

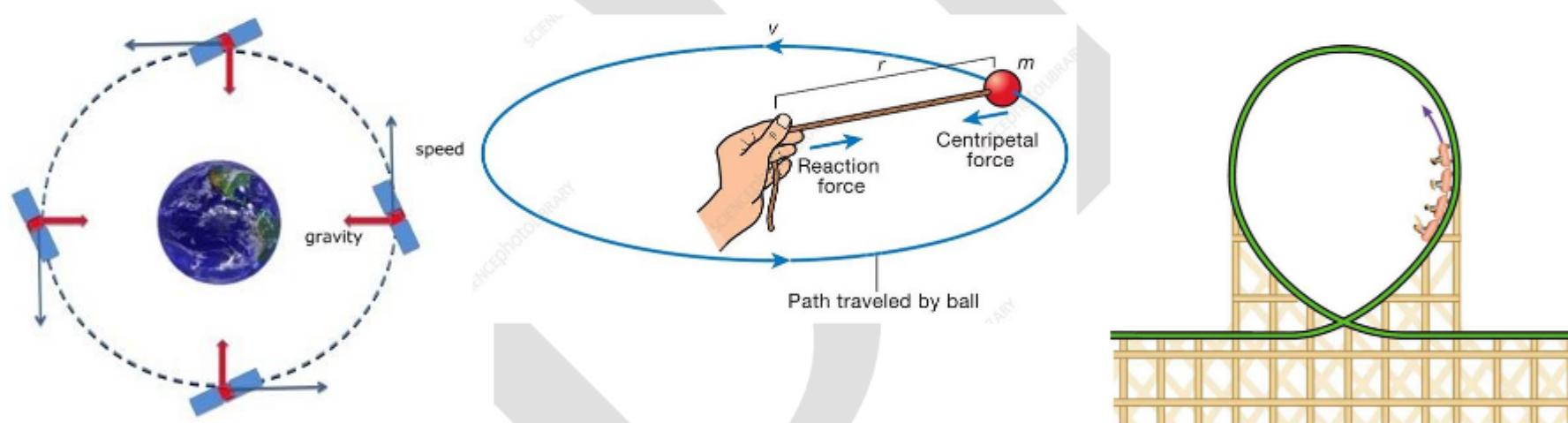
8 භුමණ වලිතය rotational motion

- කිසියම් වස්තුවක් හෝ අංගුවක් ඒමත පිහිටි අක්ෂයක් වටා ගෙන් කිරීම භුමණ වලිතය ලෙස හඳුන්වයි.
- භුමණ වලිතයේ යෙදෙන වස්තු සහ පද්ධති



වෘත්තාකාර වලිතය circular motion

- යම් අංගුවක් හෝ වස්තුවක් එව බාහිරින් පිහිටි අක්ෂයක් හෝ ලක්ෂ්‍යයක් කේත්දු කරගතිමින් අරය නියත වූ වෘත්තයක පරිධිය මස්සේ ගෙන් කිරීම වෘත්තාකාර වලිතය ලෙස හඳුන්වයි.

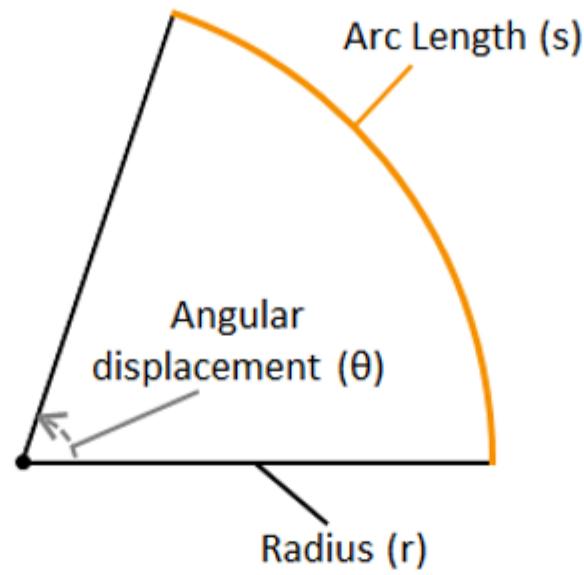


- උත්තාරණ (රේඛිය) වලිතය සඳහා වලිත රාඛි ලෙස විස්ථාපනය, ප්‍රවේශය, ත්වරණය, කාලය, බලය වැනි රාඛි භාවිත කළද භුමණ වලිතය යම් අක්ෂයක් හෝ ලක්ෂ්‍යයක් වටා සිදුකරන කේතීක වලිතයක් බැවින් භුමණ වලිතය සඳහා වෙනමම රාඛි හඳුනාගත යුතු වේ.
- මේ අනුව මෙම ඒකකයේදී වඩාත් වැදගත්වන රාඛි කිහිපයක් පහත දැක්වේ.

