Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

......

Propostos

MTD1

MTD2

MTD3 MTD4

Implementaçã

#### Popultados

Testes com Diferentes Combinações d Parâmetros Resultados

Selecionado

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de Eletromiografia de Superfície para Classificação de Movimentos Utilizando RNA

#### Vicente Cunha

Universidade Federal do Rio Grande do Sul

Porto Alegre, dezembro de 2015

## Sumário

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

#### Introduçã

Métodos

Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaç

#### Resultados

Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

- Introdução
- 2 Métodos Propostos
  - MTD1
  - MTD2
  - MTD3
  - MTD4
- Observation de l'implementação dos Métodos e RNA
- 4 Resultados
  - Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros
  - Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados
- Conclusões

## Eletromiografia Principais aplicações

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

#### Introdução

Métodos Propostos

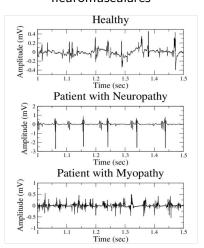
MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

#### Resultados

Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusões

## Diagnóstico de desordens neuromusculares



## Controle de Próteses Mioelétricas



#### NinaPro

Non-Invasive Adaptive Hand Prosthetics - IDIAP Research Institute 2012

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

#### Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaç

#### Diferentes Combinaçõe Parâmetros Resultados

Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

Posicionamento de Eletrodos 12 Canais

11 Bíceps

10 Extensor dos Dedos



12 Tríceps (1 - 8): eletrodos igualmente espaçados em torno da articulação úmero-radial

9 Flexor Superficial dos Dedos



## Rotina de Aquisição

Voluntários replicam movimentos apresentados em vídeo

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

#### Introdução

Métodos Proposto

MTD1 MTD2

MTD3 MTD4

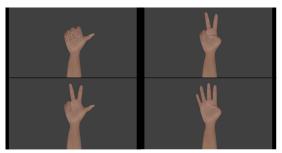
Implementaç

Resultados

Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

## Repetição de Movimentos de Vídeo



#### 17 diferentes movimentos de mão e punho

6 repetições por movimento

5 segundos de duração por repetição

3 segundos de pausa entre repetições

## Classificação de Movimentos

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

#### Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2 MTD3

Implementaçã

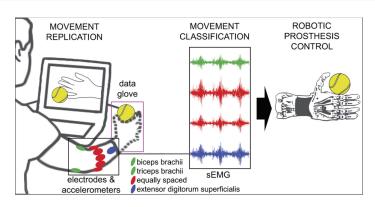
#### Resultado

Combinaçõe: Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

#### Classificação de Movimentos

O uso de um método classificador (e.g. RNA) pode identificar o movimento realizado pelo voluntário.



## Objetivos do Trabalho

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

#### Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementação

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

#### Etapas Necessárias para a Classificação de Movimentos

- Segmentação do Sinal em Trechos de Interesse
- Extração de Características dos Segmentos
- Treinamento de RNA

## Objetivos deste Trabalho

Implementação de métodos de segmentação propostos e avaliação comparativa entre métodos quando utilizados para classificação de movimentos com uso de RNA.

#### Características Extraídas

- RMS
- Variância
- Frequência Mediana

#### Bases de Dados Utilizadas

Ninapro: 40 voluntários

IEE: 10 voluntários



Método iterativo utilizando threshold de amplitudes, segmentos de comprimento constante

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Baseado em Chauvet et al. (2001)

#### MTD1

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método não-iterativo utilizando threshold de amplitudes, segmentos de comprimento constante

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

muoduça

Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Resultados

Testes com
Diferentes
Combinações o
Parâmetros
Resultados
Utilizando
Parâmetros

Conclusõe

Baseado em Katsis et al. (2006)

#### MTD2

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método com janela deslizante utilizando variação total, segmentos de comprimento variável

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Baseado em Gut e Moschytz (2000)

#### MTD3

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método com janela deslizante utilizando threshold, segmentos de comprimento variável

