

Hệ Điều Hành (Nguyên lý các hệ điều hành)

Người trình bày: Đỗ Tuấn Anh Bộ môn Khoa Học Máy Tính Viện Công Nghệ Thông Tin và Truyền Thông

- 1 Nguyên tắc quản lý chung
- 2 Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 3 Hệ thống vào ra đĩa

Chương 5: Quản lý vào ra 1. Nguyên tắc chung

●Giới thiệu

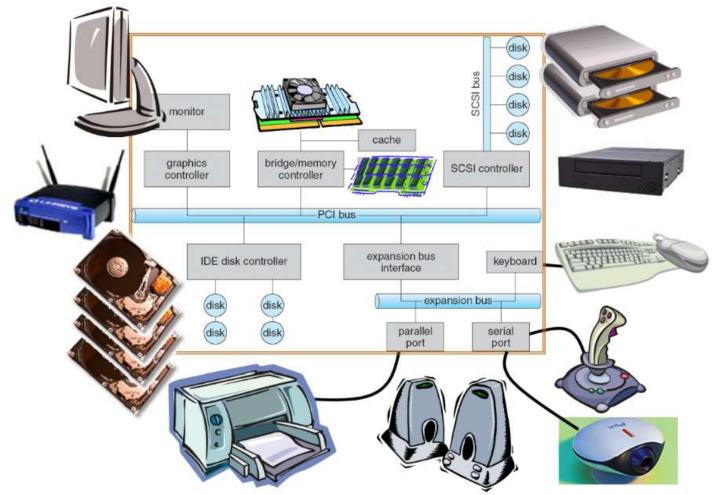
Ngắt và xử lý ngắt

1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Thiết bị vào ra

Đa dạng, nhiều loại thiết bị, mỗi loại có nhiều kiểu khác nhau



1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Thiết bị vào ra

Quan điểm

- Kỹ thuật: là các thiết bị kết nối với bộ VXL, motor, các linh kiện khác
- Lập trình: Giao diện như phần mềm để nhận lệnh, thực hiện và trả kết quả về

1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Thiết bị vào ra

- Phân loại thiết bị ngoại vi
 - Khối (Đĩa từ, băng từ)
 - Thông tin được lưu trữ có kích thước cố định và địa chỉ riêng
 - Có thể đọc ghi 1 khối độc lập với khối khác
 - Tồn tại thao tác định vị thông tin (seek)
 - Ký tự (Máy in, Bàn phím, chuột,..)
 - Chấp nhận luồng ký tự, không có cấu trúc khối
 - Không có thao tác định vị thông tin
 - Loại khác: Đồng hồ



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Thiết bị điều khiển

- Thiết bị ngoại vi (Tbnv) đa dạng và nhiều loại
 - CPU không biết hết ⇒ Không tồn tại tín hiệu riêng cho từng thiết bị
- Processor không điều khiển trực tiếp thiết bị
 - TBNV được nối với hệ thống qua thiết bị điều khiển (D.C -Device Controller-Bộ điều khiển thiết bị)
 - Các mạch điện tử được cắm trên các khe cắm (slot) của mainboard máy tính



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Thiết bị điều khiển





- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Thiết bị điều khiển

- Mỗi TBĐK có thể điều khiển được 1,2,4,.. Tbnv
 - Tùy theo số giắc cắm có trên TBĐK
 - Nếu giao diện điều khiển chuẩn (ANSI, IEEE, ISO,...) có thể nối tới nhiều thiết bị khác



