第四章: 线性模型

-成分分析

成分分析

Principal Component Analysis Linear Discriminant Analysis

问题的提出

- 在建立预测模型系统时,抽取的原始特征往往比较多,特征的维数比较大,这会给识别器的训练带来很大的困难,因此希望能够采用某种方法降低特征的维数。这些方法可以称作成分分析的方法。
 - 1. 主成分分析: 寻找最小均方意义下, 最能代表原始数据的投影方法
 - 2. 线性判别分析:寻找最小均方意义下,最能分开各类数据的投影方法

人脸识别举例



- PCA (Principal Component Analysis) 是一种最常用的线性成分分析方法;
- □ PCA的主要思想是寻找到数据的主轴方向,由主轴构成一个新的坐标系(维数可以比原维数低),然后数据由原坐标系向新的坐标系投影;
- □ PCA的其它名称:离散K-L变换,Hotelling变换。

问题: $有n \cap d$ 维样本, $x_1, x_2, ...x_n$,如何仅用一个样本 x_0 代表这些样本,使误差准则函数最小?

$$J_{0}(\mathbf{x}_{0}) = \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{0} - \mathbf{x}_{k}\|^{2} \longrightarrow \mathbf{x}_{0} = \mathbf{m} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \mathbf{x}_{k}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} \|(\mathbf{x}_{0} - \mathbf{m}) - (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})\|^{2}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{0} - \mathbf{m}\|^{2} - 2\sum_{k=1}^{n} (\mathbf{x}_{0} - \mathbf{m})^{t} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{0} - \mathbf{m}\|^{2} - 2(\mathbf{x}_{0} - \mathbf{m})^{t} \sum_{k=1}^{n} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}$$

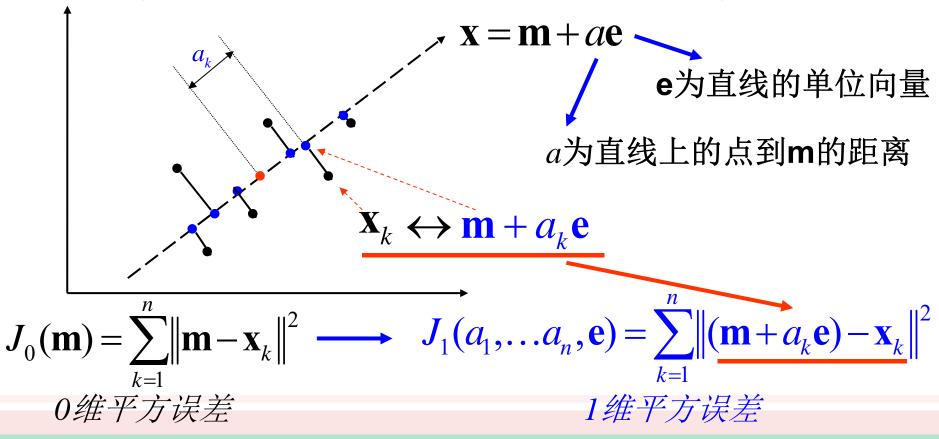
$$\mathbf{x}_{0} = \mathbf{m}$$

样本均值是样本数据集的零维表达。 将样本数据集的空间分布,压缩为一个均值点。

简单,但一 不能反映一 样本间的差异

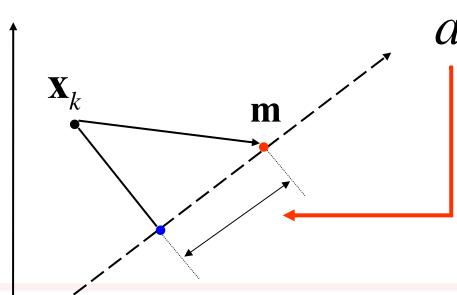
零维表达改为"一维"表达,将数据集空间,压缩为一条过均值点的线。

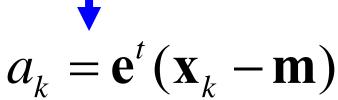
每个样本在直线上存在不同的投影,可以反映样本间的差异



$$\frac{J_{1}(a_{1},...a_{n},\mathbf{e}) = \sum_{k=1}^{n} \|(\mathbf{m} + a_{k}\mathbf{e}) - \mathbf{x}_{k}\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \|a_{k}\mathbf{e} - (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})\|^{2}}{= \sum_{k=1}^{n} a_{k}^{2} \|\mathbf{e}\|^{2} - 2\sum_{k=1}^{n} a_{k}\mathbf{e}^{t}(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}}$$

$$\frac{\partial J_1(a_1, \dots a_n, \mathbf{e})}{\partial a_k} = 2a_k - 2\mathbf{e}^t(\mathbf{x}_k - \mathbf{m}) = 0$$





