

Har prøvd på programmeringen, men veldig vanskelig!

Oblig Matte 2.

$$1 \quad f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

$$f(x) = e^x$$

$$h = 0,01$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,51} - e^{1,5}}{0,01} \approx 4,5042$$

Banner med ca $2 \cdot 10^{-2}$

$$h = 0,001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,501} - e^{1,5}}{0,001} \approx 4,4839$$

Banner med ca $2 \cdot 10^{-3}$

$$h = 0,0001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,5001} - e^{1,5}}{0,0001} \approx 4,4819$$

Banner med ca $2 \cdot 10^{-4}$

$$h = 0,00001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,50001} - e^{1,5}}{0,00001} \approx 4,4817$$

$$\text{Lik } f'(1,5) = e^{1,5} = 4,4817$$

$$h = 0,000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,500001} - e^{1,5}}{0,000001} \approx 4,4817$$

BRUNNEN

gjør like

$$h = 0,0000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,5000001} - e^{1,5}}{0,0000001} \approx 4,4817$$

lik igjen

$$h = 0,00000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,50000001} - e^{1,5}}{0,00000001} \approx 4,4817$$

lik igjen

$$h = 0,000000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,500000001} - e^{1,5}}{0,000000001} \approx 4,4817$$

lik igjen

$$h = 0,0000000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,5000000001} - e^{1,5}}{0,0000000001} \approx 4,4817$$

lik igjen

$$h = 0,00000000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,50000000001} - e^{1,5}}{0,00000000001} \approx 4,482$$

kalkulatoren vil ikke ha med flere desimaler

$$h = 0,000000000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,500000000001} - e^{1,5}}{0,000000000001} \approx 4,49$$

kalkulatoren kutter enda et desimal

$$h = 0,0000000000001$$

$$f'(1,5) \approx \frac{e^{1,5000000000001} - e^{1,5}}{0,0000000000001} \approx 0$$

Her går det til skogs

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

h=0.000000000000000001
x=1.5

f_der=(np.exp(x-2*h)-8*np.exp(x-h)+8*np.exp(x+h)-np.exp(x+2*h))/(12*h)