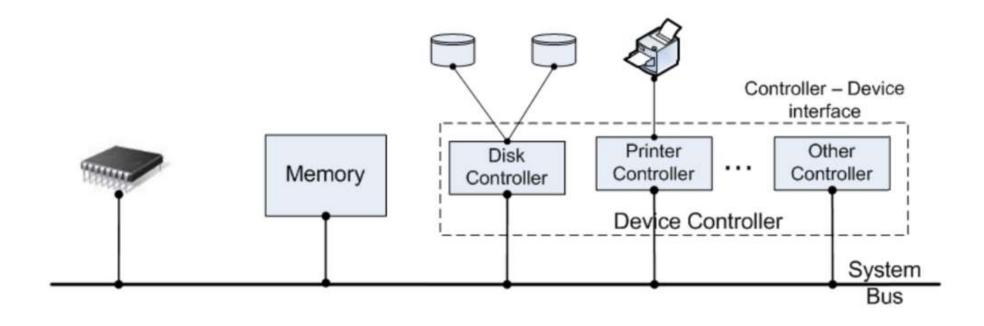
- Mỗi TBĐK có các thanh ghi riêng để làm việc với CPU
 - Dùng các không gian địa chỉ đặc biệt cho các thanh ghi:



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Thiết bị điều khiển

Ш





- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Thiết bị điều khiển

IV

- Giao diện TBĐK và TBNV: Giao diện mức rất thấp
 - Sector = 512bytes = 4096bits
 - Bộ điều khiển đĩa phải đọc/ghi các bit và nhóm lại thành các sector
- HĐH chỉ làm việc với các TBĐK
 - Thông qua các thanh ghi điều khiển của thiết bị
 - Các câu lệnh và tham số sẽ được đưa vào các thanh ghi điều khiển
 - Khi 1 lệnh được bộ điều khiển chấp nhận, CPU sẽ để cho bộ điều khiển hoạt động một mình và nó quay sang làm công việc khác
 - Khi lệnh thực hiện xong, bộ điều khiển sẽ báo cho CPU bằng tín hiệu ngắt
 - CPU sẽ lấy KQ và trạng thái thiết bị thông qua các thanh ghi điều khiển



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.1 Giới thiệu

Trình điều khiển thiết bị (Device driver)

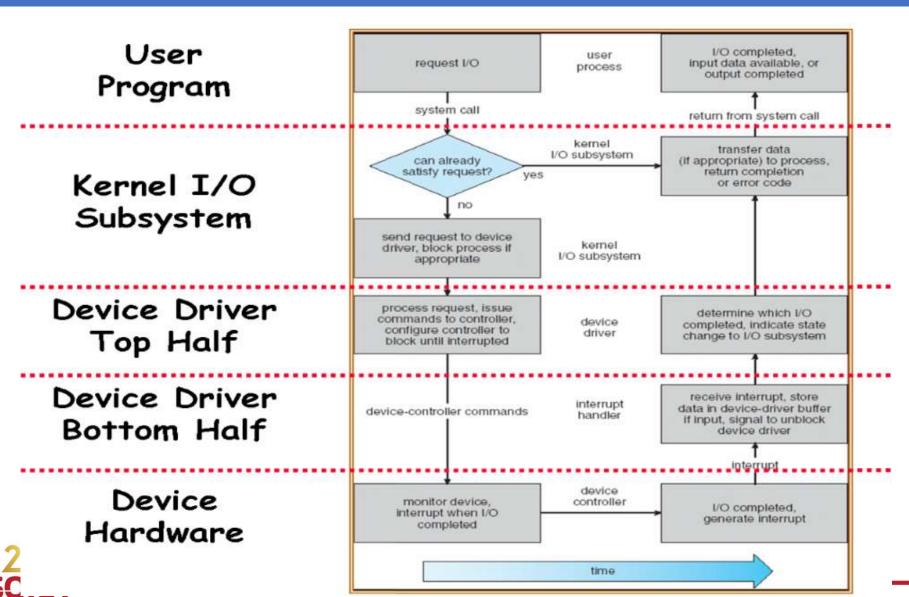
- Là đoạn mã trong nhân của hệ thống cho phép tương tác trực tiếp với phần cứng thiết bị
 - Cung cấp 1 giao diện chuẩn cho các Tbnv khác nhau
- Các device driver thường được chia làm 2 mức
 - Mức cao : Được truy nhập qua các lời gọi hệ thống
 - Cài đặt tập lời gọi chuẩn như open(), close(), read(), write()...
 - Là giao diện của nhân HĐH với trình điều khiển
 - Luồng mức cao khởi động thiết bị thực hiện vào/ra và sau đó đặt luồng điều khiển tạm nghỉ
 - Mức thấp: Được thực hiện như 1 thủ tục ngắt
 - Đọc dữ liệu đầu vào, hoặc đưa khối dữ liệu tiếp theo ra ngoài
 - Đánh thức luồng tạm nghỉ mức trên khi vào/ra kết thúc



