

Arthur Cicuto Pires Victor Vieira Paulino

Sistema de acompanhamento de transporte público para deficientes visuais

Santo André

Arthur Cicuto Pires Victor Vieira Paulino

Sistema de acompanhamento de transporte público para deficientes visuais

Trabalho de Conclusão de Curso apresentado à Faculdade de Engenharia Engenheiro Celso Daniel do Centro Universitário Fundação Santo André, como exigência parcial para obtenção do grau de Bacharel em Engenharia de Computação.

Centro Universitário Fundação Santo André - CUFSA

Engenharia de Computação com Ênfase em Software

Orientador: Prof. Dr. Marcos Forte

Santo André

2017

ARTHUR CICUTO PIRES VICTOR VIEIRA PAULINO

Sistema de acompanhamento de transporte público para deficientes visuais

Trabalho de Conclusão de Curso apresentado à Faculdade de Engenharia Engenheiro Celso Daniel do Centro Universitário Fundação Santo André, como exigência parcial para obtenção do grau de Bacharel em Engenharia de Computação.

Frabalho aprovado	o. Santo André, 2017:
	Prof. Dr. Marcos Forte
	CUFSA
	Nome 1
	CUFSA
	Nome 2
	CUFSA

Agradecimentos

Agradecimentos aqui

Resumo

Colocar o resumo aqui.

Palavras-chave: Acessibilidade, deficientes visuais, transporte público, aplicativo mobile

Abstract

Abstract here. **Keywords**: Acessibility, smartphone, bus, application.

Sumário

1	INTRODUÇÃO	11
1.1	Referências do Sistema	11
1.2	Descrição Geral	11
1.3	Restrições de projeto	12
2	TECNOLOGIAS UTILIZADAS	13
2.1	Protocolos de Comunicação	13
2.1.1	HTTP	13
2.1.2	Push Notification	13
2.1.3	Bluetooth Low Energy	14
2.2	Hardware	15
2.2.1	Raspiberry Pi 3	15
2.2.2	HM-10	15
2.2.3	NEO 6M	15
2.3	Software	15
2.3.1	Sistemas Operacionais	15
2.3.1.1	Android	15
2.3.1.2	Android Things	15
2.3.1.3	Linguagem de Programação	15
2.3.2	Backend	15
2.3.2.1	Linguagem	15
2.3.2.1.1	JavaScript	15
2.3.2.2	MEAN stack	16
2.3.2.3	MongoDB	16
2.3.2.4	Express	16
2.3.2.5	Angular	16
2.3.2.6	Node	16
2.3.3	Referências	17
3	DESENVOLVIMENTO	18

3.1	Descrição da Informação	18
3.1.1	Visão Geral	18
3.1.2	Representação do Fluxo da Informação	19
3.1.3	Interfaces com Sistema	20
3.1.3.1	Busca por um ponto próximo	20
3.1.3.2	Busca por um ponto na API	21
3.1.3.3	Lista de ônibus disponíveis	22
3.1.3.4	Detalhes do ônibus	23
3.1.3.5	Detalhes do ônibus	24
3.1.4	Descrição Funcional	25
3.1.4.1	Aplicativo para dispositivo móvel	25
3.1.4.2	API	25
3.1.4.3	Módulo do ponto de ônibus	25
3.1.4.4	Módulo do ônibus	25
3.1.5	Casos de Uso	26
3.1.5.1	Narrativas: Casos de Uso	26
3.1.5.2	Diagramas de apoio para compreensão funcional	27
3.2	Módulo do Ponto de Ônibus	28
3.2.1	Hardware	28
3.2.2	Software	28
3.2.3	Configuração	28
3.2.4	Referências	29
3.3	Módulo do Ônibus	29
3.3.1	Hardware	29
3.3.1.1	Intel Edison	30
3.3.1.2	Raspberry Pi 3	31
3.3.1.3	Módulo NEO u-blox 6 GPS	32
3.3.2	Software	33
3.3.2.1	Sistema Operacional	33
3.3.2.2	IDE	33
3.3.2.3	Linguagem	33
3.3.2.4	Arquitetura	34

3.3.2.5	Animações	35
3.3.2.6	Referências	35
3.4	Aplicativo	36
3.4.1	Telas	36
3.4.2	IDE	37
3.4.3	Linguagem	37
3.4.4	Arquitetura	38
3.4.5	Áudio Descrição	39
3.4.6	Usabilidade	39
3.5	Web service	40
3.5.1	Localização do ônibus	40
3.5.1.1	Busca Binária	41
3.5.2	Previsão de chegada	42
3.5.3	Alertar motorista sobre parar	42
3.5.4	Alertar usuário que ônibus chegou	42
3.5.5	Dificuldades	43

Lista de ilustrações

Figura 1 – Protocolos de comunicação utilizados	13
Figura 2 – Visão geral da comunicação dos componentes	18
Figura 3 – Diagrama de fluxo de dados	19
Figura 4 – Diagrama de banco de dados	19
Figura 5 – Tela do aplicativo ao buscar por um ponto de ônibus próximo	20
Figura 6 – Tela do aplicativo ao buscar por um ponto de ônibus na API	21
Figura 7 – Tela do aplicativo com ônibus disponíveis	22
Figura 8 – Tela do aplicativo com detalhes de um ônibus	23
Figura 9 – Tela do aplicativo sobre a solicitação de um ônibus	24
Figura 10 – Diagrama de caso de uso	26
Figura 11 – Módulo Bluetooth HM10	28
Figura 12 – Intel Edison	30
Figura 13 – Raspberry 3	31
Figura 14 – Módulo NEO u-blox 6 GPS	32
Figura 15 – Diagrama de bloco do módulo do ônibus	34
Figura 16 – Tela de busca por um ponto de ônibus do aplicativo móvel	36
Figura 17 – Tela com lista de ônibus disponíveis do aplicativo móvel	36
Figura 18 – Tela com detalhes do ônibus do aplicativo móvel	37
Figura 19 – Diagrama de blocos do aplicativo móvel	38
Figura 20 – Visão geral da comunicação dos componentes	41
Figura 21 – Visão geral da comunicação dos componentes	41
Figura 22 – Visão geral da comunicação dos componentes	41

Lista de abreviaturas e siglas

CUFSA Centro Universitário Fundação Santo André

1 Introdução

1.1 Referências do Sistema

Smartphones tem se tornado cada vez mais presentes na vida das pessoas. Uma pesquisa realizada pelo FGV-SP em 2016 [MEIRELLES, 2016] demonstrou que o número de aparelhos chegou a 168 milhões só no Brasil. Com sua facilidade de acesso, surgem inúmeras soluções que resolvem problemas do dia-a-dia dos usuários.