只需把向量 X_k 向过 m的直线 垂直投影就能得到最小方差



如何找到直线的最优方向?

$$J_{1}(a_{1},...a_{n},\mathbf{e}) = \sum_{k=1}^{n} \|(\mathbf{m} + a_{k}\mathbf{e}) - \mathbf{x}_{k}\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \|a_{k}\mathbf{e} - (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})\|^{2}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} a_{k}^{2} \|\mathbf{e}\|^{2} - 2\sum_{k=1}^{n} a_{k}\mathbf{e}^{t}(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}$$

$$J_{1}(\mathbf{e}) = \sum_{k=1}^{n} a_{k}^{2} - 2\sum_{k=1}^{n} a_{k}^{2} + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}$$

$$= -\sum_{k=1}^{n} (\mathbf{e}^{t}(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}))^{2} + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2}$$

$$= -\sum_{k=1}^{n} \mathbf{e}^{t}(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})^{t}\mathbf{e} + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2} \text{ bb 5 £ E E E INDED}$$

$$= -\mathbf{e}^{t}\mathbf{S}\mathbf{e} + \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}\|^{2} \quad \mathbf{S} = \sum_{k=1}^{n} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})(\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m})^{t}$$

$$\mathbb{B} \wedge \mathcal{U}_{1}(\mathbf{e}) \longrightarrow \mathbb{B} \wedge \mathcal{U}_{1}(\mathbf{e}) \longrightarrow \mathbb{B} \wedge \mathcal{U}_{1}(\mathbf{e})$$

最大化 e^t Se ,约束条件为: |e|=1 ——— Lagrange乘子法

$$u = e^{t}Se - \lambda e^{t}e$$

$$\frac{\partial u}{\partial e} = 2Se - 2\lambda e = 0$$

$$\implies Se = \lambda e$$
bbg矩阵
bbg矩阵的
bbg矩阵的

$$\mathbf{e}^{t}\mathbf{S}\mathbf{e} = \mathbf{e}^{t}\lambda\mathbf{e} = \lambda$$

为了最大化 $\mathbf{e}^t\mathbf{S}\mathbf{e}$ 选取散度矩阵最大特征值 λ_{\max} 选取 λ_{\max} 对应的特征向量作为投影直线 \mathbf{e} 的方向

PCA算法——从0维, 1维到d′维

有n个d维样本, $x_1,x_2,...x_n$,

零维表达: 仅用一个样本x₀代表这些样本,使误差最小?

$$\mathbf{x}_0 = \mathbf{m} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \mathbf{x}_k$$
 简单,但不能反映样本间的差异

- 一维表达:将这些样本,映射到过m的一条直线上使误差最小?
 - 1,选取散度矩阵 $\mathbf{S} = \sum_{k=1}^{n} (\mathbf{x}_k \mathbf{m})(\mathbf{x}_k \mathbf{m})^t$ 最大特征值 λ_{max}
 - **2**,选取 λ_{max} 对应的特征向量作为直线方向 $\mathbf{X} = \mathbf{m} + a\mathbf{e}$
 - 3,将样本向直线做垂直投影

d'维表达:将这些样本,映射到以m为原点的d'维空间中,使误差准则函数最小?

