Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

......

Propostos

MTD1

MTD2

MTD3 MTD4

Implementaçã

Popultados

Testes com Diferentes Combinações d Parâmetros Resultados

Selecionado

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de Eletromiografia de Superfície para Classificação de Movimentos Utilizando RNA

Vicente Cunha

Universidade Federal do Rio Grande do Sul

Porto Alegre, dezembro de 2015

Sumário

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

Métodos

Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaç

Resultados

Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

- Introdução
- 2 Métodos Propostos
 - MTD1
 - MTD2
 - MTD3
 - MTD4
- Observation de l'implementação dos Métodos e RNA
- 4 Resultados
 - Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros
 - Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados
- Conclusões

Eletromiografia Principais aplicações

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introdução

Métodos Propostos

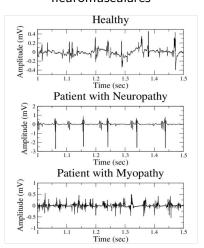
MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Resultados

Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusões

Diagnóstico de desordens neuromusculares



Controle de Próteses Mioelétricas



NinaPro

Non-Invasive Adaptive Hand Prosthetics - IDIAP Research Institute 2012

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaç

Diferentes Combinaçõe Parâmetros Resultados

Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

Posicionamento de Eletrodos 12 Canais

11 Bíceps

10 Extensor dos Dedos



12 Tríceps (1 - 8): eletrodos igualmente espaçados em torno da articulação úmero-radial

9 Flexor Superficial dos Dedos



Rotina de Aquisição

Voluntários replicam movimentos apresentados em vídeo

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introdução

Métodos Proposto

MTD1 MTD2

MTD3 MTD4

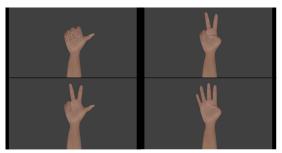
Implementaç

Resultados

Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

Repetição de Movimentos de Vídeo



17 diferentes movimentos de mão e punho

6 repetições por movimento

5 segundos de duração por repetição

3 segundos de pausa entre repetições

Classificação de Movimentos

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2 MTD3

Implementaçã

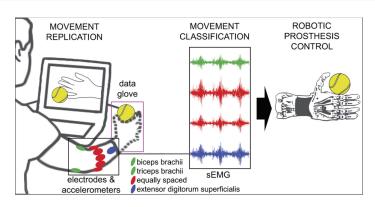
Resultado

Combinaçõe: Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados

Conclusões

Classificação de Movimentos

O uso de um método classificador (e.g. RNA) pode identificar o movimento realizado pelo voluntário.



Objetivos do Trabalho

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introdução

Métodos Propostos MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementação

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

Etapas Necessárias para a Classificação de Movimentos

- Segmentação do Sinal em Trechos de Interesse
- Extração de Características dos Segmentos
- Treinamento de RNA

Objetivos deste Trabalho

Implementação de métodos de segmentação propostos e avaliação comparativa entre métodos quando utilizados para classificação de movimentos com uso de RNA.

Características Extraídas

- RMS
- Variância
- Frequência Mediana

Bases de Dados Utilizadas

Ninapro: 40 voluntários

IEE: 10 voluntários



Método iterativo utilizando threshold de amplitudes, segmentos de comprimento constante

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Baseado em Chauvet et al. (2001)

MTD1

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método não-iterativo utilizando threshold de amplitudes, segmentos de comprimento constante

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introduçã

muoduça

Propostor
MTD1
MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Resultados

Testes com
Diferentes
Combinações o
Parâmetros
Resultados
Utilizando

Conclusões

Baseado em Katsis et al. (2006)

MTD2

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método com janela deslizante utilizando variação total, segmentos de comprimento variável

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Baseado em Gut e Moschytz (2000)

MTD3

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Método com janela deslizante utilizando threshold, segmentos de comprimento variável

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introduçã

Métodos Propostos MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Testes com Diferentes Combinações o Parâmetros Resultados Utilizando

Conclusõe

Baseado em Pattichis, Schizas e Middleton (1995)

