

B216C Application de méthodes numériques

Séance 3

Calcul numérique en Python avec la librairie SciPy

Sébastien Combéfis

2017–2018



Ce(tte) œuvre est mise à disposition selon les termes de la Licence Creative Commons Attribution – Pas d'Utilisation Commerciale – Pas de Modification 4.0 International.

Objectifs

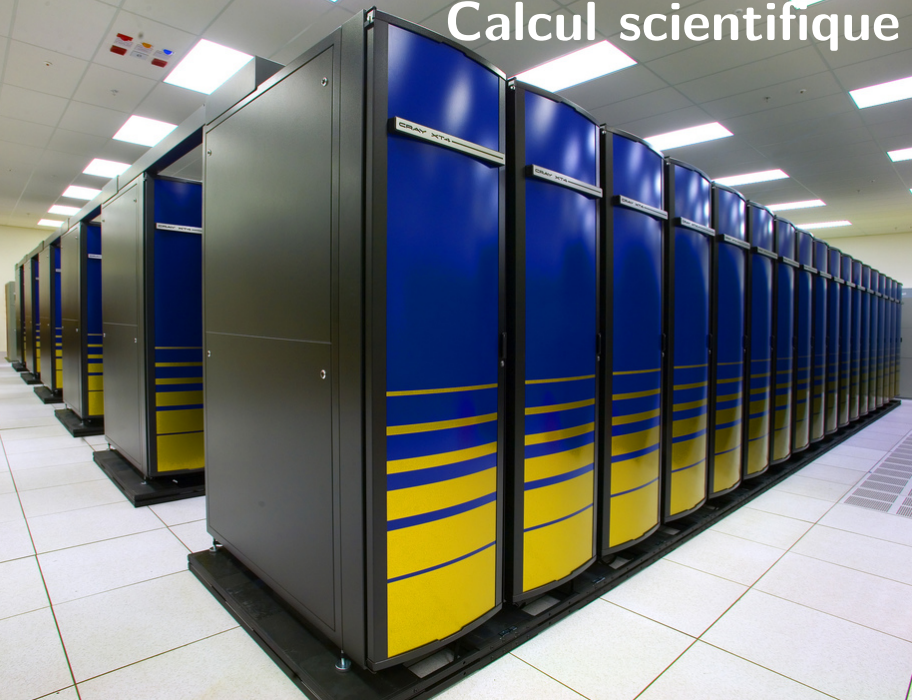
- Calcul numérique et symbolique avec la **suite SciPy**

Présentation de l'écosystème logiciel scientifique

- Description détaillées de **librairies** de la suite SciPy

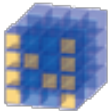
- Librairie de base `numpy`
- Dessin de graphes 2D avec `matplotlib`
- Algorithmes et fonctions utilitaires dans `scipy`
- Calcul symbolique à l'aide de `sympy`

Calcul scientifique



- **Écosystème de logiciels** pour les maths, sciences et ingénierie

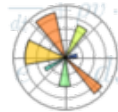
Collection de plusieurs bibliothèques coordonnées



NumPy



SciPy



Matplotlib

IP[y]:
IPython

IPython



SymPy



pandas

Librairie numpy

- Package de base pour le **calcul scientifique**

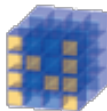
Intégration facilitée de code C/C++ et Fortran

- De nombreuses **fonctionnalités**

- Représentation de tableaux à N dimensions
- Fonctions sophistiquées
- Algèbre linéaire, transformée de Fourier
- ...

