

分治法

1. 分治法

将 X 向量拆分为 \vec{x}_1, \vec{x}_2 . 则 H_k 为 $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} H_{k-1} & H_{k-1} \\ H_{k-1} & -H_{k-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \vec{x}_1 \\ \vec{x}_2 \end{bmatrix}$

记 H_k 的复杂度为 $T(n)$, n 为力值维数. 则

有 $T(n) = 2T(\frac{n}{2}) + O(n)$. 而 $H_{k-1}\vec{x}_1$ 与 $H_{k-1}\vec{x}_2$

再 $O(n)$ 时间进行向量加法.

FJLT (H, \vec{x}):

res1 = FJLT (H_{k-1}, \vec{x}_1)

res2 = FJLT (H_{k-1}, \vec{x}_2)

return $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} \text{res1} + \text{res2} \\ \text{res1} - \text{res2} \end{bmatrix}$

时间复杂度由主定理 $n^{\log_2 d} = n^{\log_2 2} = n = O(f(n))$, 故 $T(n) = O(n \lg n)$

2. (Hash 函数应用)

$\forall a, \hat{f}_a = g(a) [L(h(a))]$ 记 X_p 为 $h(p) = h(a)$ 这一事件的示性函数. 则

$$\hat{f}_a = g(a) \left(\sum_{p=1}^{\infty} X_p g(p) \cdot C_p \right)$$

$$= \sum_{p=1}^{\infty} X_p C_p \cdot g(a) \cdot g(p) \quad \text{这其中, } C_p \text{ 为常数, } X_p \text{ 与 } g(a), g(p) \text{ 相互独立 (h, g 随机选取).}$$

$$\text{故 } E(X) = E(\hat{f}_a) = \sum_{p=1}^{\infty} E(X_p C_p \cdot g(a) \cdot g(p))$$

$$= \sum_{p=1}^{\infty} C_p \cdot E(X_p) \cdot E(g(a) \cdot g(p))$$

$$= \sum_{p \neq a} C_p \cdot E(X_p) \cdot E(g(a) \cdot g(p)) + \frac{C_a}{C_a \cdot 1 \cdot 1}$$

而 $g(a) \cdot g(p)$ 取 $1/-1$ 的概率相同, 故 $E(g(a) \cdot g(p)) = 0$. 则前项都为 0. 故有:

$$E(X) = C_a$$

2) 快速傅里叶变换 (FFT)

4APD问题: n 个整数构成数组 A , 元素 $A[i]$ 都在 2^n-1 之内, 给定整数 t . 判断是否存在 $i_1 \dots i_4$ 使 $A[i_1] + A[i_2] + A[i_3] + A[i_4] = t$. 应用 FFT 在 $O(n \log n)$ 时间内求解 (无需返回 $i_1 \dots i_4$)

解: 构造多项式 $p(x) = \sum_{i=0}^{2^n-1} A[i] x^i$ (点表示)

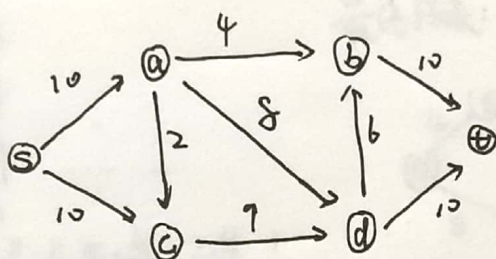
- 使用 FFT 变换将 $p(x)$ 变换到频域表示; 计算 (频域中) $p^2(x)$;
- 使用 IFFT 将频域表示变换回时域, 得到 $Q(x)$;

• 考察 $Q(x)$ 中是否存在 x^t 项, 若存在则有, 否则无.

