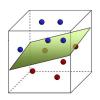
Ядерное обобщение методов

Виктор Китов

victorkitov.github.io



Победитель конкурса VK среди курсов по IT



Курс поддержан фондом 'Интеллект'



Содержание

- Обобщение методов через ядра
- Популярные ядра и построение новых ядер
- Ядерное обобщение гребневой регрессии
- Оптимизация напоминание
- Решение через двойственную задачу

Обобщение методов через ядра

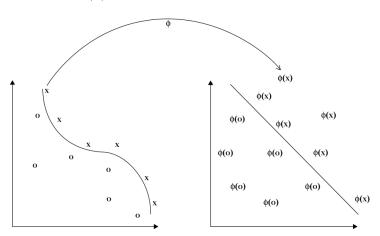
Обобщение методов через ядра (kernel trick)

Если прогноз зависит только от объектов через попарные скалярные произведения, заменим $\langle x,z \rangle \longrightarrow K(x,z)$.

- K(x,z) должно соответствовать скалярному произведению $\langle \phi(x), \phi(z) \rangle$ после некоторого преобразования признаков $x \to \phi(x)$.
- \bullet K(x,z) называется ядром Мерсера (Mercer kernel).
 - ullet не каждая K(x,z) будет ядром Мерсера
- Интуитивно K(x,z) измеряет близость объектов.
- Допускают ядерное обобщение: классификатор опорных векторов, регрессия опорных векторов, гребневая регрессия, K-NN, K-средних, метод главных компонент и др.

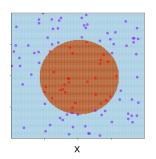
Спрямляющее пространство

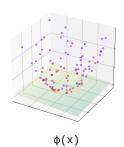
Пространство $\phi(x)$ называется спрямляющим пространством.



Важность преобразования признаков

- Рассмотрим линейную классификацию.
- Исходное пространство $x = [x^1, x^2]$ не может разделить классы.
- $\phi(x) = [x^1, x^2, (x^1)^2 + (x^2)^2]$ может.
 - соответствующее ядро: $K(x,z) = \langle x,z \rangle + \|x\|^2 \|z\|^2$





Обобщение расстояния через ядра¹

• Евклидово расстояние в исходном пространстве x:

$$\rho(x,z)^2 = \langle x - z, x - z \rangle$$

ullet Евклидово расстояние в спрямляющем пространстве $\phi(x)$:

$$\rho(x,z)^{2} = \langle \phi(x) - \phi(z), \phi(x) - \phi(z) \rangle$$

$$= \langle \phi(x), \phi(x) \rangle + \langle \phi(z), \phi(z) \rangle - 2\langle \phi(x), \phi(z) \rangle$$

$$= K(x,x) + K(z,z) - 2K(x,z)$$

• Таким способом можем обобщить через ядра все метрические методы: метод ближайших центроидов, К-ближайших соседей, К-средних, метод главных компонент и т.д.

¹Как в терминах ядер можем посчитать расстояние между $\phi(x)/\|\phi(x)\|$ и $\phi(z)/\|\phi(z)\|$?

Содержание

- Обобщение методов через ядра
- 2 Популярные ядра и построение новых ядер
- 3 Ядерное обобщение гребневой регрессии
- 4 Оптимизация напоминание
- 5 Решение через двойственную задачу
- 6 Визуализация работы SVM с ядрами

Примеры ядер

- $K(x,z) = \langle x,z \rangle$ ядро с $\phi(x) = x$
- \bullet $K(x,z)\equiv 1$ ядро с $\phi(x)=1$
- $x^TAz,\ A\succ 0$ ядро с $\phi(x)=Ux$ с верхней треугольной матрицей U из разложения Холецкого

$$A = U^T U$$

$$x^T A z = x^T U^T U z = \langle U x, U z \rangle$$

Полиномиальное ядро

Рассмотрим объекты с двумя признаками $x = [x_1, x_2]$ и $z = [z_1, z_2].$

$$K(x,z) = (x^{T}z)^{2} = (x_{1}z_{1} + x_{2}z_{2})^{2} =$$

$$= x_{1}^{2}z_{1}^{2} + x_{2}^{2}z_{2}^{2} + 2x_{1}x_{2}z_{1}z_{2}$$

$$= \phi^{T}(x)\phi(z)$$

для

$$\phi(x) = (x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1x_2)$$
$$\phi(z) = (z_1^2, z_2^2, \sqrt{2}z_1z_2)$$