MTD4

EXPLICAÇÕES DO MÉTODO

Preprocessamento Retificação e Normalização

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduc

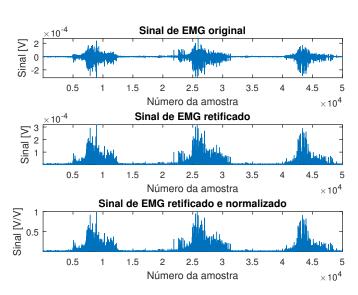
Métodos Propostos MTD1 MTD2

MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementação

Resultado

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros



DBSCAN

Agrupamento de segmentos obtidos nos 12 canais de aquisição

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduç

Métodos

Proposto MTD1 MTD2 MTD3

MTD4 <u>Imp</u>lementação

....picilicaço

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

Agrupamento por DBSCAN

A partir da densidade de posições de segmentos obtidas nos diferentes canais, identifica-se os segmentos referentes a um mesmo trecho de interesse. Segmentação final é realizada nas posições médias de grupos de segmentos.

IMAGEM ILUSTRANDO USO DE DBSCAN

RNA

Treinamento e simulação de redes neurais artificiais

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunha

Introduça

Métodos Proposto

> MTD1 MTD2

MTD2 MTD3 MTD4

Implementação

Resultado

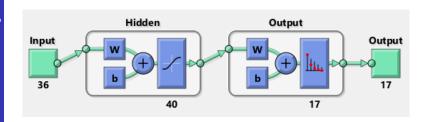
Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando Parâmetros

Conclusõe

Divisão de Grupos para Treino, Validação e Teste

Para N_{ζ} segmentos obtidos referentes à classe de movimento ζ

- Grupo de Treino: primeiros $N_{\zeta}-2$ segmentos
- ullet Grupo de Validação: segmento de índice $N_{\zeta}-1$
- Grupo de Teste: N_{ζ} -ésimo segmento



Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros MTD1 e MTD2

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

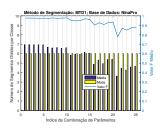
Métodos Proposto MTD1

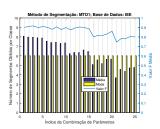
MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

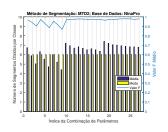
Implementaç

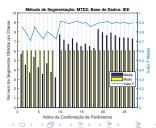
Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros

Resultados Utilizando Parâmetros









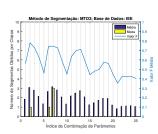


Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros MTD3 e MTD4

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Testes com Diferentes Combinações de Parâmetros











Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados Valor F por Classe de Movimento, Base de Dados NinaPro

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

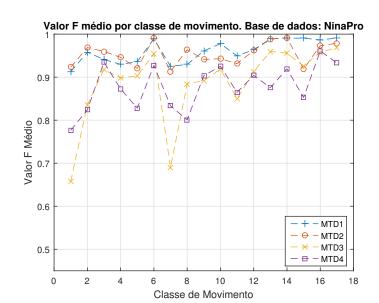
Métodos Proposto MTD1 MTD2 MTD3

Implementaçã

Testes com Diferentes Combinações de

Parâmetros Resultados Utilizando

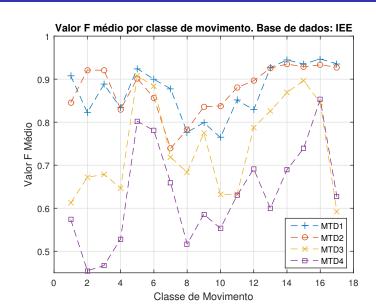
Parâmetros Selecionados



Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados Valor F por Classe de Movimento, Base de Dados IEE

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Resultados Utilizando Parâmetros Selecionados



Conclusões TODO

Métodos de Segmentação Automática de Sinais de sEMG

Cunh

Introduçã

Métodos Propostos MTD1

MTD1 MTD2 MTD3 MTD4

Implementaçã

Testes com Diferentes Combinações Parâmetros Resultados Utilizando

- MELHORES E PIORES CLASSIFICAÇÕES OBTIDAS COM CADA MÉTODO
- COMPARAÇÕES ENTRE MÉTODOS