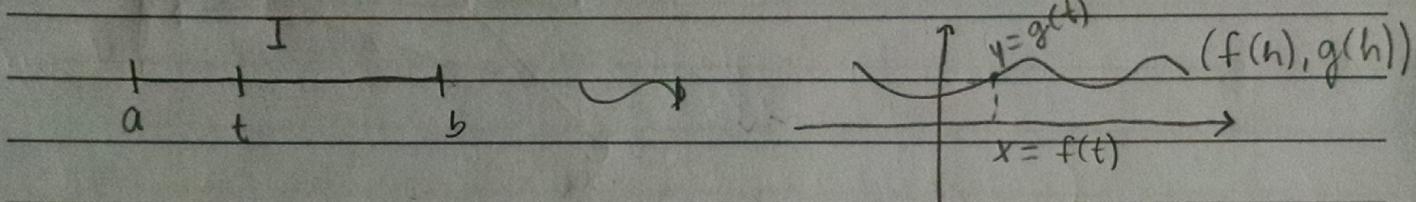


### ① Curvas planas e curvas no espaço

Def.: Sejam  $f$  e  $g$  duas funções contínuas em um intervalo  $I \subset \mathbb{R}$ . O conjunto dos pares ordenados  $(f(t), g(t))$ , onde  $t \in I$ , é dito uma curva plana  $C$ .

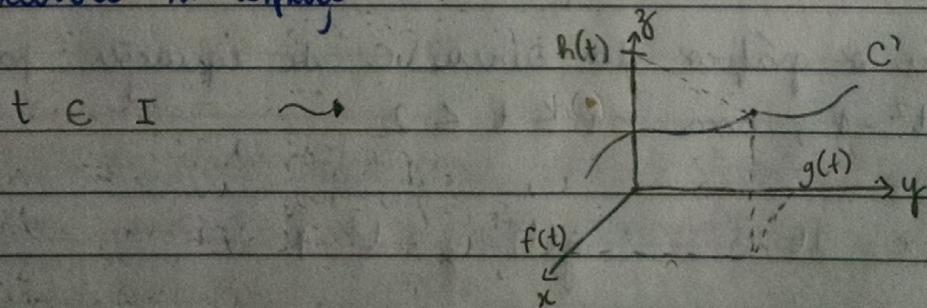
$$C = \{(f(t), g(t)), t \in I\}$$



As equações  $x = f(t)$  e  $y = g(t)$ , com  $t \in I$ , são as equações paramétricas de  $C$  e  $t$  é o parâmetro.

Analogamente,

Def.: se  $f, g, h$  são funções contínuas em um intervalo  $I \subset \mathbb{R}$ , então o conjunto de pontos  $(f(t), g(t), h(t))$ , onde  $t \in I$ , é uma curva no espaço  $C'$ .



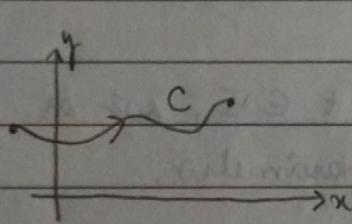
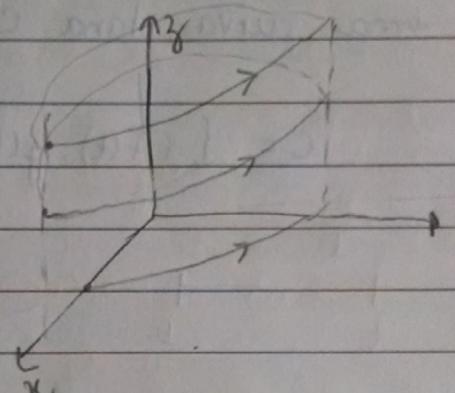
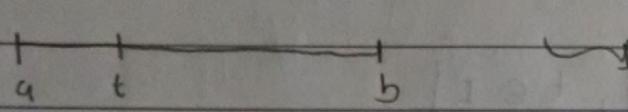
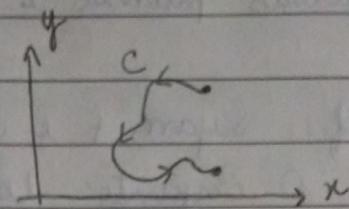
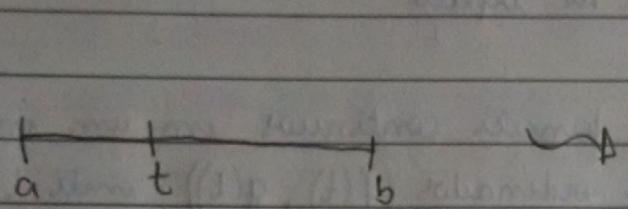
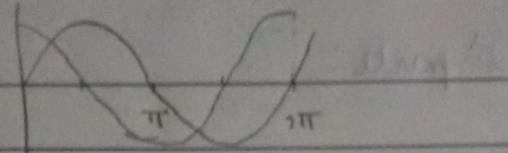
As equações  $x = f(t)$ ,  $y = g(t)$  e  $z = h(t)$ , com  $t \in I$ , são as equações paramétricas de  $C'$  e  $t$  é o parâmetro.

Obs.: Utilizando valores crescentes de  $t$ , a curva é percorrida em uma certa direção. Esta direção é chamada de orientação da curva.

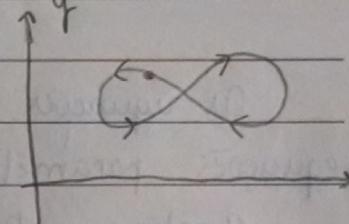
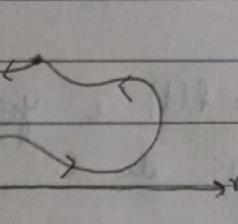
$$\cos^2(\theta) + \sin^2(\theta) = 1$$



2/6



Curva fechada  
simples



curva fechada

Ex.: Trace o gráfico da curva C de equações paramétricas  
 $x = 2t$ ,  $y = t^2 - 1$ , com  $-1 \leq t \leq 2$ .

$$f(t) = x = 2t$$

$$g(t) = y = t^2 - 1$$

$$x = 2t \Rightarrow t = \frac{x}{2}$$

termine a  
paramétrica

$$y = t^2 - 1$$

para

$$t = \sqrt{y+1}$$

Construindo a curva

$$t \mid (f(t), g(t)) = (2t, t^2 - 1)$$

$$-1 \mid (-2, 0)$$

$$0 \mid (0, 1)$$

$$1 \mid (2, 0)$$

$$2 \mid (4, 3)$$

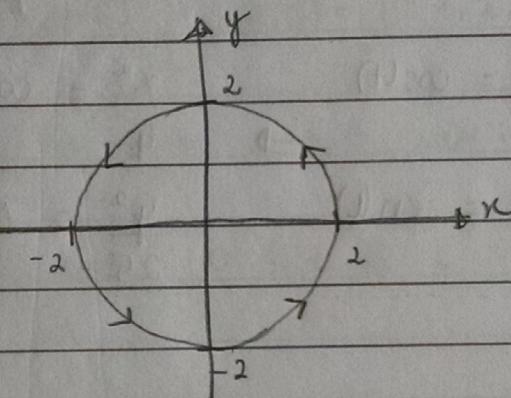
Ex. 2: Um ponto se move de tal forma que sua posição  $P(x, y)$  no instante  $t$  é dada por  $x = 2\cos(t)$ ,  $y = 2\sin(t)$ , com  $0 \leq t \leq 2\pi$ . Descreva o movimento desse ponto.

curva no plano, onde as paramétricas:

$t$	$(f(t), g(t)) = 2\cos(t), 2\sin(t)$	$x = f(t) = 2\cos(t)$	$y = g(t) = 2\sin(t)$
0	(2, 0)		
$\pi/2$	(0, 2)		
$\pi$	(-2, 0)		
$3\pi/2$	(0, -2)		
$2\pi$	(2, 0)		

$$t = I = [0, 2\pi]$$

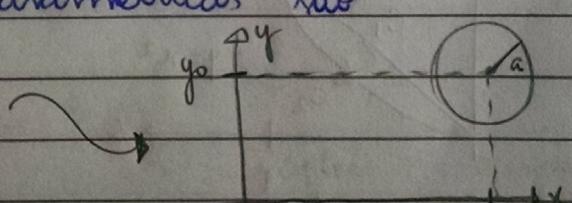
$$\begin{aligned} x^2 + y^2 &= 4\cos^2(t) + 4\sin^2(t) = 4 \\ \Rightarrow x^2 + y^2 &= 4 \end{aligned}$$



→ Circunferência de centro em  $(0,0)$  com raio  $r=2$  e, nesse caso, P percorre a circunferência no sentido anti-horário //

Obs.: Se a circunferência está centrada em  $(x_0, y_0)$  e tem raio  $r=a$ , as suas paramétricas são

$$\begin{cases} x = x_0 + a \cos(t) \\ y = y_0 + a \sin(t) \end{cases}$$



De fato, com essa parametrização temos

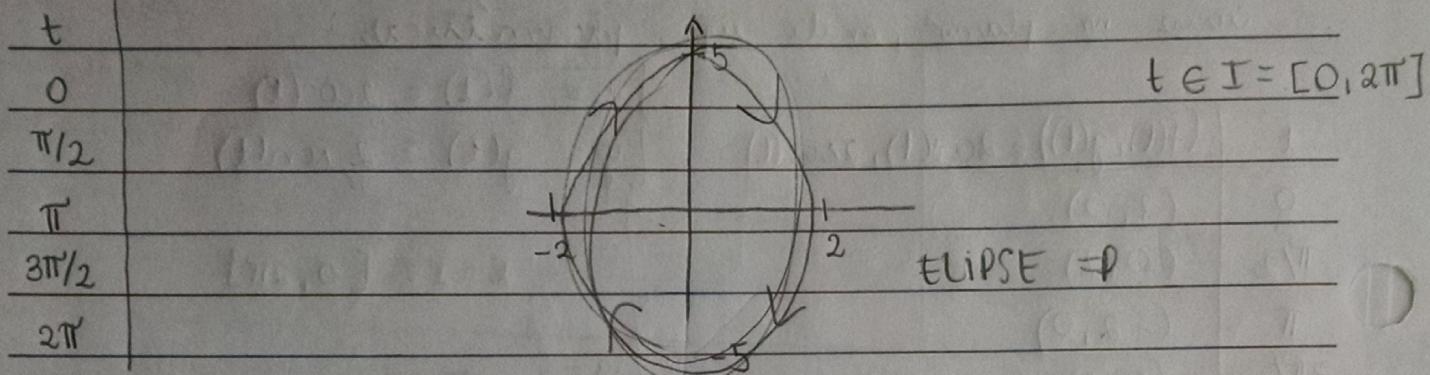
$$\begin{aligned} (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 &= (a \cos(t))^2 + (a \sin(t))^2 = \\ &= a^2 \cos^2(t) + a^2 \sin^2(t) = a^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = a^2$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

**Ex 3** Trace o gráfico da curva dada por  $x = 2 \cos(t)$ ,  $y = -5 \sin(t)$ ,  $0 \leq t \leq 2\pi$

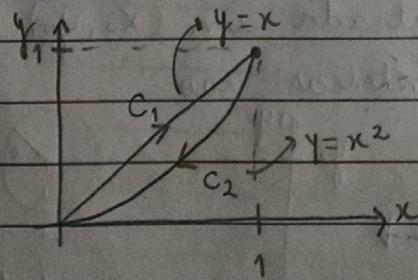
Curva no plano, onde equações paramétricas:  $\begin{cases} x = 2 \cos(t) = f(t) \\ y = -5 \sin(t) = g(t) \end{cases}$



$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{x}{2} = \cos(t) \\ -\frac{y}{5} = \sin(t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{x^2}{4} = \cos^2 t \\ \frac{y^2}{25} = \sin^2 t \end{cases} \Rightarrow \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{25} = 1 \rightarrow \frac{x^2}{2^2} + \frac{y^2}{5^2} = 1$$

A curva C é uma elipse com eixo maior  $y$  percorrida no sentido horário

**Ex. 4:** Escreva as equações paramétricas da curva ilustrada no gráfico abaixo:



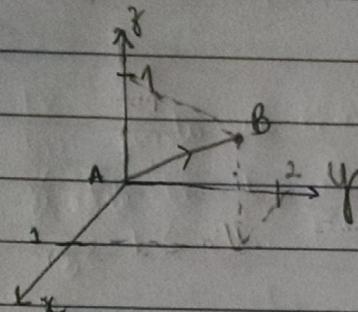
$$C_1: \begin{cases} y = x \\ x = t \end{cases} \quad 0 \leq x \leq 1$$

$$C_2: \begin{cases} y = t^2 \\ x = 1-t \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1$$

$$\begin{cases} x = 1-t \\ y = (1-t)^2 \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1$$

testar no ponto inicial/final  
+ ver se atende à direção

Ex. 5: Encontre as equações paramétricas da reta da figura abaixo:



CURVA NO ESPAÇO:

$$A = (0, 0, 0)$$

$$B = (1, 2, 1)$$

Equação da reta que passa por  $A \rightarrow B$

$$\boxed{X = A + t \vec{AB}}, \text{ onde}$$

$$\vec{AB} = B - A = (1, 2, 1) - (0, 0, 0) = (1, 2, 1)$$

$$\text{Logo, } X = (x, y, z) = (0, 0, 0) + t(1, 2, 1) = (t, 2t, t)$$

As equações param. da reta  $A \rightarrow B$  são:

$$\begin{cases} x = t \\ y = 2t \\ z = t \end{cases}, \text{ com } 0 \leq t \leq 1$$

Se a orientação fosse  $B \rightarrow A$ , então a equação da reta seria:

$$X = B + t \vec{BA}, \text{ onde } \vec{BA} = A - B = (-1, -2, -1)$$

$$X = B + t \vec{BA} \Rightarrow (x, y, z) = (1, 2, 1) + t(-1, -2, -1) = (1-t, 2-2t, 1-t)$$

As equações paramétricas de  $B \rightarrow A$

$$x = 1-t$$

$$y = 2-2t$$

$$z = 1-t$$

$$t = 1-x$$

$$0 \leq t \leq 1$$

→ aplica o intervalo da variação de  $x$  ( $0, 1$ )

As equações

Exercício: Prove que as equações paramétricas da hipérbole

$$x^2 - y^2 = a^2 \quad \text{nao} \quad x = a \sec(t)$$

$$y = a \operatorname{tg}(t)$$

Exercício: Desenhe a curva no espaço dada pelas equações paramétricas  $x = 4\cos(t)$ ,  $y = 4\sin(t)$  e  $z = t$ , com  $0 \leq t \leq 4\pi$

## (2) Funções Vectors

Def.: Uma função  $r: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{V}_2$  da forma

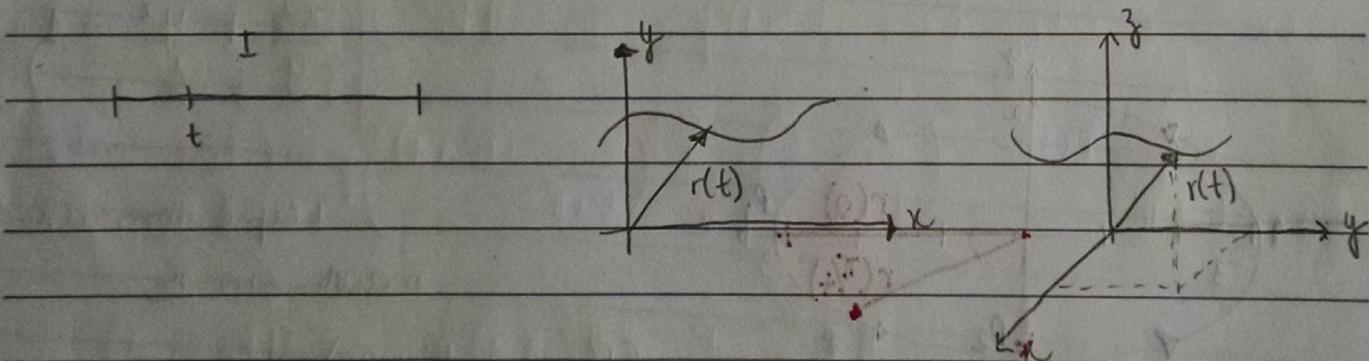
$$r(t) = f(t)i + g(t)j$$

é chamada de uma função com valores vectors (no plano), onde as componentes  $f(t)$  e  $g(t)$  não são funções reais no parâmetro  $t \in I$ , chamadas equações paramétricas de  $r(t)$ .

Def.: Uma função  $r: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{V}_3$  da forma

$$r(t) = f(t)i + g(t)j + h(t)k$$

é chamada função com valores vectors (no espaço), onde as componentes  $f(t)$ ,  $g(t)$  e  $h(t)$  não são as funções reais no parâmetro  $t \in I$ , chamadas equações paramétricas de  $r(t)$ .



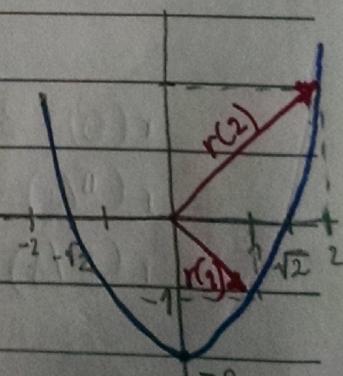
Ex.: Se  $r(t) = ti + (t^2 - 2)j$ , então

$$r(1) = i - j$$

$$r(2) = 2i + 2j$$

A função tem eq. paramétricas:

$$\begin{cases} x = t \\ y = t^2 - 2 \end{cases}, \quad t \in \mathbb{R} \Rightarrow y = x^2 - 2$$



Apareceu  $r(t)$ , vetor!



Obs: Podemos usar uma função com valores vetoriais para traçar o gráfico de uma curva. O ponto final do vetor  $r(t)$  coincide com o vetor  $(x, y)$  na curva dada pelas equações paramétricas

$$x = f(t) \quad e \quad y = g(t) \quad (\text{caso do plano})$$

ou com o vetor  $(x, y, z)$ , onde

$$x = f(t), \quad y = g(t), \quad z = h(t) \quad (\text{caso do espaço}).$$

Ex.: Observe a curva plana representada por

$$r(t) = 3 \cos(t) \mathbf{i} - 2 \sin(t) \mathbf{j}, \text{ com } 0 \leq t \leq 2\pi$$

Eq. paramétricas

$$\begin{cases} x = 3 \cos(t) \Rightarrow x^2 = 9 \cos^2(t) \\ y = -2 \sin(t) \Rightarrow y^2 = 4 \sin^2(t) \end{cases}$$

$$0 \leq t \leq 2\pi$$

$$\frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4} = 1$$

$$\frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4} = 1$$

Eipse com eixo maior em x

(P/ver a direção)

$$t \quad r(x, y) = (3 \cos t, -2 \sin t)$$

$$P_1 = 0$$

$$(3, 0)$$

$$r(0) = 3\mathbf{i} - 0\mathbf{j}$$

$$r(\pi/2) = 0\mathbf{i} - 2\mathbf{j}$$

$$P_2 = \pi/2 \quad (0, -2)$$

$$r(\pi/4) = \frac{3\sqrt{2}}{2}\mathbf{i} - \frac{2\sqrt{2}}{2}\mathbf{j}$$

Exercício: ① A intersecção entre as superfícies

$z = x^2 + y^2$  e  $z = 2 + y$  determina uma curva. Escreva a função vetorial  $r(t)$  que representa essa curva.

(Sugestão: como são superfícies, então

$$\begin{matrix} \overset{x}{\text{i}} & \overset{y}{\text{j}} & \overset{z}{\text{k}} \\ r(t) = f(t)\text{i} + g(t)\text{j} + h(t)\text{k} \end{matrix}$$

resolva  $x^2 + y^2 = 2 + y$  (para encontrar a curva de intersecção)

② Trace a curva C definida por

$$r(t) = 6 \sin(t)\text{i} + 4\text{j} + 25 \cos(t)\text{k}, -2\pi \leq t \leq 2\pi$$

e indique a sua orientação.



### ③ Limite e Continuidade

Def.: Seja  $r(t) = f(t)i + g(t)j$ . O limite de  $r(t)$  quando  $t \rightarrow a$  é:

$$\lim_{t \rightarrow a} r(t) = \left( \lim_{t \rightarrow a} f(t) \right) i + \left( \lim_{t \rightarrow a} g(t) \right) j,$$

se os limites de  $f(t)$  e  $g(t)$  existirem.

Analogamente, se  $r(t) = f(t)i + g(t)j + h(t)k$ , então

$$\lim_{t \rightarrow a} r(t) = \left( \lim_{t \rightarrow a} f(t) \right) i + \left( \lim_{t \rightarrow a} g(t) \right) j + \left( \lim_{t \rightarrow a} h(t) \right) k,$$

se os limites de  $f(t)$ ,  $g(t)$  e  $h(t)$  existirem.

Ex.: Se  $r(t) = t i + (t^2+1) j - \cos(2t) k$ , então:

$$\lim_{t \rightarrow \pi} r(t) = \left( \lim_{t \rightarrow \pi} t \right) i + \left( \lim_{t \rightarrow \pi} (t^2+1) \right) j - \left( \lim_{t \rightarrow \pi} \cos(2t) \right) k =$$

$$\pi i + (\pi^2+1) j - 1 k.$$

#

(que é  $r(\pi)$ . Logo, contínua no ponto  $\pi$ )

Def.: Uma função vetorial  $r(t)$  é contínua em  $t = a$  se

$$\lim_{t \rightarrow a} r(t) = r(a)$$

Obs.: Uma função vetorial é contínua se, e somente se, suas componentes forem contínuas.

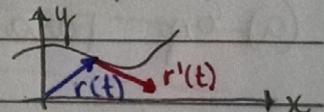
Ex.: A função do exemplo anterior é contínua, e

$r(t) = \cos t \mathbf{i} + \sin t \mathbf{j} + t \mathbf{k}$  é contínua pois suas componentes

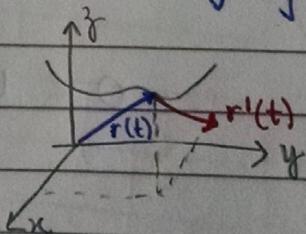
$x = \cos t$ ,  $y = \sin t$  e  $z = t$  são funções contínuas.

#### ④ Derivada - Interpretação Geométrica

Def.: Se  $r(t) = f(t)\mathbf{i} + g(t)\mathbf{j}$ , onde  $f$  e  $g$  são funções deriváveis, então  $r'(t) = f'(t)\mathbf{i} + g'(t)\mathbf{j}$



Analogamente, se  $r(t) = f(t)\mathbf{i} + g(t)\mathbf{j} + h(t)\mathbf{k}$ , com  $f(t)$ ,  $g(t)$  e  $h(t)$  deriváveis, então:  $r'(t) = f'(t)\mathbf{i} + g'(t)\mathbf{j} + h'(t)\mathbf{k}$

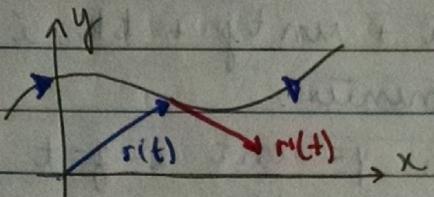




Outras notações para  $r'(t)$ :  $\frac{dr}{dt}$ ,  $D_r(r(t))$

Obs.: 1. O vetor  $r'(t)$  é o vetor tangente à curva c no ponto  $(f(t), g(t))$ . Representaremos  $r'(t)$  por um vetor com ponto inicial  $P = (f(t), g(t))$  sobre a curva c.

2. O vetor  $r'(t)$  aponta na direção da orientação de c.



Ex. 1: Seja  $r(t) = 2 \cos(t) \mathbf{i} + 2 \sin(t) \mathbf{j}$ ,  $0 \leq t \leq 2\pi$ .

(a) Esboce a curva c determinada por  $r(t)$

(b) Ache  $r'(t)$  e verifique  $r(t) \times r'(t)$  no ponto  $P = (\sqrt{2}, \sqrt{2})$ .