Dentre essas soluções, aplicações para smartphones que ajudam na mobilidade são cada vez mais comuns. Os aplicativos CittaMobi [VIEIRA, 2015] e Moovit [GOMES, 2015] vieram para mostrar que a tecnologia embarcada nos aparelhos podem ajudar a prever quanto tempo falta para o ônibus chegar em um ponto de parada, em tempo real. Eles capturam a geolocalização do usuário para saber qual ponto de ônibus eles estão próximos, possibilitando o usuário dizer de forma mais rápida qual seu ponto. Informando ao aplicativo qual seu ponto, eles podem selecionar um ônibus que passa no ponto selecionado, para saber quanto tempo resta para o veículo chegar.

Isso ajuda os usuários a se programar melhor, possibilitando a pessoa sair em um horário mais oportuno ou deixando ela mais tranquila sabendo que em breve seu ônibus chegará.

1.2 Descrição Geral

Este trabalho visa facilitar a vida de deficientes visuais que utilizam ônibus como meio de transporte. O aplicativo proposto irá possibilitar ao deficiente visual saber quanto tempo falta para seu ônibus chegar, enquanto o sistema se encarrega de avisar o motorista do ônibus qual o próximo ponto onde terá um deficiente visual esperando por aquele ônibus.

Sistemas operacionais de smartphone, como Android e iOS, possuem ferramentas nativas que adaptam o uso de aplicativos para pessoas com deficiências, possibilitando a utilização do aparelho sem grandes dificuldades, mas, nem sempre, criam boas experiências de uso.

O Android possui a ferramenta Talkback, para auxiliar no uso de qualquer aplicativo. Ao desenvolver uma solução para o sistema, é possível colocar tags específicas em cada elemento da

Capítulo 1. Introdução

tela da sua aplicação. Isso possibilita o Talkback ler a tela com maiores detalhes para o deficiente visual ou utilizar a função de áudio dele para fazer áudios descrições mais detalhadas sobre o significado de uma tela.

Fazer aplicativos que funcionem em conjunto com essas tecnologias voltadas a deficientes já disponíveis, não é um trabalho difícil, mas criar boas experiências de uso que facilitem a vida de deficientes visuais é uma grande tarefa a ser cumprida.

Por isso é necessário adicionar outras tecnologias que facilitem o uso do app, neste caso, os Beacons. Beacon é um dispositivo que utiliza Bluetooth 4.0 (que tem baixo consumo de energia). Se existe um smartphone próximo a um Beacon, o aplicativo pode informar sua localização com maior precisão que um GPS.

Dessa forma quando um deficiente visual chegar no ponto, ele abre o aplicativo e, com uso do Beacon instalado no ponto, nosso aplicativo sabe em qual ponto o cego está. Sabendo isso, o app lista quais ônibus passam ali. Após o deficiente visual escolher um dos ônibus, o aplicativo vai notificar em intervalos pré-definidos quanto tempo falta para o ônibus chegar, em contrapartida o sistema irá alertar o motorista quando ele estiver próximo ao ponto em que existe um deficiente visual esperando por ele.

1.3 Restrições de projeto

- O smartphone deve ter o sistema operacional Android 4.1 (API Level 16) ou posterior instalado;
- O smartphone deve possuir Bluetooth 4.0 LE ou superior;
- O smartphone deve estar com a função Talkback ativada;
- O ônibus deve prover sinal de rede Wi-Fi para que o módulo do ônibus possa se comunicar.

2 Tecnologias Utilizadas

2.1 Protocolos de Comunicação

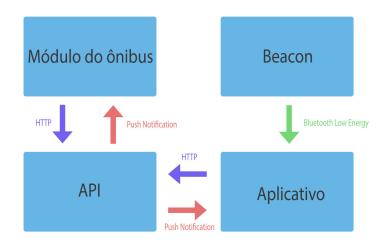


Figura 1 – Protocolos de comunicação utilizados.

2.1.1 HTTP

Hypertext Transfer Protocol é um protocolo baseado em requisições. Quando um cliente necessita de uma informação, ele solicita para o servidor que retorna uma resposta. Sua especificação permite requisições do tipo GET, POST, DELETE, dentre outros. Sua principal vantagem é não haver uma conexão aberta a todo momento para trafegar mensagens, permitindo que conexões e informações trafeguem apenas quando necessário. O formato para trafego das informações neste trabalho, por meio deste protocolo é a notação JSON.

Para o cenário deste projeto, tanto o aplicativo quanto o módulo do ônibus estão em cenários não favoráveis para o trafego de informação em grande escala, tendo em vista a baixa qualidade das redes 3G/4G dos smartphones e das redes WiFi que possuem nos ônibus.

2.1.2 Push Notification

Push Notification é um serviço de entrega de mensagens, parecido com SMS (Shot Message Service), mas que usa exclusivamente a internet para entregar. Cada plataforma possui

seu próprio serviço *Push*. Um bom uso deste serviço, é quando o emissor precisa enviar algo para o destinatário, sem a necessidade do destinatário ter solicitado antes, como ocorre no *HTTP*.

Neste projeto temos duas situações que a tecnologia é conveniente: primeiro, existe a necessidade de avisar o motorista que é necessário, em um dado momento, parar no próximo ponto para um deficiente visual. Segundo, precisamos avisar ao deficiente visual que seu ônibus já chegou e ele pode se dirigir a ele.

Nestes dois cenários precisamos avisar os dispositivos sobre algum evento e não temos uma conexão aberta constantemente como eles. Fazendo o serviço de *Push Notification* ser a melhor escolha.

