

线性代数期末复习

第四章 线性空间与欧式空间

倪卫明

复旦大学信息学院

2013, June

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

线性空间的定义: 设 V 是一非空集合, P 为数域, 在 V 上定义的两种运算(加法、数乘)是封闭的, 即

- (1). $\forall \alpha, \beta \in V$, 有 $\alpha + \beta \in V$.
- (2). $\forall \alpha \in V, \forall k \in P$, 有 $k\alpha \in V$.

并且这两种运算满足下列8条规律($\forall \alpha, \beta, \gamma \in V, \forall k, l \in P$):

- (1). 加法交换律 $\alpha + \beta = \beta + \alpha$;
- (2). 加法结合律 $(\alpha + \beta) + \gamma = \alpha + (\beta + \gamma)$;
- (3). $\exists \mathbf{0} \in V$ 称为**零元**, 使得 $\forall \alpha \in V$, 有 $\alpha + \mathbf{0} = \alpha$;
- (4). $\forall \alpha \in V, \exists (-\alpha) \in V$ 称为 α 的**负元**, 使得 $\alpha + (-\alpha) = \mathbf{0}$;
- (5). $k(\alpha + \beta) = k\alpha + k\beta$;
- (6). $(k + l)\alpha = k\alpha + l\alpha$;
- (7). $k(l\alpha) = (kl)\alpha$
- (8). $\exists 1 \in P$, 使得 $1 \cdot \alpha = \alpha$;

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

线性子空间: 设 W 是数域 P 上线性空间 V 的一个非空子集, 若 W 对于 V 的两种运算也构成一个线性空间, 则称 W 是 V 的一个线性子空间(简称子空间).

线性空间的性质:

- (a) 线性空间中, 零元是唯一的;
- (b) 线性空间中, 每一个元素的负元是唯一的;
- (c) $\forall \alpha \in V$, 有 $0\alpha = 0$;
- (d) $\forall k \in P$, $\mathbf{0} \in V$, $k\mathbf{0} = \mathbf{0}$;
- (e) $\forall k \in P$, $(-k)\alpha = k(-\alpha) = -(k\alpha)$.
- (f) 若 $k\alpha = \mathbf{0}$, 则 $k = 0$ 或 $\alpha = \mathbf{0}$;
- (g) 设 W 是数域 P 上线性空间 V 的一个子集, 若满足下列条件
 - ▶ W 是非空的;
 - ▶ 若 $\alpha, \beta \in W$, 则 $\alpha + \beta \in W$;
 - ▶ 若 $\alpha \in W$, $\lambda \in P$, 则 $\lambda\alpha \in W$;

则 W 是 V 的一个子空间;

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

线性空间的基与维数: 设 V 是数域 P 上的线性空间, 若存在一组向量 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n \in V$, 满足

1. $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 线性无关;
2. 若 $\forall \alpha \in V$ 均可由 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 线性表示;

则称此向量组为线性空间 V 的一组**基**, 基中所含向量的个数称为 V 的**维数**, 记为 $\dim V = n$. 亦称 V 为 n 维线性空间.

向量的坐标: 设向量组 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是线性空间 V 的基, 则 V 中任意一个向量 α 可由这组基线性表示为:

$$\alpha = x_1\varepsilon_1 + x_2\varepsilon_2 + \cdots + x_n\varepsilon_n$$

其中 x_1, x_2, \dots, x_n 称为向量 α 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下的**坐标**, 记为向量 $[x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_n]^T$.