PCA算法d′维表达:

有样本集合 $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$, 其中 $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d)^T$, 以样本均值 \mathbf{m} 为坐标原点建立新的坐标系,则有: $\mathbf{x} = \mathbf{m} + \sum_{i=1}^d a_i \mathbf{e}_i$, 其中

 $\{\mathbf{e}_i\}$ 为标准正交向量基: 因此有:

$$\mathbf{e}_{i}^{t}\mathbf{e}_{j} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \qquad a_{i} = \mathbf{e}_{i}^{t} \left(\mathbf{x} - \mathbf{m} \right)$$

将特征维数降低到 d' < d ,则有对 \mathbf{x} 的近似: $\hat{\mathbf{x}} = \mathbf{m} + \sum_{i=1}^{n} a_i \mathbf{e}_i$ 误差平方和准则函数:

$$J(\mathbf{e}) = \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \hat{\mathbf{x}}_{k}\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \left\| \sum_{i=1}^{d} a_{ik} \mathbf{e}_{i} - \sum_{i=1}^{d'} a_{ik} \mathbf{e}_{i} \right\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \left\| \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ik} \mathbf{e}_{i} \right\|^{2}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ik}^{2} = \sum_{i=d'+1}^{d} \sum_{k=1}^{n} \left[\mathbf{e}_{i}^{t} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) \mathbf{e}_{i}^{t} \right]$$

PCA算法d′维表达:

$$J(\mathbf{e}) = \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \hat{\mathbf{x}}_{k}\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \left\| \sum_{i=1}^{d} a_{ik} \mathbf{e}_{i} - \sum_{i=1}^{d'} a_{ik} \mathbf{e}_{i} \right\|^{2} = \sum_{k=1}^{n} \left\| \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ik} \mathbf{e}_{i} \right\|^{2}$$

$$= \sum_{k=1}^{n} \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ik}^{2} = \sum_{i=d'+1}^{d} \sum_{k=1}^{n} \left[\mathbf{e}_{i}^{t} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) \mathbf{e}_{i}^{t} \right]$$

$$= \sum_{i=d'+1}^{d} \mathbf{e}_{i}^{t} \left[\sum_{k=1}^{n} (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) (\mathbf{x}_{k} - \mathbf{m}) \right] \mathbf{e}_{i}^{t} = \sum_{i=d'+1}^{d} \mathbf{e}_{i}^{t} \mathbf{S} \mathbf{e}_{i}^{t}$$

最小化 $J(\mathbf{e})$, 约束条件为: $\|\mathbf{e}\|=1$ 使用拉格朗日乘数法:

$$J'(\mathbf{e}) = \sum_{i=d'+1}^{d} \left[\mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{S} \mathbf{e}_{i} - \lambda_{i} \left(\mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{e}_{i} - 1 \right) \right]$$

$$J'(\mathbf{e}) = \sum_{i=d'+1}^{d} \left[\mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{S} \mathbf{e}_{i} - \lambda_{i} \left(\mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{e}_{i} - 1 \right) \right]$$

$$\frac{\partial J'(\mathbf{e})}{\partial \mathbf{e}_i} = 2\mathbf{S}\mathbf{e}_i - 2\lambda_i \mathbf{e}_i = 0 \qquad \Longrightarrow \qquad \mathbf{S}\mathbf{e}_i = \lambda_i \mathbf{e}_i$$

 λ_i 为 S 的特征值, \mathbf{e}_i 为 S 的特征矢量。

$$J(\mathbf{e}) = \sum_{i=d'+1}^{d} \mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{S} \mathbf{e}_{i} = \sum_{i=d'+1}^{d} \lambda_{i} \mathbf{e}_{i}^{T} \mathbf{e}_{i} = \sum_{i=d'+1}^{d} \lambda_{i}$$

要使 $J(\mathbf{e})$ 最小,只需将 \mathbf{s} 的特征值由大到小排序,选择最大的前 d'个特征值对应的特征向量构成一个新的 d' 维坐标系,将样本 向新的坐标系的各个轴上投影,计算出新的特征矢量

$$(x_1, \dots, x_d)^T \rightarrow (a_1, \dots, a_{d'})^T$$
 $\sharp \mapsto a_i = \mathbf{e}_i^T (\mathbf{x} - \mathbf{m})$