(a) Esq. paramétricas:

$$\begin{cases} x = 2 \cos(t) \\ y = 2 \sin(t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x^2 = 4 \cos^2(t) \\ y^2 = 4 \sin^2(t) \end{cases} \rightarrow x^2 + y^2 = 4$$

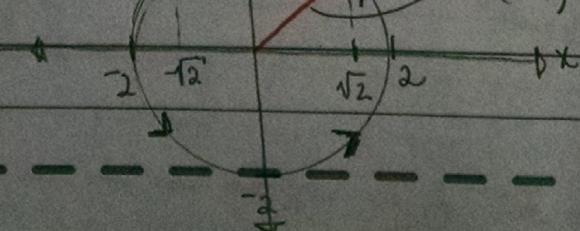
$$0 \leq t \leq 2\pi \quad t \quad (x, y) = (2 \cos t, 2 \sin t)$$

$$0 \quad (2, 0)$$

$$\pi/2 \quad (0, 2)$$

$$r'(\pi/4)$$

$$r(\pi/4)$$





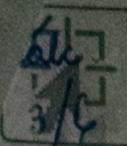
08 ➤ 06 ➤ 15

(b)  $r'(t) = -2 \sin(t) i + 2 \cos(t) j$

$$P = (\sqrt{2}, \sqrt{2}) : \Rightarrow \sqrt{2}i + \sqrt{2}j \in r(t) \Rightarrow \begin{cases} \sqrt{2} = 2 \cos(t) \\ \sqrt{2} = 2 \sin(t) \end{cases}$$

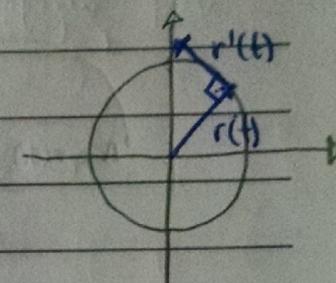
$$r(\frac{\pi}{4}) = 2\frac{\sqrt{2}}{2}i + 2\frac{\sqrt{2}}{2}j = \boxed{\sqrt{2}i + \sqrt{2}j} \rightarrow \begin{cases} \cos(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \sin(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \end{cases} \quad \boxed{t = \frac{\pi}{4}}$$

$$r'(\frac{\pi}{4}) = -2\frac{\sqrt{2}}{2}i + 2\frac{\sqrt{2}}{2}j = \boxed{-2\sqrt{2}i + \sqrt{2}j}$$



Da geometria, sabe-se que uma reta tangente à circunferência é perpendicular ao raio no ponto de tangência. Assim, se um ponto move-se ao longo de uma circunferência que está centrada na origem, então o raio vetor e o vetor tangente são ortogonais.

$$\vec{v} = ai + bj + ck \Rightarrow \|\vec{v}\| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$$



**Teorema:** Se  $r(t)$  for uma função vetorial e  $\|r(t)\| = k = \text{cte}$   $\forall t$ , então  $r(t) \cdot r'(t) = 0$ , ou seja,  $r(t)$  e  $r'(t)$  são ortogonais.

**Ex:** Seja  $r(t) = 2 \cos(t) i - 2 \sin(t) j$ , com  $0 \leq t \leq 2\pi$ .

Mostre que o vetor tangente a qualquer ponto da curva C determinada por  $r(t)$  é ortogonal a  $r(t)$

1º forma:  $r(t) = 2 \cos(t) i - 2 \sin(t) j$

$$\|r(t)\| = \sqrt{(2 \cos(t))^2 + (-2 \sin(t))^2} = 2, \forall t \in [0, 2\pi]$$

Teorema

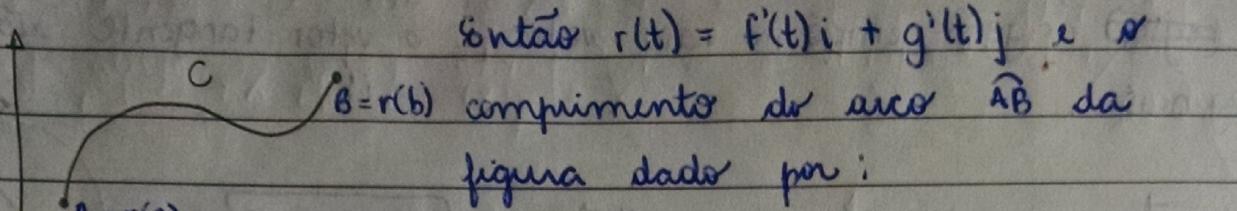
$$\Rightarrow r(t) \perp r'(t), \quad \forall 0 \leq t \leq 2\pi$$

2º forma:  $r(t) = 2 \cos(t) i - 2 \sin(t) j$

$$= -4 \cos(t) \sin(t) + 4 \sin(t) \cos(t) = 0$$

$$\Rightarrow r(t) \perp r'(t), \quad \forall 0 \leq t \leq 2\pi$$

Comprimento de arco: Seja  $c$  uma curva dada pela eq. utorial  $r(t) = f(t)i + g(t)j$ ,  $t \in [a, b]$



$$L = \int_a^b \sqrt{[f'(t)]^2 + [g'(t)]^2} dt$$

$$= \int_a^b \|r'(t)\| dt$$

Obs.: ① Se a curva  $c$  é dada pela equação utorial  $r(t) = f(t)i + g(t)j + h(t)k$ , com  $a \leq t \leq b$ , então:

$$L = \int_a^b \sqrt{[f'(t)]^2 + [g'(t)]^2 + [h'(t)]^2} dt = \int_a^b \|r'(t)\| dt.$$

② Se a curva  $c$  é dada por  $y = f(x)$ ,  $a \leq x \leq b$ , então  $\begin{cases} x = t \\ y = f(t) \end{cases}$  são as equações paramétricas de  $c$

$$L = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(t))^2} dt.$$

Ex.: Calcule o comprimento da curva dada por  $r(t) = 3 \cos(t)i + 3 \sin(t)j$ , quando  $0 \leq t \leq 2\pi$ .

$$L = \int_0^{2\pi} \|r'(t)\| dt.$$

como  $r'(t) = 3 \sin(t)i + 3 \cos(t)j$ , então:

$$\Rightarrow \|r'(t)\| = \sqrt{(-3 \sin(t))^2 + (3 \cos(t))^2} = \sqrt{9 \sin^2(t) + 9 \cos^2(t)} = 3$$

$$L = \int_0^{2\pi} 3 dt = 3t \Big|_0^{2\pi} = 6\pi \text{ m.c.}$$

**Exercício:** ① Calcule o comprimento da curva dada por  
 $r(t) = \cos(t)i + \sin(t)j + tk$ , quando  $0 \leq t \leq 2\pi$

② Calcule o comprimento da curva  $y = x^2$ , quando  $0 \leq x \leq 2$ .

**Def.:** Uma curva  $C$  (no plano) é suave se possui uma parametrização  $x = f(t)$  e  $y = g(t)$  em um intervalo  $I$  tal que as derivadas  $f'(t)$  e  $g'(t)$  sejam contínuas e não simultaneamente nulas (exceto possivelmente nos pontos extremos de  $I$ ).

Uma curva  $C$  é parcialmente suave se  $I$  pode ser subdividido em intervalos fechados tal que  $C$  é suave em cada intervalo.

**Obs.:** Curva suave não tem "bicos" nem pontos de reversão. Analogamente para curvas no espaço.

Def.: Seja  $r(t)$  uma função vetorial tal que a curva  $C$  determinada por  $r(t)$  seja suave. Então  $r'(t)$  é um vetor tangente à  $C$  que aponta sempre na direção determinada pela (direção) orientação de  $C$ .  
 se  $r'(t) \neq 0$ , define-se:

a) vetor tangente unitário:  $T(t) = \frac{r'(t)}{\|r'(t)\|}$

b) vetor unitário normal principal:  $N(t) = \frac{T'(t)}{\|T'(t)\|}$

Exercício:

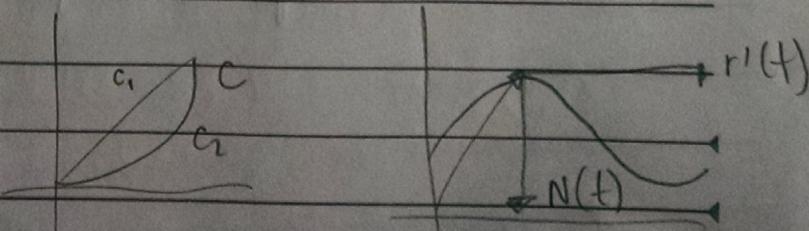
① Seja  $C$  a curva plana definida por  $r(t) = t^2\mathbf{i} + t\mathbf{j}$

a) ache  $T(t)$  e  $N(t)$

b) esboce  $C$ ,  $T(1)$  e  $N(1)$

② Seja  $C$  determinada por  $r(t) = 4 \cos(t)\mathbf{i} + 4 \sin(t)\mathbf{j}$

$+ 3t\mathbf{k}$ ,  $t \geq 0$ . Esboce  $C$  e ache  $T(t)$  e  $N(t)$ .





26 05 15

## ⑤ Integral

Def.: Seja  $r(t) = f(t)i + g(t)j$  uma função vetorial com  $f$  e  $g$  integráveis em  $[a, b]$ . Então:

$$\int_a^b r(t) dt = \left[ \int_a^b f(t) dt \right] i + \left[ \int_a^b g(t) dt \right] j$$

Analogamente, se  $r(t) = f(t)i + g(t)j + h(t)k$ , então:

$$\int_a^b r(t) dt = \left[ \int_a^b f(t) dt \right] i + \left[ \int_a^b g(t) dt \right] j + \left[ \int_a^b h(t) dt \right] k.$$

Ex.: Se  $r(t) = 2\cos(t)i + e^{2t}j$ , calcule  $\int_0^\pi r(t) dt$ .

$$\int_0^\pi r(t) dt = \left[ \int_0^\pi 2\cos(t) dt \right] i + \left[ \int_0^\pi e^{2t} dt \right] j.$$

$$= \left( 2 \sin(t) \Big|_0^\pi \right) i + \left( \frac{e^{2t}}{2} \Big|_0^\pi \right) j$$

$$= 2(0 - 0) i + \left( \frac{e^{2\pi}}{2} - \frac{1}{2} \right) j$$

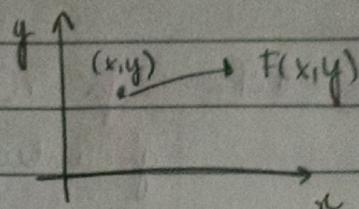
$$= 0i + \left( \frac{e^{2\pi} - 1}{2} \right) j$$



## Funções vetoriais de várias variáveis: campos vetoriais

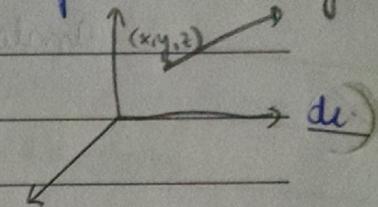
$$F: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_2$$

$$(x, y) \mapsto M(x, y)i + N(x, y)j$$



$$F: D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow V_3$$

$$(x, y, z) \mapsto M(x, y, z)i + N(x, y, z)j + P(x, y, z)k$$



Vimos que funções de números reais tornando valores vetoriais são úteis para representar curvas e movimentos ao longo das curvas. O que veremos agora são outros dois tipos de funções vetoriais: funções que a cada ponto do plano (ou do espaço) associam um vetor.

Def.: Sejam  $M$  e  $N$  funções escalares de duas variáveis  $x$  e  $y$  definidas em uma região  $R \subset \mathbb{R}^2$ . A função  $F: R \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow V_2$  dada por

$$F(x, y) = M(x, y)i + N(x, y)j$$

é chamada campo vetorial (ou função vetorial) em  $R$  (no plano).

Def.: Sejam  $M$ ,  $N$  e  $P$  funções escalares de três variáveis  $x, y, z$  definidas em um sólido  $Q \subset \mathbb{R}^3$ . A função  $F: Q \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow V_3$  definida por

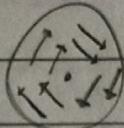
$$F(x, y, z) = M(x, y, z)i + N(x, y, z)j + P(x, y, z)k$$

é chamada campo vetorial em  $Q$ .

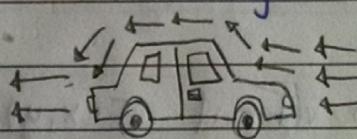
As funções  $M$  e  $N$  (ou  $M$ ,  $N$  e  $P$ ) são chamadas componentes ou funções coordenadas de  $F$ .

Ex. 1: Campos de velocidade descrevem o movimento de um sistema de partículas no plano ou no espaço.