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

任意向量在确定的基下的坐标是唯一的, 线性空间 V 的基的选择往往不唯一, 同一向量在不同的基下的坐标也不同. 但同一向量在不同基下的坐标之间可以相互转换. 例如, 设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 和 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 为 n 维线性空间 V 的两组基, 基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 中的向量也可表示为基 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 的线性组合:

$$\varepsilon_1 = m_{11}\eta_1 + m_{21}\eta_2 + \cdots + m_{n1}\eta_n$$

$$\varepsilon_2 = m_{12}\eta_1 + m_{22}\eta_2 + \cdots + m_{n2}\eta_n$$

⋮

$$\varepsilon_n = m_{1n}\eta_1 + m_{2n}\eta_2 + \cdots + m_{nn}\eta_n$$

将上式写成矩阵形式: $\begin{bmatrix} \varepsilon_1 & \varepsilon_2 & \cdots & \varepsilon_n \end{bmatrix} =$

$$\begin{bmatrix} \eta_1 & \eta_2 & \cdots & \eta_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} m_{11} & m_{12} & \cdots & m_{1n} \\ m_{21} & m_{22} & \cdots & m_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ m_{n1} & m_{n2} & \cdots & m_{nn} \end{bmatrix}$$

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

将上式写成: $\begin{bmatrix} \varepsilon_1 & \varepsilon & \cdots & \varepsilon_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \eta_1 & \eta_2 & \cdots & \eta_n \end{bmatrix} \mathbf{M}$, 称其中的矩阵 \mathbf{M} 为由基 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 到基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 的**过渡矩阵**. 现设 $\forall \alpha \in V$ 在两组基下的表示为:

$$\alpha = x_1 \varepsilon_1 + \cdots + x_n \varepsilon_n = y_1 \eta_1 + \cdots + y_n \eta_n \quad (1)$$

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} \eta_1 & \cdots & \eta_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \varepsilon_1 & \cdots & \varepsilon_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \\ \Rightarrow & \begin{bmatrix} \eta_1 & \cdots & \eta_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \eta_1 & \cdots & \eta_n \end{bmatrix} \mathbf{M} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

因 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 是基, 得坐标直接的转换关系为: $\mathbf{y} = \mathbf{Mx}$

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

过渡矩阵的性质:

- (a) 设 \mathbf{M} 是由基 I 到基 II 的过渡矩阵, 则 \mathbf{M} 是非奇异阵, 其逆阵为由基 II 到基 I 的过渡矩阵.
- (b) 若 \mathbf{M} 是标准正交基 I 到标准正交基 II 的过渡矩阵, 则 \mathbf{M} 是正交矩阵.

求线性空间 V 中两组基之间的过渡矩阵: 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 与 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 为两组基, 求从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵.

- (a) 直接法(求解线性方程组)

$$[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n] \mathbf{X} = [\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n] \quad (2)$$

方程组的解 \mathbf{X} 即为过渡矩阵, 而且由于系数矩阵 $[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n]$ 中这些列向量构成基, 系数矩阵列满秩, 且根据基的性质, 系数矩阵与增广矩阵的值相等, 所以方程组有唯一解.

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

(b) 中间基法.

取 V 的自然基, $\mathbf{e}_i (i = 1, 2, \dots, n)$, 其中 \mathbf{e}_i 为第 i 个分量为 1 的单位列向量. 则由自然基 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n$ 到基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的过渡矩阵为 \mathbf{A}

$$[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n] = [\mathbf{e}_1 \ \mathbf{e}_2 \ \cdots \ \mathbf{e}_n] \mathbf{A}$$

自然基 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵 \mathbf{B}

$$[\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n] = [\mathbf{e}_1 \ \mathbf{e}_2 \ \cdots \ \mathbf{e}_n] \mathbf{B}$$

则由基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵为:

$$[\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n] = [\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n] \mathbf{A}^{-1} \mathbf{B}$$

而由基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 到基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的过渡矩阵为:

$$[\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_n] = [\beta_1 \ \beta_2 \ \cdots \ \beta_n] \mathbf{B}^{-1} \mathbf{A}$$

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

判断集合是否构成线性空间

- (a) 首先验证两种运算是否封闭，接着验证 8 种运算全部成立.
- (b) 若要否定一个集合是线性空间，只需指出运算封闭性、8种运算规律中一条不成立即可.