උත්තාරණ වලිතය	රාඛි සංකේතය	භුමණ වලිතය	රාඛි සංකේතය
විස්ථාපනය	s	කේතීක විස්ථාපනය	θ
ප්‍රවේශය	v	කේතීක ප්‍රවේශය	ω
ත්වරණය	a	කේතීක ත්වරණය	α
කාලය	t	සංඛ්‍යාතය	f
		ආවර්තන කාලය	T

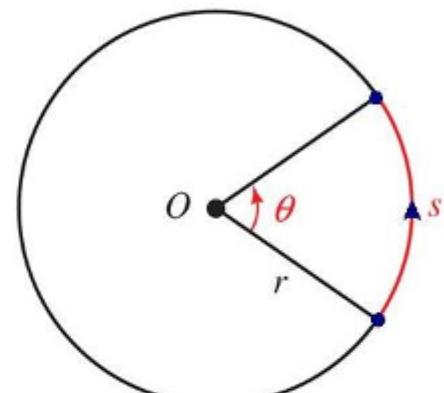
කෝෂික විස්ථාපනය (θ) Angular displacement

- හුමණ වලිතයක දී ඩුමණ කේත්දෙයේ ආපාතනය කෙරෙන කෝෂය මෙනමින් හඳුන්වයි.
- එහි ඒකකය rad වේ.



කෝෂික ප්‍රවේගය (ω) Angular Velocity

- කෝෂික විස්ථාපනය වෙනස්වීමේ සිපුතාව හෙවත් ඒකක කාලයකදී කේත්දෙයේ ආපාතනය කෙරෙන කෝෂය, කෝෂික ප්‍රවේගය නම් වේ.
- දෙදිකයකි, දිගාව සුරත් නීතිය මගින් ලබා දේ.
- මෙහි ඒකක rad s⁻¹ වේ.

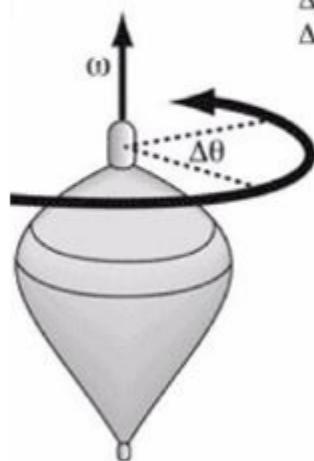


**Greek Letter
Omega
(lowercase)**

$$\omega = \frac{\theta}{t}$$

$$\alpha = \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

α = angular acceleration
 $\Delta \omega$ = change in angular velocity
 Δt = time



Linear analogy:
 $a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$

කෝෂික ත්වරණය (α)- Angular Acceleration

- කෝෂික ප්‍රවේගය වෙනස්වීමේ සිපුතාව කෝෂික ත්වරණය ලෙස හඳුන්වයි.

එහි සම්මත ඒකකය rad s⁻² වේ.

නියත කෝෂික ත්වරණ සඳහා

$$\alpha = \frac{\omega - \omega_0}{t}$$

ω_0 = ආරම්භක කෝෂික ප්‍රවේගය

ω = අවසාන කෝෂික ප්‍රවේගය

t = ගත වූ කාලය

සංඛ්‍යාතය (f) frequency

- යම් දෙයක් තත්පරයකට කැරෙකෙන වට ගණන එහි සංඛ්‍යාතය (frequency), f ලෙස හැඳින්වේ.
- එය මතින සම්මත ඒකකය හර්ටිස් (Hertz) Hz වේ. ($1 \text{ s}^{-1} = 1 \text{ Hz}$)
- තත්පරයකට වට දහයක් කැරකැවේ නම්, එහි සංඛ්‍යාතය හර්ටිස් දහයකි (10 Hz). යමක් තත්පරයකට වට හාගයක් කැරකැවේ නම්, එහි සංඛ්‍යාතය 0.5 Hz වේ.

- තවද, තත්පරයකට නොව විනාඩියකට කරකැවෙන වට ගණනා (revolutions per minute) නිතර භාවිතා වන රාංශයකි. RPM යනුවෙන් බොහෝ අවස්ථාවල කියන්නේ මෙයයි.
 - RPM අයේ 60න් බේදීමෙන් අපට හරටස් වලින් මතින සංඛ්‍යාතය පහසුවෙන්ම ලැබේ.
- ආවර්ථ කාලය T - periodic time**

- යම් වස්තුවක් සම්පූර්ණ එක් වටයක් කැරකැවීමට ගතවන කාලය ආවර්ථය (period), T ලෙස හැඳින් වේ.
- සංඛ්‍යාතය හා ආවර්ථය අතර ඇත්තේ සරල සම්බන්ධතාවකි. සංඛ්‍යාතය (f), කෝෂික ප්‍රවේගය (ω), ආවර්ථය (T) යන ඒකක තුන අතර පහත ආකාරයේ සම්බන්ධතා ගොඩනැගිය හැකියි.

$$\text{ආවර්ථය} = \frac{1}{\text{සංඛ්‍යාතය}} \quad (T = \frac{1}{f}) \quad (T \text{ යනු ආවර්ථ කාලය වන අතර, } f \text{ යනු සංඛ්‍යාතය වේ.)$$

$$\text{තවද, කෝෂික ප්‍රවේගය} = \frac{2\pi}{\text{ආවර්ථය}} \quad (\omega = \frac{2\pi}{T}) \quad (\omega \text{ යනු කෝෂික ප්‍රවේගය වේ.})$$