Uma alternativa ao uso deste serviço são plataforma de *Realtime Database*. Eles funcionam de forma parecida com o protocolo *MQTT*, quando há alguma alteração em algum nó, os *subscribers* são notificados sobre o novo dado.

2.1.3 Bluetooth Low Energy

O *Bluetooth* é uma tecnologia de transmissão dados. Na sua versão 4.0+ ele se tornou *BLE* (ou *Bluetooth Smart*), trazendo a transmissão de dados com baixo consumo de energia.

Os pontos de ônibus não costumam possuir energia elétrica, com isso, surge a necessidade de uma tecnologia que tenha um moderado consumo de eletricidade. Com a necessidade do baixo consumo de energia e o envio constante, o *BLE* em seu modo *Beacons* ativado, se demonstrou ser a melhor alternativa suprindo todas as necessidades do projeto.

2.2 Hardware

- 2.2.1 Raspiberry Pi 3
- 2.2.2 HM-10
- 2.2.3 NEO 6M

2.3 Software

- 2.3.1 Sistemas Operacionais
- 2.3.1.1 Android
- 2.3.1.2 Android Things
- 2.3.1.3 Linguagem de Programação

2.3.2 Backend

2.3.2.1 Linguagem

Para o desenvolvimento do *web service* foi escolhida a utilização da pilha MEAN, que engloba quatro tecnologias para desenvolvimento *web* que possuem como base a linguagem JavaScript.

2.3.2.1.1 JavaScript

JavaScript é uma linguagem de programação *client-side*, utilizada para manipular os comportamentos de uma página, controlando o HTML e o CSS. Outra característica dela, é que ela é uma linguagem orientada à eventos. Para explicar melhor o que são eventos, é importante citar que uma página HTML utiliza tags para representar seus elementos, podendo conter menus, botões e formulários em seu corpo. Cada elemento possui alguns atributos, sendo alguns desses atributos de eventos, como por exemplo o *onClick* que realiza alguma função caso o elemento referente seja clicado pelo usuário. Tais funções podem ser desenvolvidas em JavaScript, entrando aqui para dizer qual comportamento a página terá ao disparo do evento.

2.3.2.2 MEAN stack

A pilha *MEAN* é um conjunto de *frameworks* desenvolvidos em JavaScript, que englobam os lados do cliente, do servidor e do banco de dados. Por possuírem a mesma linguagem como base, os elementos dessa pilha contam com uma maior produtividade no desenvolvimento. MEAN é um acrônimo para MongoDB, Express, Angular e Node.

2.3.2.3 MongoDB

É um banco de dados não relacional com uma escalabilidade muito boa. Ele utiliza conceitos de *collections* e *documents* em sua construção. As *collections* são equivalentes aos bancos de um ambiente que utiliza o SQL. Já os *documents*, se equivalem aos registros de cada banco. Os dados são guardados em arquivos similares aos de formato JSON (*JavaScript Object Notation*). Outro item importante sobre o MongoDB é o fato de ser schemaless, tornando-o bem flexível em relação a inclusão de dados diferentes em uma mesma *collection*, fazendo com que a validação de dados fique nas mãos dos desenvolvedores.

2.3.2.4 Express

É um framework que ajuda na organização de sua aplicação, caso use a arquitetura MVC, no lado do servidor. Uma de suas funções é a de facilitar a criação e manutenção de rotas, realizando uma configuração inicial com os caminhos para os *controllers, models* e *views* utilizados pela sua aplicação, além de informar os dados de configuração do servidor.

2.3.2.5 Angular

Framework utilizado no lado do cliente. Possui um conjunto adicional de atributos para as páginas HTML, passando parte do processamento dos dados da página para o lado do cliente. Isso possibilita a criação de interfaces dinâmicas e assíncronas além de diminuir a carga de processamento do servidor.

2.3.2.6 Node

Plataforma principal para o funcionamento da pilha MEAN. Ele utiliza o gerenciador de pacotes npm para organizar as bibliotecas utilizadas pela sua aplicação. É ele que realiza a conexão com servidores e diz quais bancos de dados serão utilizados pela aplicação.

2.3.3 Referências

Atributos de eventos

Guia introdutório sobre JavaScript

ALMEIDA, Flávio. MEAN - Full stack JavaScript para aplicações web com MongoDB, Express, Angular e Node. ed. Casa do Código, 2016.

Falar sobre o MEAN stack e sobre as dificuldades que estou encontrando sobre como trabalhar com cada tecnologia da pilha.

3 Desenvolvimento

3.1 Descrição da Informação

3.1.1 Visão Geral

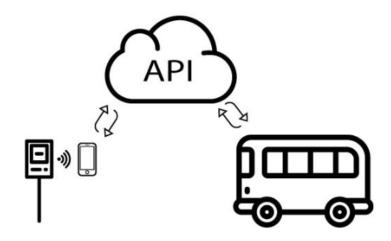


Figura 2 – Visão geral da comunicação dos componentes.

Módulo da parada de ônibus: Emite informações de identificação da parada.

Aplicativo: Reconhece o ponto de ônibus e solicita informações da API.

API: Intermediário entre o aplicativo e o módulo do ônibus.

Módulo do Ônibus: Mantém constante comunicação com o API enviando dados de geolocalização. Recebe também informação se deve alertar o motorista sobre deficiente visual na próxima parada.

3.1.2 Representação do Fluxo da Informação

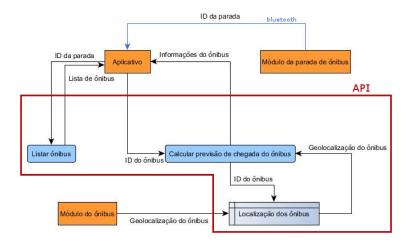


Figura 3 – Diagrama de fluxo de dados.

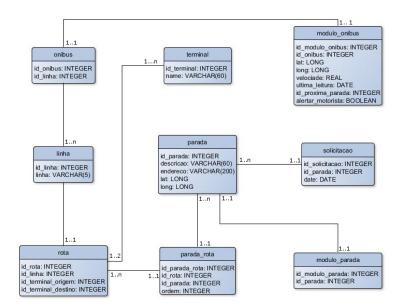


Figura 4 – Diagrama de banco de dados.