1 与 3 步均为 $O(n)$ 而 2 步 FFT 与 IFFT 均为 $O(n \log n)$, 故总复杂度 $O(n \log n)$

3. 网络流与最小割

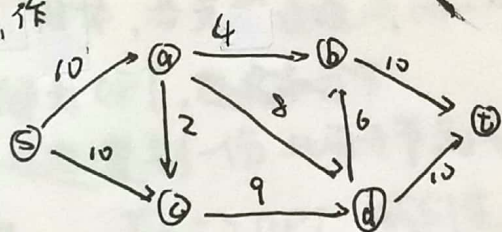
给定流网络:



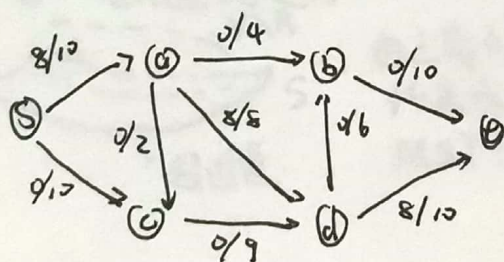
a) 找到 $s \rightarrow t$ 最大流并在各边上标出, 求最大流量值.

b) 流分解.

解: a) 初始化加, 作残差网络

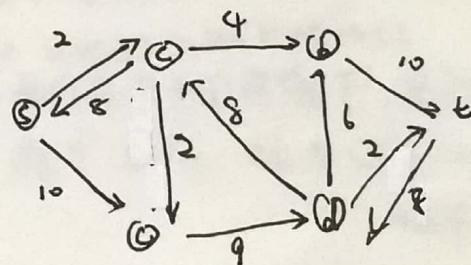


有增广路 $s \rightarrow a \rightarrow d \rightarrow t$, 流量为 8.

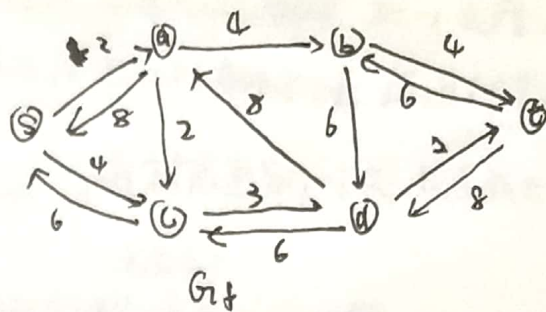
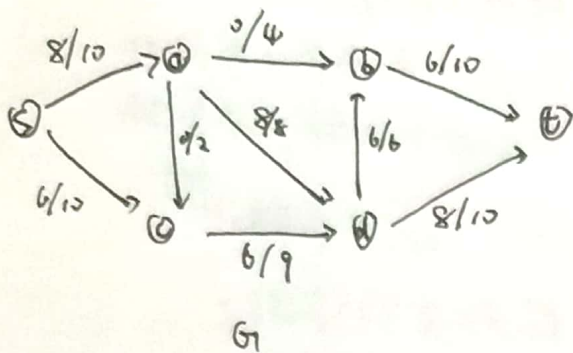


G_1

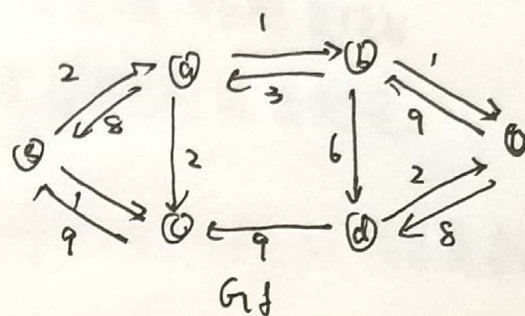
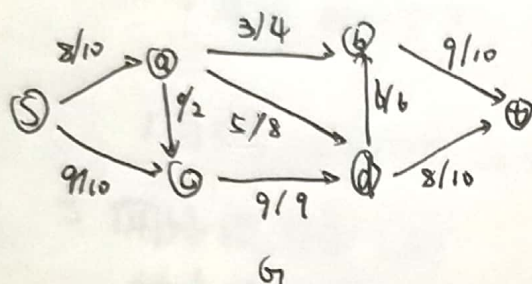
有增广路 $s \rightarrow c \rightarrow d \rightarrow b \rightarrow t$, 流量为 6