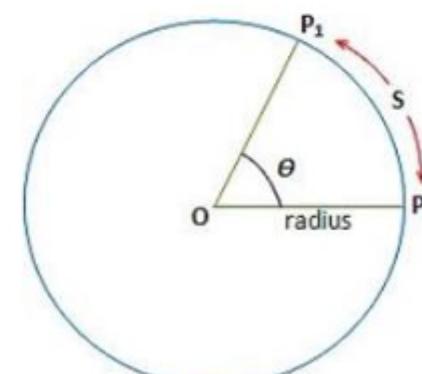
$$\omega = 2\pi f$$

- නියත කෝෂික ත්වරණයක් යටතේ සිදුවන වලින සඳහා පහත සඳහන් සම්කරණ යෙදිය හැක.

උක්කාරණ වළිකය	ඡුමණ වළිකය
$V = u + at$	$\omega = \omega_0 + \alpha t$
$S = \left(\frac{u + v}{2}\right)t$	$\theta = \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right)t$
$S = ut + \frac{1}{2}at^2$	$\theta = \omega_0 t + \frac{1}{2}\alpha t^2$
$V^2 = u^2 + 2aS$	$\omega^2 = \omega_0^2 + 2\alpha\theta$

ස්පර්ශීය වේගය v - tangential speed (or tangential velocity)

- වෘත්ත වලිනයේ යෙදෙන වස්තුවක යම් මොහොතක වේගය ස්පර්ශීය වේගය ලෙස හඳුන්වයි.



$$V = r \omega$$

v - වස්තුවේ ස්පර්ශීය ප්‍රවේගය

$$S = r\theta^{\text{rad}}$$

ω - කෝෂික ප්‍රවේගය

$$S = r \theta^{\text{rad}}$$

r - වස්තුව කේන්දුයේ සිට පවතින දුර

$$\frac{t}{t}$$

$$V = r \omega$$

ව්‍යාවර්ථය τ (Torque)

- වස්තුවක් මත ක්‍රියාකරන බල සූර්ණයේ හෝ යුග්මයේ විශාලත්වය ව්‍යාවර්ථය ලෙස හැඳින්වේ.
- වස්තුවක් මත සම්පූර්ණක්ත බලයක් නොයෙදෙන තාක් එය නිසලව පවතී නැතහොත් ඒකාකාර ප්‍රවේශයෙන් වලනය වෙමින් පවතී.
- වස්තුවක් මත ව්‍යාවර්ථයක් නොයෙදෙන තාක් එය නිසලව පවතී නැතහොත් ඒකාකාර කෝනික ප්‍රවේශයකින් නුමණය වෙමින් පවතී.

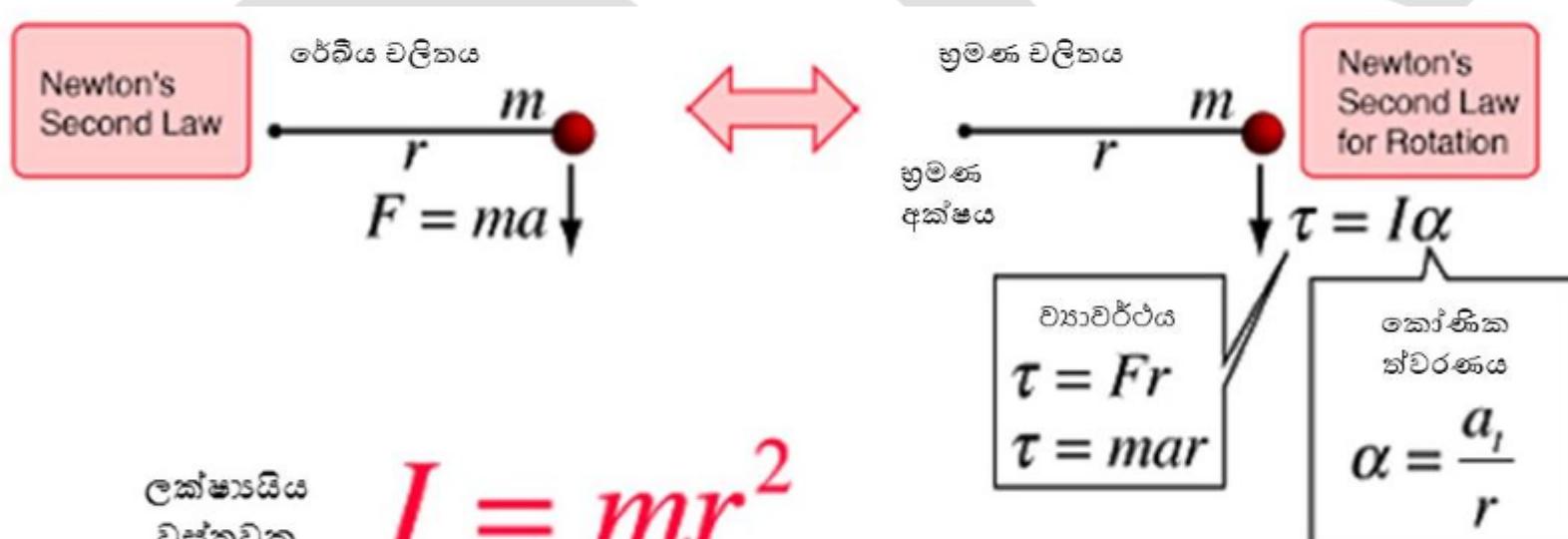
$$\tau = I \alpha$$

අවස්ථිති සූර්ණය I (Moment of inertia)

වස්තුවක් සැදී ඇත්තේ කුඩා අංශුවලිනි.