print(f_der)
```


Endret på uttrykket i koden for oppgave 2 og 3

$$\boxed{2} \quad \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} = f'(x)$$

$$h=0,1$$

$$f'(1,5) = \frac{f(1,5+0,1) - f(1,5-0,1)}{2 \cdot 0,1} \approx 4,4892$$

Beregninger i python

$$h=0,1 \approx 4,4892$$

$$h=0,01 \approx 4,4818$$

$$h=0,001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000000000001 \approx 4,4822$$

$$h=0,0000000000001 \approx 4,4809$$

$$h=0,00000000000001 \approx 4,4853$$

$$h = 0,0000000000000001 \approx 4,8850$$

$$h = 0,0000000000000001 \approx 0,0$$

Gjør til skaner ved $h = 0,0000000000000001$.

Tilnærminger blir bedre ved formelen

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

Dette kan forklares med Taylor og feilleddet.

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \quad \text{gir Taylor:}$$

$$f'(x) = f'(x) + \frac{f''(x)}{2}h + \frac{f'''(x)}{6}h^2 + \dots$$

Det dominerende feilleddet

$\frac{f''(x)}{2}h$ er proporsjonal med h og gir oss at feilen blir 10 ganger mindre når h reduseres med 10

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} \quad \text{gir Taylor:}$$

$$f'(x) = f'(x) + \frac{f'''(x)}{6}h^2$$

Det dominerende feilleddet $\frac{f'''(x)}{6}h^2$ er proporsjonal med h^2 altså blir feilen 100 ganger mindre når h reduseres med 10. Dette er derfor bedre.

$$③ \quad f'(x) \approx \frac{f(x-2h) - 8f(x-h) + 8f(x+h) - f(x+2h)}{12h}$$

Bergius verdier : pytkon

$$h=0,1 \approx 4,4817$$

$$h=0,01 \approx 4,4817$$

$$h=0,001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,0000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,00000000001 \approx 4,4817$$

$$h=0,000000000001 \approx 4,4826$$

$$h=0,0000000000001 \approx 4,4801$$

$$h=0,00000000000001 \approx 4,4853$$

$$h=0,000000000000001 \approx 5,1070$$