- Disponible en **open-source** sur Sourceforge

<https://sourceforge.net/projects/numpy>



Types de données

- Déclaration générale ou précision du **nombre de bits**

Booléens et nombres entiers, flottants et complexes

```
1 import numpy as np
2
3 v = np.bool_(True)
4 w = np.int_(99)
5 x = np.int32(123)
6 y = np.float64(12.99)
7 z = np.complex_(3j+2)
8
9 print(x, y, z)
```

```
True 99 123 12.99 (2+3j)
```

Tableau

- Plusieurs manières de créer des **tableaux** de valeurs

Depuis une structure Python, ou par des fonctions de `numpy`

```
1 print(np.array([1, 2, 3]))
2 print(np.array([[1, 2], [3, 4]]))
3 print(np.zeros(5))
4 print(np.ones((2, 3), dtype='int32'))
5 print(np.linspace(0, 2, 5))
```

```
[1 2 3]
[[1 2]
 [3 4]]
[ 0.  0.  0.  0.  0.]
[[1 1 1]
 [1 1 1]]
[ 0.   0.5  1.   1.5  2. ]
```


Opérations

- **Plusieurs attributs** disponibles sur les tableaux

Généralisation de l'opérateur d'indexation et de slicing

```
1 x = np.array([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
2
3 print(x.ndim)      # Dimension
4 print(x.shape)     # Forme
5 print(x.size)      # Nombre total d'éléments
6 print(x.dtype)     # Type de données stockées
7 print(x[0,1])
8 print(x[:,1])
```

```
2
(3, 2)
6
int64
2
[2 4 6]
```

Méthodes (1)

- **Plusieurs méthodes** disponibles sur les tableaux

Essentiellement opérations matricielles et d'accès aux éléments

```
1 x = np.array([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
2
3 print(x.ndim)      # Dimension
4 print(x.shape)     # Forme
5 print(x.size)      # Nombre total d'éléments
6 print(x.dtype)     # Type de données stockées
7 print(x[0,1])
8 print(x[:,1])
```

```
2
(3, 2)
6
int64
2
[2 4 6]
```

Méthodes (2)

```
1 x = np.array([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
2
3 print(x.reshape((2, 3)))
4 print(x.transpose())
5 print(x.flatten())
6
7 y = x[[0,2],:]
8
9 print(y)
10 print(y.diagonal())
11 print(y.trace())
12 print(y.sum(axis=1))
13 print(2 * y)
```

```
[[1 2 3]
 [4 5 6]]
[[1 3 5]
 [2 4 6]]
[1 2 3 4 5 6]
[[1 2]
 [5 6]]
[1 6]
7
[ 3 11]
[[ 2  4]
 [10 12]]
```

Librairie matplotlib

- Dessin de **graphes 2D** interactifs ou exportables

Génération de figures de qualité prêtes pour publication

- De nombreuses **fonctionnalités**

- Dessin de courbes
- Histogrammes
- Dessin 3D également possible
- ...

- Disponible en **open-source** sur GitHub

<https://github.com/matplotlib/matplotlib>



Dessin d'une fonction (1)

- Utilisation de la fonction `plot` pour dessiner des points

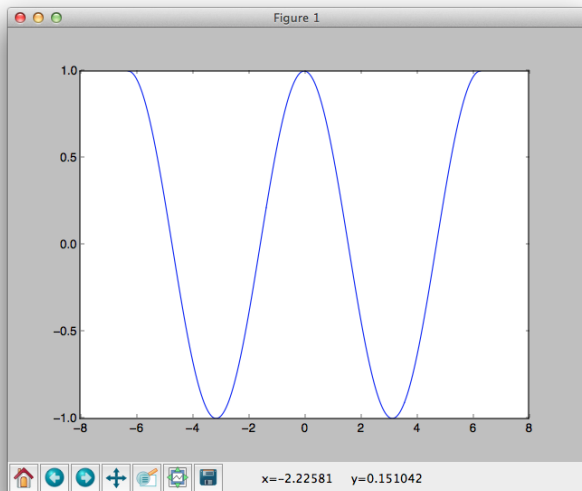
Création des vecteurs de données avec `numpy`