- එම වස්තුව වලනය වනවා යනු එම අංශු වලනය වීමයි.
- අංශුවකට වලනය වීමට ඇති හැකියාව එම අංශුව පිහිටා ඇති ස්ථානය අනුව වෙනස් වේ.
- නුමණ අක්ෂයේ සිට අංශුව පවතින ස්ථානයට ඇති දුර අනුව සූර්ණය වෙනස් වන නිසා එහිදී වස්තුවේ කේන්ද්‍රයට ලැබූ පිහිටි අංශු පහසුවෙන් කැරකීමට වලනය වීමට උත්සහ දරන අතර කේන්ද්‍රයේ සිට ඇතින් පිහිටි අංශු වලනය වීමට අපහසුවක් (මැලිකමක්) දක්වයි.
- මෙම ස්වභාවය අවස්ථිති සූර්ණය මගින් සංඛ්‍යාත්මකව ලබාගත හැක.
- වස්තුන්හි අවස්ථිති සූර්ණය වස්තුවේ හැඩය එනම් එම වස්තුවේ අංශු පිහිටා ඇති ආකාරය මත රඳාපවතී.

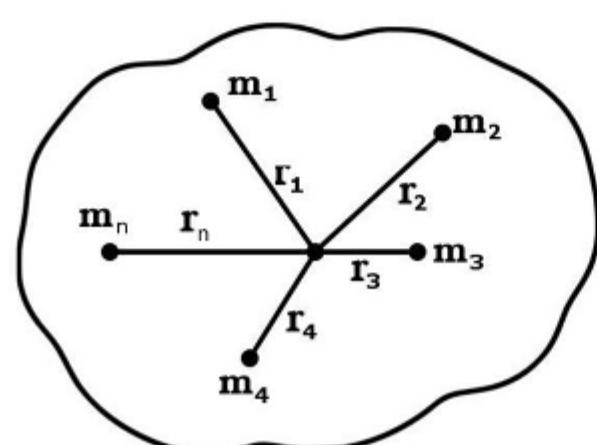
ලක්ෂාධිය වස්තුවක අවස්ථිති සූර්ණය



$$mar = I \frac{a}{r}$$

$$I = mr^2$$

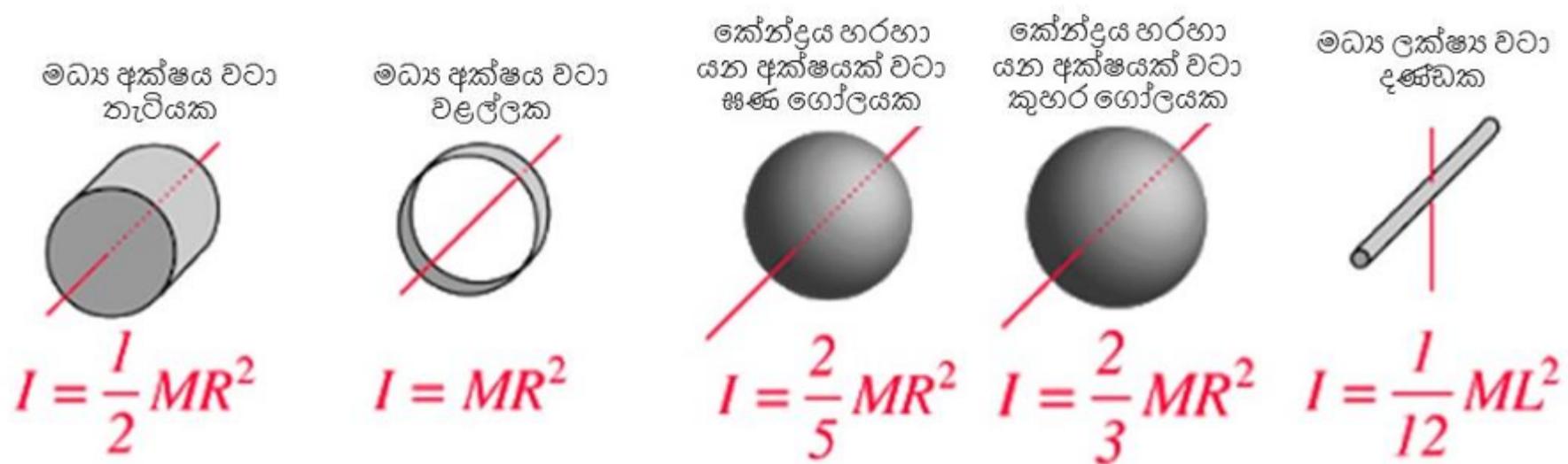
ලක්ෂාධිය නොවන වස්තුවක අවස්ථිති සූර්ණය



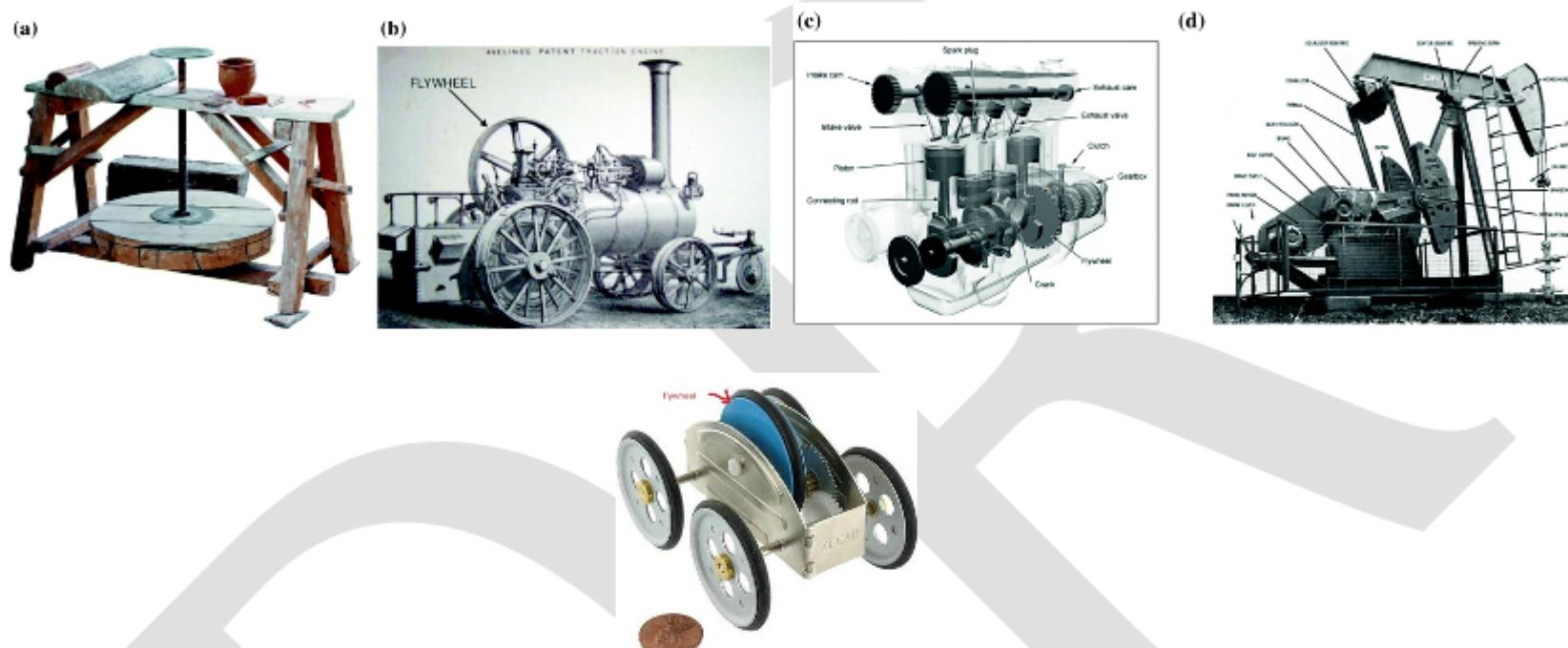
$$I = m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + m_3 r_3^2 + \dots + m_n r_n^2$$