3.1.3 Interfaces com Sistema

3.1.3.1 Busca por um ponto próximo

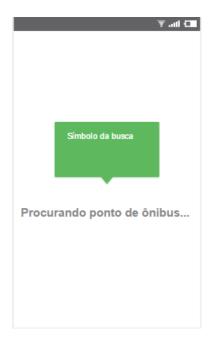


Figura 5 – Tela do aplicativo ao buscar por um ponto de ônibus próximo.

Número	Nome	Descrição	Requisitos	Grupo	
1	Símbolo da busca	Indica que o aplicativo			
	do ponto de ônibus	está procurando um	-	Imagem e texto	
		ponto de ônibus			
2	Áudio sobre busca	Indica ao usuário que			
		está sendo feito uma	Função Talkback ativa	Áudio	
		busca por algum	Tulição Talkuack ativa		
		ponto próximo			

Tabela 1 – Descrição dos elementos da tela de busca por ponto de ônibus próximo.

3.1.3.2 Busca por um ponto na API



Figura 6 – Tela do aplicativo ao buscar por um ponto de ônibus na API.

Número	Nome	Descrição	Requisitos	Grupo
1	Símbolo da busca das linhas de ônibus	Indica que o aplicativo procura as linhas de ônibus	O sistema deve ter detectado um ponto de ônibus	Imagem e texto
2	Áudio sobre busca	Indica ao usuário que está sendo feito uma busca dos ônibus disponíveis	Função Talkback ativa	Áudio

Tabela 2 – Descrição dos elementos da tela de busca por ponto de ônibus na API.

3.1.3.3 Lista de ônibus disponíveis



Figura 7 – Tela do aplicativo com ônibus disponíveis.

Número	Nome	Descrição	Requisitos	Grupo
		Lista de linhas	Ter recebido uma	
1	Lista de linhas	que o usuário	lista da API	Botão
		pode escolher	lista ua AFI	
	Áudio sobre escolha	Indica que a lista		
2	de um item	de ônibus já está	Função Talkback ativa	Áudio
		disponível		

Tabela 3 – Descrição dos elementos da tela de busca por ponto de ônibus na API.

3.1.3.4 Detalhes do ônibus

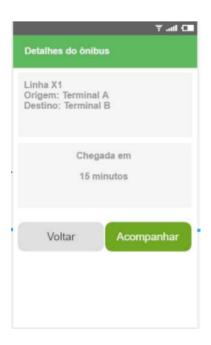


Figura 8 – Tela do aplicativo com detalhes de um ônibus.

Número	Nome	Descrição	Requisitos	Grupo	
1	Linha X1	Mostra a linha selecionada	Receber previsão	Texto	
	211110 111	Tyrostru u mmu sereeromaaa	da API	TOATO	
2	Origem	Exibe o ponto inicial da linha	Receber previsão	Texto	
	Origeni	Exist o point initial ad initia	da API		
3	Destino	Exibe o ponto final da linha	Receber previsão	Texto	
J	Destino	Exide o ponto iniai da inina	da API	ICALO	
4	Chegada em	Exibe a previsão de	Receber previsão	Texto	
7	Chegaua chi	chegada da linha	da API	ICALO	
5	Voltar	Volta para a seleção de linhas	Receber previsão	Botão	
3		voita para a sereção de minas	da API		
		Solicita que o ônibus			
6	Solicitar ônibus	pare no seu	Receber previsão	Botão	
		ponto e acionar o	da API		
		acompanhamento dele			
7	Áudio sobre previsão	Alerta ao usuário a	Receber previsão	Áudio	
	Audio sobie previsao	previsão do ônibus	da API		

Tabela 4 – Descrição dos elementos da tela de detalhes do ônibus.

3.1.3.5 Detalhes do ônibus

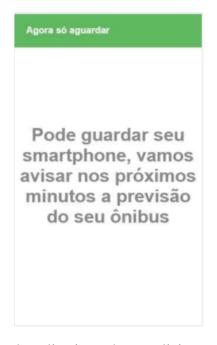


Figura 9 – Tela do aplicativo sobre a solicitação de um ônibus.

Número	Nome	Descrição	Requisitos	Grupo
1	Informação de previsão	O sistema irá informar o usuário até a chegada do ônibus	Ter selecionado botão Solicitar ônibus	Texto
2	Favoritar	Adiciona ônibus como favorito	O ônibus não pode estar cadastrado como favorito. Caso esteja o botão não é exibido	Botão
3	Cancelar	Cancela o acompanhamento do ônibus e solicita que não pare mais no ponto	Ter selecionado botão Solicitar ônibus	Botão
4	Áudio sobre o acompanhamento	Informa ao usuário que está sendo feito o acompanhamento do ônibus	Ter escolhido acompanhar um ônibus. Função Talkback ativa	Áudio

Tabela 5 – Descrição dos elementos da tela sobre a solicitação de um ônibus.

3.1.4 Descrição Funcional

3.1.4.1 Aplicativo para dispositivo móvel

Aplicativo que irá interagir com o deficiente visual. Sua função é verificar qual Beacon está mais próximo para que a API possa saber sua localização, podendo listar, via interface gráfica e áudio, para o usuário, quais linhas passam no ponto de parada que ele está.

3.1.4.2 API

Sistema que recebe informações do aplicativo e do módulo do ônibus. Tem como objetivo acessar os dados gravados no banco de dados para que possa prover informações de previsão ao aplicativo. Também é responsável por verificar se o módulo do ônibus deve alertar a presença de um usuário no próximo ponto. Além de calcular a previsão de um ônibus até o ponto de parada selecionado.

3.1.4.3 Módulo do ponto de ônibus

Dispositivo localizado em um determinado ponto de parada de ônibus. Emite constantemente um sinal ID para a identificação do ponto que ele se refere.

3.1.4.4 Módulo do ônibus

Dispositivo instalado no ônibus. Mantém comunicação constante com a API para informar sua geolocalização. Verifica ao mesmo tempo a necessidade de alertar o motorista se existe um deficiente visual aguardando no próximo ponto de parada.