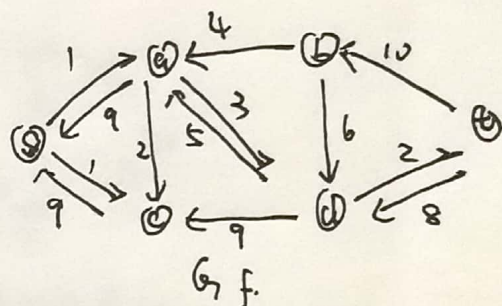
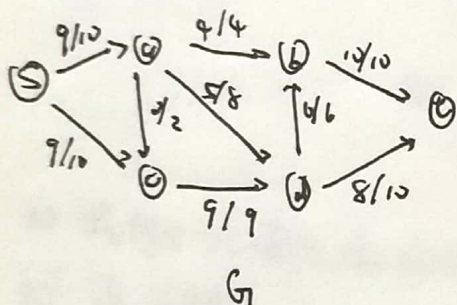
G_2



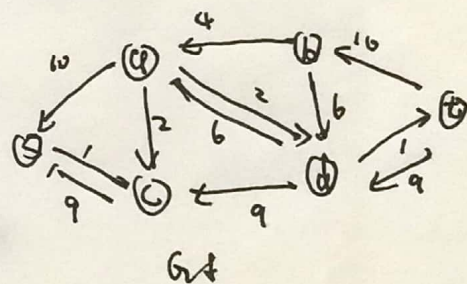
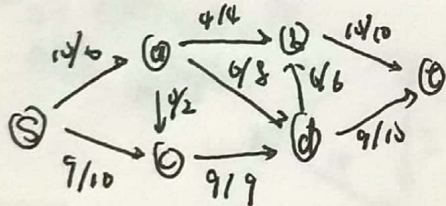
有增广路 $S \rightarrow c \rightarrow d \rightarrow a \rightarrow b \rightarrow t$, 流量为 3



有增广路 $S \rightarrow a \rightarrow b \rightarrow t$, 流量为 1



有增广路 $S \rightarrow a \rightarrow d \rightarrow t$, 流量为 1



无增广路, 已达最大流.

2) ~~增广路就是可行流~~ 可分解为

$S \rightarrow a \rightarrow d \rightarrow t$, 流量为 6; $S \rightarrow a \rightarrow b \rightarrow t$, 流量为 4;

$S \rightarrow c \rightarrow d \rightarrow t$, 流量为 9

$$a) P[S, i] = \begin{cases} 0 & |S| \leq 1 \\ \max_j \{ P[S - \{i\}, j], j \neq i, j \in S \} + \text{pref}(j, i) & |S| > 1 \end{cases}$$

b)

MAX-PREFERENCE:

for all i in $\{1, \dots, n\}$: // 初始化边界条件

$P[\{i\}, i] = 0$ for all P_{cell} in P :
 $P[i][i] = 0$

for $s = 2$ to n : // s 表示 $|S|$

for all subset of $\{1, \dots, n\}$ S , whose size is s :

for all $j \in S$: // 视情况更新 $P[S, i]$, 取 \max

$P[S, i] = \max_j \{ P[S - \{j\}, j] + \text{pref}(j, i) \}$

return $\max_i \{ P[S, i] \}$

c) 共有子问题数 $2^n * n$ 个。每个子问题花费时间 $O(n)$ 求最大值，故
总时间复杂度 $O(n^2 * 2^n)$

5. LP与NPC

击中集问题: 给定集合 $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ 与 m 个子集 $S_1, \dots, S_m \subseteq E$. 若 $H \subseteq E$ 与每个 S_i 交非空, 称 H 为击中集. 求最小击中集.

1) 用整数规划(ILP)建模.

2) 松弛也为线性规划(LP)后求对偶形式.

3) 写出击中集判定版本. 简单说明其为NP.