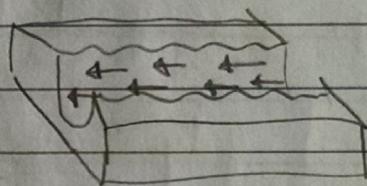
- Campo vetorial de velocidade determinado por uma roda girando em um eixo



- Campo de velocidade determinado pelo fluxo de ar em torno de um objeto em movimento



- Campo de velocidade determinado pelo fluxo de líquidos passando por um recipiente:



Ex. 2: O gradiente de uma função de duas ou mais variáveis é um exemplo de campo vetorial chamado campo gradiente, já que ele pode ser descrito da seguinte maneira:

Se  $z = f(x, y)$ , então gradiente de  $f$  é

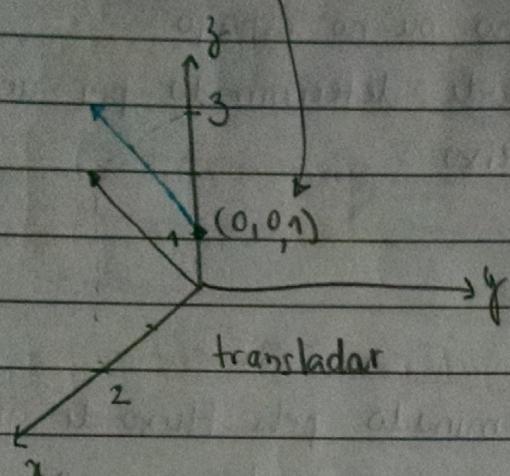
$$\nabla f(x, y) = f_x(x, y)i + f_y(x, y)j$$

Ex. 3: Se  $f(x, y, z) = x^2yz + 2y \sin(x) + z \cos(y) + z^2 e^{2x}$ , então o gradiente de  $f$  é:

$$\begin{aligned} \nabla f(x, y, z) &= f_x(x, y, z)i + f_y(x, y, z)j + f_z(x, y, z)k \\ &= (2xyz + 2y \cos(x) + z^2 e^{2x} \cdot 2z)i + \\ &\quad (x^2z + 2 \sin(x) - z \sin(y))j + (x^2y + \cos(y) + 2z e^{2x} + z^2 \cdot e^{2x} \cdot 2x)k \end{aligned}$$



$$\nabla f(0,0,1) = 2i + 0j + 3k$$



Ex4: Descrever o campo vetorial  $F(x,y) = -yi + xj$

$(x,y)$	$F(x,y) = -yi + xj$
$(1,0)$	$0i + 1j$
$(-1,0)$	$0i + 1j$
$(0,1)$	$-1i + 0j$
$(0,-1)$	$1i + 0j$
$(1,1)$	$-1i + 1j$
$(2,3)$	$-3i + 2j$

Esketar

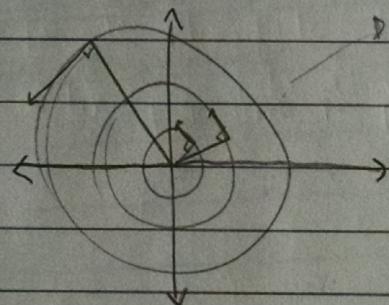
Para chegarmos a uma descrição geral do campo  $F$ , consideremos um ponto arbitrário  $P(x,y)$  e seja  $r(x,y) = x_i + y_j$  o vetor posição. Note que:

$$(i) r(x,y) \cdot F(x,y) = (x_i + y_j) \cdot (-y_i + x_j) = -xy + yx = 0$$

Prod. Interno  
(escalar)  $\Rightarrow r(x,y) \perp F(x,y)$

$$(ii) \|F(x,y)\| = \sqrt{(-y)^2 + (x)^2} = \sqrt{x^2 + y^2} = \|r(x,y)\|$$

Logo, quando o ponto  $P = (x,y)$  afasta-se da origem, o módulo de  $F(x,y)$  aumenta.



Considerando isso como círculos, risos.

Ex. 5: Dêuns alguns vetores do campo vetorial  $F(x,y) = 2x_i + y_j$ .

$$\text{Note que } \|F(x,y)\| = \sqrt{4x^2 + y^2}$$

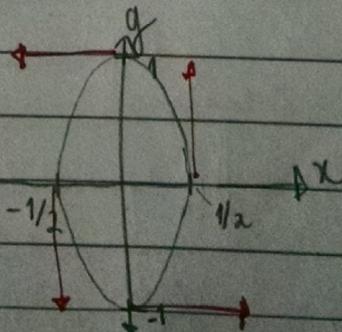
Se  $\|F(x,y)\| = c = \text{cte}$  (vetores com mesmo comprimento), temos:

$$4x^2 + y^2 = c^2 \Rightarrow \frac{x^2}{1/4} + y^2 = c^2 \Rightarrow \text{ELIPSE}$$

$$\text{Se } c=1, \quad \frac{x^2}{1/4} + y^2 = 1$$

Eq da elipse

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$



Campos Vectorsiais Conservativos

Def.: Um campo vetorial  $F$  é conservativo se existe uma função diferenciável  $f$  tal que:

$$F = \nabla f$$

onde  $f$  é chamada função potencial para  $F$ .

$$(i) \text{ no plano: } F(x, y) = \nabla f(x, y) = f_x(x, y)i + f_y(x, y)j$$

$$(ii) \text{ no espaço: } F(x, y, z) = \nabla f(x, y, z) = f_x(x, y, z)i + f_y(x, y, z)j + f_z(x, y, z)k.$$

Ex. 1: O campo vetorial dado por  $F(x, y) = 2y i + (2x+2y)j$  é

conservativo pois considerando a função potencial

$$f(x, y) = 2xy + y^2, \text{ temos:}$$

$$f_x(x, y) = 2y$$

$$f_y(x, y) = 2x + 2y$$

$$\nabla f(x, y) = \nabla f(x, y) = f_x(x, y)i + f_y(x, y)j = (2y)i + (2x+2y)j = F(x, y)$$

$F$  é conservativo.

Ex. 2: Seja  $F(x, y) = 2xy i + x^2 j$ . Verifique se  $F$  é conservativo encontrando uma função potencial  $f$  p/  $F$ .

como  $F(x, y) = 2xy i + x^2 j$ , então  $F$  é conservativo

e  $\exists f$  tal que:

$$F(x, y) = \nabla f(x, y) = f_x(x, y)i + f_y(x, y)j$$



$$\Rightarrow \begin{cases} f_x(x,y) = 2xy & \textcircled{1} \\ f_y(x,y) = x^2 & \textcircled{2} \end{cases}$$

Integrando  $\textcircled{1}$  em relação a  $x$ , temos:

$$f(x,y) = \int f_x(x,y) dx = \int 2xy dx = \frac{2x^2y}{2} + h(y)$$

$$\Rightarrow f(x,y) = x^2y + h(y) \quad \textcircled{3}$$

Derivando  $\textcircled{3}$  em relação a  $y$ :

$$f(x,y) = x^2 + h'(y) \stackrel{\textcircled{2}}{=} x^2 \Rightarrow h'(y) = 0 \Rightarrow \boxed{h(y) = C}$$

constante

Substituindo  $\textcircled{4}$  em  $\textcircled{3}$ , obtemos:

$$f(x,y) = x^2y + C \quad \text{é uma função potencial para } F.$$

$\Rightarrow F \text{ é conservativo}$

O próximo teorema nos dá uma condição para que um campo vetorial no plano seja conservativo.

Teorema: Suponha que  $M$  e  $N$  têm derivadas parciais de primeira ordem contínuas em um disco aberto  $D \subset \mathbb{R}^2$ . O campo vetorial  $\mathbf{F}(x,y) = M(x,y)\mathbf{i} + N(x,y)\mathbf{j}$  é conservativo se, e só se,  $\frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial M}{\partial y}$  ( $N_x = M_y$ ).

Ex. 1: O campo  $\mathbf{F}(x,y) = x^2y\mathbf{i} + xy\mathbf{j}$  é conservativo?

Como  $\mathbf{F}(x,y) = x^2y\mathbf{i} + xy\mathbf{j} = M(x,y)\mathbf{i} + N(x,y)\mathbf{j}$ , então

$$\begin{aligned} M(x,y) &= x^2y \Rightarrow \frac{\partial M(x,y)}{\partial y} = x^2 \\ N(x,y) &= xy \Rightarrow \frac{\partial N(x,y)}{\partial x} = y \end{aligned}$$

$\boxed{F \text{ não é conservativo}}$

Ex. 2: Verifique que  $\mathbf{F}(x,y) = 2xy\mathbf{i} + (x^2-y)\mathbf{j}$  é conservativo e encontre uma função potencial  $f$  para  $\mathbf{F}$ .

Como  $\mathbf{F}(x,y) = 2xy\mathbf{i} + (x^2-y)\mathbf{j} = M(x,y)\mathbf{i} + N(x,y)\mathbf{j}$ , então:

$$\Rightarrow \begin{cases} M(x,y) = 2xy \Rightarrow \frac{\partial M(x,y)}{\partial y} = 2x \\ N(x,y) = x^2 - y \Rightarrow \frac{\partial N(x,y)}{\partial x} = 2x \end{cases}$$

$\boxed{\text{É conservativo}}$

Como  $\mathbf{F}$  é conservativo, vamos encontrar  $f$  tal que  $\mathbf{F} = \nabla f$ .



$$F(x,y) = \nabla f(x,y) = f_x(x,y)i + f_y(x,y)j$$

$2xyi + (x^2 - y)j$

$$\Rightarrow \begin{cases} f_x(x,y) = 2xy & \textcircled{1} \\ f_y(x,y) = x^2 - y & \textcircled{2} \end{cases}$$

Integrando  $\textcircled{1}$  em relação a  $x$ :

$$f(x,y) = \int f_x(x,y) dx = \int 2xy dx = x^2y + h(y)$$

$$\Rightarrow \boxed{f(x,y) = x^2y + h(y)} \quad \textcircled{3}$$

Derivando  $\textcircled{3}$  em relação a  $y$ :

$$f_y(x,y) = x^2 + h'(y) \stackrel{\textcircled{2}}{=} x^2 - y \Rightarrow h'(y) = -y \Rightarrow$$

$$h(y) = \int h'(y) dy = \int -y dy = -\frac{y^2}{2} + c$$

$$\Rightarrow \boxed{h(y) = -\frac{y^2}{2} + c} \quad \textcircled{4}$$

Substituindo  $\textcircled{4}$  em  $\textcircled{3}$ , temos que:

$$\boxed{f(x,y) = x^2y - \frac{y^2}{2} + c} \quad \text{é uma função potencial para } F$$

### Rotacional de um campo vetorial

(i) O operador  $\nabla$  aplicado a uma função escalar  $f: Q \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  nos fornece o gradiente de  $f$ .

$$\nabla f(x, y, z) = f_x(x, y, z)i + f_y(x, y, z)j + f_z(x, y, z)k.$$

(ii) O operador  $\nabla$  aplicado a um campo vetorial  $F(x, y, z) = Mi + Nj + Pk$  nos fornece outro campo vetorial, chamado de rotacional de  $F$  dado.

$$\text{rot } F = \nabla \times F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ M & N & P \end{vmatrix} \quad \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ M & N & P \end{vmatrix}$$

$$= \left( \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial z} \right) i + \left( \frac{\partial M}{\partial z} - \frac{\partial P}{\partial x} \right) j + \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right) k.$$

Se  $\text{rot } F = \vec{0}$ , dizemos que  $F$  é irrotacional.

Ex. 1: Encontre o  $\text{rot } F$  para  $F(x, y, z) = xy^2z^4i + 2xzj + y^2z^3k$ .

$$\text{rot } F = \nabla \times F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ M & N & P \end{vmatrix} \quad \begin{array}{l} M = xy^2z^4 \\ N = 2xz \\ P = y^2z^3 \end{array}$$

$$\text{rot } F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ M & N & P \end{vmatrix} \quad \begin{array}{l} i \\ \frac{\partial}{\partial x} \\ M \end{array} \quad \begin{array}{l} j \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ N \end{array} \quad \begin{array}{l} k \\ \frac{\partial}{\partial z} \\ P \end{array} =$$

$$= \frac{\partial P}{\partial y} i + \frac{\partial M}{\partial z} j + \frac{\partial N}{\partial x} k - \frac{\partial P}{\partial x} j - \frac{\partial N}{\partial y} i - \frac{\partial M}{\partial z} k =$$

credito

29

05

15



$$= 2yz^3\mathbf{i} + 4xy^2z^3\mathbf{j} + 2z\mathbf{k} + 0\mathbf{j} - 2x\mathbf{i} - 2xyz^4\mathbf{k}$$

$$= (2yz^3 - 2x)\mathbf{i} + (4xy^2z^3 - 0)\mathbf{j} + (2z - 2xyz^4)\mathbf{k}$$

Exercício: Um escoamento é representado pelo campo de velocidade  $\mathbf{F}(x,y,z) = \vec{v} = 10x\mathbf{i} + 10y\mathbf{j} + 30\mathbf{k}$ .

Verifique se o escoamento é irrotacional.

O seguinte teorema nos fornece uma condição para que um campo vetorial no espaço seja conservativo.