$$I = \sum_{i=1}^n m_i r_i^2$$

විවිධ වස්තු කිහිපයක අවස්ථිති සූරණය



ප්‍රයෝගික භාවිත



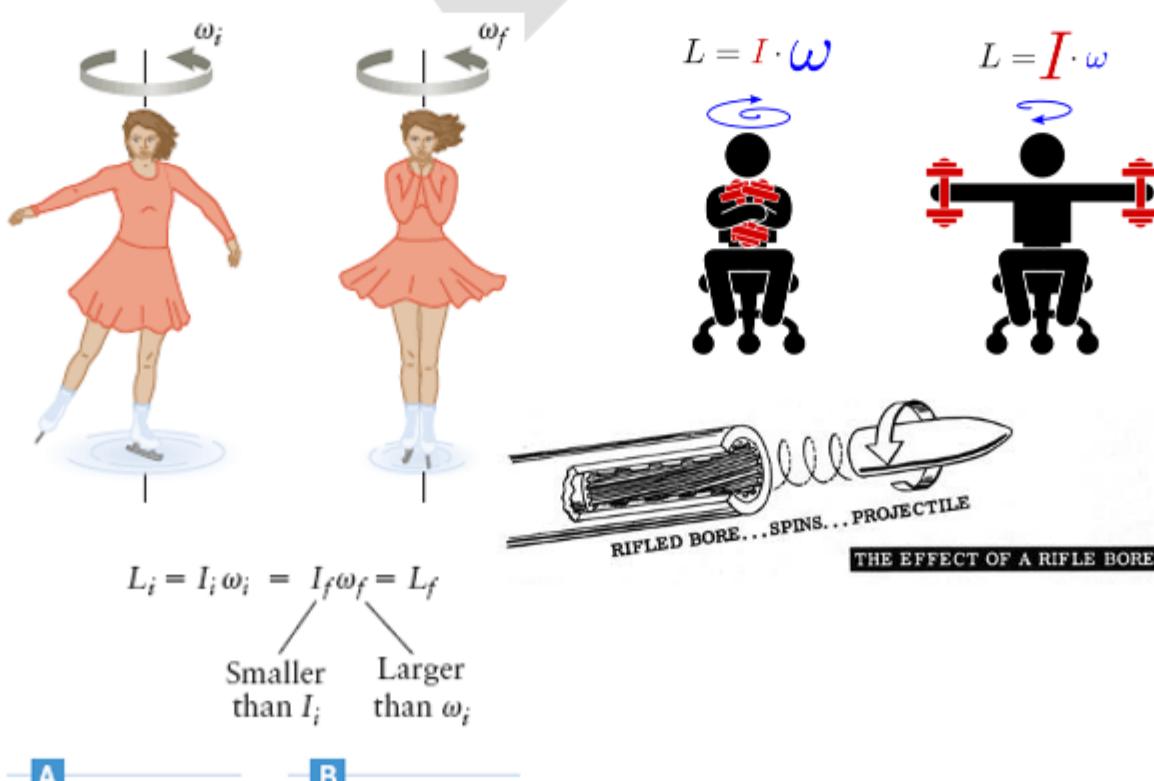
කෝෂික ගම්‍යතාවය L (angular momentum)

- අවස්ථිති සූරණයෙන් කෝෂික ප්‍රවේගයෙන් ගුණීතය කෝෂික ගම්‍යතාව ලෙස හඳුන්වයි.

$$L = I\omega$$

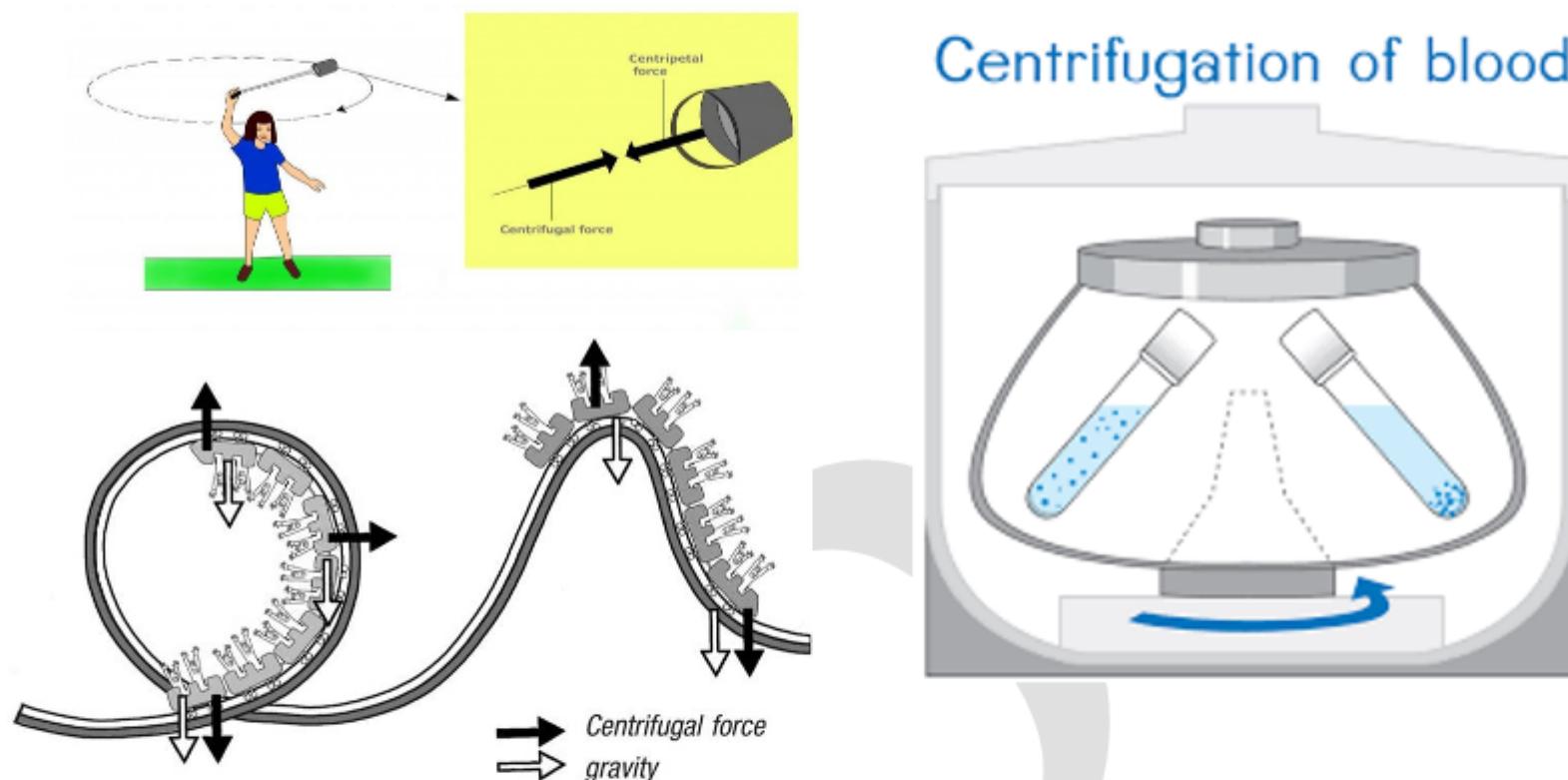
ඒකකය $\text{kgm}^2\text{s}^{-1}$ වේ.