- Ouverture de la fenêtre de dessin avec `show`

Possibilité d'avoir plusieurs dessins dans la même fenêtre

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 x = np.linspace(-2*np.pi, 2*np.pi, 256, endpoint=True)
5 y = np.cos(x)
6
7 plt.plot(x, y)
8 plt.show()
```

Dessin d'une fonction (2)



Paramétrage des dessins (1)

■ Configuration des courbes

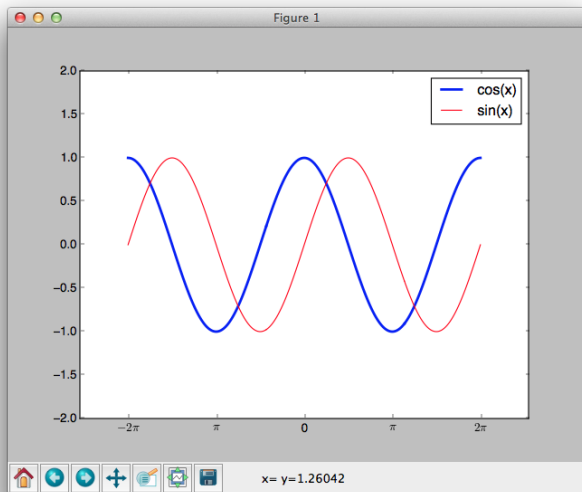
Épaisseur et couleur du trait, texte légende

■ Ajustement de la zone de dessin et autres éléments

Limites des axes, ticks et texte (support \LaTeX), légende

```
1 plt.plot(x, c, linewidth=2.5, label='cos(x)')
2 plt.plot(x, s, color='red', label='sin(x)')
3
4 plt.ylim(-2, 2)
5 plt.xticks(
6     [-2*np.pi, -np.pi, 0, np.pi, 2*np.pi],
7     [r'$-2\pi$', r'$-\pi$', '0', r'$\pi$', r'$2\pi$']
8 )
9 plt.legend(loc='upper right')
```

Paramétrage des dessins (2)



Librairie scipy

- Package de base de **la stack scipy**

Algorithmes et fonctions utilitaires construits sur numpy

- De nombreuses **fonctionnalités**

- Intégration numérique
- Optimisation
- Distributions statistiques
- ...

- Disponible en **open-source** sur GitHub

<https://github.com/scipy/scipy>



Polynôme

- Polynôme représenté à l'aide de la fonction `poly1d`

Opérations et méthodes de manipulation des polynômes

```
1 from numpy import poly1d
2
3 p = poly1d([1, 2, -1])
4 print(p)
5 print(2 * p)
6 print(p ** 2)
7 print(p.deriv())
```

```
      2
1 x + 2 x - 1
      2
2 x + 4 x - 2
      4      3      2
1 x + 4 x + 2 x - 4 x + 1

2 x + 2
```

Vectorisation de fonction

- Transformer une fonction scalaire en **fonction vectorielle**

Transformation complètement transparente

```
1 import numpy as np
2
3 def add(a, b):
4     return a + b
5
6 vec_add = np.vectorize(add)
7
8 x = [1, 2, 3]
9 y = [7, 8, 9]
10 print(vec_add(x, y))
```

```
[ 8 10 12]
```

Intégration numérique

- **Intégration numérique** avec `scipy.integrate`

Spécification de la fonction à intégrer et des bornes

- Plusieurs **méthodes d'intégration** disponibles

- `quad` calcule une intégrale définie
- `romberg`, `trapez`, `simps`...

```
1 import scipy.integrate as integrate
2
3 r = integrate.quad(lambda x: -x + 1, 0, 1)
4 print(r)
```

```
(0.5, 5.551115123125783e-15)
```

Optimisation

■ Optimisation de fonction avec `scipy.optimize`

Spécification de la fonction à optimiser et de la méthode

```
1 from scipy.optimize import minimize
2
3 def obj(x):
4     return x ** 2 - x + 1
5
6 r = minimize(obj, 0, method='nelder-mead', options={'disp': True})
7 print(r.x)
```

