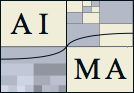
Universidad Complutense de Madrid.

Facultad de Ingeniería Informática

Inteligencia Artificial 1.



**Práctica 2.**

**Toma de contacto con AIMA.**

Grupo 5:

Frederick Ernesto Borges Noronha

Victor Manuel Cavero Garcia

**PARTE I. REPRESENTACION DEL PROBLEMA.**

Puzzle de Ocho:

Se ha definido una clase Ocho\_Puzzle que hereda de la clase Problem de la librería de AIMA, donde se han definido las funciones \_\_init\_\_ (constructora), actions. result y h.

Como ejercicio de la práctica se han tenido que implementar actions y result. En actions se han definido los posibles movimientos que se pueden hacer:

if pos\_hueco not in (0,1,2):

accs.append("Mover hueco arriba")

### EJERCICIO 1.1. COMPLETA LA DEFINICIÓN DE LOS OPERADORES.

if pos\_hueco not in (6,7,8):

accs.append("Mover hueco abajo")

if pos\_hueco not in (2,5,8):

accs.append("Mover hueco derecha")

if pos\_hueco not in (0,3,6):

accs.append("Mover hueco izquierda")

Y en la función result se han definido los resultados de aplicar las operaciones anteriores (“Mover hueco arriba”, “Mover hueco abajo”, “Mover hueco derecha”, “Mover hueco izquierda”):

if accion == "Mover hueco arriba":

l[pos\_hueco] = l[pos\_hueco-3]

l[pos\_hueco-3] = 0

### EJERCICIO 1.2. COMPLETA LA DEFINICIÓN DE LOS OPERADORES.

if accion == "Mover hueco abajo":

l[pos\_hueco] = l[pos\_hueco+3]

l[pos\_hueco+3] = 0

if accion == "Mover hueco izquierda":

l[pos\_hueco] = l[pos\_hueco-1]

l[pos\_hueco-1] = 0

if accion == "Mover hueco derecha":

l[pos\_hueco] = l[pos\_hueco+1]

l[pos\_hueco+1] = 0

En el apartado 1.3 se debía comprobar la ejecución de algunas funciones una vez se definiera la clase, viendo así que el programa funciona correctamente y además es capaz de saber cuándo realizamos un movimiento que no es posible.

**PARTE II. EXPERIMENTACIÓN CON LOS ALGORITMOS IMPLEMENTADOS.**

Se utilizaron los algoritmos de búsqueda en anchura y en profundidad para buscar las soluciones al puzle de 8 para el siguiente ejemplo:

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 2 | 4 | 3 |
| 1 | 5 | 6 |
| 7 | 8 | H |

Para los algoritmos de búsqueda ciega podemos mirar la siguiente tabla comparativa de tiempo y longitud de la solución:

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Algoritmo | Tiempo | Longitud de la solución |
| Búsqueda en anchura (Sin control de repetidos) | 19.5 ms | 8 |
| Búsqueda en profundidad (Con control de repetidos) | 40min 30s | 28842 |
| Búsqueda en anchura (Con control de repetidos) | 2.91ms | 8 |

Como podemos observar en la tabla anterior el tiempo de ejecución en el algoritmo de búsqueda ciega en profundidad es claramente el peor algoritmo cuando las posibilidades de movimientos son grandes, por otra parte, los tiempos para la búsqueda por anchura son mucho mejores. Si analizamos por que los tiempos son tan elevados en búsqueda por profundidad vemos que es porque encuentra una solución realizando 28842 movimientos más la búsqueda por profundidad consigue una solución con 8 movimientos.

También se deben definir heurísticas para trabajar con algoritmos como primero el mejor y A\*, las cuales podemos definir como:

# Heuristicas para el 8 Puzzle

def linear(node):

#goal = node.state.goal

goal = (1,2,3,4,5,6,7,8,0)

state = node.state

count = 0

for value in state:

if (value != goal[state.index(value)]):

count += 1

return count

def manhattan(node):

state = node.state

goal = (1,2,3,4,5,6,7,8,0)

mhd = 0

for value in state:

mhd += abs(value - goal[state.index(value)])

return mhd

def sqrt\_manhattan(node):

state = node.state

mhd = manhattan(node)

return math.sqrt(mhd)

def max\_heuristic(node):

score1 = manhattan(node)

score2 = linear(node)

return max(score1, score2)

Para el ejercicio 4 calcularemos los tiempos de cada uno de los algoritmos de búsqueda con heurística:

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Heurística | Coste Uniforme | Primero el Mejor | A\* |
| Sin heurística | 13 ms | - | 13.7 ms |
| Linear | - | 136 ms | 385 µs |
| Manhattan | - | 1.22 ms | 388 µs |
| Sqrt Manhattan | - | 1.17 ms | 3.26 ms |
| Max heuristic | - | 1.33 ms | 423 µs |

Como podemos observar, si realizamos una búsqueda de “Coste Uniforme” es mucho mejor que si realizamos una búsqueda “Primero el Mejor” con una heurística mala, sin embargo, si tenemos una heurística que se acerque a la realidad el algoritmo “Primero el Mejor” da una solución en un tiempo mucho más corto (para este ejemplo casi 13 veces mejor) que el algoritmo de “Coste Uniforme”. Por otra parte, también observamos que el algoritmo “A\*” es mucho más rápido en encontrar soluciones si se le da una heurística correcta, ya que reduce el tiempo a menos de 1 ms, pero si se le da una heurística mala, o no se le da ninguna puede ser más lento que el “Primero el Mejor” o incluso, peor que el “Coste Uniforme”.

