Variable Neighborhood Search (VNS) Busca na Vizinhança Variável

Prof. Ademir A. Constantino

Departamento de Informática
Universidade Estadual de Maringá
www.din.uem.br/~ademir

Variable Neighborhood Descent (VND)

- Proposto por Nenad Mladenovic 1995
- Método de busca local que explora o espaço de soluções através de trocas sistemáticas de vizinhança.
- Considera um conjunto de *r* estruturas de vizinhança.
- Este método explora a melhor solução de cada vizinhança.

VND

```
1 Seja s_0 uma solução inicial e r o número de estruturas de
   vizinhança;
             {Solução corrente}
2 s' \leftarrow s_0;
3 k \leftarrow 1;
            {Tipo de estrutura de vizinhança}
 enquanto (k \le r) faça
        Encontre o melhor vizinho s" \in N^{(k)}(s');
        \underline{se} ( f(s'') < f(s') )
                 então s' \leftarrow s"; k \leftarrow 1;
                 senão k \leftarrow k + 1;
        fim-se;
10 fim-enquanto;
11 Retorne s';
fim VND;
```

Características

- Sugere-se que as vizinhanças sejam ordenadas de modo que primeiras sejam as menores, ou seja, que as primeiras envolvam movimentos mais fáceis que as últimas.
- Assim, geralmente, o gasto computacional cresce quando mudamos de vizinhança.
- Na prática, em cada vizinhança $N^{k}(x)$, podemos encontrar
 - a melhor solução, x*; (best improvement)
 - a primeira solução x' tal que f(x') < f(x). (first improvement)

VNS básico

- Proposto por Nenad Mladenovic & Pierre Hansen em 1997
- Supor que exista r vizinhanças para o problema, isto é, N¹, N²,..., N^r
- Método de busca local que explora o espaço de soluções através de trocas sistemáticas de vizinhança.
- Se a primeira solução vizinha não é aprimorante, então é a próxima vizinhança é pesquisada.

VNS básico

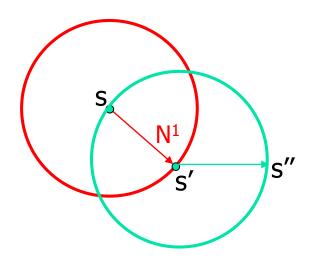
- Combina:
 - A seleção aleatória de um ponto de $N^{k}(x)$)
 - A aplicação de um algoritmo de busca local

"first improvement" é o mais comum, mas

"best improvement" também pode ser usado.

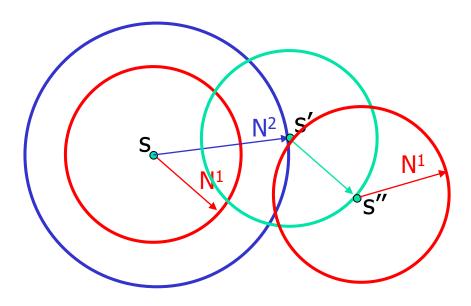
VNS Básico

```
Seja s_0 uma solução inicial e r o número de estruturas de
   vizinhança;
   s^* \leftarrow s_0;
                   {Solução corrente}
   enquanto (Critério de parada não satisfeito) faça
4
         k \leftarrow 1; {Tipo de estrutura de vizinhança}
5
         enquanto (k \le r) faça
6
                   Gere um vizinho qualquer s' \in N^{(k)}(s^*);
                   s'' \leftarrow BuscaLocal(s');
8
                  \underline{se} ( f(s'') < f(s^*) )
9
                            então s^* \leftarrow s^{"}; k \leftarrow 1;
                            senão k \leftarrow k + 1;
10
11
                  fim-se:
       <u>fim-enquanto;</u>
13 fim-enquanto;
14 Retorne s;
fim VNS;
```



s" aceito se f(s") < f(s)