1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Chu kỳ của một yêu cầu vào ra



1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Giao tiếp thiết bị ngoại vi với hệ điều hành

- Sau khi HĐH gửi yêu cầu ra tbnv, HĐH cần phải biết
 - Tbnv hoàn thành yêu cầu vào ra
 - Tbnv gặp lỗi
- Có thể thực hiện theo 2 p/pháp Ngắt và thăm dò
- Ngắt (I/O interrupts)
 - Tbnv phát sinh ra 1 tín hiệu ngắt để báo cho CPU biết
 - IRQ: Đường dẫn vật lý đến bộ quản lý ngắt
 - Ánh xạ các tín hiệu IRQ thành các vector ngắt
 - Gọi tới chương trình xử lý ngắt



1. Nguyên tắc chung

1.1 Giới thiệu

Giao tiếp thiết bị ngoại vi với hệ điều hành

- Thăm dò (polling)
 - HĐH chu kỳ kiểm tra thanh ghi trạng thái của thiết bị
 - Lãng phí chu kỳ thăm dò nếu thao tác vào ra không thường xuyên
- Các thiệt bị hiện thời có thể kết hợp cả 2 p/pháp (VD Các thiết bị mạng băng thông cao)
 - Ngắt khi gói tin đầu tiên tới
 - Thăm dò với các gói tin tiếp theo cho tới khi vùng đệm rỗng

Chương 5: Quản lý vào ra 1. Nguyên tắc chung

•Giới thiệu

Ngắt và xử lý ngắt

1. Nguyên tắc chung

1.2 Ngắt và xử lý ngắt

Khái niệm ngắt

Ngắt là phương tiện để cho các thiết bị khác trong hệ thống báo cho processor biết trạng thái của nó

Ngắt là hiện tượng dừng đột xuất chương trình để chuyển sang thực hiện chương trình khác ứng với một sự kiện nào đó xảy ra

Ngắt >< chương trình con !?



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.2 Ngắt và xử lý ngắt

Phân loại ngắt

- Theo nguồn gốc
 - Ngắt bên trong
 - Ngắt bên ngoài
- Theo thiết bị
 - Ngắt cứng
 - Ngắt mềm
- Theo khả năng quản lý
 - Ngắt che được
 - Ngắt không che được
- Theo thời điểm ngắt
 - Yêu cầu
 - Báo cáo



- 1. Nguyên tắc chung
- 1.2 Ngắt và xử lý ngắt

Xử lý ngắt

- ① Ghi nhận đặc trưng sự kiện gây ngắt vào ô nhớ cố định
- ② Ghi nhận trạng thái của tiến trình bị ngắt
- 3 Chuyển địa chỉ của chương trình xử lý ngắt vào thanh ghi con trỏ lệnh
 - Sử dụng bảng vector ngắt (IBM-PC)
- 4 Thực hiện chương trình xử lý ngắt
- (5) Khôi phục lại tiến trình bị ngắt



- 1 Nguyên tắc quản lý chung
- 2 Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 3 Hệ thống vào ra đĩa

Chương 5: Quản lý vào ra 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống 2.1 Vùng đệm

- ●Vùng đệm (Buffer)
- ■Quản lý lỗi vào ra
- ●Kỹ thuật SPOOL



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.1 Vùng đệm

Khái niệm chung

- Đặc trưng của Tbnv: hoạt động chậm
 - Kích hoạt thiết bị
 - Chờ đợi thiết bị đạt được trạng thái h/động thích hợp
 - Chờ đợi các thao tác vào ra được thực hiện
- Đảm bảo hiệu năng của hệ thống cần
 - Giảm số lượng thao tác vào ra, làm việc với từng khối dữ liệu
 - Thực hiện song song thao tác vào ra với các t/tác khác
 - Thực hiện trước các phép truy nhập