Полиномиальное ядро со смещением

Рассмотрим объекты с двумя признаками $x=[x_1,x_2]$ и $z=[z_1,z_2].$

$$K(x,z) = (1 + x^{T}z)^{2} = (1 + x_{1}z_{1} + x_{2}z_{2})^{2} =$$

$$= 1 + x_{1}^{2}z_{1}^{2} + x_{2}^{2}z_{2}^{2} + 2x_{1}z_{1} + 2x_{2}z_{2} + 2x_{1}x_{2}z_{1}z_{2}$$

$$= \phi^{T}(x)\phi(z)$$

для

$$\phi(x) = (1, x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1, \sqrt{2}x_2, \sqrt{2}x_1x_2)$$

$$\phi(z) = (1, z_1^2, z_2^2, \sqrt{2}z_1, \sqrt{2}z_2, \sqrt{2}z_1z_2)$$

Популярные ядра

Ядро	Формула	Параметры
линейное	$\langle x, z \rangle$	-
полиномиальное	$(\langle x, z \rangle + \beta)^M$	$\beta \geq 0, M = 1, 2, \dots$
Гауссово (RBF)	$e^{-\gamma \ x-z\ ^2} = e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \ x-z\ ^2}$	$\gamma = \frac{1}{2\sigma^2} > 0$

- Гауссово ядро: переход в бесконечномерное $\phi(x)$.
- Полиномиальное ядро с $\beta = 0$: $\phi(x)$ из всех полиномиальных признаков порядка M.
 - ullet C_{M+D-1}^{D-1} признаков
 - расчет $\langle \phi(x), \phi(z) \rangle$: $O\left(C_{M+D-1}^{D-1}\right)$, расчет K(x,z): O(D)
- Полиномиальное ядро с $\ddot{\beta} > 0^2$: $\phi(x)$ из всех полиномиальных признаков порядка $\leq M$.
 - C_{M+D}^D признаков ((D+1)-й признак $\equiv 1)$
 - pacuet $\langle \phi(x), \phi(z) \rangle$: $O(C_{M+D}^D)$, pacuet K(x,z): O(D)

²Сравните сложность построения прогнозов методом опорных векторов напрямую и через ядра. $_{10/57}$

Число мономов из D признаков порядка M

- \bullet Число мономов из D признаков порядка M равно $C_{M+D-1}^{D-1}.$
- Пусть звезда обозначает увеличение степени, а черта отделяет признаки.
 - $\bullet \ M$ звезд, D-1 черточек.

$$x_1^3 \longleftrightarrow \star \star \star | \\ x_1^2 x_2 \longleftrightarrow \star \star | \star | \\ x_1^2 x_3 \longleftrightarrow \star | \star | \\ x_1 x_2^2 \longleftrightarrow \star \star | \star \\ x_1 x_2^3 \longleftrightarrow \star | \star \star | \\ x_1 x_3^2 \longleftrightarrow \star | \star \star \\ x_2^3 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_2^2 x_3 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_2 x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_2 x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_2 x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star | \\ x_3^2 \longleftrightarrow | \star \star \star \star |$$

Вычисление числа мономов степени 3 от 3x признаков.

Мотивация применения ядер

Мотивация применения ядер:

- Пространство x недостаточно, чтобы разделить классы, а $\phi(x)$ -достаточно.
- ullet $\langle \phi(x),\phi(z)
 angle$ напрямую вычисляются долго, а K(x,z)-быстро.
 - для метода опорных векторов с полиномиальным ядром, сложность прогнозов напрямую $O(C_{M+D}^D)$, а через ядра $O\left(|SV|\cdot D\right)$
- $\phi(x)$ соответствует переходу в бесконечномерное пространство
 - например, для Гауссова ядра
- $x \notin \mathbb{R}^D$, зато определено скалярное произведение K(x,z):
 - ullet строки произвольной длины (K()) зависит от общей подстроки)
 - множества (K()) зависит от общего подмножества)
 - графы (K() зависит от общего подграфа)

Является ли K(x,z) ядром Мерсера?

Теорема (Мерсер): Функция K(x, x') - ядро Мерсера тогда и только тогда, когда

- **1** она симметрична: K(x, x') = K(x', x)
- 2 и неотрицательно определена:
 - ullet определение 1: для любой функции $g:X o\mathbb{R}$

$$\int_X \int_X K(x,x')g(x)g(x')dxdx' \geq 0$$

• определение 2 (эквивалентное): для любого M и набора $x_1, x_2, ... x_M$ матрица Грамма неотрицательно определена $\{K(x_i, x_j)\}_{i,j=1}^M \succeq 0$

Является ли K(x,z) ядром Мерсера?