- වස්තුවක් මත බාහිර ව්‍යාවර්තයක් නොයෙදේ නම් කෝෂික ගම්‍යතාව සංස්ථිතික වේ.
- එනම් අවස්ථිති සූරණය අඩු වන විට කෝෂික ප්‍රවේගය වැඩි වීමද අවස්ථිති සූරණය වැඩි වනවිට කෝෂික ප්‍රවේගය අඩු වීමද සිදු වේ.



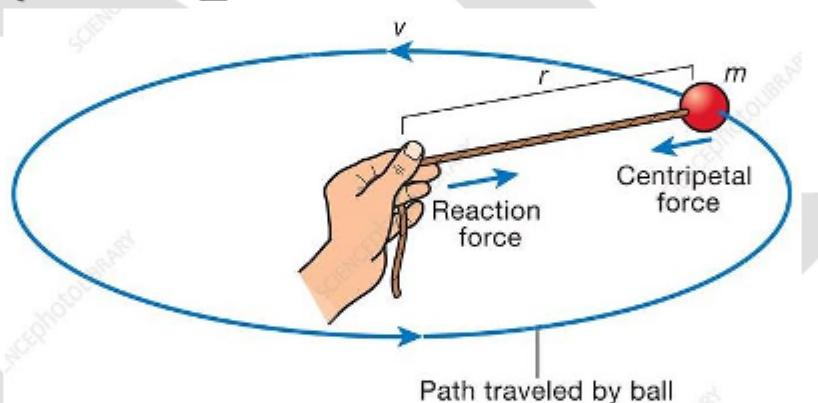
කේන්ද්‍රාපසාරී බලය (centrifugal force)

- වෘත්තාකාර වලිතයක යෙදෙන වස්තුවක් මත වෘත්තාකාර පථයේ කේන්ද්‍රයෙන් ඉවතට ක්‍රියාකරන බලය කේන්ද්‍රාපසාරී බලය ලෙස හඳුන්වයි.



කේන්ද්‍රාහිසාරී බලය (Centripetal force)

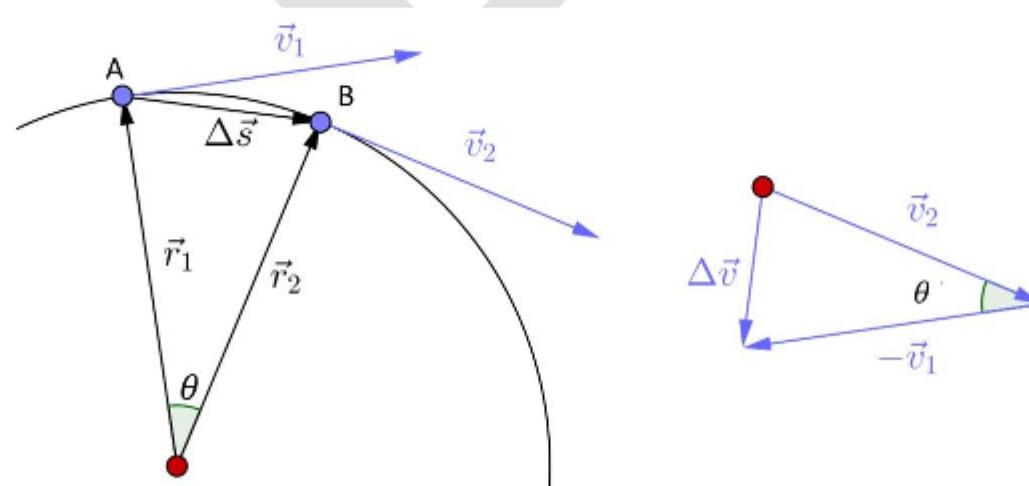
- වස්තුවක් වෘත්තාකාර වලිතයක පැවතීමට නම් කේන්ද්‍රය දෙසට යෙදෙන බලයක් පැවතිය යුතුය මෙසේ කේන්ද්‍රය දෙසට යොමුව පවතින බලය කේන්ද්‍රාහිසාරී බලය නම් වේ.