3.1.5 Casos de Uso

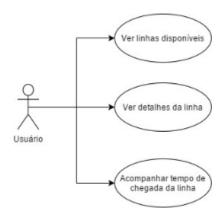


Figura 10 – Diagrama de caso de uso.

3.1.5.1 Narrativas: Casos de Uso

Solicitar horário do próximo ônibus da linha e sentido escolhido: Este caso de uso acontece quando um usuário solicita qual será a previsão de horário do próximo ônibus, de uma linha e sentido que ele poderá escolher de acordo com o seu ponto de ônibus.

Solicitar parada do ônibus escolhido: Este caso de uso é uma extensão do caso de uso Solicitar horário do próximo ônibus da linha e sentido escolhido, onde depois de escolher uma linha e sentido ele poderá solicitar a parada do próximo ônibus escolhido.

3.1.5.2 Diagramas de apoio para compreensão funcional

Identificação: UC001 Nome: Solicitar horário do próximo ônibus Atores: Usuário **Pré-condições:** O aplicativo precisa ter lido o ID do módulo do ponto de ônibus Pós-condições: Retorno do horário do próximo ônibus e da solicitação de parada Fluxo de eventos Ator Sistema 2. Sistema lê o ID do ponto de ônibus 1. Usuário chega ao ponto de ônibus e retorna uma lista de linhas 4. Informar constantemente 3. Usuário escolhe uma linha o horário do ônibus Fluxo alternativo Não possui fluxo alternativo

Tabela 6 – Tabela com caso de uso UC001.

Identificação: UC002 Nome: Solicitar parada do ônibus escolhido Atores: Usuário **Pré-condições:** O usuário precisa ter solicitado o ônibus de uma linha Pós-condições: Confirmação de parada Fluxo de eventos Ator Sistema 1. Usuário confirma solicitação 2. Sistema retorna tela de seleção de parada no seu ponto de ponto de ônibus destino Fluxo alternativo 1.a 1. Usuário cancela 2. Sistema retorna cancela operação solicitação de parada 3.a 1. Usuário cancela 2. Sistema retorna cancela operação escolha de ponto de ônibus

Tabela 7 – Tabela com caso de uso UC002.

3.2 Módulo do Ponto de Ônibus

3.2.1 Hardware

- 1. HM-10 Bluetooth 4.0 BLE module
- 2. Arduino Uno

Arduino Uno é utilizado apenas como ponte para configurar o módulo HM-10. A ligação deve seguir o diagrama abaixo.

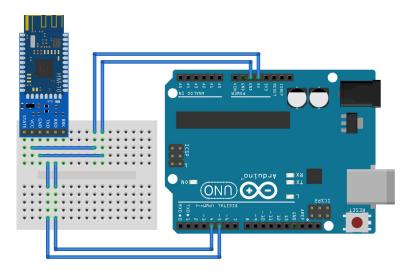


Figura 11 – Módulo Bluetooth HM10.

3.2.2 Software

• Arduino IDE 1.8.3 ou superior.

3.2.3 Configuração

Conecte o arduino Uno ao computador e compile o código abaixo utilizando a IDE do arduino.

Após compilador, utilizando o Serial Monitor da IDE, execute os comandos AT na seguinte ordem:

Obs: Quanto menor o tempo de envio, maior a economia de energia.

1. AT+RENEW //Coloca nos padrões de fábrica

- 2. AT+RESET //Reinicia para aplicar os padrões de fábrica
- 3. AT+MARJ0xNNNN //Define o valor Marjor
- 4. AT+MINO0xNNNN //Define o valor Minor
- 5. AT+NAMEMeuBeacon //Define o nome do Beacon
- 6. AT+ADVI5 //Define tempo de envio. 5 = 546.25 millisegundos
- 7. AT+ADTY3 //Define como não pareável
- 8. AT+IBEA1 //Habilita como Beacon
- 9. AT+DELO2 //Configura para apenas emitir sinal
- 10. AT+PWRM0 //Habilita auto-sleep para economizar energia
- 11. AT+RESET

Após configurado, pode ser ligado em uma bateria 3v para utilização.

3.2.4 Referências

HM-10 Bluetooth 4.0 BLE module Datasheet

Arduino IDE

Repositório da Metractive - Como construir Beacons

3.3 Módulo do Ônibus

3.3.1 Hardware

- Intel Edison
- Raspberry Pi 3
- Tela LCD 7"(em breve)
- NEO u-blox 6 GPS Modules



Figura 12 – Intel Edison.

3.3.1.1 Intel Edison

Inicialmente foi adotado o Intel Edison com placa de expansão arduino. Foi escolhido devido a fácil acesso a um exemplar e ótimo hardware. Ele conta com WiFi, Bluetooth, portas I/O, processador Intel Atom de 500 MHz, 1GB de memória RAM DDR3 e 4GB eMMC. Sua utilização foi fácil e não obtivemos nenhuma dificuldade em instalar o sistema que escolhemos.

Problemas encontrados em adotar como solução:

Preço

Embora tenha um ótimo hardware e uma empresa séria por trás da sua construção, o preço, em 07/2017, que gira em torno de R\$ 600,00, não justifica sua adoção como a melhor solução para o projeto já que existem alternativas com preços melhores e bom desempenho.

Ausência de controlador gráfico

Uma das features do projeto é emitir alertas visuais para o motorista por meio de telas LCDs. A placa Intel Edison nos permite fazer alertas visuais utilizando LEDs e afins.

Descontinuidade da placa pela Intel

em 07/2017, a Intel anunciou a descontinuidade do desenvolvimento de algumas placas que fabrica. O Intel Edison foi uma delas.

3.3.1.2 Raspberry Pi 3

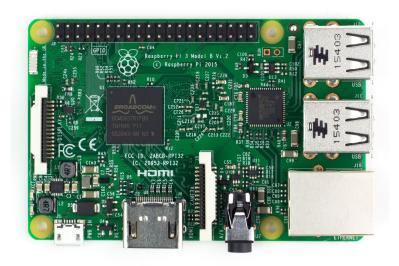


Figura 13 – Raspberry 3.