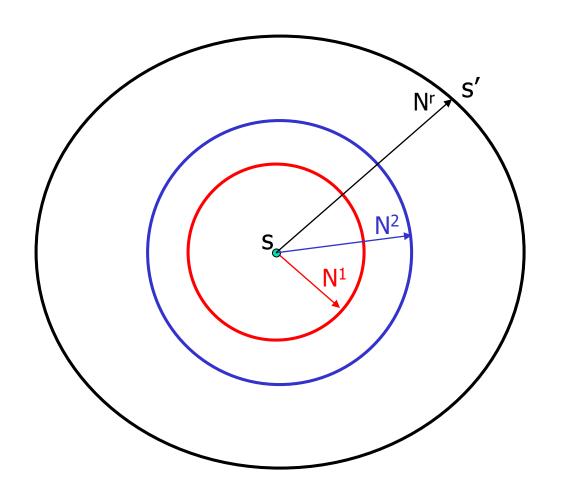
Minimização

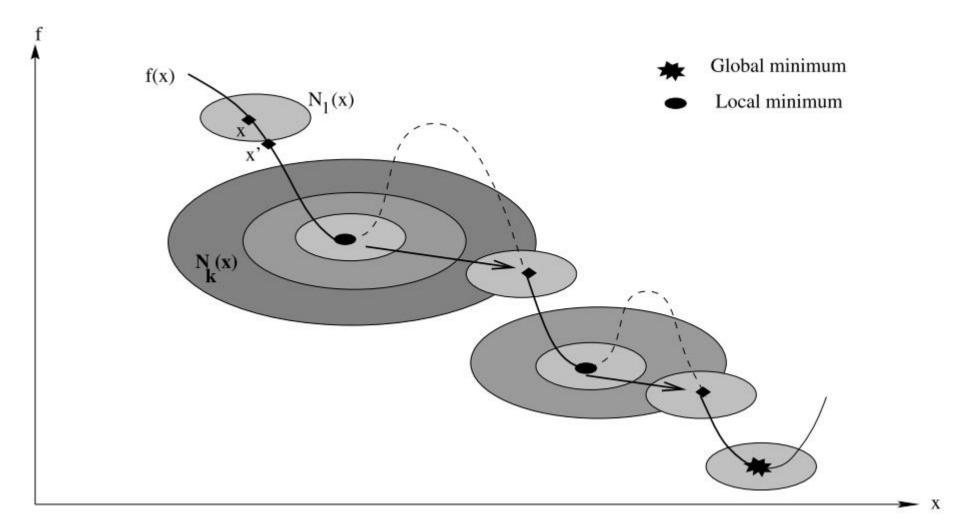


Se f não melhora na vizinhança de x' em N^1 , tenta-se novo x' em N^2 .

Nova busca local é feita na vizinhança de x' de N².

s" aceito se f(s'') < f(s) e retorna para N^1





VNS Reduzido

VNS sem busca local.

```
1 Seja s_0 uma solução inicial e r o número de estruturas de
   vizinhança;
   s^* \leftarrow s_0;
                     {Solução corrente}
3
   enquanto (Critério de parada não satisfeito) faça
4
         k \leftarrow 1; {Tipo de estrutura de vizinhança}
5
         enquanto (k \le r) faça
6
                  Gere um vizinho qualquer s' \in N^{(k)}(s^*);
                  \underline{se} ( f(s'') < f(s^*) )
8
                           então s^* \leftarrow s^*; k \leftarrow 1;
9
                           senão k \leftarrow k + 1;
10
                  fim-se:
11
        fim-enquanto;
12 fim-enquanto;
13 Retorne s;
fim VNS;
```

VNS Geral= VNS Básico + VND

```
Seja s_0 uma solução inicial e
       r o número de estruturas de vizinhança,
       r' o número de estrutura de vizinhança para o VND;
                           {Solução corrente}
   s^* \leftarrow s_0;
3
   enquanto (Critério de parada não satisfeito) faça
         k \leftarrow 1; {Tipo de estrutura de vizinhança}
5
         enquanto (k \le r) faça
6
                  Gere um vizinho qualquer s' \in N^{(k)}(s^*);
                  s'' \leftarrow VND(s', r');
8
                  se (f(s'') < f(s^*))
9
                            então s^* \leftarrow s^{"}; k \leftarrow 1;
10
                            senão k \leftarrow k + 1;
11
                  fim-se;
         fim-enquanto;
13 fim-enquanto;
14 Retorne s;
fim VNS;
```

VNS Geral= VNS Básico + VND

```
Function GVNS(x, k'_{max}, k_{max}, t_{max});

1 repeat

2 k \leftarrow 1;

3 repeat

4 x' \leftarrow Shake(x, k);

5 x'' \leftarrow VND(x', k'_{max});

6 NeighborhoodChange(x, x'', k);

until k = k_{max};

7 t \leftarrow CpuTime()

until t > t_{max};
```

Algorithm 8: Steps of the general VNS

Variações de VNS

- Variable neighborhood descent (VND)
- Reduced VNS (RVNS)
- Skewed VNS (SVNS)
- General VNS (GVNS)
- VN Decomposition Search (VNDS)
- Parallel VNS (PVNS)
- Primal Dual VNS (P-D VNS)
- Reactive VNS
- Backward-Forward VNS
- Best improvement VNS
- Exterior point VNS
- VN Simplex Search (VNSS)
- VN Branching

Hansen, P., Mladenović, N. and Moreno Pérez, JA., Variable neighbourhood search: Methods and applications, *Annals of Operations Research* 175 (1): 367-407, 2010.