Vùng đệm: Vùng nhớ trung gian, làm nơi lưu trữ thông tin trong các thao tác vào ra



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.1 Vùng đệm

Phân loại vùng đệm 1

- Vùng đệm vào
 - Có thể thực hiện ngay phép truy nhập dữ liệu
 - Ví dụ đọc đĩa
- Vùng đệm ra
 - Thông tin được đưa ra vùng đệm, khi nào vùng đệm đầy sẽ đưa ra thiết bị



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.1 Vùng đệm

Phân loại vùng đệm 2

- Vùng đệm gắn với thiết bị (TB)
 - Được xây dựng khi mở TB/file
 - Phục vụ riêng cho TB
 - Bị xóa khi đóng TB
 - Thích hợp khi các TB có cấu trúc bản ghi vật lý khác nhau
- Vùng đệm gắn với hệ thống
 - Xây dựng khi khởi tạo hệ thống, không gắn với TB cụ thể
 - Tồn tại trong suốt quá trình hoạt động của hệ thống
 - Mở file/TB ⇒ Gắn với 1 vùng đệm có sẵn
 - Khi đóng file/TB ⇒ vùng đệm được trả về hệ thống
 - Thích hợp khi các TB có cấu trúc bản ghi vật lý chung
 - Tránh việc tạo xóa vùng đệm nhiều lần
 - Vùng đệm trở thành các tài nguyên găng ⇒ phải điều độ

- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.1 Vùng đệm

Phân loại vùng đệm 3

- Vùng đệm trung chuyển
 - Vùng đệm vào
 - Vùng đệm ra
- Vùng đệm xử lý
- Vùng đệm vòng tròn
 - Vùng đệm vào
 - Vùng đệm ra
 - Vùng đệm xử lý



- Chương 5: Quản lý vào ra 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống 2. 2 Quản lý lỗi vào ra

- Vùng đệm (Buffer)
- ■Quản lý lỗi vào ra
- Kỹ thuật SPOOL



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.2 Quản lý lỗi vào ra

Đặt vấn đề

- · Lỗi luôn có thể xảy ra tại mọi bộ phận của hệ thống
 - Phần cứng: Intel 486?
 - Phần mềm: Win 98 ?
 - Tbnv: Hay gặp lỗi do tác động của môi trường
- Xử lý lỗi ⇒ Trách nhiệm của hệ thống
 - Được quan tâm ngay tại giai đoạn thiết kế, chế tạo
 - Kiểm tra chẵn/lẻ (parity check)
 - Tổng kiểm tra (check sum)
 - Các phép kiểm tra do phần cứng/phần mềm đảm nhiệm
 - Yêu cầu sử dụng linh hoạt các phép kiểm tra



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.2 Quản lý lỗi vào ra

Xử lý lỗi

- Phát hiện lỗi -> hệ thống cố gắng khắc phục bằng cách t/hiện lại nhiều lần
- Nếu lỗi ổn định ⇒Cố gắng khôi phục lại thông tin ban đầu
- Trường hợp lưu trữ, để đảm bảo chất lượng thông tin
 - TBĐK đọc lại kết quả vừa lưu trữ
 - So sánh với thông tin gốc/So sánh 2 tổng kiểm tra
 - Kết quả báo cho hệ thống để có xử lý tương ứng
 - ⇒ Lặp lại thao tác/ Thông báo lỗi
- TB vào ra thường cung cấp mã trả về (return code)
 - Phân tích và đánh giá dựa trên mã nhận được



Chương 5: Quản lý vào ra 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống 2.3 Kỹ thuật SPOOL