$$h=0,0000000000000001 \approx -1,4803$$

Her gilde det til skauen

[4] Vi er gitt formelen

$$\text{Eksplicit} \quad \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j}}{k} = \frac{u_{i+1,j} - 2u_{i,j} + u_{i-1,j}}{h^2}$$

For å beregne neste temperatur og dette er gitt ved leddet $u_{i,j+1}$

$$u_{i,j+1} = u_{i,j} + \lambda(u_{i+1,j} - 2u_{i,j} + u_{i-1,j})$$

$$\text{der } \lambda = \frac{k}{h^2}$$

Hvor er

$u_{i,j}$ nåværende temperatur

$u_{i+1,j}$ og $u_{i-1,j}$ neste og forrige punkt i gitteret

h = romsteg k = tidssteg

$u(x,0) = \sin(x)$ = initialbetingelse

$u(0,t) = 0$ og $u(1,t) = 0$ = Randbetingelsene

For stabilitet må

$$\lambda = \frac{k}{h^2} \leq 0,5$$

Programmerer i python.

Prøvde litt forskjellige koder men
usikker på minneringa

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation

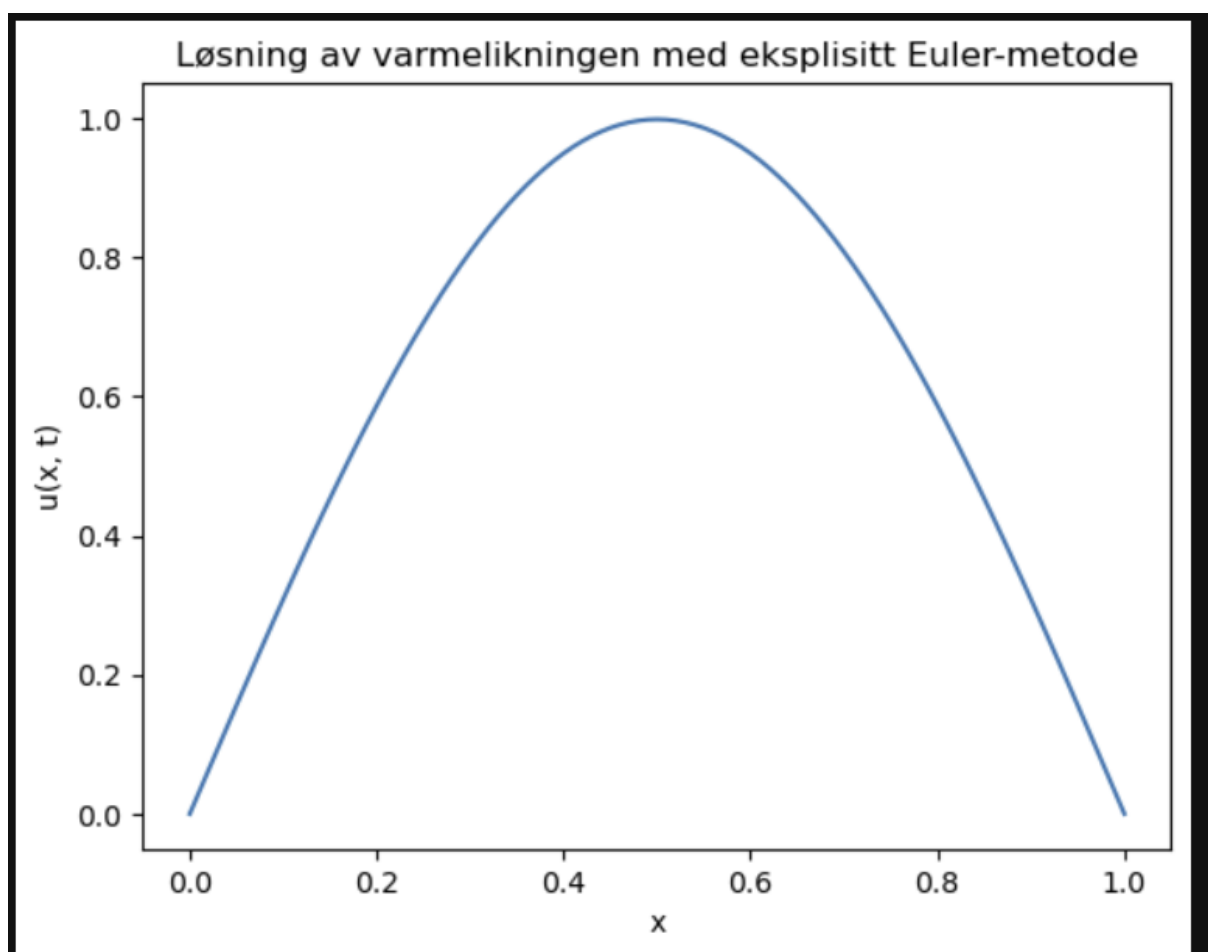
# Parametre
L = 1.0          # Lengde på stangen
T_max = 0.2      # Maksimal tid
h = 0.01         # Gitteravstand i x-retningen
k = 0.0001       # Gitteravstand i t-retningen
x = np.arange(0, L + h, h) # Romgitterpunkter
n = len(x)       # Antall punkter i x
t = np.arange(0, T_max + k, k) # Tidsgitterpunkter
m = len(t)       # Antall tidspunkter

# Initialbetingelse  $u(x, 0) = \sin(x)$ 
u = np.sin(np.pi * x)

# Animasjon
fig, ax = plt.subplots()
line, = ax.plot(x, u)

def update(frame):
    global u
    u_new = np.copy(u)
    for i in range(1, n - 1):
        u_new[i] = u[i] + (k / h**2) * (u[i + 1] - 2 * u[i] + u[i - 1])
    u = np.copy(u_new)
    line.set_ydata(u) # Oppdaterer kurven
    return line,

ani = FuncAnimation(fig, update, frames=m, interval=50, blit=True)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('u(x, t)')
plt.title('Løsning av varmelikningen med eksplisitt Euler-metode')
plt.show()
```