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

Métodos

Propostos MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Resultados

Testes com
Diferentes
Combinações o
Parâmetros
Resultados

Conclusõe

Baseado em Pattichis, Schizas e Middleton (1995)

#### MTD4

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

## Preprocessamento Retificação e Normalização

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

#### Introduc

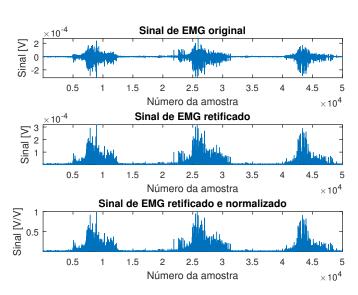
Métodos Propostos MTD1 MTD2

MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementação

#### Resultado

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros



## **DBSCAN**

Agrupamento de segmentos obtidos nos 12 canais de aquisição

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduç

Métodos

Proposto MTD1 MTD2 MTD3

MTD4 <u>Imp</u>lementação

....picilicaço

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

## Agrupamento por DBSCAN

A partir da densidade de posições de segmentos obtidas nos diferentes canais, identifica-se os segmentos referentes a um mesmo trecho de interesse. Segmentação final é realizada nas posições médias de grupos de segmentos.

IMAGEM ILUSTRANDO USO DE DBSCAN

## **RNA**

Treinamento e simulação de redes neurais artificiais

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introduça

Métodos Proposto

> MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

#### Implementação

#### Resultado

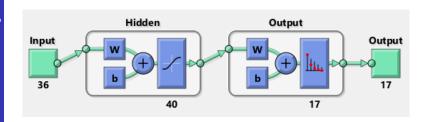
Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

#### Divisão de Grupos para Treino, Validação e Teste

Para  $N_{\zeta}$  segmentos obtidos referentes à classe de movimento  $\zeta$ 

- Grupo de Treino: primeiros  $N_{\zeta}-2$  segmentos
- ullet Grupo de Validação: segmento de índice  $N_{\zeta}-1$
- Grupo de Teste:  $N_{\zeta}$ -ésimo segmento



# Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros MTD1 e MTD2

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

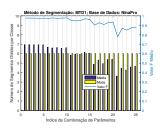
Métodos Proposto MTD1

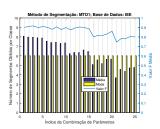
MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

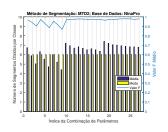
Implementaç

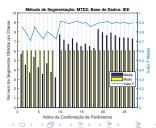
Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros

Resultados Utilizando Parâmetros









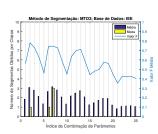


#### Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros MTD3 e MTD4

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros











## Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados Valor F por Classe de Movimento, Base de Dados NinaPro

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

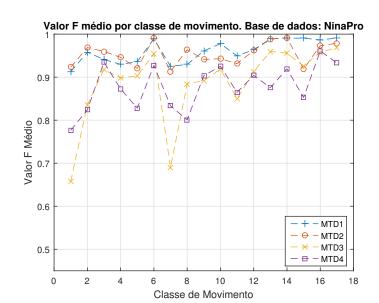
Métodos Proposto MTD1 MTD2 MTD3

Implementaçã

Testes com Diferentes Combinações de

Parâmetros Resultados Utilizando

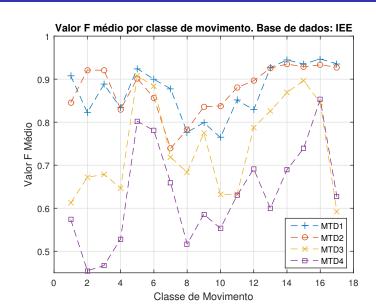
Parâmetros Selecionados



## Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados Valor F por Classe de Movimento, Base de Dados IEE

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados



## Conclusões TODO

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

#### Introduçã

Métodos Propostos MTD1

MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando

- MELHORES E PIORES CLASSIFICAÇÕES OBTIDAS COM CADA MÉTODO
- COMPARAÇÕES ENTRE MÉTODOS