- Vùng đệm (Buffer)
- Quản lý lỗi vào ra
- Kỹ thuật SPOOL



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.3 Kỹ thuật SPOOL

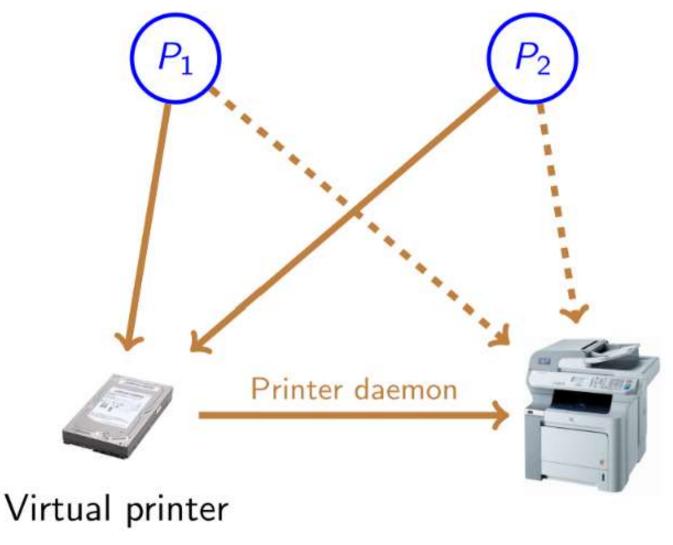
Kỹ thuật SPOOL (Simultaneous peripheral operation on-line)

- Trên phương diện lập trình, TBVR là
 - Trạm nhận các yêu cầu từ chương trình và thực hiện
 - · Trả các mã trạng thái để hệ thống phân tích
- -> có thể dùng phần mềm mô phỏng các Tbvr
 - Tbvr có thể coi như tiến trình
 - Được điều độ theo quy tắc quản lý TT
- Mục đích
 - Mô phỏng quá trình điều khiển, quản lý Tbnv
 - Kiểm tra hoạt động của các thiết bị đang chế tạo
 - Tạo hiệu ứng sử dụng song song cho các thiết bị truy nhập tuần tự



- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.3 Kỹ thuật SPOOL

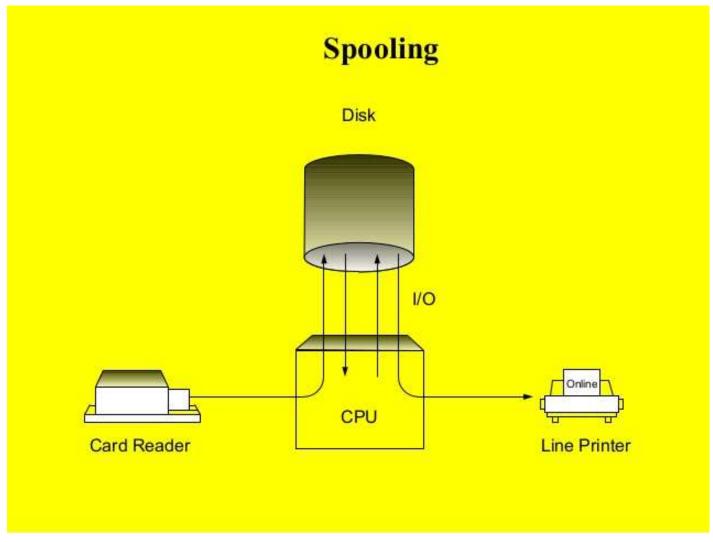
Kỹ thuật SPOOL: Ví dụ máy in ảo





- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 2.3 Kỹ thuật SPOOL

Kỹ thuật SPOOL: Ví dụ nhập xuất thông tin





- 1 Nguyên tắc quản lý chung
- 2 Dịch vụ vào ra của hệ thống
- 3 Hệ thống vào ra đĩa

Chương 5: Quản lý vào ra 3. Hệ thống vào ra đĩa 3.1 Cấu trúc đĩa từ

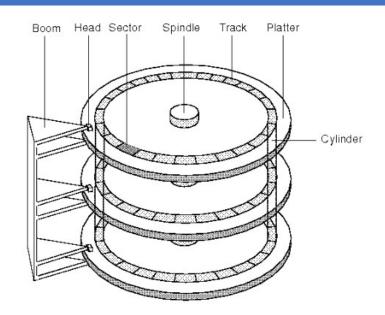
- Cấu trúc đĩa từ
- Điều phối truy nhập đĩa