解:

1) 决策变量: $x_i = \begin{cases} 1 & e_i \in H \\ 0 & e_i \notin H \end{cases}$

为每个 E 中元素构造一个变量, 代表其是否入选击中集.

目标函数: 最小化 $\sum_{i=1}^n x_i$

约束: $x_i \in \{0, 1\} \quad i=1, \dots, n$

$\sum_{i: e_i \in S_j} x_i \geq 1 \quad \forall j=1, \dots, m$

2) 松弛后约束1变为

$x_i \geq 0 \quad i=1, \dots, n$

对偶形式:

最大化 $\sum_{i=1}^m y_i$

约束为

$y_i \geq 0 \quad i=1, \dots, m$

$\sum_{i: e_i \in S_j} y_i \leq 1 \quad \forall j=1, \dots, n$

3) 是否存在集合基数小于 k 的击中集

判定版本:

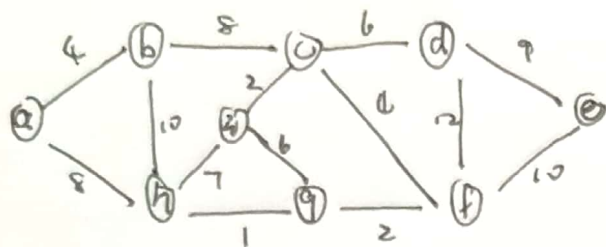
需证其多项式时间可“验证”. 若给出一种击中集 H 的取法.

将 H 分别与 S_1, \dots, S_m 取交集, 观察是否非空. 这与 m 个集合的

基数之和成正比. 多项式时间可验证. 故其为NP.

(拓展: 亦可证击中集为NPC. 由顶点覆盖到击中集. E 取顶点集 V , $S_i = \{u, v, (u, v) \in E\}$)

6. 最小生成树与近似算法.



1) Kruskal 算法过程, 给出边序列

2) Steiner 树: 给定边上有非负权重的无向完全图 $G=(V,E,W)$. 顶点子集 $R \subseteq V$ 的终点集, 找权重最小树将 R 中顶点连接. —— 可使用 V/R 中顶点.
近似算法: 返回 R 的导出子图 $G[R]$ 上一样最小生成树. 它也权重满足三角不等式时, 近似度为 2.

解:

1) 边权由大到小选择. 初始各点自成连通域

① (h,g) h 与 g 分别不同连通域. 选择.

② (i,c) . 选择

③ (g,f) . 选择

④ (a,b) . 选择

⑤ (c,f) 选择

⑥ (c,d) 选择

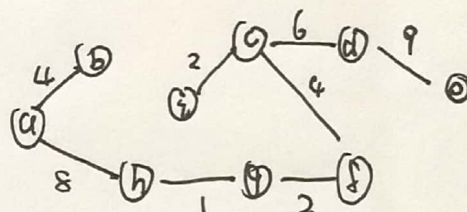
⑦ (h,i) . 同属连通域. 不选!

⑧ (a,h) 选择

⑨ (b,c) 不选择!

⑩ (d,e) 选择, 各点均连通. 算法结束.

最终结果:

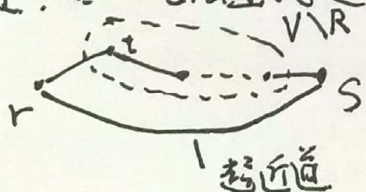


2) 设最优解为 OPT , 构造 T_E 如下

将 OPT 中各边复制一份. 此时各节点度数为偶, 可找出一条欧拉回路.

记为 T_E . 显然, $T_E = 2OPT$. 我们在其中任取一点 $r \in R$. 沿欧拉回路行进. 若“无法直接走到下一个 R 中的点 s , 则直接跳跃超近道”.

如图:



由三角不等式知 $w(r,s) > w(r \rightarrow t \rightarrow s)$

结束后得到一条仅在 R 中的回路 T' , 显然

$MST \leq T'$. 而 $T' \leq T_E$. 故 $MST \leq 2OPT$

证毕

证