

RAPPORT

TP4 NF16

Liste des structures utilisées:

```

struct Intervalle{
    int min;
    int max;
};

typedef struct Intervalle T_Inter;

struct Noeud{
    int id_entreprise;
    T_Inter intervalle;
    struct Noeud *fils_gauche;
    struct Noeud *fils_droit;
    int hauteur;
    int equilibre;
};

typedef struct Noeud T_Noeud;

typedef T_Noeud* T_Arbre;

```

T_Inter:

Nous avons choisi d'utiliser la << structure T_Inter >> pour représenter l'intervalle de temps dans la << structure T_noeud >>.

Où << min >> représente la valeur minimale de l'intervalle, c'est-à-dire la date de début, qui est représentée par le type << int >>, les données sont enregistrées sous la forme de MMJJ.

De même, << max >> représente la valeur maximale de l'intervalle, c'est-à-dire la date de fin, et est également représenté par le type << int >>, les données sont enregistrées sous la forme MMJJ.

T_Noeud:

Nous avons utilisé la variable << id_entreprise >> de type int pour représenter l'id de chaque nœud, et différentes valeurs d'id signifient différentes entreprises

Nous avons utilisé des pointeurs de structure << struct Noeud * fils_gauche, * fils_droit >> pour représenter les sous-arbres gauche et droit d'un nœud, et les pointeurs de sous-arbre gauche et droit des nœuds feuilles doivent pointer vers l'adresse du T_Noeud

Chaque nœud a une hauteur, << int >> une variable de type, << hauteur >> enregistre la hauteur de chaque nœud, la hauteur du nœud feuille est 0 par défaut.

Nous avons utilisé une variable de type << int >>, << equilibre >> pour représenter la différence de hauteur entre les sous-arbres gauche et droit d'un arbre, et elle n'est équilibrée que lorsque la valeur absolue de la différence de hauteur est inférieure à 2.

T_Arbre:

Un pointeur vers la structure T_noeud, pointant vers le nœud racine de l'arbre.

Listes des fonctions non demandées utilisées:

Dans tp4_abr.c:

```

6  int verifier_intervalle(T_Inter intervalle){
7
8      if(intervalle.max < 0 || intervalle.min < 0){
9          printf("Erreur l'une des borne de l'intervalle ne peut pas être négative.\n");
10         return 0;
11     }
12
13     if(intervalle.max < intervalle.min){
14         printf("Erreur les bornes min et max de l'intervalle sont inversées.\n");
15         return 0;
16     }
17
18     //verification sur l'intervalle.min
19     int mois_min = intervalle.min / 100;
20     int jours_min = intervalle.min % 100;
21
22     if(mois_min < 1 || mois_min > 12){
23         printf("Erreur sur l'intervalle minimum, le mois doit être compris entre 1 et 12.\n");
24         return 0;
25     }
26
27     if(jours_min == 0 || jours_min > 31){
28         printf("Erreur sur l'intervalle minimum, le mois doit être compris entre 1 et 31.\n");
29         return 0;
30     }
31
32     if(mois_min == 2 && jours_min > 29){
33         printf("Erreur sur l'intervalle minimum, le nombre de jours pour le mois de Février ne peut pas dépasser 29.\n");
34         return 0;
35     }
36
37     if((mois_min == 4 || mois_min == 6 || mois_min == 9 || mois_min == 11) && jours_min > 30){
38         printf("Erreur sur l'intervalle minimum, le nombre de jours pour les mois Avril, Juin, Septembre et Novembre ne peut pas dépasser 30.\n");
39         return 0;
40     }
41
42
43     //verification sur l'intervalle.max
44     int mois_max = intervalle.max / 100;
45     int jours_max = intervalle.max % 100;
46
47     if(mois_max < 1 || mois_max > 12){
48         printf("Erreur sur l'intervalle maximum, le mois doit être compris entre 1 et 12.\n");
49         return 0;
50     }
51
52     if(jours_max == 0 || jours_max > 31){
53         printf("Erreur sur l'intervalle maximum, le mois doit être compris entre 1 et 31.\n");
54         return 0;
55     }
56
57     if(mois_max == 2 && jours_max > 29){
58         printf("Erreur sur l'intervalle maximum, le nombre de jours pour le mois de Février ne peut pas dépasser 29.\n");
59         return 0;
60     }
61
62     if((mois_max == 4 || mois_max == 6 || mois_max == 9 || mois_max == 11) && jours_max > 30){
63         printf("Erreur sur l'intervalle maximum, le nombre de jours pour les mois Avril, Juin, Septembre et Novembre ne peut pas dépasser 30.\n");
64         return 0;
65     }
66
67     return 1;
68 }
69

```

1. Nous avons utilisé la fonction **verifier_intervalle** pour vérifier que le format de date enregistré est correct.

```

70 }
71
72 int conflit_intervalles(T_Inter premier, T_Inter deuxieme){
73
74     if(premier.min <= deuxieme.max && premier.min >= deuxieme.min){
75         //Necessairement premier.min appartient à deuxieme
76         return 0;
77     }
78
79     if(premier.max <= deuxieme.max && premier.max >= deuxieme.min){
80         //Necessairement premier.max appartient à deuxieme
81         return 0;
82     }
83
84     if(deuxieme.min <= premier.max && deuxieme.min >= premier.min){
85         //Necessairement deuxieme.min appartient à premier
86         return 0;
87     }
88
89     if(deuxieme.max <= premier.max && deuxieme.max >= premier.min){
90         //Necessairement deuxieme.max appartient à premier
91         return 0;
92     }
93
94     return 1;
95 }

```

2. Nous avons utilisé la fonction **conflit_intervalles** pour nous assurer que deux intervalles de dates ne se chevauchent pas.

```

118 }
119
120 int max(int a, int b){
121     if(a >= b){
122         return a;
123     }
124     else{
125         return b;
126     }
127 }
128
129 int min(int a, int b){
130     if(a <= b){
131         return a;
132     }
133     else{
134         return b;
135     }
136 }
137
138 T_Arbre* getDroite(T_Arbre* a, T_Noeud* v, int* delta){

```

3. On a utilisé la fonction **min** et **max** pour obtenir la valeur minimum et la valeur maximum entre deux nombres.

```

136 }
137
138 T_Arbre* rotDroite(T_Arbre* a, T_Noeud *x, int *delta){
139
140     if(x->fils_gauche != NULL){
141
142         x->hauteur = calculerHauteur(x);
143
144         T_Noeud *y = x->fils_gauche;
145         T_Noeud *C = y->fils_droit;
146
147         T_Noeud *pereX = pere(*a, x);
148         if(pereX == x){
149             pereX = NULL;
150         }
151
152         if(pereX != NULL){
153             if(pereX->fils_gauche == x){
154                 pereX->fils_gauche = y;
155             }
156             else{
157                 pereX->fils_droit = y;
158             }
159         }
160         else{
161             *a = y;
162         }
163
164         y->fils_droit = x;
165         x->fils_gauche = C;
166
167         //Mise à jour de la hauteur dans les noeuds
168
169         int h = x->hauteur;
170         int hB; //hauteur de B
171         int hC; //hauteur de C
172         int hD; //hauteur de D
173
174

```

```

174
175     T_Noeud *B = y->fils_gauche;
176     if(B != NULL){
177         hB = B->hauteur;
178     }
179     else{
180         hB = -1;
181     }
182
183     if(C != NULL){
184         hC = C->hauteur;
185     }
186     else{
187         hC = -1;
188     }
189
190     T_Noeud *D = x->fils_droit;
191     if(D != NULL){
192         hD = D->hauteur;
193     }
194     else{
195         hD = -1;
196     }
197
198     //x->hauteur = max(hB, hD) + 1;
199     y->hauteur = (max(hB, calculerHauteur(y->fils_droit)) + 1);
200
201     delta = y->hauteur - h;
202
203     T_Noeud *i = y;
204     T_Noeud *v = pere(*a, i);
205
206     T_Noeud *j = NULL;
207     int hJ; //hauteur de J
208
209     while(v != NULL && delta != 0){
210
211         if(v->fils_gauche == i){
212             j = v->fils_droit;
213

```

```

213
214         }
215         else{
216             j = v->fils_gauche;
217         }
218
219         if(j != NULL){
220             hJ = j->hauteur;
221         }
222         else{
223             hJ = -1;
224         }
225
226         if(hJ > i->hauteur || (hJ == i->hauteur && delta == 1)){
227             v->hauteur = v->hauteur + *delta;
228             i = v;
229             v = pere(*a, v);
230         }
231         else{
232             delta = 0;
233         }
234     }
235
236     //Mise à jour de l'équilibre
237     int eqX = x->equilibre;
238     int eqY = y->equilibre;
239
240     x->equilibre = eqX - 1 - max(0, eqY);
241
242     if(x->equilibre >= 0){
243         y->equilibre = eqY - 1;
244     }
245     else{
246         y->equilibre = eqX - 2 + min(0, eqY);
247     }
248
249     delta = 0;
250     if(y->equilibre >= 0){
251         delta = -1;
252     }
253

```

```
252     }  
253     else if(eqX <= 0){  
254         delta = 1;  
255     }  
256  
257     a = reequilibreArbre(a, pereX, delta);  
258  
259     return y;  
260 }  
261  
262 return x;  
263 }  
264
```

4. Nous avons utilisé la fonction **rotDroite** pour faire tourner un arbre à droite autour d'un nœud. Nous avons utilisé << delta >> pour représenter le changement de hauteur de cet arbre avant et après rotation.

Dans la fonction, nous terminons d'abord l'opération de rotation, c'est-à-dire que le nœud pivoté devient l'enfant droit de son enfant gauche et le droit de son enfant gauche. Le sous-arbre devient le sous-arbre gauche du nœud tourné. Ensuite, mettez à jour la hauteur de rotation. Enfin, nous devons nous assurer que l'arbre est toujours équilibré après la rotation.

Le même principe s'applique à la fonction **rotGauche**.

```

T_Arbre* rotGaucheDroite(T_Arbre* abr, T_Noeud *x, int *delta){
    if(x->fils_gauche != NULL && x->fils_gauche->fils_droit != NULL){
        x->fils_gauche = rotGauche(abr, x->fils_gauche, *delta);
        x->equilibre = x->equilibre + *delta;
        T_Arbre *x2 = rotDroite(abr, x, *delta);
        return x2;
    }
}

T_Arbre* rotDroiteGauche(T_Arbre* abr, T_Noeud *x, int *delta){
    if(x->fils_droit != NULL && x->fils_droit->fils_gauche != NULL){
        x->fils_droit = rotDroite(abr, x->fils_droit, delta);
        x->equilibre = x->equilibre + delta;
        T_Arbre *x2 = rotGauche(abr, x, delta);
        return x2;
    }
}

```

5. Dans certains cas, la rotation du nœud une fois peut ne pas rééquilibrer l'arbre, il doit donc être pivoté deux fois. Nous avons donc écrit deux fonctions **rotGaucheDroite** et **rotDroiteGauche** afin de résoudre ce problème.

En prenant la fonction **rotGaucheDroite** comme exemple, nous faisons d'abord tourner le nœud enfant gauche << y >> du paramètre passé << x >> vers la gauche, puis tournons le nœud passé << x >> vers la droite pour que l'arbre atteigne l'équilibre.

Le même principe s'applique à la fonction **rotDroiteGauche**.


```

410 T_Arbre* reequilibreArbre(T_Arbre* abr, T_Noeud *x, int *delta){
411
412     if(x != NULL){
413         //on calcule l'équilibre de
414         x->equilibre = calculerHauteur(&x->fils_gauche) - calculerHauteur(&x->fils_droit);
415
416         if(x->equilibre == 2){
417             T_Noeud *y = x->fils_gauche;
418
419             y->equilibre = calculerHauteur(&y->fils_gauche) - calculerHauteur(&y->fils_droit);
420
421             if(y->equilibre == 1){
422                 //rotDroite
423                 return rotDroite(abr, x, delta);
424             }
425             else if(y->equilibre == -1){
426                 //rotGaucheDroite
427                 return rotGaucheDroite(abr, x, delta);
428             }
429         }
430         else if(x->equilibre == -2){
431             T_Noeud *y = x->fils_droit;
432
433             y->equilibre = calculerHauteur(&y->fils_gauche) - calculerHauteur(&y->fils_droit);
434
435             if(y->equilibre == -1){
436                 //rotGauche
437                 return rotGauche(abr, x, delta);
438             }
439             else if(y->equilibre == 1){
440                 //rotDroiteGauche
441                 return rotDroiteGauche(abr, x, delta);
442             }
443         }
444     }
445     return NULL;
446 }

```

6. Nous avons utilisé la fonction **reequilibreArbre** pour ramener l'arbre enraciné par le nœud de référence << x >> à nouveau. Tout d'abord, nous calculons d'abord l'équilibre de cet arbre. Il y a quatre cas, respectivement, où l'équilibre du nœud << x >> est 2 et l'équilibre du nœud enfant gauche << y >> du nœud << x >> est 1 et -1, et l'équilibre de << x >> est -2 et Un cas où le nœud enfant droit << y >> du nœud << x >> a un équilibre de 1 et -1.

```

int calculerHauteur(T_Noeud** noeud){
    if(*noeud == NULL){
        return -1;
    }
    else{
        return 1 + max( calculerHauteur(&(*noeud)->fils_gauche), calculerHauteur(&(*noeud)->fils_droit));
    }
}

```

7. Dans **calculerHauteur**, si le noeud passé << noeud >> est NULL, il retourne -1, sinon il retourne la valeur maximale des hauteurs de sous-arbre gauche et droite du noeud passé +1.

```

T_Noeud* maximum(T_Arbre *abr){
    if(*abr == NULL){
        return NULL;
    }

    T_Noeud *noeud = *abr;

    while(noeud->fils_droit != NULL){
        noeud = noeud->fils_droit;
    }

    return noeud;
}

T_Noeud* minimum(T_Arbre *abr){
    if(*abr == NULL){
        return NULL;
    }

    T_Noeud *noeud = *abr;

    while(noeud->fils_gauche != NULL){
        noeud = noeud->fils_gauche;
    }

    return noeud;
}

```

8. Nous avons utilisé les fonctions **maximale** et **minimale** pour trouver les nœuds les plus grands et les plus petits dans un arbre avec abr comme nœud racine, c'est-à-dire les nœuds les plus à gauche et à droite de l'arbre.

```

T_Noeud* pere(T_Arbre arb, T_Noeud* noeud){
    if(arb == NULL){
        printf("Erreur l'arbre passe en parametre est NULL.\n");
        return NULL;
    }

    T_Noeud* Pere = NULL;
    Pere = arb;

    while(arb != NULL){
        if((arb->intervalle.min == noeud->intervalle.min && arb->intervalle.max == noeud->intervalle.max) && noeud->id_entree == arb->id_entree){
            return Pere;
        }
        else if(noeud->intervalle.max < arb->intervalle.min){
            Pere=arb;
            arb = arb->fils_gauche;
        }
        else{
            Pere=arb;
            arb = arb->fils_droit;
        }
    }

    return NULL;
}

```

9. Nous avons utilisé la fonction **pere** pour obtenir le nœud parent du nœud souhaité

Complexité:

Puisqu'on équilibre systématiquement les arbres la complexité $O(h)$ est équivalente à $O(\log_2(n))$.

Fonction **verifier_intervalle**:

Cette fonction n'utilise pas de boucles ni d'appels récursifs. Elle sert uniquement à vérifier que le format de la date enregistrée est correct.

Sa complexité est en $O(1)$

Fonction **conflit_intervalles**:

Cette fonction n'utilise pas de boucles ou d'appels récursifs, elle est uniquement utilisée pour s'assurer qu'il n'y a pas de chevauchement entre les dates.

Sa complexité est en $O(1)$

Fonction **creer_noeud**:

Dans cette fonction, nous malloc un nouveau nœud et l'initialisons, sans boucles et récursivité.

Sa complexité est en $O(1)$

Fonction **max** et **min**:

Il n'y a pas de boucle et de récursivité, seulement une comparaison et retourne une valeur.

Sa complexité est en $O(1)$

Fonction **maximum** et **minimum**:

La complexité de cette fonction dépend de la hauteur de l'arborescence du nœud passé, car nous devons à chaque fois prendre le nœud enfant gauche ou le nœud enfant droit du nœud jusqu'à NULL.

Sa complexité est en $O(\log_2(n))$

Fonction **pere**:

Cette fonction consiste à trouver le nœud parent d'un nœud, de sorte qu'il commence à partir du nœud racine jusqu'en bas, donc une boucle while est utilisée. La complexité dépend de la différence de hauteur entre le nœud et le nœud racine.

Sa complexité est en $O(\log_2 (n))$

Fonction **recherche**:

Cette fonction utilise un appel récursif. La terminaison récursive consiste à rechercher le nœud souhaité à partir du nœud racine, qui correspond à la hauteur de la recherche descendante.

Sa complexité est en $O(\log_2 (n))$

Fonction **calculerHauteur**:

Cette fonction utilise un appel récursif. La terminaison récursive est que NULL apparaît sur les nœuds gauche et droit d'un nœud, et le nombre d'appels est la hauteur maximale des sous-arbres gauche et droit du nœud.

Sa complexité est en $O(\log_2 (n))$

Fonction **rotDroite** et **rotGauche**:

Dans cette fonction, deux fonctions, calculerHauteur et reequilibreArbre, et une boucle while sont utilisées. La relation entre les trois est parallèle et non intégrée, et la complexité des trois

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **reequilibreArbre**:

Il y a plusieurs fonctions récursives dans cette fonction, car il n'y a pas d'imbrication, donc la complexité de cette fonction est la complexité maximale de la fonction récursive.

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **rotGaucheDroite** et **rotDroiteGauche**:

Cette fonction utilise deux fonctions récursives de rotation, donc la complexité est la même qu'une rotation

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **ajouter_noeud**:

Cette fonction utilise une fonction récursive et deux boucles while, qui ont toutes la même complexité.

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **Supp_noeud**:

Nous utilisons cette méthode pour rechercher, supprimer, puis équilibrer.

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **modif_noeud**:

Nous utilisons cette méthode pour rechercher, supprimer, ajouter et équilibrer.

Sa complexité est en $O(\log_2 n)$

Fonction **afficher_abr, afficher_entr, detruire_arbre**:

Les trois fonctions utilisent une méthode de traversée récursive, chaque nœud n'a besoin de traverser qu'une seule fois.

Sa complexité est en $O(n)$