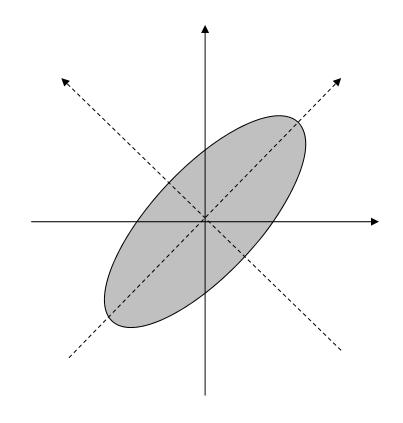
PCA算法

- 1. 利用训练样本集合计算样本的均值m和散度矩阵S;
- 2. 计算S的特征值,并由大到小排序;
- 3. 选择前d'个特征值对应的特征向量作成一个变换矩阵 $E=[e_1, e_2, ..., e_{d'}]$;
- 4. 训练和识别时,每一个输入的d维特征矢量x可以转换为d′维的新特征矢量y:

$$y = E^t(x-m)_{\circ}$$

PCA的讨论

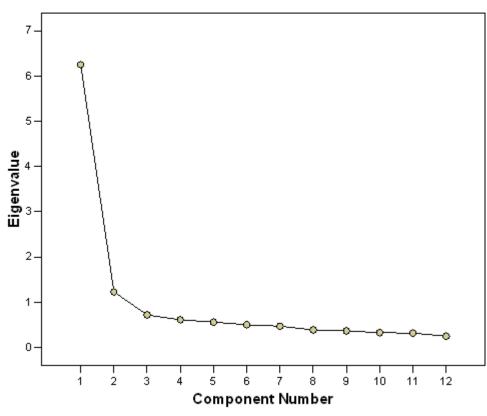
- □由于S是实对称阵,因此 特征向量是正交的;
- □ 将数据向新的坐标轴投影 之后,特征之间是不相关 的;
- □PCA仅依赖于样本数据的 均值和协方差矩阵,有些分 布可以由这两个量刻画,有 些不行。



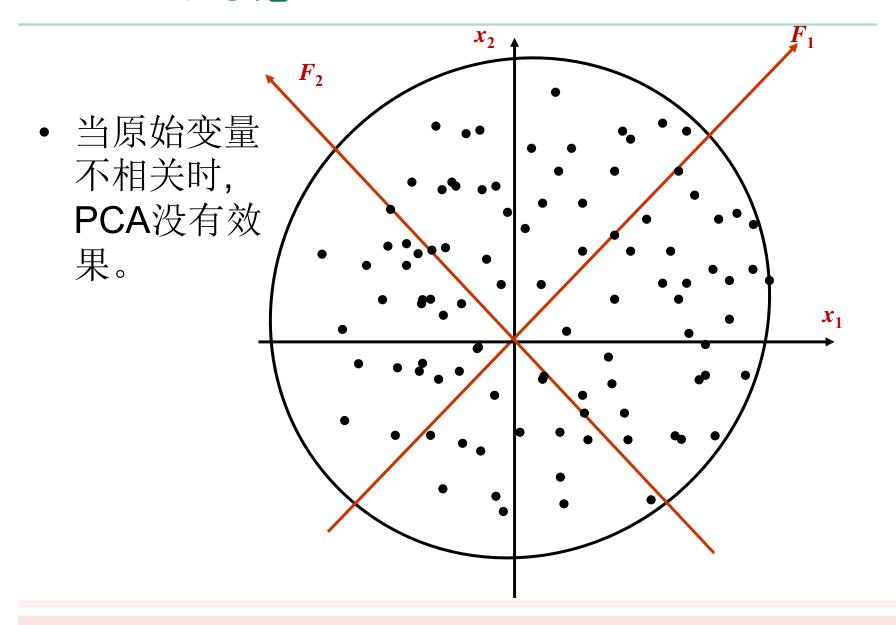
PCA的讨论

□通常,最大的几个特征值 占据了所有特征值之和的 绝大部分;