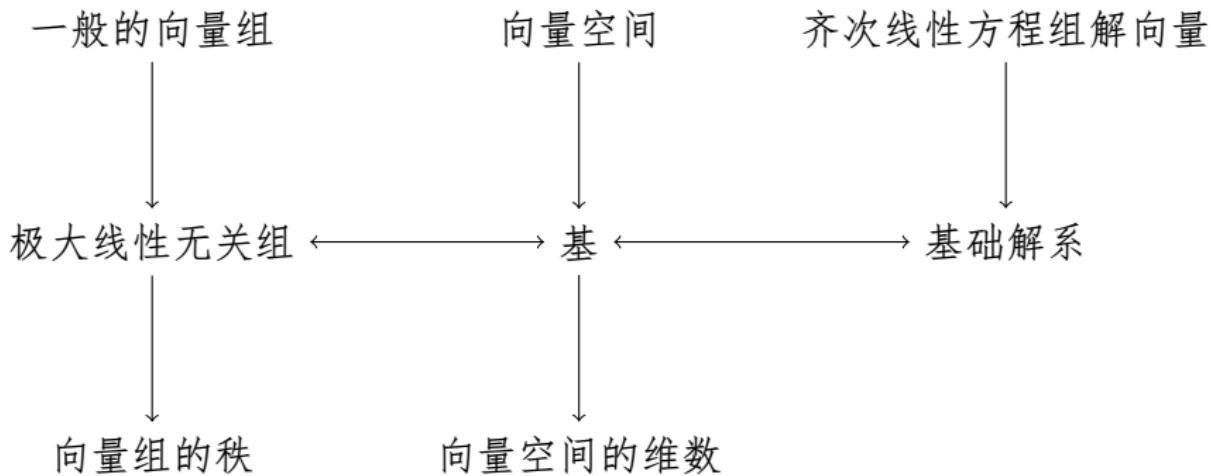
求线性空间的基

- (a) 定义法：找到一组最简单的元素，使得线性空间 V 中的任意元素都可用它们线性表示.
- (b) 极大无关组法：先在 V 中寻找一个非零向量，再找一个与之线性无关的向量，构成 V 的一个 线性无关组，再找第三个向量与前两个向量线性无关，依次类推，直到线性无关的向量组达到最大.

第4章 线性空间与欧式空间

1. 线性空间概念

一般的向量组、向量(线性)空间、齐次线性方程组解向量直接的比较:



第4章 线性空间与欧式空间

2. 欧几里得空间

线性空间中只有两种运算，缺少向量的度量性质，因此引入向量内积。

欧几里得空间：设 V 是实数域 \mathbb{R} 上的线性空间，若 $\forall \alpha, \beta, \gamma \in V, \lambda \in \mathbb{R}$ ，都有一个唯一确定的实数(记为 (α, β))与它对应，且具有下列性质：

- (1) $(\alpha, \beta) = (\beta, \alpha)$ (对称性).
- (2) $(\lambda\alpha, \beta) = \lambda(\alpha, \beta)$.
- (3) $(\alpha + \beta, \gamma) = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma)$.
- (4) $(\alpha, \alpha) \geq 0, (\alpha, \alpha) = 0 \iff \alpha = \mathbf{0}$.

则称 (α, β) 为 α 和 β 的**内积**，引入内积后的线性空间称为 **欧几里得空间**，简称 **欧式空间**。

常用的向量内积定义，设 $\alpha = [a_1 \quad a_2 \quad \cdots \quad a_n]^T$ ，
 $\beta = [b_1 \quad b_2 \quad \cdots \quad b_n]^T$ ：

$$(\alpha, \beta) = \alpha^T \beta = \sum_{k=1}^n a_k b_k = \|\alpha\| \|\beta\| \cos \theta$$

