 [2/2]

- 삽입이나 삭제가 발생했을 경우에 항상
 배열을 정렬 상태로 유지하는 추가적인 작업 필요
- 시간 복잡도

이진 트리 검색

- 이진 트리 검색(Binary Tree Search)
 - 이진 탐색 트리(Binary Search Tree)를 사용한 검색 방법
 - 원소의 삽입 또는 삭제 연산에 대해 항상 이진 탐색 트리를 재구성하는 작업 필요
- 이진 탐색 트리의 정의
 - 1. 모든 원소는 서로 다른 유일한 키를 갖는다.
 - 2. 왼쪽 서브트리에 있는 원소의 키들은 그 루트의 키보다 작다.
 - 3. 오른쪽 서브트리에 있는 원소의 키들은 그 루트의 키보다 크다.
 - 4. 왼쪽 서브트리와 오른쪽 서브트리도 이진 탐색 트리이다.

이진 트리 검색 알고리즘

```
bstSearch(bst, x)

p ← bst;

if (p = null) then return null;

if (x = p.key) then return p;

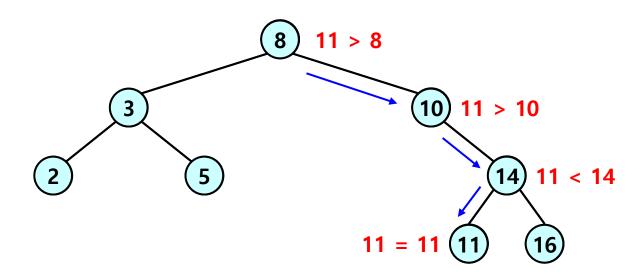
if (x < p.key) then return searchBST(p.left, x);

if (x > p.key) then return searchBST(p.right, x);

end searchBST()
```

이진 트리 검색의 예

- 탐색 연산 예) 원소 11 탐색하기
 - 찾는 키 값 11을 루트노드의 키 값 8과 비교
 (찾는 키 값 11 > 노드의 키 값 8) 이므로 오른쪽 서브트리를 탐색
 - 2. (찾는 키 값 11 > 노드의 키 값 10) 이므로 오른쪽 서브트리를 탐색
 - 3. (찾는 키 값 11 < 노드의 키 값 14) 이므로 왼쪽 서브트리를 탐색
 - 4. (찾는 키 값 11 = 노드의 키 값 11) 이므로 탐색 성공!(연산 종료)

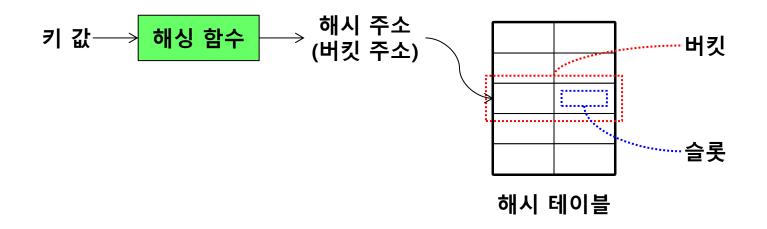


해싱 [1/2]

- 해싱(hashing)
 - 산술적인 연산을 이용하여 키가 있는 위치를 계산하여
 바로 찾아가는 계산 검색 방식
 - 해싱 함수(hashing function)
 - ◆ 식별자(키 값)를 원소의 위치로 변환하는 함수
 - 해시 테이블(hash table)
 - ◆ 해싱 함수에 의해 계산된 주소에 식별자를 저장하는 표
 - ◆ 해시 테이블의 하나의 주소를 버킷이라 부른다.
 - ◆ 하나의 버킷에는 복수개의 슬롯이 존재할 수 있다.

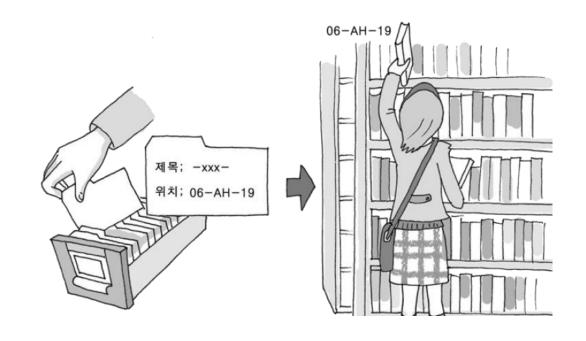
해싱 [2/2]