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation

# Parametre
L = 1.0          # Lengde på stangen
T_max = 0.2      # Maksimal tid
h = 0.01         # Gitteravstand i x-retningen
k = 0.0001       # Tidssteg (ingen stabilitetsrestriksjon for implisitt metode)
x = np.arange(0, L + h, h) # Romgitterpunkter
n = len(x)       # Antall punkter i x
t = np.arange(0, T_max + k, k) # Tidsgitterpunkter
m = len(t)       # Antall tidspunkter

r = k / h**2     # Parameter for implisitt metode

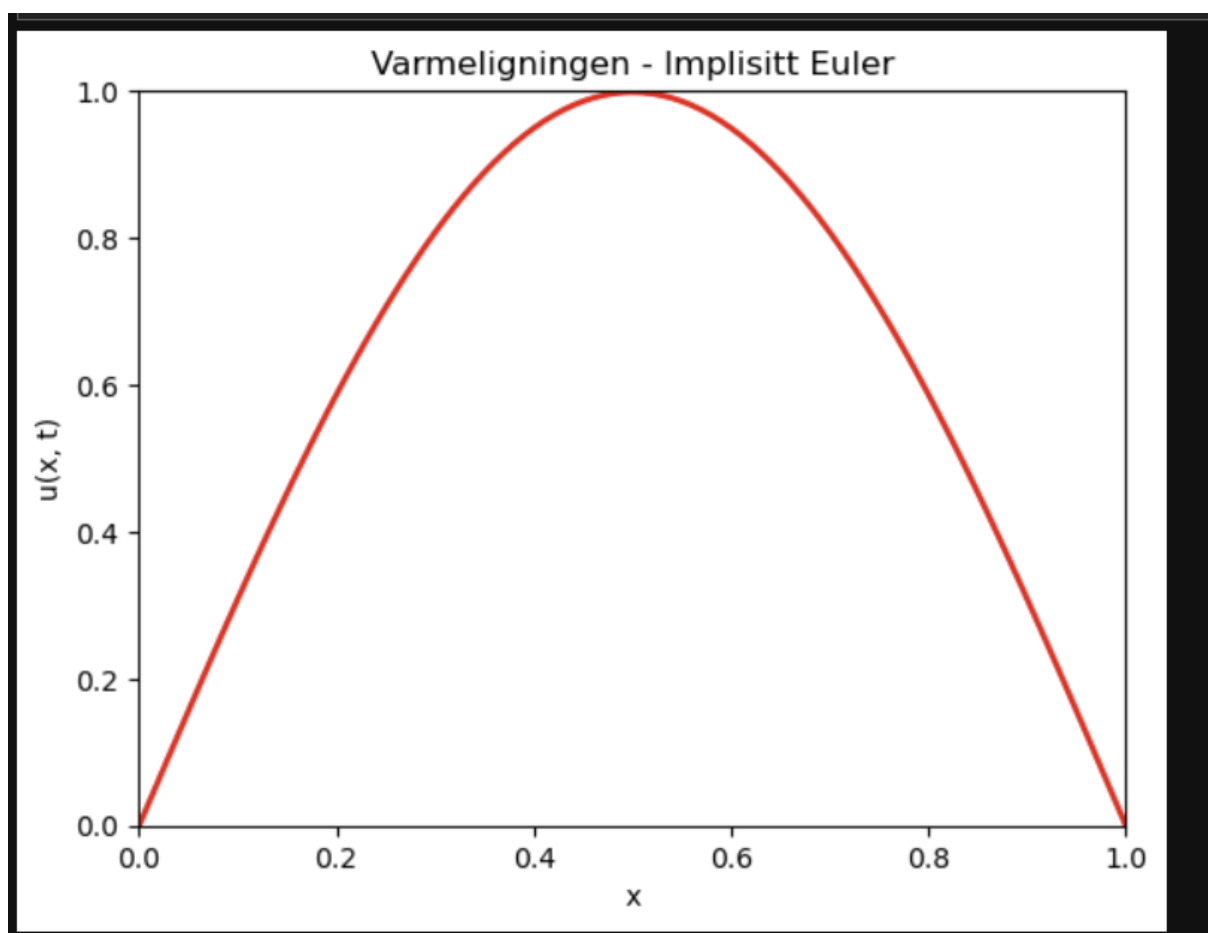
# Initialbetingelse  $u(x, 0) = \sin(\pi x)$ , men setter negative verdier til 0
u = np.maximum(np.sin(np.pi * x), 0)
u[0] = u[-1] = 0 # Randbetingelser:  $u(0, t) = u(L, t) = 0$ 