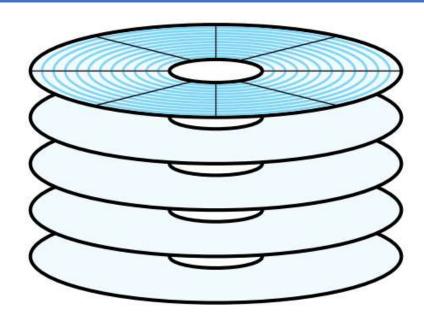


3. Hệ thống vào ra đĩa

3.1 Cấu trúc đĩa từ

Cấu trúc





- Mô hình hóa như mảng một chiều các khối logic
 - Khối logic là đơn vị trao đổi nhỏ nhất
- Ánh xạ liên tiếp các khối logic tới các sector của đĩa
 - Khối 0 là sector đầu mặt 0 rãnh/Cylinder ngoài cùng
 - Ánh xạ theo trật tự: Sector → Header → Track/Cylinder
 - Ít phải dịch chuyển đầu từ khi đọc các sector kế tiếp nhau



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3.1 Cấu trúc đĩa từ

Vấn đề truy nhập đĩa

- HĐH có trách nhiệm sử dụng hiệu quả phần cứng
 - Với đĩa: Thời gian truy nhập nhanh và băng thông cao
- Băng thông được tính dựa trên
 - Tổng số bytes đã trao đổi
 - Khoảng t/gian từ y/cầu dịch vụ đầu tiên cho tới khi hoàn thành
- Thời gian truy nhập gồm 2 phần
 - T/gian định vị (seek time) : T/gian dịch chuyến đầu từ tới cylinders chứa sector cần truy nhập
 - Độ trễ quay (Rotational latency) :T/gian chờ đợi để đĩa quay tới sector cần truy nhập



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3.1 Cấu trúc đĩa từ

Vấn đề truy nhập đĩa

- · Mục đích: cực tiểu hóa thời gian định vị
 - Thời gian định vị ≈khoảng cách dịch chuyến
- Hàng đợi các yêu cầu
 - Đĩa và bộ đ/khiển
 - sẵn sàng -> y/cầu truy nhập đc thực hiện ngay
 - chưa sẵn sàng -> y/cầu đc đặt trong hàng đợi
 - Hoàn thành 1 y/cầu truy nhập đĩa -> lựa chọn y/cầu nào?



Chương 5: Quản lý vào ra 3. Hệ thống vào ra đĩa 3.2 Điều phối truy nhập đĩa

- Cấu trúc đĩa từ
- Điều phối truy nhập đĩa



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

Các thuật toán

Tồn tại một số t/toán điều phối dịch vụ cho y/cầu vào ra đĩa

FCFS:First Come First Served

SSTF: Shortest Seek Time First

SCAN

C-SCAN: Circular SCAN

LOOK/C-LOOK

Giả thiết

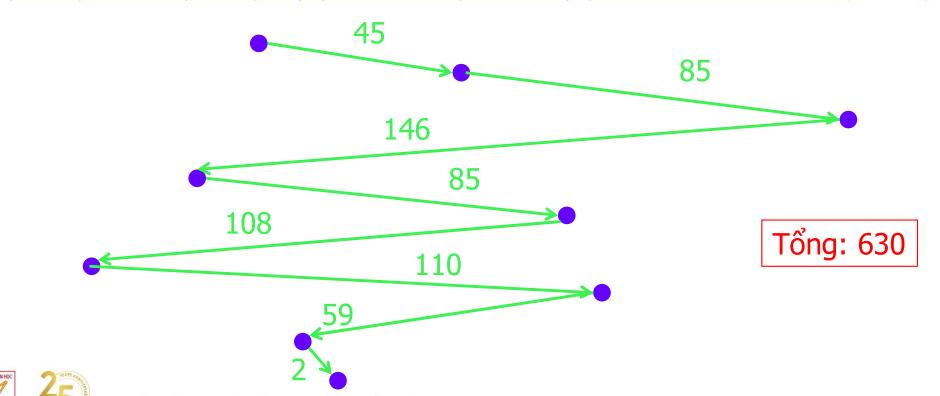
- Các yêu cầu truy nhập 98, 183, 37, 122, 14, 124, 65, 67
- Đầu đọc đang ở cylinder 53