- 검색 방법
 - 식별자에 대해서 해싱 함수를 계산하여 버킷 주소를 구하고, 구한 주소에 해당하는 버킷으로 바로 이동
 - 해당 주소에 찾는 항목이 있으면 검색 성공, 없으면 검색 실패



해싱의예

- 도서관에서의 도서 검색
 - 도서 이름으로 위치번호를 찾아 도서 찾기



해싱 테이블 작성의 예

- 알파벳 단어를 저장하는 해싱 테이블
 - 버킷 크기 b = 26, 슬롯 크기 s = 2
 - 해싱 함수는 단어의 첫글자 a-z를 0-25로 대응

| 버킷# | 슬롯0 | 슬롯1 |
|-----|-----|-----|
| 0 | | |
| 1 | | |
| 2 | | |
| 3 | | |
| 4 | | |
| 5 | | |
| 6 | | |
| ••• | | |
| 25 | | |

<u>해싱 용어 정리 [1/2]</u>

- 충돌(collision)
 - 서로 다른 식별자에 대해서 동일한 버킷 주소가 계산된 경우
 - 충돌이 발생한 경우 빈 슬롯에 동거자 관계로 키 값 저장
- 동거자(synonym)
 - 서로 다른 값을 가지지만 해싱 함수에 의해서 같은 버킷에 저장된 식별자들
- 오버플로우(overflow)
 - 버킷에 비어있는 슬롯이 없는 포화 버킷 상태에서 충돌이 발생하여 해당 버킷에 키 값을 저장할 수 없는 상태

| 버킷# | 슬롯0 | 슬롯1 |
|-----|--------|-------|
| 0 | acos | atan |
| 1 | | |
| 2 | char | ceil |
| 3 | define | |
| 4 | ехр | |
| 5 | float | floor |
| 6 | | |
| ••• | | |
| 25 | | |

<u>해싱 용어 정리 [2/2]</u>

- 식별자 밀도(identifier density)
 - 사용 가능한 식별자 값들 중에서 현재 해시 테이블에 저장되어서 실제 사용되고 있는 식별자 값의 개수 정도

식별자 밀도 =
$$\frac{\text{테이블에서 실제 사용중인 식별자 개수 } n}{\text{사용 가능한 식별자 개수 } T}$$

- 적재 밀도(loading density)
 - 해시 테이블에 저장 가능한 식별자 값의 개수 중에서 현재 해시 테이블
 에 저장되어서 실제 사용되고 있는 식별자 값의 개수 정도

적재 밀도 =
$$\frac{\text{테이블에서 실제 사용중인 식별자 개수 } n}{\text{슬롯 개수 } s \times \text{버켓 개수 } b}$$

해싱의 시간 복잡도

- 해싱의 시간 복잡도
 - 해싱 함수 계산 시간 + 버켓 탐색 시간
 - 해싱 함수 계산 시간
 - ◆ 식별자 개수 n과 무관하게 계산됨
 - 버켓 탐색 시간
 - ◆ 버켓의 개수는 충분히 작아 순차 탐색하더라도 식별자 개수 n과 무관
 - 단지, 충돌에 대한 오버헤드는 피할 수 없다.

<u>해싱 함수(Hasing Function)</u>

- 해싱 함수의 조건
 - 해싱 함수는 계산이 쉬워야 한다.
 - ◆ 비교 검색 방법에서 검색하는 시간보다 빨라야 의미가 있다.
 - 해싱 함수는 충돌이 적어야 한다.
 - ◆ 오버플로우 발생 확률이 낮아야 좋은 해싱 함수이다.
 - 해시 테이블에 고르게 분포할 수 있도록 주소를 만들어야 한다.
 - ◆ 식별자의 모든 부분이 결과에 영행을 미쳐야 한다.
 - ◆ 첫 글자만 사용 → 특정 글자의 영향력이 큼

해싱 함수의 종류 [1/6]

- 진법 변환 함수
 - 식별자 값이 10진수가 아닌 다른 진수일 때, 10진수로 변환하고 해시 테이블 주소로 필요한 자릿수만큼만 하위자리의 수를 사용 하는 방법
- 비트 추출 함수
 - 해시 테이블의 크기가 2k일 때 키 값을 이진 비트로 놓고 임의의 위치에 있는 비트들을 추출하여 주소로 사용하는 방법
 - 이 방법에서는 충돌이 발생할 가능성이 많으므로 테이블의 일부에 주소가 편중되지 않도록 키 값들의 비트들을 미리 분석하여사용해야 한다.