# === Opprett tridiagonalmatrisen A ===
A = np.zeros((n-2, n-2))
np.fill_diagonal(A, 1 + 2 * r) # Hoveddiagonal
np.fill_diagonal(A[:-1, 1:], -r) # Øvre diagonal
np.fill_diagonal(A[1:, :-1], -r) # Nedre diagonal

# Animasjon
fig, ax = plt.subplots()
line, = ax.plot(x, u, 'r-', lw=2)
ax.set_xlim(0, L)
ax.set_ylim(0, 1.0) # Setter minimum til 0

def update(frame):
    global u
    b = u[1:-1] # Høyreside (u fra forrige tidssteg)
    u_new = np.zeros_like(u)
    u_new[1:-1] = np.linalg.solve(A, b) # Løs ligningssystemet
    u_new = np.maximum(u_new, 0) # Setter negative verdier til 0
    u = u_new
    line.set_ydata(u)
    return line,

ani = FuncAnimation(fig, update, frames=m, interval=50, blit=True)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('u(x, t)')
plt.title('Varmeligningen - Implisitt Euler')
plt.show()
```

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation

# Parametre
L = 1.0          # Lengde på stangen
T_max = 0.2      # Maksimal tid
h = 0.01         # Gitteravstand i x-retningen
k = 0.0001       # Tidssteg
x = np.arange(0, L + h, h) # Romgitterpunkter
n = len(x)        # Antall punkter i x
t = np.arange(0, T_max + k, k) # Tidsgitterpunkter
m = len(t)        # Antall tidspunkter

r = k / (2 * h**2) # Crank-Nicolson parameter

# Initialbetingelse  $u(x, 0) = \sin(\pi x)$ , men setter negative verdier til 0
u = np.maximum(np.sin(np.pi * x), 0)
u[0] = u[-1] = 0 # Randbetingelser:  $u(0,t) = u(L,t) = 0$ 