Теорема (Мерсер): Функция K(x,x') - ядро Мерсера тогда и только тогда, когда

- **1** она симметрична: K(x, x') = K(x', x)
- 2 и неотрицательно определена:
 - ullet определение 1: для любой функции $g:X o\mathbb{R}$

$$\int_X \int_X K(x, x')g(x)g(x')dxdx' \ge 0$$

• определение 2 (эквивалентное): для любого M и набора $x_1,x_2,...x_M$ матрица Грамма неотрицательно определена $\{K(x_i,x_j)\}_{i,j=1}^M\succeq 0$

Комментарий: Неотрицательности $K(x,x') \geq 0 \ \forall x,x'$ недостаточно, например

$$\left(\begin{array}{cc} 1 & -1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} 1 \\ -1 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} 1 & -1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} -1 \\ 1 \end{array}\right) = -1 - 1 < 0$$

Преобразования, не выводящие из класса ядер

Новые ядра можно строить проще из других ядер, используя преобразования, не выводящие из класса ядер³:

$$K(x,z) = cK_1(x,z), \ \forall c > 0$$

$$K(x,z) = K_1(x,z)K_2(x,z)$$

$$K(x,z) = K_1(x,z) + K_2(x,z)$$

6
$$K(x,z) = e^{K_1(x,z)}$$

³Докажите некоторые из свойств

Содержание

- Обобщение методов через ядра
- 2 Популярные ядра и построение новых ядер
- 3 Ядерное обобщение гребневой регрессии
- 4 Оптимизация напоминание
- 5 Решение через двойственную задачу
- 6 Визуализация работы SVM с ядрами

Ядерное обобщение гребневой регрессии

$$\sum_{n=1}^{N} (x_n^T w - y_n)^2 + \lambda w^T w \to \min_{w}, \qquad \widehat{y}(x) = x^T w$$

Мы уже находили аналитическое решение⁴:

$$\widehat{w} = (X^T X + \lambda I)^{-1} X^T Y$$

в эквивалентном виде:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \|z\|^2 + \frac{1}{2}\lambda \|w\|^2 \to \min_{w,z} \\ z_i = x_i^T w - y_i \end{cases} \quad n = \overline{1, N}$$

Решение - методом множителей Лагранжа. Выпишем Лагранжиан:

$$L = \frac{1}{2}z^Tz + \frac{1}{2}\lambda w^Tw + \sum_{i} \alpha_i \left(x_i^Tw - y_i - z_i\right)$$

⁴Рассчитайте вычислительную сложность обучения и построения прогноза.

Решение

Найдём экстремум Лагранжиана:

$$L = \frac{1}{2}z^{T}z + \frac{1}{2}\lambda w^{T}w + \sum_{i} \alpha_{i} (x_{i}^{T}w - y_{i} - z_{i})$$
$$\frac{\partial L}{\partial w} = \lambda w + \sum_{i} \alpha_{i}x_{i} = 0$$
$$\frac{\partial L}{\partial z_{i}} = z_{i} - \alpha_{i} = 0$$

Отсюда $z_i=\alpha_i$ и $w=-\frac{1}{\lambda}\sum_i \alpha_i x_i$. Подставим в Лагранжиан и получим двойственную задачу (относительно двойственных переменных α).

Двойственная задача

$$\begin{split} L &= \frac{1}{2} \alpha^T \alpha + \frac{1}{2} \lambda \frac{1}{\lambda^2} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j x_i^T x_j + \sum_i \alpha_i \sum_j \alpha_j x_j^T x_i \left(-\frac{1}{\lambda} \right) - \sum_i \alpha_i \left(y_i + \alpha_i \right) \\ &= \frac{1}{2\lambda} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j x_i^T x_j - \frac{1}{\lambda} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j x_i^T x_j - \frac{1}{2} \alpha^T \alpha - \sum_i \alpha_i y_i \\ &= -\frac{1}{2\lambda} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j x_i^T x_j - \sum_i \alpha_i y_i - \frac{1}{2} \alpha^T \alpha \to extr_\alpha \end{split}$$

Изменим знак (не влияющий на точку экстремума):

$$\frac{1}{2\lambda} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j x_i^T x_j + \frac{1}{2} \alpha^T \alpha + \sum_i \alpha_i y_i \to extr_\alpha$$

Решение

Определим матрицу Грамма $M \in \mathbb{R}^{NxN}$ с элементами $\{M\}_{i,j} = x_i^T x_j$. Тогда можем переписать задачу на экстремум в матричном виде:

$$Q = \frac{1}{2\lambda} \alpha^T M \alpha + \frac{1}{2} \alpha^T \alpha + \alpha^T y \to extr_{\alpha}$$
$$\frac{dQ}{d\alpha} = \frac{1}{\lambda} M \alpha + \alpha + y = 0,$$

что эквивалентно

$$\left(\frac{1}{\lambda}M+I\right)\alpha=-y \implies \alpha=-\left(\frac{1}{\lambda}M+I\right)^{-1}y$$

Прогноз⁵:

$$\widehat{y}(x) = x^T w = -\frac{1}{\lambda} \sum_{i} \alpha_i x_i^T x$$

 $^{^{5}}$ Рассчитайте вычислительную сложность обучения и построения прогноза.