**Teorema:** Suponha que  $M, N$  e  $P$  têm derivadas parciais de primeira ordem contínuas no interior de uma esfera  $\Omega$ . O campo vetorial  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j} + P\mathbf{k}$  é conservativo se, e só se,

$$\operatorname{rot} \mathbf{F} = \vec{0}, \text{ ou seja, } F \text{ é conservativo} \Leftrightarrow \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial z}, \frac{\partial M}{\partial z} = \frac{\partial P}{\partial x}, \text{ e}$$

$$\frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial M}{\partial y}$$

Ex.: Seja  $\mathbf{F}(x, y, z) = (yz + 2)\mathbf{i} + (xz + 1)\mathbf{j} + (xy + 2z)\mathbf{k}$ .

- Mostre que  $\mathbf{F}$  é conservativo;
- Encontre uma função potencial para  $\mathbf{F}$ , ou seja, tal que  $\nabla f = \mathbf{F}$ .

(a) Pelo Teorema anterior,  $\mathbf{F}$  é conservativo se, e só se,  $\operatorname{rot} \mathbf{F} = \vec{0}$

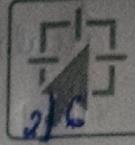
Como  $\mathbf{F} = (yz + 2)\mathbf{i} + (xz + 1)\mathbf{j} + (xy + 2z)\mathbf{k}$ , então

$$\begin{cases} M = yz + 2 \\ N = xz + 1 \\ P = xy + 2z \end{cases}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{F} = \nabla \times \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ M & N & P \end{vmatrix} = \frac{\partial P}{\partial y} \mathbf{i} - \frac{\partial N}{\partial z} \mathbf{j} + \frac{\partial M}{\partial x} \mathbf{k}$$

$$= \frac{\partial P}{\partial y} \mathbf{i} + \frac{\partial M}{\partial z} \mathbf{j} + \frac{\partial N}{\partial x} \mathbf{k} - \frac{\partial P}{\partial x} \mathbf{j} - \frac{\partial N}{\partial z} \mathbf{i} - \frac{\partial M}{\partial y} \mathbf{k} =$$

$$= \left( \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial N}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left( \frac{\partial M}{\partial z} - \frac{\partial P}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right) \mathbf{k} =$$



$$= (x-x)i + (y-y)j + (z-z)k = 0i + 0j + 0k = \vec{0}$$

$\Rightarrow \text{rot } F = \vec{0} \Rightarrow F \text{ é conservativo} //$

(b) Existe  $f(x, y, z)$  tal que  $F = \nabla f = f_x i + f_y j + f_z k$

$$\rightarrow \begin{cases} f_x(x, y, z) = yz + 2 & (1) \\ f_y(x, y, z) = xz + 1 & (2) \\ f_z(x, y, z) = xy + 2z & (3) \end{cases}$$

Integrando (1) em relação à  $x$ :

$$f(x, y, z) = \int f_x(x, y, z) dx = \int yz + 2 dx = yz x + 2x + g(y, z)$$

$$\Rightarrow f(x, y, z) = xyz + 2x + g(y, z) \quad (4)$$

Derivando (4) em relação à  $y$ :

$$f_y(x, y, z) = xz + gy(y, z) = xz + 1 \Rightarrow \boxed{gy(y, z) = 1} \quad (5)$$

Integrando (5) em relação à  $y$ :

$$g(y, z) = \int gy(y, z) dy = \int 1 dy = y + h(z)$$

$$\Rightarrow \boxed{g(y, z) = y + h(z)} \quad (6)$$

Substituindo (6) em (4), temos:

$$\boxed{f(x, y, z) = xyz + 2x + y + h(z)} \quad (7)$$

02 06 15

2b/6

Determinando (7) um relação a z:

$$f_3(x,y,z) = xy + h'(z) \stackrel{(8)}{=} xy + 2z \Rightarrow \boxed{h'(z) = 2z} \quad (7)$$

Integrando (8) um relação a z:

$$\boxed{h(z) = z^2 + c} \quad (9)$$

Substituindo (9) em (7), temos que:

$$\boxed{f(x,y,z) = xyz + 2x + y + z^2 + c}$$
 é uma função potencial pl F.

Obs.: Veremos que se  $\mathbf{F}$  é o campo de velocidade de um fluido ou gás em movimento em um sistema  $xyz$ , então rot  $\mathbf{F}$  nos dá informações sobre aspectos rotacionais do movimento.

### Divergência de um campo vetorial

a divergência mede a taxa de fluxo de particular por unidade de volume em um ponto.

Def.: A divergência de  $\mathbf{F}(x,y) = Mi + Nj$  é a função

$$\text{escalar } \text{div } \mathbf{F}(x,y) = \nabla \cdot \mathbf{F}(x,y) = \frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial N}{\partial y} \quad (\text{no plano})$$

$\uparrow$   
produto escalar

a divergência de  $\mathbf{F}(x,y,z) = Mi + Nj + Pk$  é a fg escalar

$$\text{div } \mathbf{F}(x,y,z) = \nabla \cdot \mathbf{F}(x,y,z) = \frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial N}{\partial y} + \frac{\partial P}{\partial z} \quad (\text{no espaço})$$

Ex.: Se  $\mathbf{F} = x^3y^2z \mathbf{i} + x^2yz \mathbf{j} + x^2y \mathbf{k}$ , calcule:

(a)  $\text{div } \mathbf{F}$ ;

(b)  $\text{div } \mathbf{F}$  em  $(2, 1, -1)$

(c) comov  $\mathbf{F} = x^3y^2z \mathbf{i} + x^2yz \mathbf{j} + x^2y \mathbf{k}$ , então

$M = x^3y^2z$
$N = x^2z$
$P = x^2y$

$$\text{div } \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F}(x,y,z) = \frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial N}{\partial y} + \frac{\partial P}{\partial z} = 3x^2y^2z + 0 + 0 =$$

|  $3x^2y^2z$  |

(b)  $\text{div } \mathbf{F}(2, 1, -1) = 3 \cdot (2)^2 \cdot (1)^2 \cdot (-1) = -12 \#$



Obs.: a notação de produto escalar  $\nabla \cdot F$  na definição

anterior deve-se pelo fato de podermos considerar  $\nabla$  como um operador diferencial:

$$\operatorname{div} F = \nabla \cdot F = \left( \frac{\partial}{\partial x} i + \frac{\partial}{\partial y} j + \frac{\partial}{\partial z} k \right) \cdot (M_i + N_j + P_k) =$$

$$= \frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial N}{\partial y} + \frac{\partial P}{\partial z}$$

Exercício: sejam  $F(x, y, z) = M_1 i + N_1 j + P_1 k$  e

$G(x, y, z) = M_2 i + N_2 j + P_2 k$  funções vetoriais e

$g(x, y, z)$  uma função escalar.

Mostre que: (i)  $\operatorname{div}(F+G) = \operatorname{div}F + \operatorname{div}G$  produto escalar.

(ii)  $\operatorname{div}(gF) = g \operatorname{div}F + (\nabla g) \cdot F$

OPERADOR LAPLACIANO: Seja  $f(x, y, z)$ . Suponha que existam as derivadas de 2ª ordem de  $f$ . Então podemos calcular:

$$\operatorname{div}(\nabla f) = \operatorname{div} \left( \frac{\partial f}{\partial x} i + \frac{\partial f}{\partial y} j + \frac{\partial f}{\partial z} k \right) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right) =$$

$$= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(\nabla f) = \nabla \cdot \nabla f = \nabla^2 f$$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}} \rightarrow \text{Operador Laplaciano}$$

02 ▶ 06 ▶ 15



Ex.: Se  $f(x,y,z) = x^2y + xz^2 + \sin(y)z^2$ , calcula  $\nabla f$  e  $\nabla^2 f$ .  
(gradiente e laplaciano, resp.)

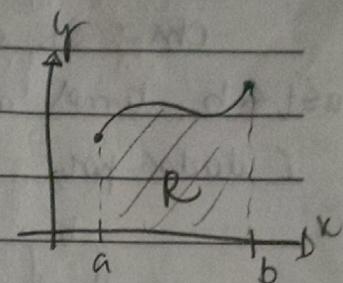
GRADIENTE:  $\nabla f(x,y,z) = f_x i + f_y j + f_z k =$   
 $= (2xy + z^2)i + (x^2 + \cos(y)z^2)j + (2xz + 2\sin(y)z)k$

LAPLACIANO:  $\nabla^2 f(x,y,z) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} =$   
 $= 2y + (-\sin(y)z^2) + (2x + 2\sin(y))$   
 $= 2y - \sin(y)z^2 + 2x + 2\sin(y)$  #

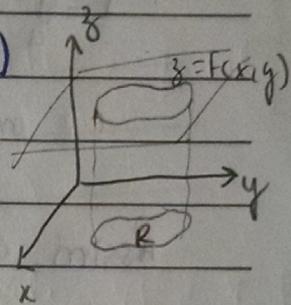
## Integrais de Linha

Salvemos que:

$$\text{i) } y = f(x) \Rightarrow I = \int_a^b f(x) dx = \text{ÁREA}(R)$$



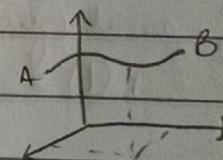
$$\text{ii) } z = f(x,y) \Rightarrow I = \iint_R f(x,y) dA = \text{VOLUME}(G)$$



### ① Integrais de Linha de Campos Escalares

Vamos introduzir o conceito de Integral de Linha onde a integração é feita sobre uma curva  $C$ .

A integral de linha constitui uma generalização simples natural do conceito de integral definida. Vamos considerar o problema de determinar a massa de um arame de comprimento infinito descrito por uma curva  $C$  no plano ou no espaço.



Seja  $w = f(x,y,z)$  a densidade linear da massa (massa por unidade de comprimento) do arame no ponto  $(x,y,z)$ .

$$\text{Densidade Linear} = \frac{\text{Massa}}{\text{Comprimento}}$$

$$\text{Massa} = \text{Densidade} \times \text{Comprimento}$$

Pode se mostrar que massa =  $\int_C f(x,y,z) ds$

Como calcular essa integral?

Obs.: Se a curva é dada por  $r(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k}$ , com  $a \leq t \leq b$ , temos que o comprimento do arco  $\overrightarrow{AB}$  da curva é  $c$  e é dado por

$$c = \int_a^b \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2 + z'(t)^2} dt = \int_a^b \|r'(t)\| dt,$$

$$\text{onde } r'(t) = x'(t)\mathbf{i} + y'(t)\mathbf{j} + z'(t)\mathbf{k}.$$

Assim, a função comprimento do arco é dada por

$$r(t) = \int_a^t \sqrt{x'(s)^2 + y'(s)^2 + z'(s)^2} ds = \int_a^t \|r'(s)\| ds$$

$$\Rightarrow \frac{ds}{dt} = r'(t) = \|r'(t)\| \Rightarrow ds = \|r'(t)\| dt$$

Ex.: Encontre a massa de um fio cuja parametrização é  $x = \cos(t)$ ,  $y = \sin(t)$ ,  $z = t$ , com  $0 \leq t \leq \frac{\pi}{2}$ , com densidade  $f(x, y, z) = 1+z$ .