해싱 함수의 종류 [2/6]

- 중간 제곱 함수
 - 식별자 값을 제곱한 값에서 중간의 적당한 비트를 주소로 사용
 - 제곱한 값의 중간 비트들은 대개 키의 모든 값과 관련이 있기 때문에 서로 다른 키 값은 서로 다른 중간 제곱 함수 값을 갖는다.
 - 예) 키 값 00110101 10100111에 대한 해시 주소 구하기

| | 00110101 | 10100111 |
|---------------------------|------------------|----------|
| X | 00110101 | 10100111 |
| 00001011 0011 1110 | 1001 0010 | 11110001 |

<u>해싱 함수의 종류 [3/6]</u>

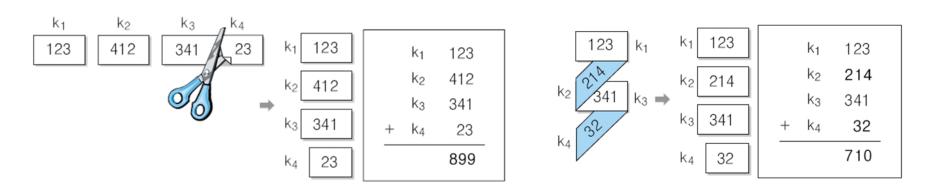
- 제산 함수
 - 나머지 연산자를 사용하는 방법
 - 제산함수 h(k) = k mod M
 - ◆ 식별자 값 k를 해시 테이블의 크기 M으로 나눈 나머지 값 0~(M-1)을 해시 주소로 사용
 - 식별자를 나누는 M의 선택이 중요
 - ◆ M이 약수가 많은 수인 경우, 식별자 순열의 패턴에 따라 결과가 편 중되기 쉽다. 예) 식별자가 모두 짝수
 - ◆ 충돌이 발생하지 않고 해시테이블 주소가 고르게 분포하도록 해시 테이블 크기 M은 소수(prime number)를 사용한다.

해싱 함수의 종류 [4/6]

- 승산 함수
 - 곱하기 연산을 사용하는 방법
 - 식별자 값 k와 정해진 실수 α를 곱한 결과에서 소수점 이하 부분(0~1미만의 값)을 테이블 크기 M과 곱하여 그 정수 값 0~(M-1)을 해시 주소로 사용

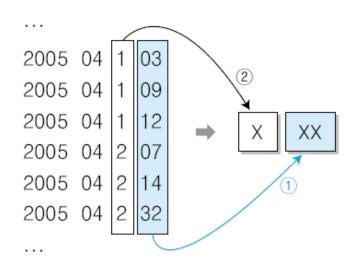
<u>해싱 함수의 종류 [5/6]</u>

- 접지 함수(folding function)
 - 식별자를 여러 조각으로 나누고 연산하여 해시 주소 생성
 - ◆ 식별자의 범위가 해시 주소의 범위보다 매우 큰 경우 주로 사용
 - ◆ 식별자의 모든 범위에서 해시 주소에 영향을 미칠 수 있음
 - 이동 접지 함수(shift folding)
 - ◆ 식별자 자리수를 분할하고 끝자리를 맞춰 더하는 방법
 - 경계 접지 함수(folding at the boundary)
 - ◆ 분할된 각 경계를 기준으로 접으면서 순서를 바꾸어 더하는 방법



<u>해싱 함수의 종류 [6/6]</u>

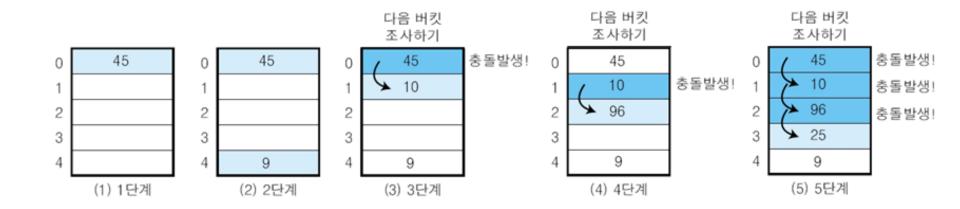
- 숫자 분석 함수
 - 식별자 값의 각 자릿수의 분포를 분석하여 해시 주소로 사용하는 방법
 - 식별자 값을 적절한 진수로 변환한 후에 각 자릿수의 분포를 분석하여 가장 편중된 분산을 가진 자릿수는 생략하고, 가장 고르게 분포된 자릿 수를 선택하여 해시 테이블 주소로 사용
 - 예) 식별자가 학번이고 해시 테이블 주소의 자릿수가 3자리인 경우