Ядерное обобщение

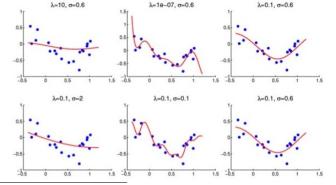
$$\alpha = -\left(\frac{1}{\lambda}M + I\right)^{-1}y, \qquad \{M\}_{i,j} = \langle x_i, x_j \rangle \to K(x_i, x_j)$$
$$\widehat{y}(x) = \langle w, x \rangle = -\frac{1}{\lambda} \sum_i \alpha_i \langle x_i, x \rangle \to -\frac{1}{\lambda} \sum_i \alpha_i K(x_i, x)$$

Применим к Гауссову ядру:

$$K(x, x') = e^{-\gamma ||x - x'||_2^2} = e^{||x - x'||^2/(2\sigma^2)}$$

Ядерное обобщение⁶

$$\widehat{y}(x) = -\frac{1}{\lambda} \sum_{i} \alpha_i K(x_i, x), \qquad K\left(x, x'\right) = e^{\|x - x'\|^2 / \left(2\sigma^2\right)}$$



 $^{^6}$ Оцените влияние λ,σ на сложность модели.

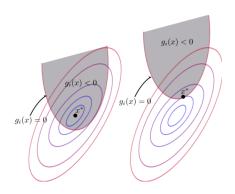
Содержание

- Обобщение методов через ядра
- 2 Популярные ядра и построение новых ядер
- 3 Ядерное обобщение гребневой регрессии
- 4 Оптимизация напоминание
- 5 Решение через двойственную задачу
- 6 Визуализация работы SVM с ядрами

Условия Каруша-Куна-Таккера

Рассмотрим оптимизационную задачу:

$$\begin{cases} f(x) \to \min_x \\ g_m(x) \le 0 & m = \overline{1, M} \end{cases} \tag{1}$$



Необходимые условия оптимальности

Определим Лагранжиан

$$L(x,\lambda) = f(x) + \sum_{m=1}^{M} \lambda_m g_m(x)$$

Теорема (необходимые условия оптимальности):

- Пусть x^* решение (1),
- $f(x^*)$ и $g_m(x^*)$, m=1,2,...M непрерывно-дифференцируемы в x^* .
- Выполнены условия регулярности Слейтера: $\exists x: g_m(x) < 0 \, \forall m.$

Тогда $\exists \lambda_1^*, \lambda_2^*, ... \lambda_M^*$, что x^* удовлетворяет условию:

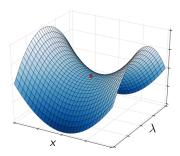
$$\left\{\begin{array}{ll} \nabla_x f(x^*) + \sum_{i=1}^M \lambda_i^* \nabla_x g_i(x^*) = 0 & \text{стационарность} \\ g_m(x^*) \leq 0, \ m = \overline{1, M} & \text{достижимость} \\ \lambda_m^* \geq 0, \ m = \overline{1, M} & \text{неотрицательность} \\ \lambda_m^* g_m(x^*) = 0, \ m = \overline{1, M} & \text{дополняющая нежесткость} \end{array}\right.$$

Условия Каруша-Куна-Таккера (ККТ)

Предположим f(x) и $g_m(x),\, m=\overline{1,M}$ выпуклы. Тогда

- ① Условия Каруша-Куна-Таккера (2) становятся достаточными, чтобы x^* было решением (1).
- $oldsymbol{2}$ (x^*,λ^*) являются седловой точкой Лагранжиана:

$$L(x^*, \lambda) \le L(x^*, \lambda^*) \le L(x, \lambda^*) \quad \forall x \, \forall \lambda \in \mathbb{R}_+^M$$



Седловая точка

Двойственная задача

Из условия $\nabla_x L(x^*,\lambda^*)=0$ можем найти $x^*=x(\lambda^*)$. Поскольку (x^*,λ^*) - седловая точка $L(x,\lambda)$ можем найти λ^* из двойственной задачи:

$$\begin{cases} L(x(\lambda), \lambda) \to \max_{\lambda} \\ g_m(x(\lambda)) \le 0 & m = \overline{1, M} \\ \lambda_m \ge 0 & m = \overline{1, M} \\ \lambda_m g_m(x(\lambda)) = 0 & m = \overline{1, M} \end{cases}$$

В целом, выпуклость f(x) и $g_m(x), m = \overline{1,M}$ обеспечивает:

- все локальные минимумы являются глобальными
- множество минимумов выпукло
- ullet если f(x) строго выпукла и минимум существует, то он единственный.