□少数几个最大特征 值对应的特征向量 即可表示原数据中 的绝大部分信息, 而剩下的小部分,通常 可以认为是数据噪 声而丢掉。 Scree Plot



PCA的讨论



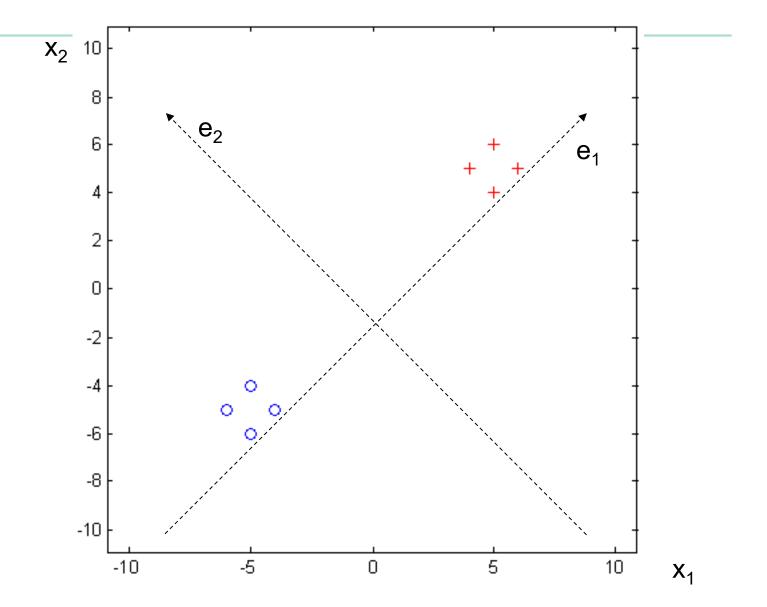
例

□有两类问题的训练样本:

$$\omega_1: (-5, -4)^t, (-4, -5)^t, (-5, -6)^t, (-6, -5)^t$$

$$\omega_2: (5, 4)^t, (4, 5)^t, (5, 6)^t, (6, 5)^t$$

将特征由2维压缩为1维。

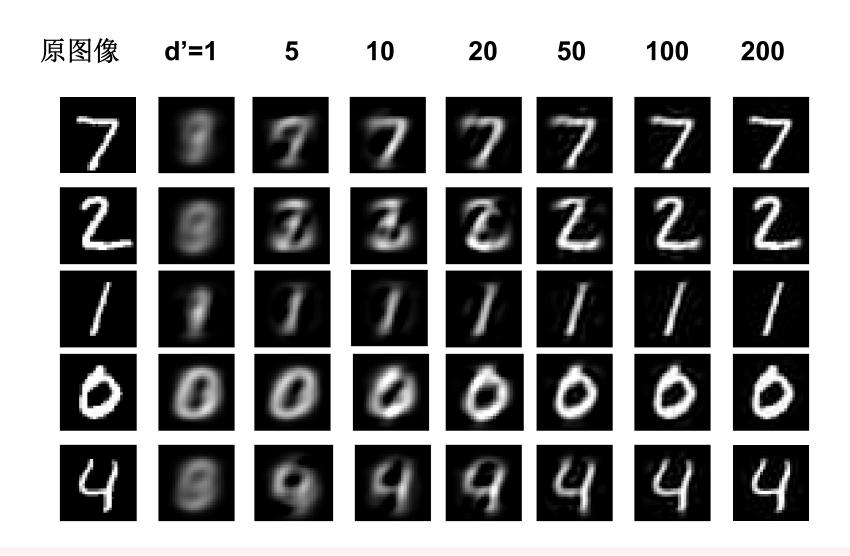


特征人脸





PCA重构



最近重构性

□ 对样本进行中心化, $\sum x_i = 0$, 再假定投影变换后得到的新坐标系为 $\{w_1, w_2, \dots, w_d\}$, i 其中 w_i 是标准正交基向量,

$$||\boldsymbol{w}_i||_2 = 1, \boldsymbol{w}_i^{\mathrm{T}} \boldsymbol{w}_j = 0 (i \neq j).$$

■ 若丢弃新坐标系中的部分坐标,即将维度降低到 d' < d,则样本点在低维坐标系中的投影是 $\mathbf{z}_i = (z_{i1}; z_{i2}; \dots; z_{id'}), z_{ij} = \mathbf{w}_j^{\mathrm{T}} \mathbf{x}_i$ 是 \mathbf{x}_i 在低维坐标下第j维的坐标,若基于 \mathbf{z}_i 来重构 \mathbf{x}_i ,则会得到

$$\hat{oldsymbol{x}}_i = \sum_{j=1}^{d'} z_{ij} oldsymbol{w}_j.$$

最近重构性

 $lacksymbol{\square}$ 考虑整个训练集,原样本点 $oldsymbol{x}_i$ 与基于投影重构的样本点 $\hat{oldsymbol{x}}_i$ 之间的距离为 $lacksymbol{\square}_i$