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

FCFS



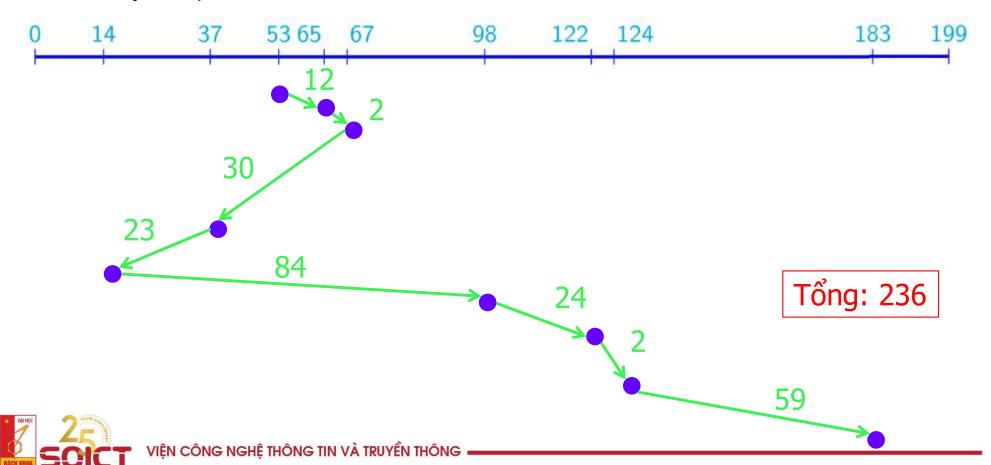




- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

SSTF

Chọn truy nhập có t/gian định vị từ vị trí hiện tại nhỏ nhất ⇒Có thể tồn tại y/c phải đợi vô hạn do y/c mới x/hiện gần đầu đọc hơn (tương tự SJF)



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

SCAN

Đầu từ dịch chuyển từ cylinder ngoài cùng đến cylinder trong cùng và quay ngược lại. Phục vụ cho các yêu cầu gặp trên đường đi



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

C-SCAN

Nguyên tắc: Xử lý các cylinders như một danh sách nối vòng: Cylinder ngoài cùng nối tiếp với cylinder trong cùng

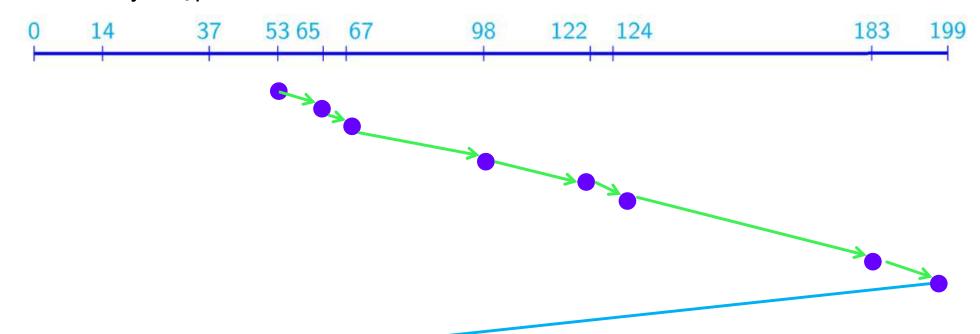
- Đầu từ d/chuyển từ cylinder ngoài cùng -> cylinder trong cùng
 - Phục vụ cho các y/cầu gặp trên đường đi
- Khi tới Cylinder trong cùng, quay ngược lại Cylinder ngoài cùng
 - Không phục vụ cho các y/cầu gặp trên đường đi
- Nhận xét:
 - Thu được thời gian đợi đồng nhất hơn thuật toán SCAN
 - Khi đầu đọc đạt tới 1 phía của đĩa (cylinders trong cùng, ngoài cùng), mật độ các y/cầu xuất hiện ở phía bên kia > vị trí hiện tại (do vừa đi qua).
 - Các y/cầu này cũng đợi lâu hơn ⇒ Quay ngay lập tức về phía bên kia