Содержание

- Обобщение методов через ядра
- Популярные ядра и построение новых ядер
- Ядерное обобщение гребневой регрессии
- Оптимизация напоминание
- Б Решение через двойственную задачу

Линейно неразделимый случай

$$\begin{cases} \frac{1}{2}w^T w + C \sum_{i=1}^N \xi_i \to \min_{w,w_0,\xi} \\ y_i(w^T x_i + w_0) = M(x_i, y_i) \ge 1 - \xi_i, \ i = 1, 2, ...N \\ \xi_i \ge 0, \ i = 1, 2, ...N \end{cases}$$

Лагранжиан:

$$L = \frac{1}{2}w^T w + C\sum_{i=1}^{N} \xi_i - \sum_{i=1}^{N} \alpha_i (y_i(w^T x_i + w_0) - 1 + \xi_i) - \sum_{i=1}^{N} \beta_i \xi_i$$

Условия KKT:

$$\begin{cases} \frac{\partial L_P}{\partial w} = \overrightarrow{0}\,,\, \frac{\partial L_P}{\partial w_0} = 0,\, \frac{\partial L_P}{\partial \xi_i} = 0 & \text{стационарность} \\ y_i(x_i^Tw + w_0) \geq 1 - \xi_i,\,\, \xi_i \geq 0 & \text{достижимость} \\ \alpha_i \geq 0,\, \beta_i \geq 0 & \text{двойственные переменные} \geq 0 \\ \alpha_i(y_i(w^Tx_i + w_0) - 1 + \xi_i) = 0 & \text{дополняющая нежесткость} \\ \beta_i\xi_i = 0, \quad i = 1,2,...N \\ {}_{28/57} \text{ дополняющая нежесткость} \end{cases}$$

Решение условий ККТ

$$\frac{\partial L}{\partial w} = \overrightarrow{0} : w = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i x_i \tag{3}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w_0} = 0 : \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial \xi_i} = 0 : C - \alpha_i - \beta_i = 0$$
(4)

Подставляя эти ограничения в L, получим двойственную задачу 7 :

$$\begin{cases} L_D = \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j \to \max_{\alpha} \\ \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \\ 0 \le \alpha_i \le C \quad \text{(используя (4) и } \alpha_i \ge 0, \, r_i \ge 0) \end{cases}$$
 (5)

 $^{^{7}}$ Седловая точка лагранжиана, min для w,w_0,ξ_i и max для $lpha_i,eta_i$

Определение типа объектов

- неинформативные объекты: $y_i(w^Tx_i + w_0) > 1 <=>$ $\xi_i = 0$, $y_i(w^T x_i + w_0) - 1 + \xi_i > 0 \implies \alpha_i = 0$
 - опорные вектора SV будут имет $\alpha_i > 0$.
- ullet опорные объекты нарушители $SV\setminus ilde{SV}$: $y_i(w^Tx_i + w_0) < 1 \iff \xi_i > 0 \implies \beta_i = 0 \iff \alpha_i = C.$
- опорные пограничные объекты \widetilde{SV} : $y_i(w^Tx_i+w_0)=1$ =>
 - $\xi_i = 0 \implies \beta_i > 0 \implies \alpha_i < C$ в общем случае
 - $y_i(w^Tx_i + w_0) 1 + \xi_i = 0 \Longrightarrow \alpha_i > 0$ в общем случае

В общем случае $\alpha_i \in (0, C)$, $(\alpha_i = 0, C - \text{частный случай})$.

