Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО»

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

Вычислительная математика Лабораторная работа №6

Вариант 3

Группа: Р3269

Выполнили:

Грибкова В.Е

Долганова О.А

Проверил:

Машина Е. А.

- 1. Цель лабораторной работы: решить задачу Коши для обыкновенных дифференциальных уравнений численными методами.
- 2. Листинг программы.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
def f1(x, y):
# Функция для уравнения у' = 2х
def f2(x, y):
шаг h = 1
def f3(x, y):
def selectEquation():
```

```
elif equation == f2:
      return np.exp(x)-x**3-4*x**2-8*x-8 # Точное решение для f3
def eulerMethod(f, y0, a, b, h):
  t = np.arange(a, b + h, h) # создание массива значений времени
  y[0] = y0 + начальное условие
на следующем шаге
def adaptiveImprovedEulerMethod(f, y0, a, b, h, epsilon):
  у = [у0] # начальный список значений решения
      h half = h / 2
k1 h half 1)
k1 h half 2)
```

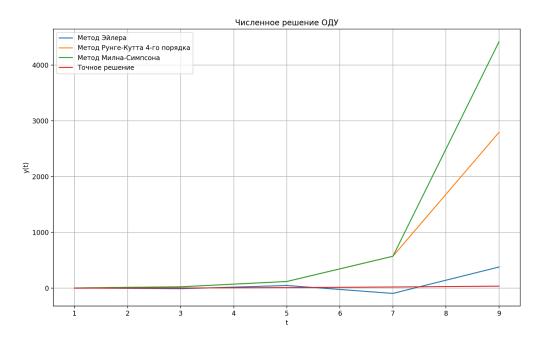
```
t.append(t current + h) # обновление времени
          y.append(y h half 2) # обновление решения
           if error < epsilon / 2:</pre>
половины допустимой
допустимой
и решения
def rungeKutta4(f, y0, a, b, h):
  t = np.arange(a, b + h, h) # создание массива значений времени
  y[0] = y0 # начальное условие
значения у на следующем шаге
def milneSimpson(f, y0, a, b, h):
4-го порядка
```

```
f(t[i-1], y[i-1]) + 2 * f(t[i], y[i]))
y[i]) + f(t[i+1], y pred))
def plotResults(t euler, t adaptive euler, y euler,
y adaptive euler, y rk4, y milne, exact y):
порядка')
  plt.legend() # Добавление легенды
  plt.xlabel('t') # Подпись оси X
def evaluateAccuracy(t euler, y euler, t adaptive euler,
y adaptive euler, t rk4, y rk4, t milne, y milne, exact y):
epsilon milne}")
Эйлера
y adaptive euler, fill value="extrapolate")
  y adaptive euler interpolated rk4 =
interp adaptive euler(t rk4)
interp adaptive euler(t euler)
Рунге-Кутта 4-го порядка
y adaptive euler interpolated euler[-1]) / (2**1 - 1)
  runge error rk4 = np.abs(y rk4[-1] -
```

```
runge error euler}")
runge error rk4}")
пользователем
          y0 = float(input("Введите начальное условие <math>y0: ")) #
ввод левой границы интервала
ввод правой границы интервала
начального шага
# ввод желаемой точности
adaptiveImprovedEulerMethod(equation, y0, a, b, h, epsilon)
           t rk4, y rk4 = rungeKutta4(equation, y0, a, b, h)
           t milne, y milne = milneSimpson(equation, y0, a, b, h)
           exact y = exactSolution(t euler, equation)
y adaptive euler, y rk4, y milne, exact y)
y adaptive euler, t rk4, y rk4, t milne, y milne, exact y)
```

3. Результаты выполнения программы.

```
Выберете функцию "1" -> y' + 2y = x^2, "2" -> y' = 2x, "3" -> y'
y + (1 + x) * x^2:
Введите номер уравнения: 1
Введите начальное условие у0: 4
Введите левую границу отрезка: 1
Введите правую границу отрезка: 9
Введите начальный шаг h: 2
Введите желаемую точность: 3
Метод Эйлера = [ 4. -10. 48. -94. 380.]
Рунге-Кутта = [ 4.
572.66666667 2796.
Милн Симпсон = [4.00000000e+00 2.46666667e+01 1.20000000e+02
5.72666667e+02
4.42029630e+031
Точные значения = [ 0.38533528 3.25247875 10.2500454
21.25000083 36.25000002]
Максимальная ошибка метода Милна-Симпсона: 4384.046296281065
Оценка точности метода Эйлера по правилу Рунге: 343.53271484375
Оценка точности метода Рунге-Кутта по правилу Рунге:
183.96884765625
```



☆ ← → + Q = □

4. Выводы.