Testes realizados no Raspberry Pi 3 demonstraram ser uma boa alternativa ao Intel Edison. Foi fácil a instalação do sistema e a placa vem com saída HDMI permitindo utilizar telas LCD para fazer os alertas visuais. Seu preço, em 08/2017, gira em torno de R\$ 150,00, 1/4 do preço do Intel Edison. Seu hardware contém boas especificações:

- Quad Core 1.2GHz Broadcom BCM2837 64bit CPU
- 1GB RAM
- BCM43438 wireless LAN and Bluetooth Low Energy (BLE) on board
- 40-pin extended GPIO
- 4 USB 2 ports
- 4 Pole stereo output and composite video port
- Full size HDMI
- CSI camera port for connecting a Raspberry Pi camera

- DSI display port for connecting a Raspberry Pi touchscreen display
- Micro SD port for loading your operating system and storing data
- Upgraded switched Micro USB power source up to 2.5A

Embora tenha um hardware com especificações superiores ao Intel Edison, não houve ganho de desempenho ao rodar o sistema, devido a ausência de algoritmos complexos no sistema. Assim, a grande vantagem de se utilizar o Raspberry Pi 3 ao invés do Intel Edison, é seu baixo custo e recurso de chip gráfico.

3.3.1.3 Módulo NEO u-blox 6 GPS



Figura 14 – Módulo NEO u-blox 6 GPS.

Para realizar o rastreamento do ônibus foi adotado o módulo NEO u-blox 6 GPS Modules, devido a compatibilidade com as placas que contém o sistema embarcado e preço acessível.

Localização

Uma característica desse módulo é trabalhar com GPS, fazendo comunicação direta com no mínimo 3 satélites para triangular sua posição com mais precisão. Alguns módulos disponíveis no mercado trabalham com A-GPS, que usam torres de telefonia móvel para conhecer

sua posição. O uso do GPS trás maior precisão, porém demora mais para estabelecer conexão com satélites. O A-GPS fornece a localização com menor tempo, porém com menor precisão e a um custo mais alto.

Comunicação

O módulo realiza comunicação UART (Universal Asynchronous Receiver/Transmitter), o que permite fácil comunicação com as placas utilizadas para testes.

Preço

Seu preço, em 08/2017, gira em torno de R\$ 60,00 e pode ser encontrado com facilidade na internet para venda.

3.3.2 Software

3.3.2.1 Sistema Operacional

Android Things Em 2016 o Google anunciou o Android Things, uma versão do Android voltada para IoT (Internet of Things). Ele é, atualmente, uma versão do Android Marshmallow reduzida. Sua escolha foi devido a facilidade de embarcar em placas como o Raspberry Pi e Intel Edison, e a variedade de recursos que já estão disponíveis no SO que facilitam o desenvolvimento do módulo, como o recurso LocationManager. [Detalhar mais essa parte]

3.3.2.2 IDE

Foi escolhido o Android Studio como IDE do projeto. Ela é desenvolvida pela IntelliJ e tida pelo Google como ferramenta oficial de desenvolvimento para aplicativos Android.

3.3.2.3 Linguagem

O Google tem duas linguagens de primeiro nível para desenvolvimento Android: Java e Kotlin. Para esse projeto adotamos a linguagem Kotlin, que possui sintaxe muito simplificado em comparação ao Java. Embora Java tenha sido a primeira linguagem oficial para desenvolvimento, Kotlin oferece acesso aos mesmo recursos do sistema. Algumas bibliotecas disponíveis, desenvolvidas por terceiros, ainda não migraram para o Kotlin, obrigando a implementar algumas classes em Java. Como Kotlin tem interoperabilidade com Java, não existe nenhum impeditivo de utilizar Kotlin e eventualmente alguma classa Java.

3.3.2.4 Arquitetura

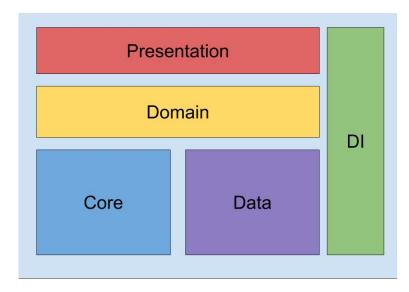


Figura 15 – Diagrama de bloco do módulo do ônibus.

Para desenvolvimento do software, foi adotado o padrão *Clean Archtecture*. É um padrão que visa um maior desacoplamento das classes e distruibui bem as responsabilidades.

Core Não contém nenhuma lógica de negócio. Esta camada provê informações comuns, como configurações estáticas da placa a toda a aplicação. Possui também algumas classes e interfaces bases.

Data Responsável por prover dados para toda aplicação. Ela adota o Padrão de Arquitetura *Repository*, tendo uma interface de acesso aos dados. Uma grande vantagem em utilizar essa camada com esse padrão de arquitetura, é o respeito a responsabilidade única, um dos princípios do *SOLID*. Ela encapsula toda lógica de busca de dados, assim, caso uma classe precise de algum dado específico, ela solicita através da interface de comunicação e a classe que implementa a interface, cuida de toda lógica de busca de dado, seja um dado armazenado localmente, em cache ou em um servidor remoto. Tudo fica transparente para a classe que solicitou o dado.

Domain Esta camada encapsula toda regra de negócios da aplicação. Toda vez que é necessário realizar processamentos em dados para satisfazer funcionalidades, é feito por esta camada.

Presentation Responsável por toda interface gráfica. Toda lógica de criação de telas e interceptação de interações do usuário com o aplicativo, é feito aqui. Quando é necessário procurar

dados para exibir ao usuário, é feito solicitações deles para a camada Domain ou Data para que seja possa exibir os dados.

3.3.2.5 Animações

Um dos tópicos mais presentes sobre melhorar experiência do usuário em sistemas, são as animações. Elas deixam o uso mais fluído e agradável para o usuário. [pesquisar na literatura e colocar aqui]

O *Android Things* provê uma *API* para animações que herdou da versão do *Android* de smartphones. Ela foi utilizada para melhorar a experiência de uso dos motoristas com o módulo, porém, foi observado uma baixa qualidade nas animações. O que fez ter o efeito contrário, pois passa a impressão de ser um sistema de baixo desempenho.