Решение

- f 0 Решим (5), чтобы найти $lpha_i^*$
- ② Используя (3) и условие $lpha_i^* = 0$ для неинформативный объектов, получим оптимальную w

$$w = \sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i x_i$$

ullet w_0 может быть найдено из условия пограничности объекта:

$$y_i(x_i^T w + w_0) = 1, \, \forall i \in \widetilde{\mathcal{SV}}$$
 (6)

Решение для w_0

Домножая (6) на y_i , получим

$$x_i^T w + w_0 = y_i \quad \forall i \in \widetilde{\mathcal{SV}}$$
 (7)

Вычислительно более устойчивое решение: просуммируем 7 по всем $i \in \widetilde{\mathcal{SV}}$:

$$n_{\tilde{SV}}w_0 = \sum_{j \in \tilde{SV}} (y_j - x_j^T w) = \sum_{j \in \tilde{SV}} y_j - \sum_{j \in \tilde{SV}} x_j^T w,$$

$$w_0 = \frac{1}{\left|\tilde{SV}\right|} \left(\sum_{j \in \tilde{SV}} y_j - \sum_{j \in \tilde{SV}} \sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i x_i^T x_j \right)$$

Если нет пограничных объектов, можно найти w_0 одномерной оптимизацией.

Построение прогнозов

① Решаем двойственную задачу, что найти $\alpha_i^*, \, i=1,2,...N$

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i \alpha_j y_i y_j \langle x_i, x_j \rangle \to \max_{\alpha} \\ \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \\ 0 \leq \alpha_i \leq C \quad \text{(используя (4) и } \alpha_i \geq 0, \ r_i \geq 0) \end{cases}$$

 $oldsymbol{2}$ Находим w_0 :

$$w_0 = \frac{1}{n_{\tilde{SV}}} \left(\sum_{j \in \tilde{SV}} y_j - \sum_{j \in \tilde{SV}} \sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i \langle x_i, x_j \rangle \right)$$

3 Строим прогноз для нового x:

$$\widehat{y} = \operatorname{sign}[w^T x + w_0] = \operatorname{sign}[\sum_{i \in SV} \alpha_i^* y_i \langle x_i, x \rangle + w_0]$$

Построение прогнозов

• Решаем двойственную задачу, что найти $\alpha_i^*, i = 1, 2, ...N$

$$\begin{cases} L_D = \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i \alpha_j y_i y_j \langle \boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j \rangle \to \max_{\alpha} \\ \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \\ 0 \le \alpha_i \le C \quad \text{(используя (4) и } \alpha_i \ge 0, \ r_i \ge 0) \end{cases}$$

 $oldsymbol{2}$ Находим w_0 :

$$w_0 = \frac{1}{n_{\tilde{SV}}} \left(\sum_{j \in \tilde{SV}} y_j - \sum_{j \in \tilde{SV}} \sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i \langle \boldsymbol{x_i}, \boldsymbol{x_j} \rangle \right)$$

3 Строим прогноз для нового x:

$$\widehat{y} = \operatorname{sign}[w^T x + w_0] = \operatorname{sign}[\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i \langle x_i, x \rangle + w_0]$$

• На всех этапах нам нужно знать не x, а скалярные произведения $\langle x, x' \rangle !$

Обобщение через ядра

① Решаем двойственную задачу, что найти $\alpha_i^*, i = 1, 2, ...N$

$$\begin{cases} L_D = \sum_{i=1}^N \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \alpha_i \alpha_j y_i y_j {\color{red}K(x_i,x_j)} \to \max_{\alpha} \\ \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \\ 0 \le \alpha_i \le C \quad \text{(используя (4) и $\alpha_i \ge 0$, $r_i \ge 0$)} \end{cases}$$

 $oldsymbol{0}$ Находим w_0 :

$$w_0 = \frac{1}{n_{\tilde{SV}}} \left(\sum_{j \in \tilde{SV}} y_j - \sum_{j \in \tilde{SV}} \sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i \mathbf{K}(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) \right)$$

3 Строим прогноз для нового x:

$$\widehat{y} = \operatorname{sign}[w^T x + w_0] = \operatorname{sign}\left[\sum_{i \in SV} \alpha_i^* y_i \frac{K(x_i, x)}{K(x_i, x)} + w_0\right]$$

• Заменили $\langle x,x' \rangle \to K(x,x')$ для $K(x,x') = \langle \phi(x),\,\phi(x') \rangle$ с некоторым преобразованием признаков $\phi(\cdot)$.

Обобщение

Ядерно-обобщенный метод x:

$$\widehat{y}(x) = \operatorname{sign}[w^T x + w_0] = \operatorname{sign}\left[\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i K(x_i, x) + w_0\right]$$

$$K(x,z) = \langle \phi(x), \phi(z) \rangle$$
 - ядро Мерсера.