# === Konstruer matriser A og B for Crank-Nicolson ===
A = np.zeros((n-2, n-2))
B = np.zeros((n-2, n-2))

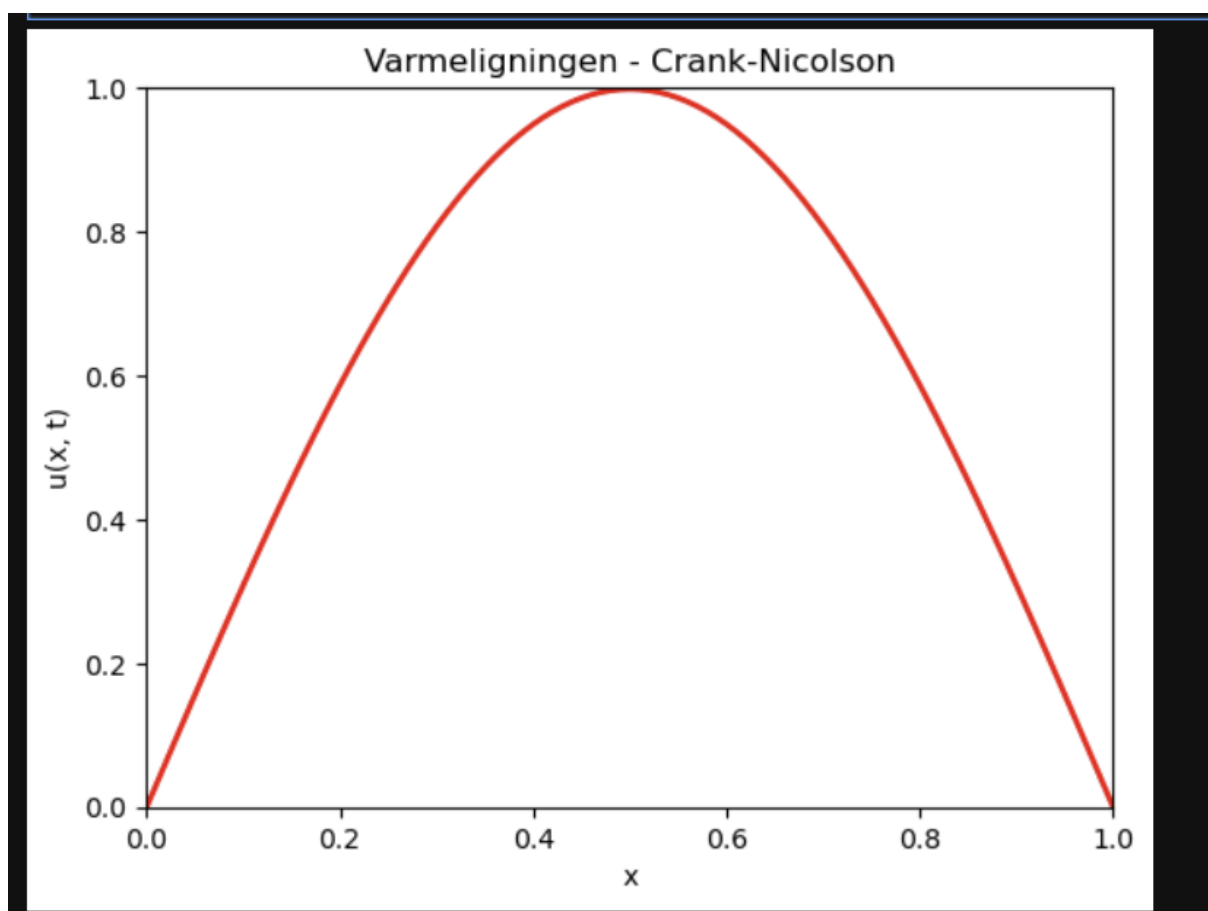
np.fill_diagonal(A, 1 + 2*r) # Hoveddiagonal A
np.fill_diagonal(A[:-1, 1:], -r) # Øvre diagonal A
np.fill_diagonal(A[1:, :-1], -r) # Nedre diagonal A

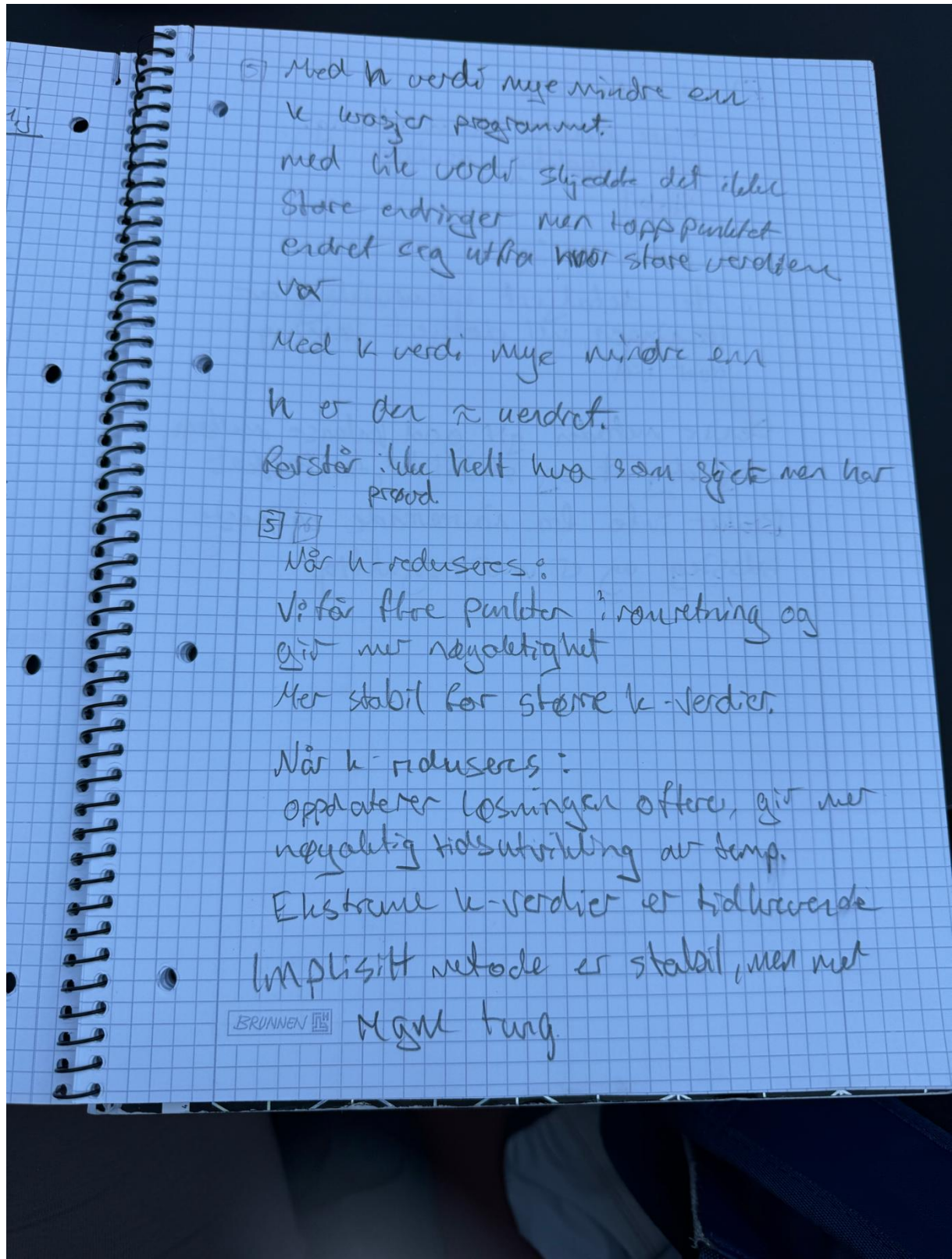
np.fill_diagonal(B, 1 - 2*r) # Hoveddiagonal B
np.fill_diagonal(B[:-1, 1:], r) # Øvre diagonal B
np.fill_diagonal(B[1:, :-1], r) # Nedre diagonal B

# Animasjon
fig, ax = plt.subplots()
line, = ax.plot(x, u, 'r-', lw=2)
ax.set_xlim(0, L)
ax.set_ylim(0, 1.0) # Setter minimum til 0

def update(frame):
    global u
    b = B @ u[1:-1] # Høyreside av ligningen
    u_new = np.zeros_like(u)
    u_new[1:-1] = np.linalg.solve(A, b) # Løs tridiagonalt system
    u_new = np.maximum(u_new, 0) # Fjerner negative verdier
    u = u_new
    line.set_ydata(u)
    return line,

ani = FuncAnimation(fig, update, frames=m, interval=50, blit=True)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('u(x, t)')
plt.title('Varmeligningen - Crank-Nicolson')
plt.show()
```



⑥ H reduseres:

- Flere punkter i retning, mer nøyaktig løsning
- Stabil

K reduseres:

- Mer detaljert tidsutvikling av løsninger, mer detaljert løsning over tid

Denne metoden gir god balanse mellom nøyaktighet og stabilitet, foretrukket. Bruker info fra nåværende og neste tidssteg og er mer nøyaktig.