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

C-SCAN

Đầu từ dịch chuyển từ cylinder ngoài cùng đến cylinder trong cùng và quay ngược lại. Phục vụ cho các yêu cầu gặp trên đường đi

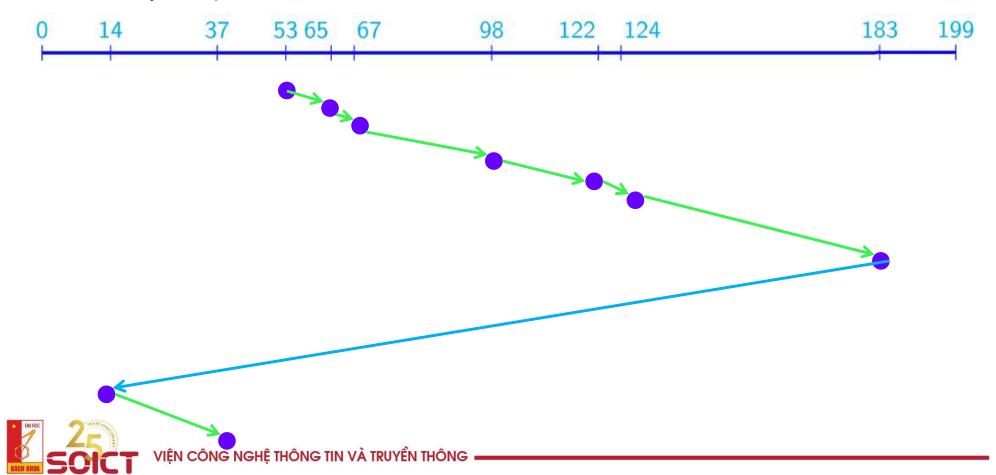




- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

LOOK/ C-LOOK

Phiên bản của SCAN/C-SCAN: Đầu đọc không di chuyển tới các cylinders ngoài/trong cùng mà chỉ đến các y/cầu xa nhất về 2 phía rồi quay lại ngay



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

Vấn đề lựa chọn thuật toán

- SSTF: Phổ biến, hiệu quả hơn FCFS
- SCAN/C-SCAN hoạt động tốt hơn cho hệ thống có nhiều y/cầu truy nhập đĩa
 - Không gặp vấn đề "starvation: chờ đợi quá lâu"
- Hiệu quả của các t/toán phụ thuộc số lượng và kiểu các y/cầu
- Y/cầu truy xuất đĩa bị ảnh hưởng bởi các p/pháp phân phối đĩa cho file
 - P/phối liên tục: đưa ra các y/cầu truy xuất lân cận nhau
 - P/phối liên kết/ chỉ mục: có thể gồm các khối được phân bố rộng rãi trên đĩa



- 3. Hệ thống vào ra đĩa
- 3. 2 Điều phối truy nhập đĩa

Vấn đề lựa chọn thuật toán

- T/toán điều phối truy nhập đĩa có thể được viết như những modul riêng biệt của HĐH cho phép có thể thay thế bởi các t/toán khác khi cần thiết
- Cả SSTF và LOOK đều có thể là lựa chọn hợp lý cho t/ toán mặc định



Kết chương

- 1. Nguyên tắc quản lý chung
 - 1. Giới thiệu
 - 2. Ngắt và xử lý ngắt
- 2. Dịch vụ vào ra của hệ thống
 - Vùng đệm (Buffer)
 - 2. Quản lý lỗi vào ra
 - 3. Kỹ thuật SPOOL
- 3. Hệ thống vào ra đĩa
 - 1. Cấu trúc đĩa từ
 - 2. Điều phối truy nhập đĩa