Ядро	K(x,z)
линейное	$\langle x,z angle$
полиномиальное	$(a\langle x, z \rangle + b)^d$, $a > 0$, $b \ge 0$, $d = 1, 2,$
RBF (Гауссово)	$e^{-\gamma \ x-z\ ^2}, \ \gamma > 0$

Ядерное обобщение методов - Виктор Китов Визуализация работы SVM с ядрами

Содержание

- Обобщение методов через ядра
- 2 Популярные ядра и построение новых ядер
- 3 Ядерное обобщение гребневой регрессии
- 4 Оптимизация напоминание
- 5 Решение через двойственную задачу
- 6 Визуализация работы SVM с ядрами
 - SVM линейное ядро
 - SVM полиномиальное ядро
 - SVM Гауссово ядро

- 6 Визуализация работы SVM с ядрами
 - SVM линейное ядро
 - SVM полиномиальное ядро
 - SVM Гауссово ядро

\square араметр C

Условная оптимизация:

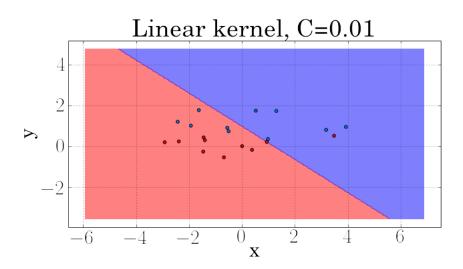
$$\begin{cases} \frac{1}{2}w^T w + C \sum_{i=1}^N \xi_i \to \min_{w, w_0, \xi} \\ y_i(w^T x_i + w_0) = M(x_i, y_i) \ge 1 - \xi_i, \ i = 1, 2, ...N \\ \xi_i \ge 0, \ i = 1, 2, ...N \end{cases}$$

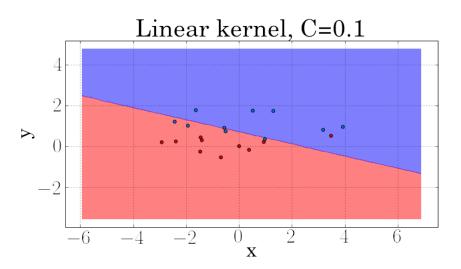
Безусловная оптимизация:

$$\frac{1}{2C} \|w\|_2^2 + \sum_{i=1}^N [1 - M_i(w, w_0)]_+ \to \min_{w, w_0}$$

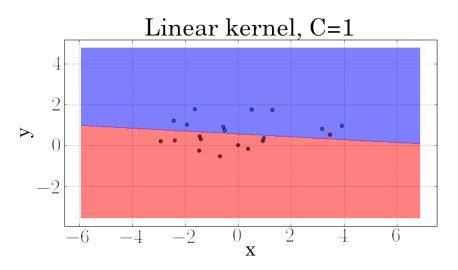
Параметр C контролирует противоречие: простота \leftrightarrow точность.

SVM - линейное ядро

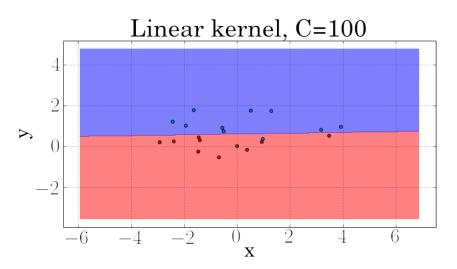




SVM - линейное ядро



SVM - линейное ядро



- 6 Визуализация работы SVM с ядрами
 - SVM линейное ядро
 - SVM полиномиальное ядро
 - SVM Гауссово ядро

Полиномиальное ядро

Полиномиальное ядро:

$$K(x,z) = (a\langle x,z\rangle + b)^{\mathbf{d}}, \ a > 0, \ b \ge 0, \ d = 1, 2, \dots$$

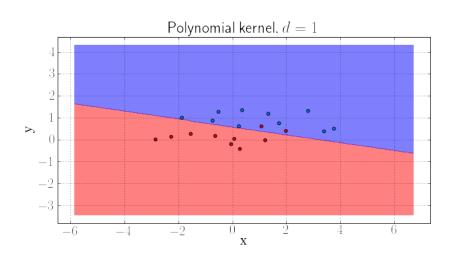
Прогноз

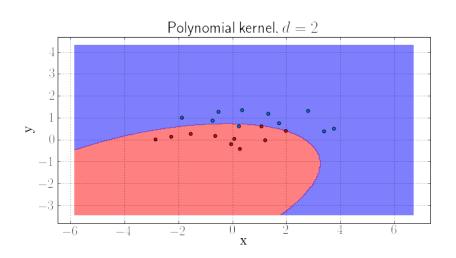
$$\widehat{y}(x) = \operatorname{sign}\left(\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i K(x_i, x) + w_0\right) =$$

$$= \operatorname{sign}\left(\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i \left(a\langle x, x_i \rangle + b\right)^{\mathbf{d}} + w_0\right)$$

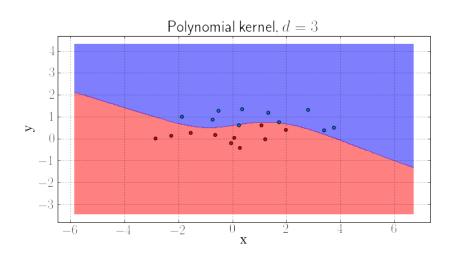
Граница между классами - полиномиальная поверхность порядка d.