$$\sum_{i=1}^{m} \left\| \sum_{j=1}^{d'} z_{ij} oldsymbol{w}_j - oldsymbol{x}_i
ight\|_2^2 = \sum_{i=1}^{m} oldsymbol{z}_i^{\mathrm{T}} oldsymbol{z}_i - 2 \sum_{i=1}^{m} oldsymbol{z}_i^{\mathrm{T}} oldsymbol{W}^{\mathrm{T}} oldsymbol{x}_i + \mathrm{const} \ \propto -\mathrm{tr} \left(oldsymbol{W}^{\mathrm{T}} \left(\sum_{i=1}^{m} oldsymbol{x}_i oldsymbol{x}_i^{\mathrm{T}}
ight) oldsymbol{W}
ight).$$

 $lacksymbol{\square}$ 根据最近重构性应最小化上式。考虑到 $m{w}_j$ 是标准正交基, $\sum_i x_i x_i^{\mathrm{T}}$ 是协方差矩阵,有 $\min_{m{w}_i} - \mathrm{tr}(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{W})$

s.t.
$$\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{W} = \mathbf{I}$$
.

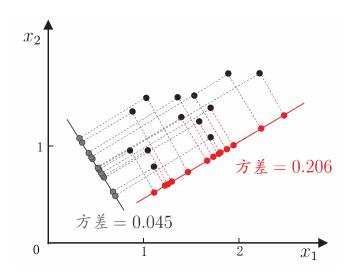
这就是主成分分析的优化目标。

最大可分性

 \square 样本点 x_i 在新空间中超平面上的投影是 $\mathbf{W}^{\mathrm{T}}x_i$,若所有样本点的投影能尽可能分开,则应该使得投影后样本点的方差最大化。若投影后样本点的方差是 $\sum_i \mathbf{W}^{\mathrm{T}}x_ix_i^{\mathrm{T}}\mathbf{W}$,于是优化目标可写为

$$\max_{\mathbf{W}} \operatorname{tr}(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{W})$$
 $\mathrm{s.t.} \quad \mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{W} = \mathbf{I}.$

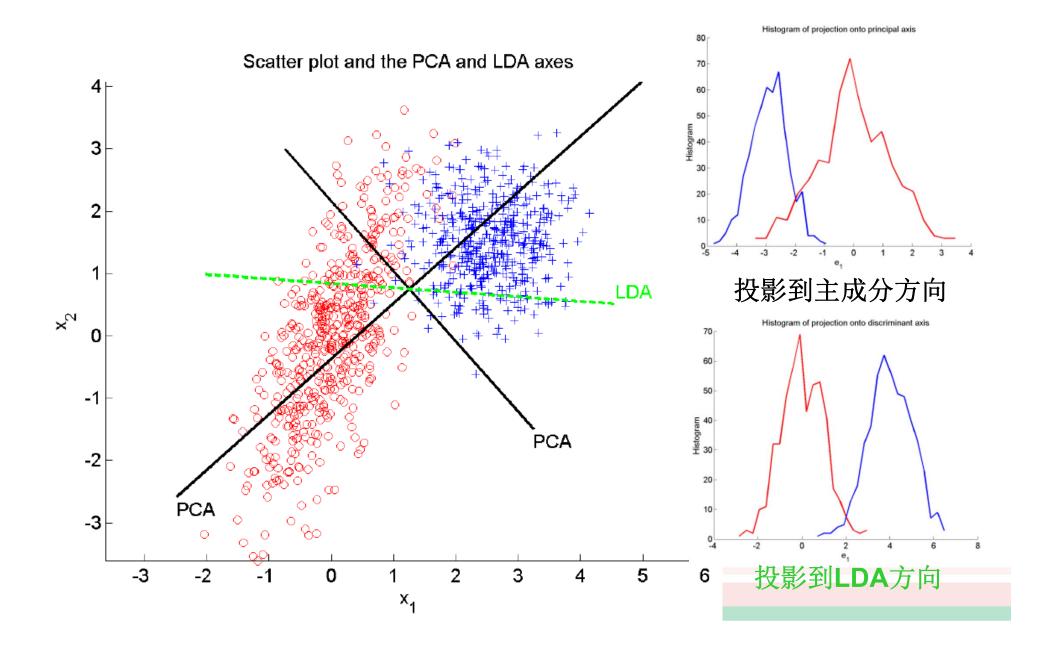
显然与 $\min_{\mathbf{W}} - \operatorname{tr}(\mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\mathbf{W})$ 等价。
 $\mathrm{s.t.} \quad \mathbf{W}^{\mathrm{T}}\mathbf{W} = \mathbf{I}.$