Parametrização de C

$$r(t) = \cos(t)\mathbf{i} + \sin(t)\mathbf{j} + t\mathbf{k}, \text{ com } 0 \leq t \leq \frac{\pi}{2} \quad \begin{cases} x(t) = \cos(t) \\ y(t) = \sin(t) \\ z(t) = t \end{cases}$$

$$\Rightarrow r'(t) = -\sin(t)\mathbf{i} + \cos(t)\mathbf{j} + \mathbf{k}$$

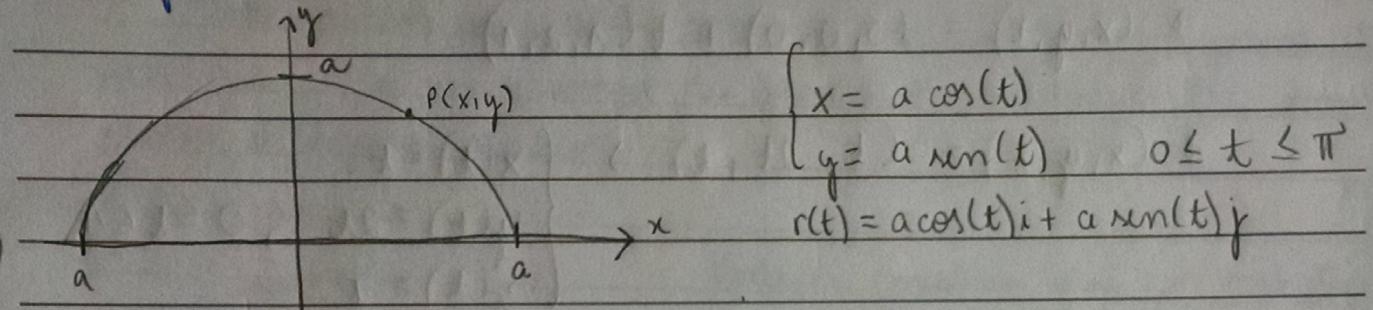
$$\Rightarrow \|r'(t)\| = \sqrt{(-\sin(t))^2 + (\cos(t))^2 + 1^2} = \sqrt{2}.$$

$$\text{Logo, com } f(x, y, z) = 1+z$$

$$\text{massa} = \int_C f(x, y, z) ds = \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\cos(t), \sin(t), t) \cdot \|r'(t)\| dt$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1+t) \cdot \sqrt{2} dt = \sqrt{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1+t) dt = \sqrt{2} \left( t + \frac{t^2}{2} \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \sqrt{2} \left( \frac{\pi}{2} + \frac{\pi^2}{8} \right) \text{ u.m.}$$

Ex. 2: Um arame delgado é vergado na forma de um semicírculo de raio  $a$ . Se a densidade de massa em um ponto  $P$  é diretamente proporcional à distância de  $P$  até a reta que passa pelas extremidades do fio, calcule a massa desse fio.



$$\text{massa} = \int_C f(x, y) ds = \int_0^\pi f(a \cos(t), a \sin(t)) \|r'(t)\| dt$$

$$\Rightarrow \|r'(t)\| = \sqrt{(-a \sin(t))^2 + (a \cos(t))^2} = a$$

Pelo enunciado, a densidade é:

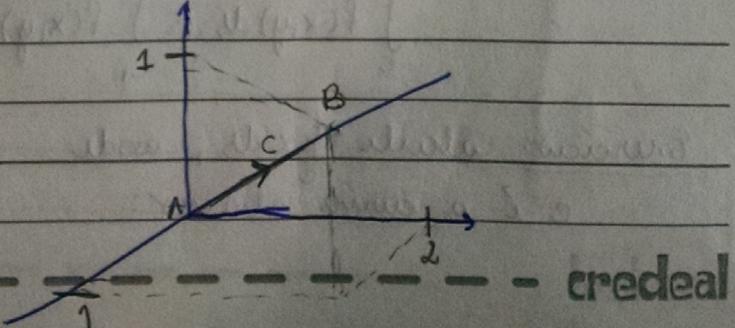
$$f(x, y) = k \text{ dist}(P = (x, y), \text{ixo } x) \Rightarrow f(x, y) = k \cdot y \text{ p/ algum } k \geq 0.$$

Logo:

$$\begin{aligned} \text{massa} &= \int_0^\pi f(a \cos(t), a \sin(t)) \|r'(t)\| dt = \int_0^\pi (k a \sin(t)) a dt = \\ &= k a^2 \int_0^\pi \sin(t) dt = k a^2 (-\cos(t)) \Big|_0^\pi = k a^2 (-\cos(\pi)) - (-\cos(0)) = \\ &= 2 k a^2 \text{ u.m.} \end{aligned}$$

Ex. 3: Calcule  $\int_C (x^2 + y + 3z) ds$ , onde  $C$  é o segmento de

reta ilustrado:



Chamando de  $A = (0,0,0)$  e  $B = (1,2,1)$ , a equação do segmento acima é:

$$(x, y, z) = x = A + t \vec{AB}, \text{ onde } \vec{AB} = B - A = (1, 2, 1)$$

$$\Rightarrow (x, y, z) = (0, 0, 0) + t(1, 2, 1)$$

$$\Rightarrow (x, y, z) = (t, 2t, t) \Rightarrow \begin{cases} x(t) = t \\ y(t) = 2t, 0 \leq t \leq 1 \\ z(t) = t \end{cases}$$

Parametrização de  $c$ :

$$r(t) = t\mathbf{i} + 2t\mathbf{j} + t\mathbf{k}, 0 \leq t \leq 1$$

$$\Rightarrow r'(t) = \mathbf{i} + 2\mathbf{j} + \mathbf{k} \Rightarrow \|r'(t)\| = \sqrt{t^2 + 2^2 + 1^2} = \sqrt{6}$$

$$\text{Logo, com } f(x, y, z) = x^2 - y + 3z$$

$$\int_C (x^2 - y + 3z) ds = \int_0^1 f(x(t), y(t), z(t)) \|r'(t)\| dt =$$

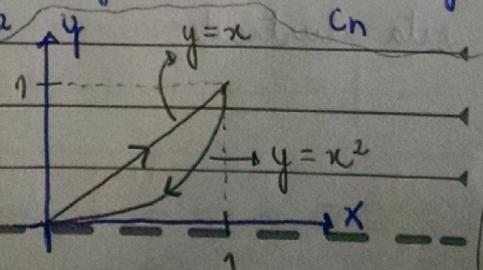
$$= \int_0^1 (t^2 - 2t + 3t) \sqrt{6} dt = \sqrt{6} \left( \frac{t^3}{3} + \frac{t^2}{2} \right) \Big|_0^1 = \sqrt{6} \left( \frac{1}{3} + \frac{1}{2} \right) = \frac{5\sqrt{6}}{6}$$

Obs.: Se a curva  $C$  é composta de curvas suaves  $C_1, C_2, \dots, C_n$  e se  $f$  é contínua em  $C$ , então

$$\int_C f(x, y) ds = \int_{C_1} f(x, y) ds + \int_{C_2} f(x, y) ds + \dots + \int_{C_n} f(x, y) ds$$

Exercício: calcule  $\int_C x ds$ , onde  $C$  é a curva abaixo:

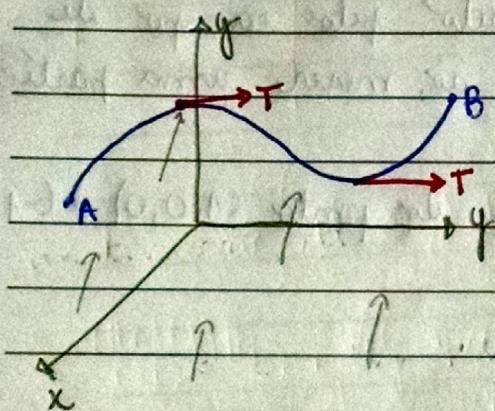
credeal



## ② INTEGRAIS DE LINHA DE CAMPOS VETORIAIS

Uma das aplicações físicas mais importantes de integrais de linha é encontrar o trabalho realizado por um objeto movendo-se em um campo de forças.

Consideremos um objeto movendo-se ao longo de uma trajetória  $c$  em um campo de forças  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j} + P\mathbf{k}$ , como mostra a figura abaixo:



Pode-se mostrar que o trabalho total realizado pelo campo de forças  $\mathbf{F}$  quando o objeto move-se sobre a curva  $c$  é

$$W = \int_C \mathbf{F}(x, y, z) \cdot \mathbf{T}(x, y, z) \, ds$$

(Produto Escalar)

onde  $\mathbf{T}(x, y, z)$  é o vetor tangente unitário a  $c$  no ponto  $(x, y, z)$ .

Se  $r(t)$  é uma parametrização de  $c$ ,  $a \leq t \leq b$ , então sabemos que

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{\|\mathbf{r}'(t)\|} \quad \text{e} \quad (\mathbf{F} \cdot \mathbf{T}) \, ds = \|\mathbf{F}(\mathbf{r}(t))\| \|\mathbf{T}(t)\| \, dt = \|\mathbf{F}(\mathbf{r}(t))\| \, dt,$$

$$\mathbf{F} \cdot \mathbf{T} \, ds = \mathbf{F} \cdot \frac{\mathbf{r}'(t)}{\|\mathbf{r}'(t)\|} \cdot \|\mathbf{r}'(t)\| \, dt = \mathbf{F} \cdot \mathbf{r}'(t) \, dt = \mathbf{F} \, dr.$$

D



Def.: Seja  $F$  um campo contínuo definido em uma curva suave  $C$  dada por  $r(t)$ ,  $a \leq t \leq b$ .

A integral de linha do campo  $F$  em  $C$  é dada por:

$$\int_C F \cdot dr = \int_a^b F(r(t)) \cdot r'(t) dt,$$

onde  $r(t) = x(t)i + y(t)j + z(t)k$ , com  $a \leq t \leq b$ .

Exemplo: Encontre o trabalho realizado pelo campo de forças  $F(x,y,z) = xi - xyj + z^2k$ , ao mover uma partícula ao longo da hélice dada por  $r(t) = \cos(t)i + \sin(t)j + tk$ , do ponto  $(1,0,0)$  à  $(-1,0,3\pi)$ .

$$F = xi - xyj + z^2k$$

$$r(t) = \cos(t)i + \sin(t)j + tk \Rightarrow r'(t) = -\sin(t)i + \cos(t)j + 1k$$

do ponto  $(1,0,0) \rightarrow (-1,0,3\pi)$

$$\begin{cases} x(t) = \cos(t) \\ y(t) = \sin(t) \\ z(t) = t \end{cases}$$

Calcular o trabalho:

$$W = \int_C F \cdot dr = \int_0^{3\pi} F(r(t)) \cdot r'(t) dt =$$

$$= \int_0^{3\pi} (\cos(t)i - \cos(t)\sin(t)j + t^2k) \cdot (-\sin(t)i + \cos(t)j + 1k) dt$$

$$= \int_0^{3\pi} -\cos(t)\sin(t) - \cos^2(t)\sin(t) + t^2 dt =$$

$$-\frac{2}{3}\sin^3 t$$

calculo

3

12

06

15

$$= - \int_0^{3\pi} \cos(t) \sin(t) dt - \int_0^{3\pi} \cos^2(t) \sin(t) dt + \int_0^{3\pi} t^2 dt$$

$$u = \sin(t)$$

$$du = \cos(t) dt$$

$$- \int u du - \int w^2 (-dw) + \int_0^{3\pi} t^2 dt$$

$$w = \cos(t)$$

$$dw = -\sin(t) dt$$

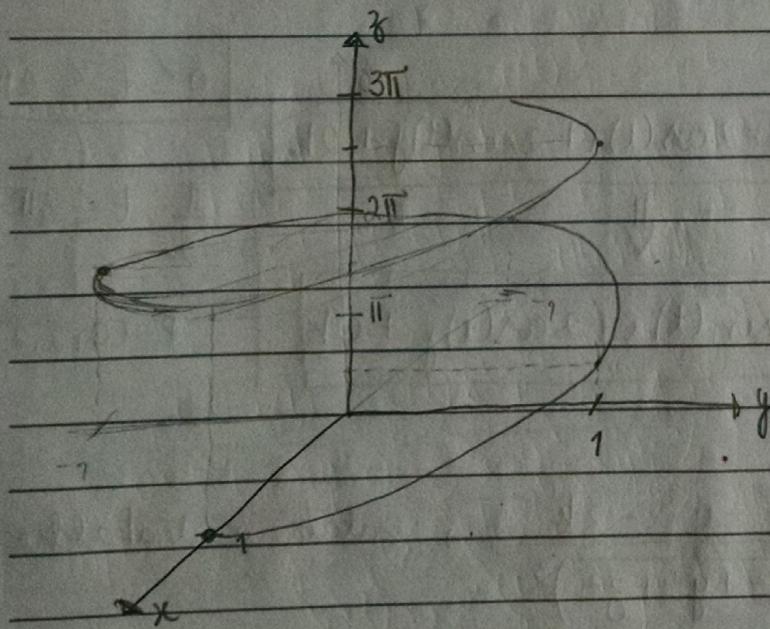
$$= -\frac{u^2}{2} + \frac{w^3}{3} + \frac{t^3}{3} \Big|_0^{3\pi} =$$

$$= -\frac{\sin^2(t)}{2} \Big|_0^{3\pi} + \frac{\cos^3(t)}{3} \Big|_0^{3\pi} + 9\pi^3 =$$

$$= - (0 - 0) + \frac{(-1)^3}{3} - \frac{1^3}{3} + 9\pi^3 = -\frac{2}{3} + 9\pi^3$$

N.m

Param. C



$$W = \int_a^b F(r(t)) \cdot r'(t) dt$$

Obs.: Se  $c$  é uma curva fechada, isto é,  $r(a) = r(b)$ , a integral de linha é denotada por

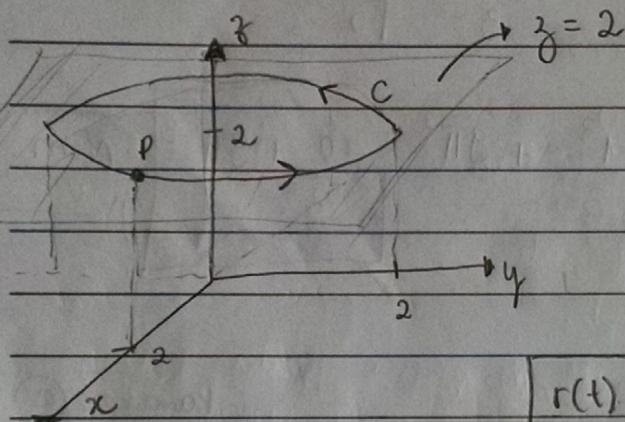
$$\oint F dr$$



Ex. Uma partícula move-se ao longo da circunferência  $x^2 + y^2 = 4$ ,  $z=2$  sob a ação do campo de forças

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{-\vec{r}}{\|\vec{r}\|^3}, \text{ onde } \vec{r} = xi + yj + zk.$$

Determinar o trabalho realizado por  $\mathbf{F}$  se a posição inicial da partícula é  $P = (2, 0, 2)$  e ela se move no sentido anti-horário completando uma volta.