```
Optimization terminated successfully.
      Current function value: 0.750000
      Iterations: 23
      Function evaluations: 46
[ 0.5]
```

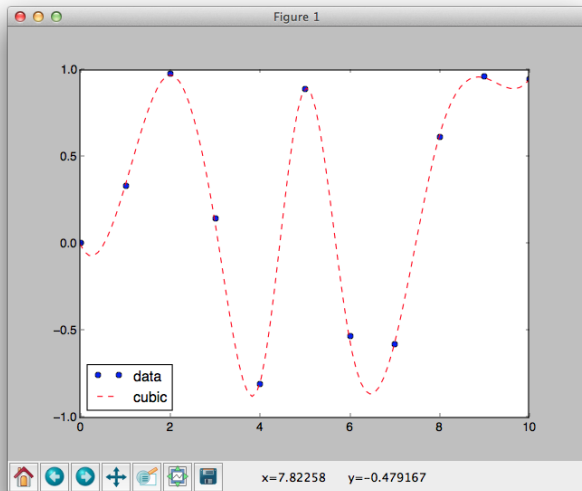
Interpolation

■ Interpolation de points avec `scipy.interpolate`

Plusieurs types de fonctions possibles

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 import numpy as np
3 from scipy.interpolate import interp1d
4
5 x1 = np.linspace(0, 10, 11, endpoint=True)
6 y1 = np.sin(x1 ** 2 / 3)
7
8 f = interp1d(x1, y1, kind='cubic')
9 x2 = np.linspace(0, 10, 100, endpoint=True)
10
11 plt.plot(x1, y1, 'o', color='blue', label='data')
12 plt.plot(x2, f(x2), '--', color='red', label='cubic')
13 plt.legend(loc='best')
14 plt.show()
```

Interpolation (2)



Algèbre linéaire (1)

■ Différences entre `numpy.array` et `numpy.ndarray`

```
1 import numpy as np
2 from scipy import linalg
3
4 A = np.array([[1, 2], [3, 4]])
5 b = np.array([[5], [6]])
6
7 print(A.T)
8 print(linalg.inv(A))
9 print(A * b)
10 print(A.dot(b))
11 print(linalg.det(A))
```

```
[[1 3]
 [2 4]]
[[-2.  1. ]
 [ 1.5 -0.5]]
[[ 5 10]
 [18 24]]
[[17]
 [39]]
-2.0
```


Algèbre linéaire (2)

■ Résolution de systèmes d'équations linéaires

Résolution explicite lente ou spécifique rapide

```
1 import numpy as np
2 from scipy import linalg
3
4 A = np.array([[1, 2], [3, 4]])
5 b = np.array([[5], [6]])
6
7 print(linalg.inv(A).dot(b))
8 print(linalg.solve(A, b))
```

```
[[ -4. ]
 [  4.5]]
[[ -4. ]
 [  4.5]]
```

Librairie sympy

- Système de type **Computer Algebra System** (CAS)

Complètement écrite en Python

- De nombreuses **fonctionnalités**

- Polynôme, dérivée, intégrale, résolution équations
- Combinatoire, math discrètes, algèbre matricielle
- Géométrie, dessin de graphe
- ...

- Disponible en **open-source** sur GitHub

<https://github.com/sympy/sympy>



Déclaration des symboles

- **Déclaration de symboles** avec la fonction `symbols`

Symboles séparés par un espace sous forme d'un str

- Importance de l'**ordre de déclaration** des symboles

Objet de type `sympy.core.symbol.Symbol`

```
1 from sympy import *
2
3 x, y = symbols('x y')
4 print(x)
5 print(type(y))
```

```
x
<class 'sympy.core.symbol.Symbol'>
```

Substitution (1)

- Remplacement d'un symbole par une expression avec `subs`

Appel de la méthode sur une expression

- La méthode `subs` renvoie des expressions symboliques

```
1 expr1 = 2 * x**2 - y + 1
2 expr2 = expr1.subs(x, 2)
3
4 print(expr1)
5 print(expr1.subs(x, y**2))
6 print(expr1.subs([(x, 2), (y, 9)]))
```

```
-y + 9
2*y**4 - y + 1
0
```