- 선형 개방 주소법 (선형 조사법, linear probing)
 - 해싱 함수로 구한 버킷에 빈 슬롯이 없어 오버플로우가 발생하면,
 그 다음 버킷에 빈 슬롯이 있는지 조사한다.
 - ◆ 빈 슬롯이 있으면 키 값을 저장
 - ◆ 빈 슬롯이 없으면 다시 그 다음 버킷을 조사
 - ◆ 이 과정을 되풀이 하며 해시 테이블 내에 비어있는 슬롯을 순차적 으로 찾아서 사용하는 방식으로 오버플로우 문제를 처리

- 선형 개방 주소 법을 이용한 오버플로우 처리 예
 - 해시 테이블의 크기 M = 5
 - 해시 함수는 제산함수 사용. 해시 함수 h(k) = k mod 5
 - 저장할 식별자 값 (45, 9, 10, 96, 25)
 - ① 45 저장 h(45) = 45 mod 5 = 0 ⇒ 버킷 0번에 45 저장
 - ② 9 저장 h(9) = 9 mod 5 = 4 ⇒ 버킷 4번에 9 저장
 - ③ 10 저장 h(10) = 10 mod 5 = 0 ⇒ 충돌 발생!
 - ⇒ 다음 버킷 중 비어있는 버킷 1에 10 저장
 - ④ 96 저장 h(96) = 96 mod 5 = 1 ⇒ 충돌 발생!
 - ⇒ 다음 버킷 중 비어있는 버킷 2에 96 저장
 - ⑤ 25 저장 h(25) = 25 mod 5 = 0 ⇒ 충돌 발생!
 - ⇒ 다음 버킷 중 비어있는 버킷 3에 25 저장

- 선형 개방 주소 법을 이용한 오버플로우 처리 예
 - 해시 테이블의 크기 M = 5
 - 해시 함수는 제산함수 사용. 해시 함수 h(k) = k mod 5
 - 저장할 식별자 값 (45, 9, 10, 96, 25)



- 체이닝(chaining)
 - 해시 테이블의 구조를 변경하여 각 버킷에 하나 이상의 값을 저 장할 수 있도록 하는 방법
 - 연결 리스트를 사용하여 동적으로 슬롯을 삽입하고 삭제
 - ◆ 각 버킷에 대한 헤드노드를 1차원 배열로 만들고 각 버킷에 대한 헤드노드는 슬롯들을 연결 리스트로 가지고 있어서 슬롯의 삽입이나 삭제 연산을 쉽게 수행할 수가 있다.
 - ◆ 버킷 내에서 원하는 슬롯을 검색하기 위해서는 버킷의 연결 리스트를 선형 검색한다.

- 체이닝을 이용한 오버플로우 처리 예
 - 해시 테이블의 크기 M = 5
 - 해시 함수는 제산함수 사용. 해시 함수 h(k) = k mod 5
 - 저장할 식별자 값 (45, 9, 10, 96, 25)

- ① 45 저장 h(45) = 45 mod 5 = 0 ⇒ 버킷 0번에 노드를 삽입하고 45 저장
- ② 9 저장 h(9) = 9 mod 5 = 4 ⇒ 버킷 4번에 노드를 삽입하고 9 저장
- ③ 10 저장 h(10) = 10 mod 5 = 0 ⇒ 버킷 0번에 노드를 삽입하고 10 저장
- ④ 96 저장 h(96) = 96 mod 5 = 1 ⇒ 버킷 1번에 노드를 삽입하고 10 저장
- ⑤ 25 저장 h(25) = 25 mod 5 = 0 ⇒ 버킷 0번에 노드를 삽입하고 10 저장

- 체이닝을 이용한 오버플로우 처리 예
 - 해시 테이블의 크기 M = 5
 - 해시 함수는 제산함수 사용. 해시 함수 h(k) = k mod 5
 - 저장할 식별자 값 (45, 9, 10, 96, 25)