Parametrização de  $C$ :

$$\begin{cases} x = 2 \cos(t) \\ y = 2 \sin(t) \\ z = 2 \text{ (por hipótese)} \end{cases}$$

$$0 \leq t \leq 2\pi$$

$$\mathbf{r}(t) = 2 \cos(t)i + 2 \sin(t)j + 2k$$

$$\begin{cases} II & t \leq 2\pi + \frac{\pi}{2} \\ \frac{\pi}{2} & \end{cases}$$

$$\mathbf{r}'(t) = -2 \sin(t)i + 2 \cos(t)j + 0k$$

$$P = (0, 2, 2)$$

Como  $\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{-xi - yj - zk}{(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2})^3}$ , então o trabalho é:

$$W = \int_{\Gamma^C} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_0^{2\pi} \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt$$

$$= \int_0^{2\pi} \frac{(-2 \cos(t)i - 2 \sin(t)j - 2k)}{\sqrt{(2 \cos(t))^2 + (2 \sin(t))^2 + 2^2}^3} \cdot (-2 \sin(t)i + 2 \cos(t)j + 0k) dt$$

$$= \int_0^{2\pi} \frac{4 \cos(t) \sin(t) - 4 \sin(t) \cos(t) + 0}{(15x)^3} dt = \int_0^{2\pi} 0 dt = 0$$

Obs.: Se  $\mathbf{F} = Mi + Nj + Pk$  e  $\mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k}$ ,  
com  $a \leq t \leq b$ , então

$$\int_C \mathbf{F} d\mathbf{r} = \int_a^b (\underbrace{Mi + Nj + Pk}_{\mathbf{F}}) \cdot (x'(t)\mathbf{i} + y'(t)\mathbf{j} + z'(t)\mathbf{k}) dt$$

$$= \int_a^b (Mi + Nj + Pk) \cdot \left( \frac{dx}{dt} \mathbf{i} + \frac{dy}{dt} \mathbf{j} + \frac{dz}{dt} \mathbf{k} \right) dt$$

$$= \boxed{\int_C (M dx + N dy + P dz)} \rightarrow \text{Forma Diferencial no Espaço}$$

No plano,

$$\int_C \mathbf{F} d\mathbf{r} = \int_C M dx + N dy$$

Ex.: calcule  $\int_C \mathbf{F} d\mathbf{r}$ , onde  $C$  é a curva dada por  $x = t^2$ ,

$$y = t^3, \quad 0 \leq t \leq 1 \quad e \quad \mathbf{F}(x,y) = (x^2 - 2xy)\mathbf{i} + (x^3 + y)\mathbf{j}$$

SOLUÇÃO: Nesse caso,

$$M = x^2 - 2xy, \quad N = x^3 + y$$

$$\begin{cases} x = t^2 \Rightarrow dx = 2t dt \\ y = t^3 \Rightarrow dy = 3t^2 dt \\ 0 \leq t \leq 1 \end{cases}$$

Assim:

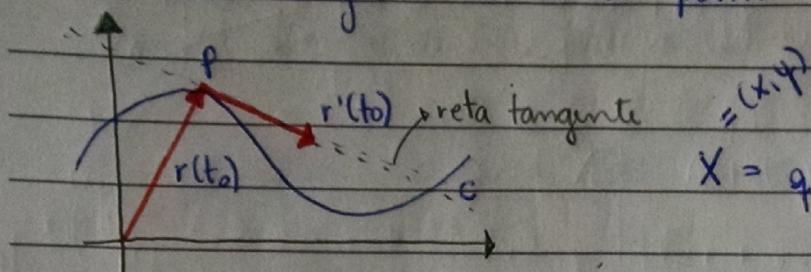
$$\int_C F \cdot dr = \int_C M dx + N dy = \int_0^1 \underbrace{(t^4 - 2t^5)}_{M(t)} 2t dt + \underbrace{(t^6 + t^3)}_{N(t)} 3t^2 dt =$$

$$\int_0^1 2t^5 - 4t^6 dt + \int_0^1 3t^8 + 3t^5 dt = \left( \frac{t^6}{3} - \frac{4t^7}{7} \right) \Big|_0^1 + \left( \frac{t^9}{3} + \frac{t^6}{2} \right) \Big|_0^1$$

$$= \frac{1}{3} - \frac{4}{7} + \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{14 - 24 + 14 + 21}{42} = \frac{25}{42}$$

**RETA TANGENTE:** Seja  $r(t) = f(t)\vec{i} + g(t)\vec{j}$ .

Como  $r'(t)$  é um vetor tangente à curva determinada por  $r(t)$  no ponto  $P = r(t_0)$ , então a equação vetorial da reta tangente à c no ponto  $r(t_0)$  é dada por



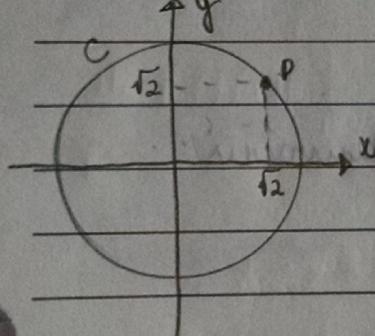
$$x = q(x) = r(t_0) + \lambda r'(t_0),$$

onde  $\lambda$  é o parâmetro

**Ex.:** Determinar a equação vetorial da reta tangente à curva  $r(t) = 2\cos(t)\vec{i} + 2\sin(t)\vec{j}$  no ponto  $P = (\sqrt{2}, \sqrt{2})$ .

Eq. paramétricas de  $r(t)$ :  $x = 2\cos(t) \Rightarrow x^2 + y^2 = 4$

$$y = 2\sin(t)$$



$$r'(t) = -2\sin(t)\vec{i} + 2\cos(t)\vec{j}$$

$$P = (\sqrt{2}, \sqrt{2}) \in C = \begin{cases} x = \sqrt{2} = 2\cos t_0 = \cos(t_0) = \sqrt{2}/2 \\ y = \sqrt{2} = 2\sin t_0 = \sin(t_0) = \sqrt{2}/2 \end{cases}$$

Como  $r(\pi/4) = \sqrt{2}\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j} \quad (= P)$

$$\boxed{\begin{array}{l} t_0 = \frac{\pi}{4} \\ \end{array}}$$

$$r'(\pi/4) = -2\sin(\pi/4)\vec{i} + 2\cos(\pi/4)\vec{j}$$

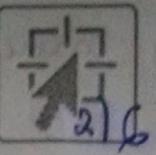
$$= -2 \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} + 2 \frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j} = \boxed{-\sqrt{2}\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j}}$$

Então a eq. vetorial da reta tangente à curva c no ponto  $(\sqrt{2}, \sqrt{2})$  é

$$x = q(\lambda) = r(\pi/4) + \lambda r'(\pi/4) = (\sqrt{2}\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j}) + \lambda(-\sqrt{2}\vec{i} + \sqrt{2}\vec{j})$$

$$x = q(\lambda) = (\sqrt{2} - \lambda\sqrt{2})\vec{i} + (\sqrt{2} + \lambda\sqrt{2})\vec{j} \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \sqrt{2} - \lambda\sqrt{2} \\ y = \sqrt{2} + \lambda\sqrt{2} \end{array} \right.$$

as equações paramétricas da reta tangente são:



Exercício: Dada a curva curva  $r(t) = t\mathbf{i} + t^2\mathbf{j} + t^3\mathbf{k}$ , encontre a equação vetorial e as equações paramétricas da reta tangente à curva no ponto  $r(1)$ .

Teorema: Se  $r_1(t)$  e  $r_2(t)$  são funções vetoriais deriváveis e  $a \in \mathbb{R}$ , então:

$$(i) \frac{d}{dt}(r_1(t) + r_2(t)) = r'_1(t) + r'_2(t)$$

$$(ii) \frac{d}{dt}(ar_1(t)) = ar'_1(t)$$

$$(iii) \frac{d}{dt}[r_1(t) \cdot r_2(t)] = r'_1(t) \cdot r_2(t) + r_1(t) \cdot r'_2(t)$$

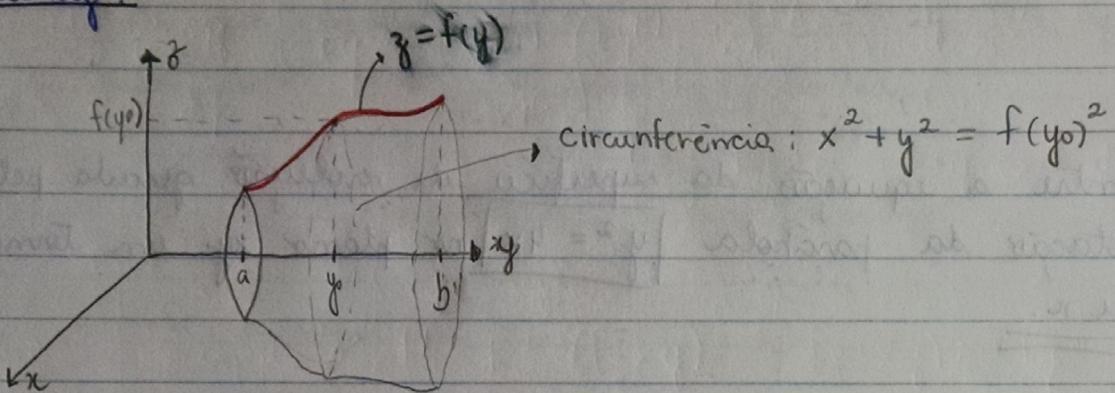
↑ Prod. Escalar

$$(iv) \frac{d}{dt}[r_1(t) \times r_2(t)] = r'_1(t) \times r_2(t) + r_1(t) \times r'_2(t)$$

↑ Prod. Vetorial

## Superfície de Revolução

Def.: Se uma curva plana é girada em torno de uma reta fixa situada no plano da curva, a superfície gerada é chamada superfície de revolução. A reta fixada é chamada eixo da superfície de revolução e a curva plana é chamada geratriz.



*(me dá em forma de quem está girando)*

① Se  $z = f(y)$  é uma curva no plano  $xy$ , então a equação da superfície de revolução gerada em torno do eixo y é:

$$x^2 + y^2 = f(y)^2 \Rightarrow z = f(y) = \pm \sqrt{x^2 + y^2}$$

*fazendo os dois ao quadrado e adiciona a variável que*  
*este faltando, também ao quadrado*

② Se  $y = g(z)$  é uma ~~eq~~ curva no plano  $xz$  e for girada em torno do eixo  $z$  do eixo, a equação da sup. de rev. gerada é

$$\boxed{x^2 + y^2 = g(z)^2} \Rightarrow y = g(z) = \pm \sqrt{x^2 + z^2}$$

*faltando*  
*rescrito ( $\pm$  pq tirar a raiz)*

③ Se  $y = f(x)$  é uma curva no plano  $xy$  e for girada em torno do eixo  $x$ , a equação da sup. de rev. é

$$\boxed{y^2 + z^2 = f(x)^2} \Rightarrow y = f(x) = \pm \sqrt{y^2 + z^2}$$

Obs.: Analogamente:

$$\textcircled{i} \quad x = g(y) \text{ em torno de } y \Rightarrow x^2 + z^2 = g(y)^2 \Rightarrow x = g(y) = \pm \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\textcircled{ii} \quad x = f(z) \text{ em torno de } z \Rightarrow x^2 + y^2 = f(z)^2 \Rightarrow x = f(z) = \pm \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\textcircled{iii} \quad z = f(x) \text{ em torno de } x \Rightarrow z^2 + y^2 = f(x)^2 \Rightarrow z = f(x) = \pm \sqrt{z^2 + y^2}$$

Ex.: Encontre a equação da superfície de revolução gerada pela rotação da parábola  $y^2 = 4x$  no plano  $xy$  em torno de  $x$ .