[PESQUISAR MELHOR SOBRE QUALIDADES ALCANÇADAS DE FPS)

3.3.2.6 Referências

Site Oficial Intel Edison

Datasheet Intel Edison

Anúncio do fim da produção do Intel Edison

Site Oficial Raspberry Pi

Datasheet Raspberry Pi 3

Datasheet NEO u-blox 6 GPS Modules

Site Oficial Android Things

Configuração do Android Things no Intel Edison

Configuração do Android Things no Raspberry Pi 3

3.4 Aplicativo

3.4.1 Telas



Figura 16 – Tela de busca por um ponto de ônibus do aplicativo móvel.

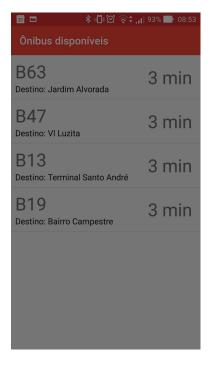


Figura 17 – Tela com lista de ônibus disponíveis do aplicativo móvel.



Figura 18 – Tela com detalhes do ônibus do aplicativo móvel.

3.4.2 IDE

Foi escolhido o Android Studio como IDE do projeto. Ela é desenvolvida pela IntelliJ e tida pelo Google como ferramenta oficial de desenvolvimento para aplicativos Android.

3.4.3 Linguagem

O Google tem duas linguagens de primeiro nível para desenvolvimento Android: Java e Kotlin. Para esse projeto adotamos a linguagem Kotlin, que possui sintaxe muito simplificado em comparação ao Java. Embora Java tenha sido a primeira linguagem oficial para desenvolvimento, Kotlin oferece acesso aos mesmo recursos do sistema. Algumas bibliotecas disponíveis, desenvolvidas por terceiros, ainda não migraram para o Kotlin, obrigando a implementar algumas classes em Java. Como Kotlin tem interoperabilidade com Java, não existe nenhum impeditivo de utilizar Kotlin e eventualmente alguma classa Java.

3.4.4 Arquitetura

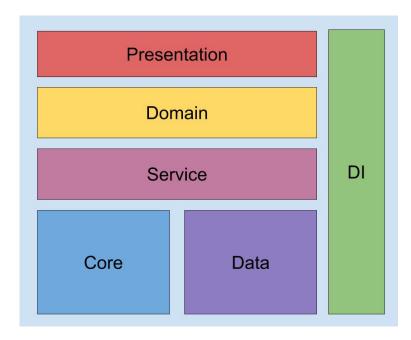


Figura 19 – Diagrama de blocos do aplicativo móvel.

Para desenvolvimento do software, foi adotado o padrão *Clean Architecture*. É um padrão que visa um maior desacoplamento das classes e distruibui bem as responsabilidades.

Core Não contém nenhuma lógica de negócio. Esta camada provê informações comuns, como configurações estáticas da placa a toda a aplicação. Possui também algumas classes e interfaces bases.

Data Responsável por prover dados para toda aplicação. Ela adota o Padrão de Arquitetura *Repository*, tendo uma interface de acesso aos dados. Uma grande vantagem em utilizar essa camada com esse padrão de arquitetura, é o respeito a responsabilidade única, um dos princípios do *SOLID*. Ela encapsula toda lógica de busca de dados, assim, caso uma classe precise de algum dado específico, ela solicita através da interface de comunicação e a classe que implementa a interface, cuida de toda lógica de busca de dado, seja um dado armazenado localmente, em cache ou em um servidor remoto. Tudo fica transparente para a classe que solicitou o dado.

Service Provê serviços para qualquer camada. No caso do aplicativo, a implementação do serviço de voz fica neste pacote e é injeta pelo pacote de Injeção de Dependências.

Domain Esta camada encapsula toda regra de negócios da aplicação. Toda vez que é necessário realizar processamentos em dados para satisfazer funcionalidades, é feito por esta camada.

Presentation Responsável por toda interface gráfica. Toda lógica de criação de telas e interceptação de interações do usuário com o aplicativo, é feito aqui. Quando é necessário procurar dados para exibir ao usuário, é feito solicitações deles para a camada Domain ou Data para que seja possa exibir os dados.

DI Este projeto utiliza o padrão de arquitetura *Injeção de Dependências*. Esta camada provê todas dependências, fazendo a implementação mais limpas nas outras classes, já que não precisam saber como instânciar uma classe, apenas usam.

3.4.5 Áudio Descrição

Uma das funcionalidades do aplicativo é descrição da tela que o deficiente está. O *TalkBack* fala para o usuário em qual componente ele está tocando, porém, não descreve em qual tela ele acabou de entrar. A implementação por áudio descrição foi simples com uso da API nativa *TextToSpeech*, onde podemos passar textos personalizados e o serviço se encarrega de sintetizar a voz.

O uso de uma camada de DI (Injeção de Dependências) facilitou o processo de implementação, fazendo ela na camada de serviço e configurando a instanciação no padrão *Singleton* para que todos que vão utilizar (nesse caso são os *presenters*), apenas solicitem a instância sendo passada por construtor.

3.4.6 Usabilidade

É uma boa prática no desenvolvimento de softwares, sempre confirmar se o usuário tem certeza que deseja executar alguma alteração que possa ter algum impacto no sistema ou em alguma funcionalidade, normalmente lançando alertas para garantir que o usuário não clicou sem querer em algum determinado botão, por exemplo.

Inicialmente foi pensado em usar um *dialog* para que o usuário confirme a ação de adicionar um ônibus como favorito, na tela de confirmação de acompanhamento. Ao testar a aplicação funcionando com *Talkback*, foi observado que o sistema descreve o botão com o seguinte texto: "Adicionar aos favoritos. Botão, para acionar toque duas vezes". Esse texto já faz

o usuário se assegurar da sua ação, tornando a prática de lançar um alerta ser algo desnecessário, fazendo o usuário ter um trabalho a mais de deslizar o dedo pela tela para encontrar os botões de *OK* e cancelar do *dialog*.