第4章 线性空间与欧式空间

2. 欧几里得空间

欧式空间的性质：

- (a) 零向量与任何向量的内积等于零，即 $(\mathbf{0}, \alpha) = 0$.
- (b) 设 α, β, γ 是欧式空间的任意向量， $\forall k \in \mathbb{R}$ ，根据欧式空间的定义，有

$$(\alpha, k\beta) = (k\alpha, \beta) = k(\alpha, \beta)$$
$$\left(\sum_{i=1}^n k_i \alpha_i, \sum_{j=1}^n l_j \beta_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n k_i l_j (\alpha_i, \beta_j)$$

- (c) 设欧式空间 V 中的向量 $\alpha, \beta \in V$ ，若 $(\alpha, \beta) = 0$ ，称 α 与 β 相互**正交或垂直**，记为 $\alpha \perp \beta$.
- (d) Cauchy-Schwaz 不等式， $\forall \alpha, \beta \in V$ 恒有 $|(\alpha, \beta)| \leq \|\alpha\| \|\beta\|$
- (e) 三角不等式， $\forall \alpha, \beta \in V$ ，则 $\|\alpha + \beta\| \leq \|\alpha\| + \|\beta\|$

第4章 线性空间与欧式空间

2. 欧几里得空间

内积的坐标表示, 设 V 是一个 n 维欧式空间, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是 V 的一组基, $\forall \alpha, \beta \in V$ 有 $\alpha = \sum_{i=1}^n x_i \varepsilon_i$, $\beta = \sum_{j=1}^n y_j \varepsilon_j$, 则 α, β 的内积为:

$$(\alpha, \beta) = \left(\sum_{i=1}^n x_i \varepsilon_i, \sum_{j=1}^n y_j \varepsilon_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j (\varepsilon_i, \varepsilon_j)$$

令 $\mathbf{A} = [(\varepsilon_i, \varepsilon_j)]_{n \times n}$, $\mathbf{x} = [x_1 \ \cdots \ x_n]^T$, $\mathbf{y} = [y_1 \ \cdots \ y_n]^T$,
则上式可表示为

$$(\alpha, \beta) = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{y}$$

称矩阵 \mathbf{A} 为基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 的**度量矩阵**.

第4章 线性空间与欧式空间

2. 欧几里得空间

欧式空间 V 的一组基, 若它们两两正交, 则称这组基为**正交基**. 且若这组基的每个向量的长度是 1, 则称这组基为**标准正交基**. 标准正交基的度量矩阵为单位阵 E . 对于 n 维欧式空间 V 的任意一组基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$, 可通过 Gram – Schmidt **正交化过程** 化为标准正交基.

$$(1) \quad \eta_1 = \frac{\varepsilon_1}{\|\varepsilon_1\|}$$

(2) 令 $\alpha = \varepsilon_k - \sum_{j=1}^{k-1} \lambda_j \eta_j$, 其中参数 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{k-1}$ 可利用 α 与 η_i ($i = 1, 2, \dots, k-1$) 之间的正交性, 以及 η_j 之间的正交归一性, 求得: $\lambda_j = (\varepsilon_k, \eta_j)$, 最后 $\eta_k = \frac{\alpha}{\|\alpha\|}$

(3) 重复(2)直到 $k = n$ 为止.

第4章 线性空间与欧式空间

3. 子空间的交、和、直和及正交

设 W_1, W_2 是线性空间 V 的两个子空间，则

$$W_1 \cap W_2 = \{\alpha \mid \alpha \in W_1, \alpha \in W_2\}$$

称为子空间 W_1 与 W_2 的**交**.

$$W_1 + W_2 = \{\alpha + \beta \mid \alpha \in W_1, \beta \in W_2\}$$

称为子空间 W_1 与 W_2 的**和**. 易证 $W_1 \cap W_2, W_1 + W_2$ 是 V 的**子空间**，且成立维数公式：

$$\dim W_1 + \dim W_2 = \dim (W_1 + W_2) + \dim (W_1 \cap W_2)$$

若 $W_1 \cap W_2 = \{\mathbf{0}\}$, $\forall \eta \in W_1 + W_2$, $\eta = \alpha + \beta$, 其中 $\alpha \in W_1$, $\beta \in W_2$, 且这种分解唯一, 称 $W_1 + W_2$ 为子空间 W_1, W_2 的**直和**, 记为 $W_1 \oplus W_2$. 若 $\forall \alpha \in W_1, \beta \in W_2$ 都有 $(\alpha, \beta) = 0$, 称子空间 W_1 与 W_2 正交, 记为 $W_1 \perp W_2$.