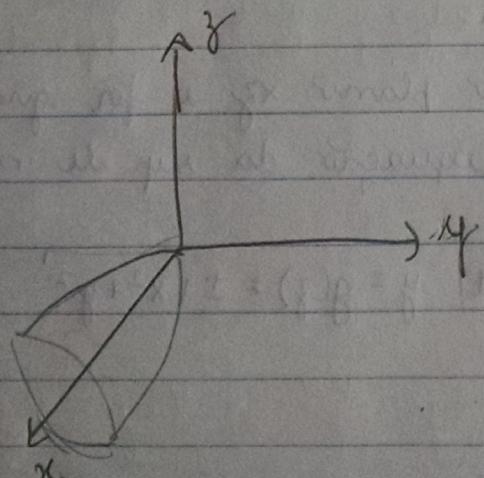
(\*)

Como a rotação é em torno de  $x$  e  $y^2 = 4x = f(x)$ ,

então  $\textcircled{iii}$  basta trocar  $y$  por  $\pm \sqrt{y^2 + z^2}$  em (\*)

$$\Rightarrow (\pm \sqrt{y^2 + z^2})^2 = 4x \Rightarrow y^2 + z^2 = 4x$$

Eq. da superfície de revolução



Parabolóide de revolução

$$z = x^2 + y^2$$

Ex. 3. Trace um esboço da superfície  $x^2 + y^2 - 4y^2 = 0$ .

Note que podemos reescrever essa equação da seguinte maneira:

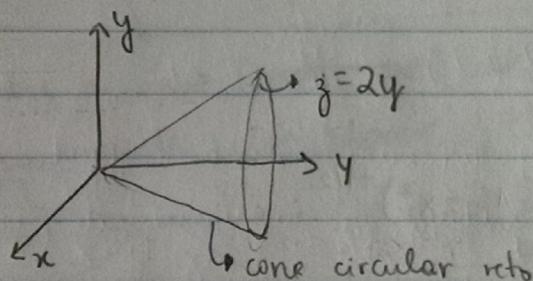
$$\bullet \quad x^2 + y^2 = 4y^2 \Rightarrow (2y)^2 = f(y)^2, \text{ onde } f(y) = 2y$$

$\Rightarrow$  eixo de revolução é o eixo  $y$ .

Pelo que vimos,  $x^2 + y^2 = (2y)^2 \Rightarrow 2y = \pm\sqrt{x^2 + y^2}$  e assim, pelos casos vistos, a quatriz pode ser:

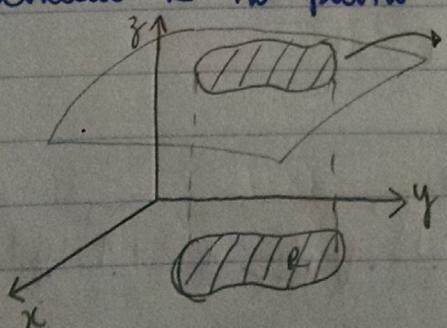
$$\boxed{x = 2y} = f(y) \text{ no plano } xy \quad \boxed{z = 2y} = f(y) \text{ no plano } yz$$

Então, a superfície é:



### ÁREA DE UMA SUPERFÍCIE

A integral dupla pode ser utilizada para encontrarmos a área de uma superfície  $z = f(x, y)$  que está sobre uma região fechada  $R$  no plano  $xy$ .

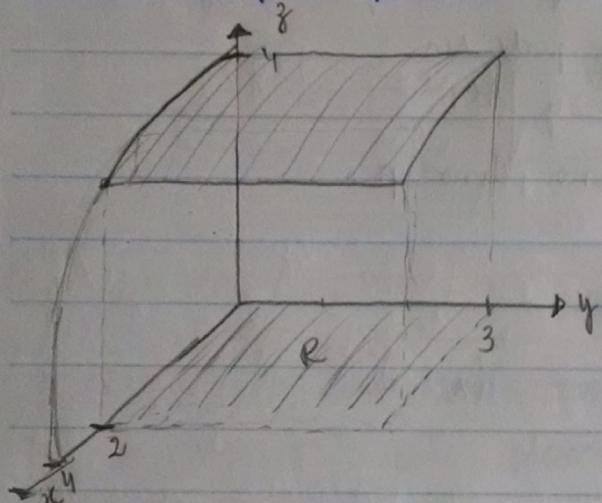


Teorema: Suponha que  $f(x, y)$  e suas derivadas parciais de 1ª ordem sejam contínuas na região fechada  $R$  no plano  $xy$ . Se  $\sigma$  é a medida

da área da superfície  $z = f(x, y)$  que está sobre  $R$ , então:

$$\sigma = \iint_R \sqrt{f_x(x, y)^2 + f_y(x, y)^2 + 1} dA$$

EX. 1: Encontre a área da superfície do cilindro  $x^2 + y^2 = 16$ , limitadas pelos planos  $x=0, x=2, y=0, y=3$ .



Superfície:

$$x^2 + y^2 = 16$$

$$\Rightarrow z = \pm \sqrt{16 - x^2}$$

$$\Rightarrow f(x, y) = \sqrt{16 - x^2}$$

Normalmente a parte positiva porque não estamos na parte negativa de  $z$

$$f(x, y) = z = (16 - x^2)^{1/2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} f_x = \frac{1}{2} (16 - x^2)^{-1/2} \cdot (2x) = \frac{-x}{\sqrt{16 - x^2}} \\ f_y = 0 \end{array} \right.$$

$f_x$  é contínua por causa do intervalo  $0, 2$  que está contido no intervalo  $[-4, 4]$ , que é o intervalo onde ela é contínua

$f_x$  e  $f_y$  não contínuas em  
 $R = [0, 2] \times [0, 3]$

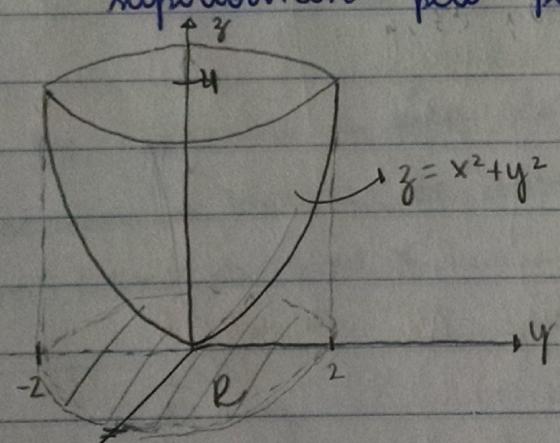
Logo, a área procurada é dada por:

$$\sigma = \iint_R \sqrt{f_x(x, y)^2 + f_y(x, y)^2 + 1} dA = \iint_0^2 0^3 \sqrt{\frac{x^2}{16 - x^2} + 0 + 1} dy dx$$

terminar contínuas! =)

$= 2\pi'$

Ex. 2: Encontre a área (dada por) do parabolóide  $z = x^2 + y^2$  limitado superiormente pelo plano  $z = 4$



superfície:  $z = x^2 + y^2 = f(x, y)$   
 $\Rightarrow \begin{cases} f_x = 2x \\ f_y = 2y \end{cases}$  contínuas em  $R$

Logo, a área procurada é dada por

$$A = \iint_R \sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1} dA =$$

$$\iint_R \sqrt{4(x^2 + y^2) + 1} dA$$

Polares:

$$x = r \cos \theta$$

$$0 \leq r \leq 2$$

$$y = r \sin \theta$$

$$0 \leq \theta \leq 2\pi$$

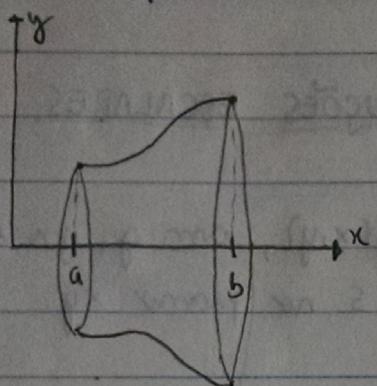
$$x^2 + y^2 = r^2$$

$$\iint_0^{2\pi} \sqrt{4r^2 + 1} r dr d\theta$$

#substituição

**Exercício:** Encontre a área da metade superior ( $z > 0$ ) da esfera  $x^2 + y^2 + z^2 = a^2$

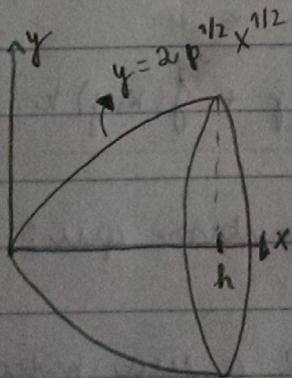
Consideremos a curva  $y = f(x)$ , com  $a \leq x \leq b$ , tal que  $f(x) > 0$  em  $[a, b]$  contínua e  $f'$  é contínua em  $[a, b]$ . Pode-nos mostrar que:



Se  $\sigma$  é a medida da área da superfície de revolução obtida ao girarmos a curva  $y = f(x)$ , com  $a \leq x \leq b$ , em torno do eixo  $x$ , então:

$$\sigma = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{f'(x)^2 + 1} dx$$

**Ex.:** Encontre a área do parabolóide de revolução gerado ao girarmos a metade da parábola  $y^2 = 4px$ , com  $p > 0$ ,  $0 \leq x \leq h$ , em torno do eixo  $x$ .



Temos

$$y^2 = 4px \Rightarrow y = \pm 2p^{1/2}x^{1/2}$$

Tomando a metade  $y > 0$ ,

$$y = f(x) = 2p^{1/2}x^{1/2}$$

$$\Rightarrow f'(x) = p^{1/2}x^{-1/2} = \frac{p}{\sqrt{x}}$$

A área é dada por:

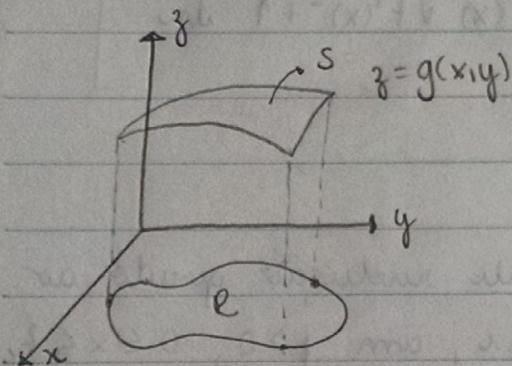
$$\sigma = 2\pi \int_0^h f(x) \sqrt{f'(x)^2 + 1} dx =$$

61

$$\begin{aligned}
 &= 2\pi \int_0^h 2\sqrt{p}\sqrt{x} \cdot \sqrt{(\sqrt{\frac{p}{x}})^2 + 1} dx = \\
 &= 2\pi \int_0^h 2\sqrt{p}\sqrt{x} \cdot \frac{\sqrt{p+x}}{\sqrt{x}} dx = \frac{8}{3}\sqrt{p} \left( (h+p)^{3/2} - p^{3/2} \right)
 \end{aligned}$$

### INTEGRAIS DE SUPERFÍCIES DE FUNÇÕES ESCALARES

Seja  $S$  uma superfície dada por  $z = g(x, y)$ , com  $g, g_x$  e  $g_y$  contínuas em  $R$ , onde  $R$  é a projeção de  $S$  no plano  $xy$ .



Se  $f : S \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua  
 $(x, y, z) \mapsto f(x, y, z)$

em  $S$ ; vamos definir uma integral de  $f(x, y, z)$  sobre  $S$ .

Note que a superfície  $S$  dada por  $z = g(x, y)$  pode ser parametrizada por

$$r(x, y) = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + g(x, y)\mathbf{k}.$$

Com essa parametrização de  $S$ , podemos mostrar que:

Teorema: Sejam  $S$  a superfície  $z = g(x, y)$  e  $R$  a sua projeção no plano  $xy$ . Se  $g, g_x$  e  $g_y$  são contínuas em  $R$  e  $f(x, y, z)$  é contínua em  $S$ , então a integral de  $f$  em  $S$  é

$$\iint_S f(x, y, z) dS = \iint_R f(x, y, g(x, y)) \sqrt{g_x(x, y)^2 + g_y(x, y)^2 + 1} dA.$$