Com base nessas observações, não foi implementado *dialogs* de confirmação. Deixando a responsabilidade de afirmar as ações do usuário para o *Talkback* fazer. Embora seja uma pequena ação, tem grande impacto na usabilidade do aplicativo por parte do usuário final, que são os deficientes visuais.

O sistema operacional Android permite que aplicativos implementem variações da tela de acordo com a orientação do dispositivo, retrato ou paisagem. Isso permite que o layout do aplicativo se adapte a nova disposição de espaço.

Pensando no usuário final, para saber onde está cada elemento, ele precisa deslizar o dedo pela tela para conhecer a localização de cada um. Se ao rotacionar o aparelho, a disposição dos elementos mudar, o usuário precisa verificar novamente onde está cada um.

Como este trabalho desenvolve um aplicativo com poucos elementos na tela para simplificar o uso por deficientes visuais, foi bloqueado a mudança de tela ao rotacionar o aparelho. Isso garante um melhor conforto ao usar o aplicativo.

3.5 Web service

3.5.1 Localização do ônibus

Ter conhecimento da posição do ônibus se faz necessário para realizar a previsão de chegada em um ponto de parada. Neste trabalho, sempre que o *Web Service* recebe as coordenadas geográficas do ônibus, elas são corrigidas para um ponto válido da rota que este está fazendo.

Quando o *Web Service* recupera as informações da rota do veículo, ele obtém todos os pontos referentes a ela, onde cada um tem informações de latitude, longitude e se este é um ponto de parada. Então é verificado qual ponto está mais próximo a localização recebida, o mais próximo é associado ao ônibus.

O cálculo de distância é feito a partir da seguinte fórmula:

FORMULA AQUI

Para otimizar a busca pelo ponto mais apto, é feito uma busca binária, que tem comple-

xidade $O(\log n)$, o que reduz o tempo de busca caso fosse usar a busca sequencial, que possui complexidade O(n).

3.5.1.1 Busca Binária

"Binary search is to algorithms what a wheel is to mechanics: It is simple, elegant, and immensely important." Udi Manber, Introduction to Algorithms

Primeiro é calculado a distância entre a localização recebida do ônibus e o primeiro ponto da rota. Em seguida, calculamos a distância entre a localização recebida e o ultimo ponto da rota. Com isso temos a distânciaInicio e distânciaFim.

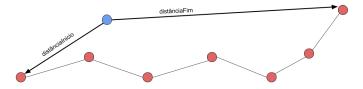


Figura 20 – Representação da busca binária.

Um terceiro cálculo é feito, a distância entre a localização recebida e o ponto do meio da rota.

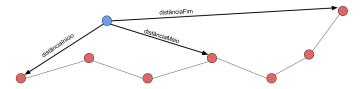


Figura 21 – Representação da busca binária.

O algoritmo então verifica qual metade é mais apta, baseando-se nas distâncias mais curtas. Se distânciaFim é maior que distânciaInicio, é feito uma recursividade assumindo distânciaMeio como fim.

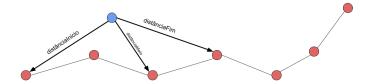


Figura 22 – Representação da busca binária.

Fazendo isso sucessivamente, chega uma hora que não é mais possível dividir, então o ponto mais próximo assume o posto de mais apto e é associado ao ônibus.

3.5.2 Previsão de chegada

Para calcular a previsão de chegada de um ônibus, precisamos saber a ultima localização conhecida dele e o ponto de parada escolhido. Com essas duas informações podemos recuperar todos dados necessários para o cálculo.

Primeiro é recuperado todos os dados da rota que o ônibus está fazendo. Cada rota possui N pontos associados a ela, onde cada um tem a informação de latitude e longitude, e se este é um ponto de parada. Sabendo em qual ponto da rota o ônibus está e qual ponto de parada o usuário se encontra, podemos pegar todos os pontos que estão entre eles e calcular a distância.

A partir dela somamos a distância dentre todos esses pontos, com isso dividimos pela velocidade da pista e sabemos quanto tempo aproximado falta para o ônibus chegar na parada.

FORMULA T = S/V

3.5.3 Alertar motorista sobre parar

O *Android Things* não suporta serviço de *push notification*. Para enviar mensagens instantâneas ao módulo foi utilizado o *Realtime Database*, do *Firebase*, que permite observar um nó. Sempre que existe uma alteração deste, quem está observando é notificado.

IMAGEM DO FIREBASE AQUI

Quando um módulo do ônibus é conectado a internet, ele cria um nó com seu ID na base de dados e um nó filho intitulado *needsstop*, e passa a observá-lo. Quando o valor do nó filho é alterado, o módulo então dispara uma notificação para o motorista sobre a necessidade de parar no próximo ponto de ônibus.

O responsável por alterar o valor do nó filho é o *Web Service*. Como visto na seção *Localização do Ônibus*, é feito uma varredura para descobrir o ponto da rota que o ônibus se encontra. Em seguida também é verificado qual o próximo ponto que ele vai passar. Caso o próximo ponto esteja na lista de requisições de parada, é então alterado o valor do nó filho para que aquele módulo alerte o motorista.

3.5.4 Alertar usuário que ônibus chegou

Quando o motorista chega na parada, ele pressiona um botão para anunciar sua chegada. Quando *Web Service* recebe esse alerta por meio de uma requisição *HTTP*, ele verifica quais usuários estão aguardando aquele ônibus, então é disparado uma *push notification*, por meio do *Firebase*, avisando que o ônibus que ele aguarda está parado.

3.5.5 Dificuldades

Apesar de conter conceitos simples de aprender, devido à grande quantidade de métodos para se realizar os mesmos processos, fica um pouco difícil para assimilar quais os arquivos que devem ser modificados para o funcionamento adequado da aplicação. Primeira dificuldade surgiu ao utilizar o mongoose, uma solução baseada em *schemas* para o banco de dados MongoDB que cuida de validações e tipagem de dados, resolvido ao criar arquivos separados para cada *collection* do banco.