SVM - полиномиальное ядро

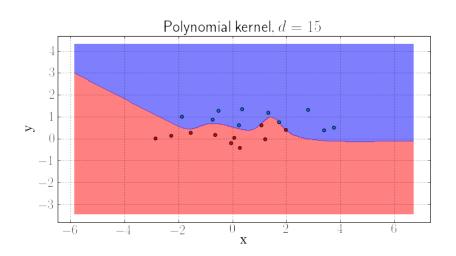




SVM - полиномиальное ядро



SVM - полиномиальное ядро



- 6 Визуализация работы SVM с ядрами
 - SVM линейное ядро
 - SVM полиномиальное ядро
 - SVM Гауссово ядро

Гауссово ядро

Гауссово ядро:

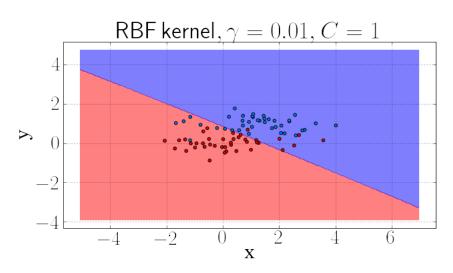
$$K(x,z) = e^{-\gamma ||x-z||^2}, \ \gamma > 0$$

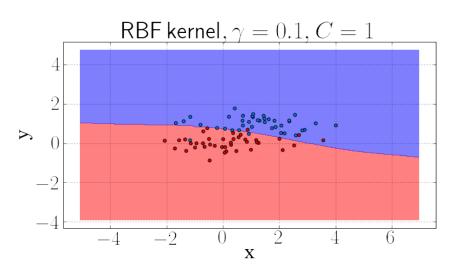
Прогноз

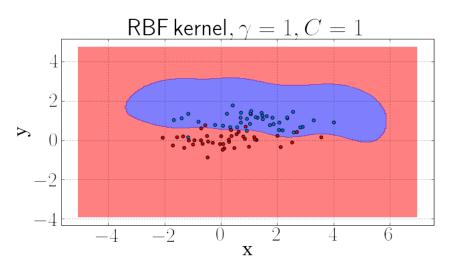
$$\widehat{y}(x) = \operatorname{sign}\left(\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i K(x_i, x) + w_0\right)$$
$$= \operatorname{sign}\left(\sum_{i \in \mathcal{SV}} \alpha_i^* y_i e^{-\gamma \|x - x_i\|^2} + w_0\right)$$

Классификация на основе близости x к опорным объектам в весами α_i^* (их важность).

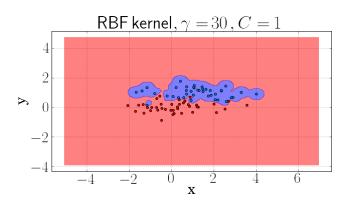
SVM - Гауссово ядро







SVM - Гауссово ядро



Использование SVM с Гауссовым ядром

```
from sklearn.svm import SVC
from sklearn.metrics import accuracy score
X train, X test, Y train, Y test =
   get demo classification data()
model = SVC(kernel='rbf', gamma=1) # инициализация
model. fit (X train, Y train)
Y hat = model.predict(X test)
print (f 'Точность прогнозов: \
\{100*accuracy score(Y test, Y hat):.1 f\}\%
```

- 1/С вес при регуляризаторе.
- Больше информации. Полный код.

Заключение

- Метод обобщается через ядра, если прогноз зависит только от $\langle x, x' \rangle$.
- ullet Обобщение через ядра $\langle x, x' \rangle \longrightarrow K(x, x')$
- Подходит не каждая K(x,x'), а удовлетворяющая условию $K(x,x')=\langle \phi(x),\phi(x')\rangle$
- Ядра можно строить из других ядер.
- Ядра можно настраивать под задачу (kernel learning).
 - также как $\rho(x, x')$ в метрических методах.
- Популярные алгоритмы с ядерных обобщением:
 - классификатор опорных векторов
 - регрессия опорных векторов
 - гребневая регрессия