Substitution (2)

- Récupération d'un **nombre flottant** avec evalf

Possibilité de substituer des valeurs et donner la précision

```
1 expr = 2 * x**2 - y + 1
2
3 expr.evalf(subs={x: 1, y: 1/3})
4 expr.evalf(4, subs={x: 1, y: 1/3})
```

```
2.6666666666666667
2.667
```

Simplification

- **Simplification d'une expression** avec `simplify`

Fonction générique qui choisit la meilleure technique

- **Plusieurs types** de simplifications spécialisés

- Pour les polynômes : `factor` et `expand`
- Pour les formules trigonométriques : `trigsimp`
- ...

```
1 expr = 3 * x**2 + y * x**2 - 4 + sin(x)**2 + cos(x)**2
2 print(simplify(expr))
3 print(factor(simplify(expr), x))
```

```
x**2*y + 3*x**2 - 3
x**2*(y + 3) - 3
```

Analyse (1)

- Calcul de **dérivée, intégrale et limite** d'une expression

Avec les fonctions `diff`, `integrate` et `limit`

- Spécification de la variable de dérivation, intégration...

```
1 expr = sin(x + 2*y)
2 print(diff(expr, x))
3 print(integrate(expr, y))
4 print(integrate(expr, (y, 0, pi/2)))
5 print(limit(expr, x, 0))
```

```
cos(x + 2*y)
-cos(x + 2*y)/2
cos(x)
sin(2*y)
```

Analyse (2)

- **Fonction non évaluée** avec Derivative, Integral et Limit

Calcul avec la méthode doit

```
1 expr1 = Derivative(sin(x + 2*y), x)
2 print(type(expr1))
3 print(expr1.doit())
4
5 expr2 = diff(expr1, x)
6 print(expr2)
7 print(expr2.doit())
```

```
<class 'sympy.core.function.Derivative'>
cos(x + 2*y)
Derivative(sin(x + 2*y), x, x)
-sin(x + 2*y)
```


Résolution d'équations (1)

- Résolution d'équations et systèmes d'équations avec `solve`

Spécification des équations et des variables

- Utilisation d'un objet `Eq` pour représenter une équation

Mais pas nécessaire pour la résolution d'équations

```
1 expr = Eq(x ** 2, -4)
2 print(solve(expr))
3
4 print(solve([x + y - 2, 2*x - 1], (x, y)))
```

```
[-2*I, 2*I]
{x: 1/2, y: 3/2}
```

Résolution d'équations (2)

- Définition du **domaine de recherche** avec solveset

Par exemple $S.Reals$, $S.Complexes$...

```
1 expr = Eq(x ** 2, -4)
2
3 print(solveset(expr, x, domain=S.Complexes))
4 print(solveset(expr, x, domain=S.Reals))
```

```
{-2*I, 2*I}
EmptySet()
```

Matrice

- **Matrices** représentées avec l'objet `Matrix`

Éléments déclarés comme un liste de listes

- **Plusieurs méthodes** d'interrogation et manipulation

```
1 m = Matrix([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
2
3 print(M.shape)
4 M.row(0)
5 M.col(-1)
```

```
(3, 2)
Matrix([[1, 2]])
Matrix([
[2],
[4],
[6]])
```

Opérations matricielles

- **Plusieurs opérations** utilisables avec des opérateurs
 - Addition, soustraction, multiplication par un scalaire
 - Multiplication matricielle, exponentiation
- **Transposition** avec l'opérateur `.T`

```
1 A = Matrix([[1, 2], [3, 4]])
2 B = eye(2)
3
4 print(A + B)
5 print(2 * A)
6 print(A * B)
7 print(A ** 3)
8
9 print(A.T)
```

Crédits

- <https://www.flickr.com/photos/berkeleylab/3592326251>