**PARTE III. CALCULAR ESTADÍSTICAS SOBRE LA EJECUCIÓN DE LOS ALGORITMOS PARA RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS.**

Se ha definido una nueva clase “Problema\_con\_Analizados” que es capaz de saber si un estado tiene solución y también se ha añadido una nueva función “resuelve\_ocho\_puzzle” que, dado un estado inicial, un algoritmo de búsqueda y una heurística da una solución los problemas o indica si el problema no tiene solución. Para probar esta función se definen los siguientes problemas y E1, E2, E3 y E4 definidos de la siente forma:

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| E1 | E2 | E3 | E4 |
| |  |  |  | | --- | --- | --- | | 2 | 1 | 3 | | 4 | 8 | 6 | | 7 | H | 6 | | |  |  |  | | --- | --- | --- | | 1 | H | 3 | | 4 | 8 | 6 | | 7 | 2 | 5 | | |  |  |  | | --- | --- | --- | | 4 | 5 | 6 | | 1 | H | 3 | | 7 | 8 | 2 | | |  |  |  | | --- | --- | --- | | 1 | 2 | 3 | | H | 5 | 6 | | 4 | 7 | 8 | |

Para los algoritmos de “Búsqueda en Anchura” y “Búsqueda en Profundidad” no se da ningún resultado de tiempos ya que al ser de búsqueda ciega pueden tardar mucho tiempo en explorar todos los nodos posibles antes de llegar a una solución, sin embargo, para todos los demás podemos observar que en general el algoritmo “A\*” tiene mejores tiempos que los demás algoritmos, cumpliéndose así la teoría.

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Algoritmo | E1 | E2 | E3 | E4 |
| Anchura | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? |
| Profundidad | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? |
| Coste Uniforme | L=17  T=1min 19s  NA=14092 | L=11  T=286 ms  NA=870 | L=20  T=16min 34s  NA=48428 | L=3  T=547 µs  NA=4 |
| Primero el mejor (Linear) | L=39  T=15 ms  NA=173 | L=33  T=4.42 ms  NA=78 | L=76  T=210 ms  NA=748 | L=3  T=435 µs  NA=4 |
| Primero el mejor (Manhattan) | L=83  T=229 ms  NA=840 | L=93  T=245 ms  NA=852 | L=140  T=17.2 s  NA=7599 | L=3  T=436 µs  NA=5 |
| A\* (Linear) | L=17  T=271 ms  NA=873 | L=11  T=4.4 ms  NA=77 | L=20  T=3.62 s  NA=3377 | L=3  T=440 µs  NA=4 |
| A\* (Manhattan) | L=21  T=1.88 s  NA=2349 | L=11  T=47.1 ms  NA=336 | L=20  T=16.9 s  NA=7553 | L=3  T=451 µs  NA=5 |

**PARTE IV (OPCIONAL). DEFINIR UNA HEURÍSTICA MÁS INFORMADA.**

Se ha definido una heurística (h3) que se obtiene sumando a la distancia manhattan una componente que sirve para cuantificar la secuencialidad en las casillas del tablero, al recorrerlo en el sentido de las agujas del reloj.

Esa componente se incremente en uno por cada elemento que rompa la secuencia. Por lo tanto, la tabla del apartado anterior quedaría tal que:

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Algoritmo | E1 | E2 | E3 | E4 |
| Anchura | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? |
| Profundidad | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? | L=¿?  T=¿?  NA=¿? |
| Coste Uniforme | L=17  T=1min 19s  NA=14092 | L=11  T=286 ms  NA=870 | L=20  T=16min 34s  NA=48428 | L=3  T=547 µs  NA=4 |
| Primero el mejor (Linear) | L=39  T=15 ms  NA=173 | L=33  T=4.42 ms  NA=78 | L=76  T=210 ms  NA=748 | L=3  T=435 µs  NA=4 |
| Primero el mejor (Manhattan) | L=83  T=229 ms  NA=840 | L=93  T=245 ms  NA=852 | L=140  T=17.2 s  NA=7599 | L=3  T=436 µs  NA=5 |
| A\* (Linear) | L=17  T=271 ms  NA=873 | L=11  T=4.4 ms  NA=77 | L=20  T=3.62 s  NA=3377 | L=3  T=440 µs  NA=4 |
| A\* (Manhattan) | L=21  T=1.88 s  NA=2349 | L=11  T=47.1 ms  NA=336 | L=20  T=16.9 s  NA=7553 | L=3  T=451 µs  NA=5 |
| A\* (h3) | L=17  T=95.6 ms  NA=596 | L=11  T=6.72 ms  NA=117 | L=26  T=5.3 s  NA=5045 | L=3  T=398 µs  NA=6 |

Podemos ver que la cantidad de nodos analizados es menor en la mayoría de los casos, además esto repercute directamente en su tiempo de ejecución.