- නියත කෝණික ප්‍රවේශයක් සහිත වස්තුවක

$$\text{කේන්ද්‍රාපසාරී බලය} = \text{කේන්ද්‍රාහිසාරී බලය}$$

කේන්ද්‍රාහිසාරී ත්වරණය (Centripetal acceleration)



- A පිහිටුමේ සිට B පිහිටුමට යන විට ප්‍රධාන වෙනස් වීම $v_2 - v_1$ මගින් ගත හැකිය . ගත වූ ඉතා කුඩා t කාල ප්‍රාන්තරයක් තුළ සිදුවූ කෝණික විස්ථාපනය θ වන විට A පිහිටුමේ සිට B පිහිටුමට යන විට ප්‍රධාන වෙනස් වීම $v_2 - v_1$ මගින් ගත හැකිය . ගත වූ ඉතා කුඩා t කාල ප්‍රාන්තරයක් තුළ සිදුවූ කෝණික විස්ථාපනය θ වන විට

$$\text{ත්වරණය} = \frac{v_2 - v_1}{t}$$

$$\text{කෝෂික විස්ථාපනය} = \frac{\theta}{t}$$

$v_1 v_2$ විශාලත්ව එකිනෙක සමානය එය v ලෙස සලකමු. එවිට

$$S = r \theta$$

$$\theta = \frac{vt}{r} \rightarrow (1)$$

$v_1 v_2$ අතර කෝණය θ බැවින් (කුඩා කෝණ සඳහා $\theta \rightarrow \tan \theta$)

$$\theta = \frac{\Delta v}{v} \rightarrow (2)$$

2 සමිකරණයේ θ වෙනුවට 1 න් ආදේශ කිරීමෙන්

$$\frac{vt}{r} = \frac{\Delta v}{v}$$

$$\frac{v^2}{r} = \frac{\Delta v}{t}$$

$$\frac{\Delta v}{t} = \text{ත්වරණයෙහි විශාලත්වය}$$

$v_2 - v_1$ හි දිගාව මගින් ත්වරණයෙහි දිගාව ලැබේ ඉහත රුප සටහන අනුව එය කේත්දය දෙසට පවතී.

එම අනුව $\frac{v^2}{r}$ මගින් කේත්දාහිසාරී ත්වරණය (a) ලෙස හැඳින්වේ.

$v = r\omega$ බැවින් $a = \frac{v^2}{r} = r\omega^2$ ලෙසද ගත හැකිය

- එබැවින් ස්කන්ධය m වූ වස්තුවක් වෘත්තාකාර වලිතයක යෙදෙන විට ක්‍රියාකරන කේත්දාහිසාරී බලය, කේත්දාහිසාරී ත්වරණය හා ස්කන්ධය ඇසුරින් පහත පරිදි ගත හැකිය.

$$F=ma$$

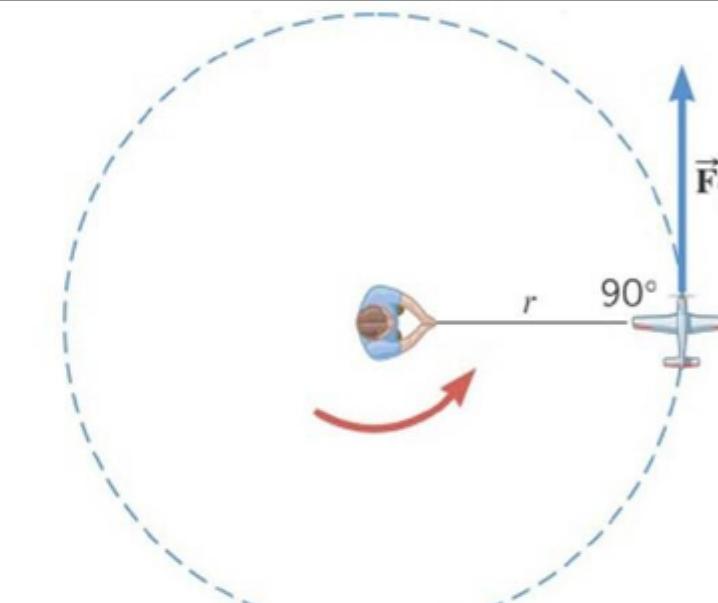
$$F = \frac{mv^2}{r} = mr\omega^2$$

හුමණ වලිතයේ යෙදෙන වස්තුවක වාලක කෙතිය (Kinetic Energy)

$$KE_{\text{හුමණ}} = \frac{1}{2} I \omega^2$$

වෘත්‍යාකාර ප්‍රවීයය රේඛීය ප්‍රවීයය
 ω v
 $KE_{\text{වාලක}} = \frac{1}{2} I \omega^2$ $\frac{1}{2} m v^2 = KE_{\text{රේඛීය}}$
 Linear and rotational kinetic energy have the same form.
 ඩුම්බරක අවස්ථීතිය (ස්ක්‍රෑඩ් ස්ට්‍රෝ) උග්‍ර්‍යාරක අවස්ථීතිය (ස්ක්‍රෑඩ් ප්‍රෝ)
 I m

$F_T = m a_T$
 $\tau = F_T \times r$
 $a_T = r \alpha$
 $\frac{\tau}{r} = m r \alpha$
 $\tau = I \alpha$



අවස්ථීති සූර්ණය , $I = k m r^2$
 k හැඩිය සහ අක්ෂය මත රදාප්‍රවත්තී