第4章 线性空间与欧式空间

3. 子空间的交、和、直和及正交

设 V 是线性空间, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$, 记

$$L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s) = \left\{ \alpha \mid \alpha = \sum_{i=1}^s k_i \alpha_i, k_j \in \mathbb{R} (j = 1, 2, \dots, s) \right\}$$

称 $L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$ 为由向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 张成的子空间. 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 与 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 的向量之间成立

$$\alpha_i \perp \beta_j, \quad i = 1, 2, \dots, s, j = 1, 2, \dots, t$$

则子空间 $L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s) \perp L(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t)$, 且

$$L(\alpha_1, \dots, \alpha_s; \beta_1, \dots, \beta_t) = L(\alpha_1, \dots, \alpha_s) \oplus L(\beta_1, \dots, \beta_t)$$

第4章 线性空间与欧式空间

3. 子空间的交、和、直和及正交

考察 $m \times n$ 阶矩阵 \mathbf{A} , $\text{Rank}(\mathbf{A}) = r \leq \min\{m, n\}$, 定义

$$\text{Null}(\mathbf{A}) = \{\mathbf{x} | \mathbf{Ax} = \mathbf{0}\}$$

$$\text{Col}(\mathbf{A}) = L(\mathbf{A} \text{ 的列向量}) = \{\mathbf{y} | \mathbf{y} = \mathbf{Ax}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n\}$$

$$\text{Null}(\mathbf{A}^T) = \{\mathbf{y} | \mathbf{A}^T \mathbf{y} = \mathbf{0}\}$$

$$\text{Row}(\mathbf{A}) = L(\mathbf{A} \text{ 的行向量}) = \{\mathbf{y} | \mathbf{y} = \mathbf{A}^T \mathbf{x}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^m\}$$

称 $\text{Null}(\mathbf{A})$ 为 \mathbf{A} 的零空间, $\text{Col}(\mathbf{A})$ 为 \mathbf{A} 的列空间, $\text{Null}(\mathbf{A}^T)$ 为 \mathbf{A}^T 的零空间, $\text{Row}(\mathbf{A})$ 为 \mathbf{A} 的行空间, 且

$$\dim \text{Null}(\mathbf{A}) = n - r, \quad \dim \text{Row}(\mathbf{A}) = r,$$

$$\dim \text{Null}(\mathbf{A}^T) = m - r, \quad \dim \text{Col}(\mathbf{A}) = r$$

第4章 线性空间与欧式空间

3. 子空间的交、和、直和及正交

$\forall \mathbf{y} \in \text{Row}(\mathbf{A})$, 则根据定义存在 $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^m$ 使得 $\mathbf{y} = \mathbf{A}^T \mathbf{w}$,
 $\forall \mathbf{x} \in \text{Null}(\mathbf{A})$, 有

$$(\mathbf{y}, \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T \mathbf{x} = \mathbf{w}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = 0$$

所以, $\text{Null}(\mathbf{A}) \perp \text{Row}(\mathbf{A})$, 且 $\text{Null}(\mathbf{A}) \oplus \text{Row}(\mathbf{A}) = \mathbb{R}^m$. 显然,
 $\text{Null}(\mathbf{A})$ 和 $\text{Row}(\mathbf{A})$ 互为**正交补**.

同理, $\text{Null}(\mathbf{A}^T) \perp \text{Col}(\mathbf{A})$, 且 $\text{Null}(\mathbf{A}^T) \oplus \text{Col}(\mathbf{A}) = \mathbb{R}^n$.