LDA与PCA

- PCA将所有的样本作为一个整体对待,寻找一个均方误差最小意义下的最优线性映射,也就是寻找用来有效表示数据(从最小均方误差的意义上讲)的主轴方向,而没有考虑样本的类别属性,它所忽略的投影方向有可能恰恰包含了重要的可分性信息;
- □LDA则是在可分性最大意义下的最优线性映射,充分保留了样本的类别可分性信息,是寻找用来有效分类的方向。

LDA与PCA



成分分析的其它问题

- □独立成分分析(ICA, Independent Component Analysis): PCA去除掉的是特征之间的相关性,但不相关不等于相互独立,独立是更强的要求。ICA试图使特征之间相互独立
- ■多维尺度变换(MDS, Multidimensional Scaling)
- □典型相关分析(CCA, Canonical Correlation Analysis)
- □偏最小二乘(PLS, Partial Least Square)

成分分析的其它问题

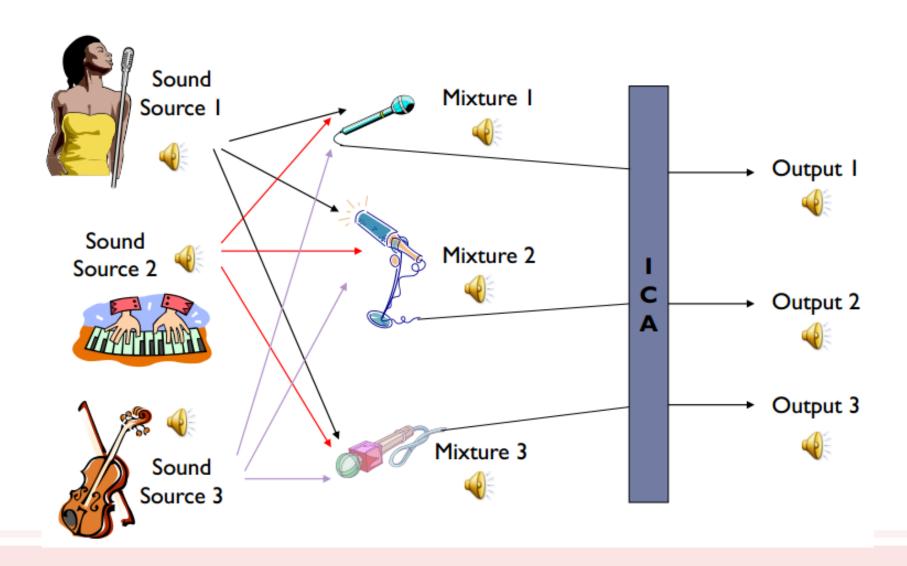
- Unsupervised
 - Latent Semantic Indexing (LSI): truncated SVD
 - Independent Component Analysis (ICA)
 - Principal Component Analysis (PCA)
 - Manifold learning algorithms
- Supervised
 - Linear Discriminant Analysis (LDA)
 - Canonical Correlation Analysis (CCA)
 - Partial Least Squares (PLS)
- Semi-supervised

成分分析的其它问题

Linear

- Latent Semantic Indexing (LSI): truncated SVD
- Principal Component Analysis (PCA)
- Linear Discriminant Analysis (LDA)
- Canonical Correlation Analysis (CCA)
- Partial Least Squares (PLS)
- Nonlinear
 - Nonlinear feature reduction using kernels
 - Manifold learning

Independent Component Analysis



Manifold Learning

- Discover low dimensional representations (smooth manifold) for data in high dimension.
- A manifold is a topological space which is locally Euclidean
- An example of nonlinear manifold:

