Grupo 3

Participantes:

David Arias Calderón 20181020149 Luis Miguel Polo 20182020158

Taller 2 Ejercicio 2

Enunciado

Considerando la representación de una imagen digital como la mostrada en la figura 2 (se tiene como ejemplo una imagen digital de 8 x 8 píxeles), empleando una red neuronal tipo perceptrón diseñar un sistema para la identificación de imágenes.

Figura 2

0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	0	0	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	0	0	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

Configuraciones:

• Imagen digital: 6x6

• Número de imágenes: 6

Requerimientos de diseño:

• Promedio de identificación superior al 75%

Solución

Script de matlab

```
%Imágenes básicas de prueba
close all
clear all
warning off
%Imágenes de forma matricial
aj_z=[
   001100;
   001100;
   1 1 0 0 1 1;
   110011;
   001100;
   001100
   ];
figure
imshow(aj_z,'InitialMagnification','fit')
   101010;
   0 1 0 1 0 1;
   101010;
   0 1 0 1 0 1;
   101010;
   010101
   ];
figure
imshow(aj,'InitialMagnification','fit')
mo=[
   0 1 1 1 1 0;
   101101;
   000000;
   0 1 0 0 1 0;
   000000;
   010010
   ];
figure
imshow(mo,'InitialMagnification','fit')
hu=[
   110011;
   110011;
   000000;
   100001;
   101101;
   100100
figure
imshow(hu, 'InitialMagnification', 'fit')
```

```
mo2=[
   101101;
    1 1 0 0 1 1;
    1 1 0 0 1 1;
    101101;
    010010;
    110011
    ];
figure
imshow(mo2, 'InitialMagnification', 'fit')
ca=[
    000000;
    100001;
    0 1 1 1 1 0;
    0 1 1 1 1 0;
    100001;
    000000
    ];
figure
imshow(ca, 'InitialMagnification', 'fit')
%generación de las cadenas de entrenamiento
AJ= [aj(:,1); aj(:,2); aj(:,3); aj(:,4); aj(:,5);aj(:,6)];
\label{eq:aj_z(:,1)} \mbox{AJ\_Z= [aj_z(:,1); aj_z(:,2); aj_z(:,3); aj_z(:,4); aj_z(:,5);aj_z(:,6)];}
CA= [ca(:,1); ca(:,2); ca(:,3); ca(:,4); ca(:,5); ca(:,6)];
HU= [hu(:,1); hu(:,2); hu(:,3); hu(:,4); hu(:,5);hu(:,6)];
MO2 = [mo2(:,1); mo2(:,2); mo2(:,3); mo2(:,4); mo2(:,5); mo2(:,6)];
%vectorizando todas
P=[AJ, AJ_Z, CA, HU, MO, MO2];
%Función de salida
T=[
   100000;
   010000;
   001000;
   000100;
   000010;
   000001];
%Rangos de entrada
R=[zeros(36,1) ones(36,1)];
```

%Identificación de imágenes mediante redes neuronales

```
%Red perceptrón codificando seis salidas
net = newp(R,6);
%Simulación sin entrenamiento

½ = sim(net,P)

%Entrenamiento
net.trainParam.epochs = 160;
net = train(net,P,T);
%Simulación por separado
Y = sim(net,AJ)

½ = sim(net,AJ_Z)

½ = sim(net,CA)

Y = sim(net,HU)

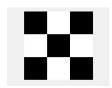
X = sim(net,MO)
\chi = sim(net,M02)
%Simulación de todos los datos

½ = sim(net,P)

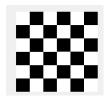
%imagen de prueba
prueba=[
    000000;
    1 1 0 0 1 1;
    001100;
    001100;
    1 1 0 0 1 1;
    000000;
    ];
figure
imshow(prueba, 'InitialMagnification', 'fit')
PRUEBA= [prueba(:,1); prueba(:,2); prueba(:,3); prueba(:,4); prueba(:,5); prueba(:,6)];
%Prueba de la red neuronal con una imagen modificada
Y = sim(net, PRUEBA)
```

Imágenes de entrenamiento

1. aj_z



2. aj



3. mo



4. hu



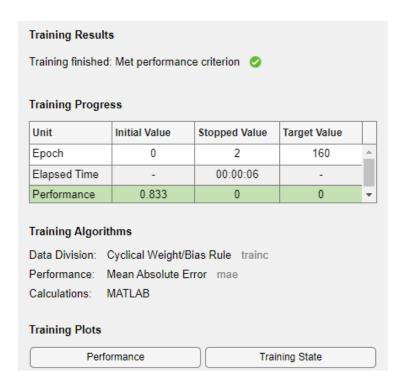
5. mo2



6. ca



Entrenamiento de red neuronal



Simulación sin entrenamiento

Y =

Simulación de imágenes por separado

Imagen 1

Imagen 2

```
Y =
```

Imagen 3

Y =

Imagen 4

Y =

Imagen 5

Y =

n

Imagen 6

Y =

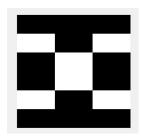
n

Simulación de imagenes completa

Y =

1	0	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0
0	0	0	1	0	0
0	0	0	0	1	0
0	0	0	0	0	1

Imagen de prueba



Simulación con imagen de prueba

Y =

0

1

0