SOUTENANCE 1 : Conception FPGA d'un compresseur vidéo

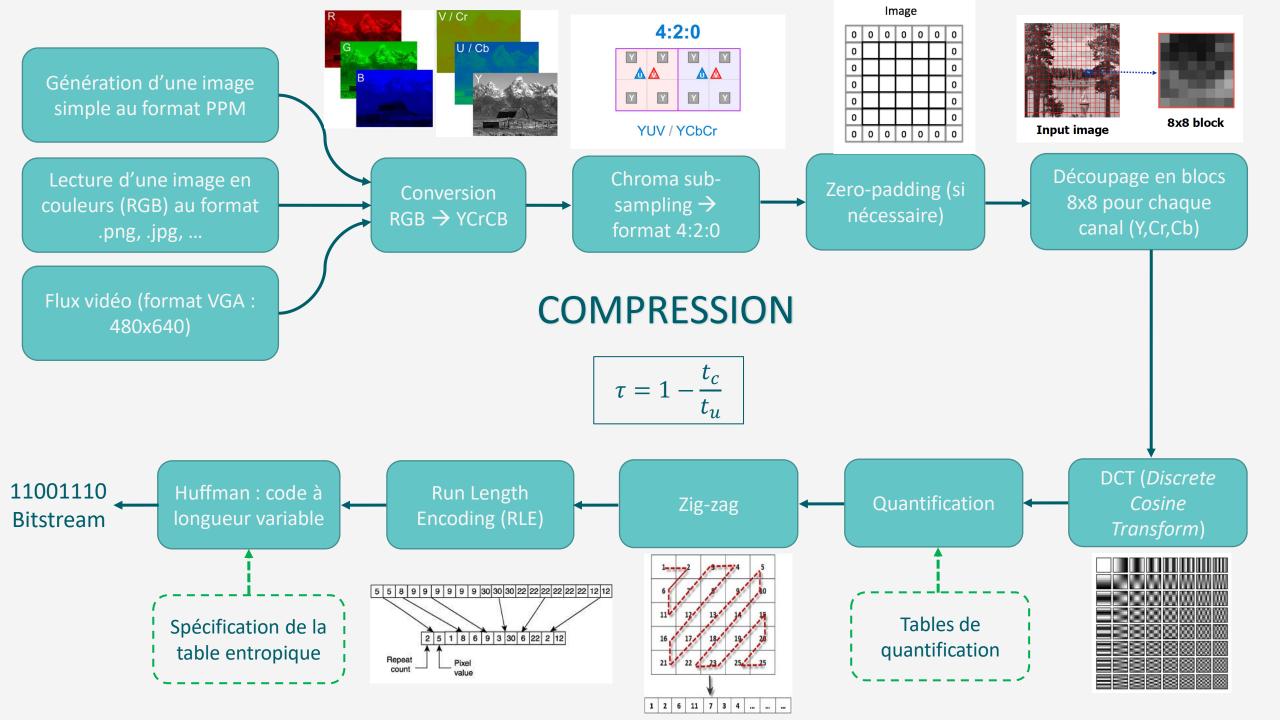
Vincent Robin: FIPA 3A, Promotion 2023, Option SE



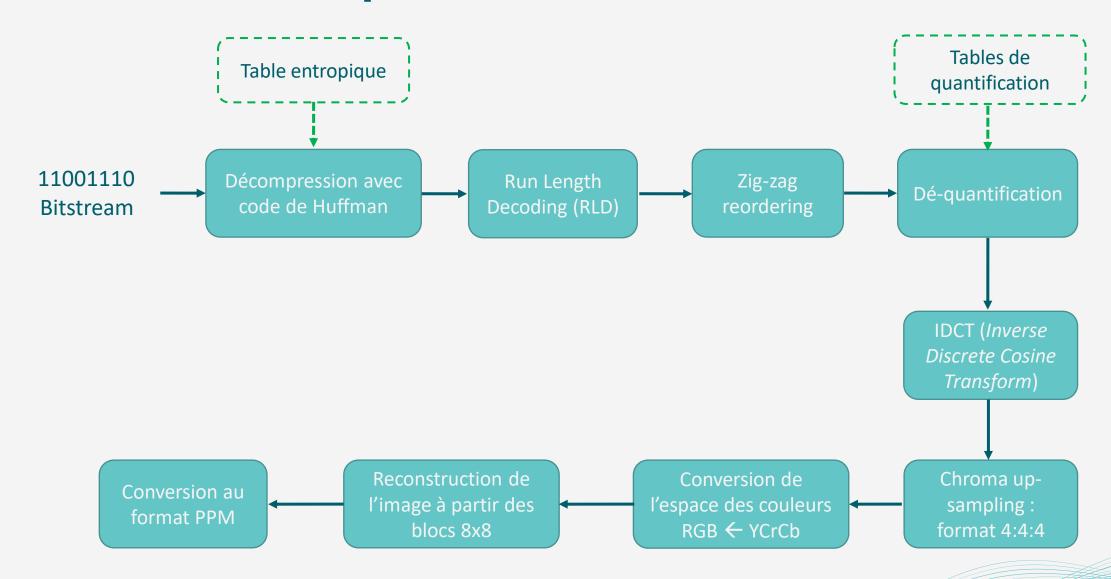
Objectifs du projet :

- Concevoir un modèle de référence de compression/décompression vidéo en langage Python.
- Générer des images synthétiques avec des motifs géométriques simples.





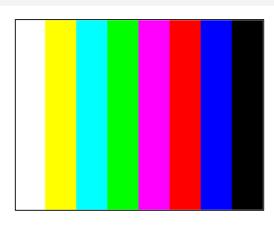
Processus de décompression



Données d'entrée

■ Image PPM (*Portable PixMap*) générée avec un script Python :





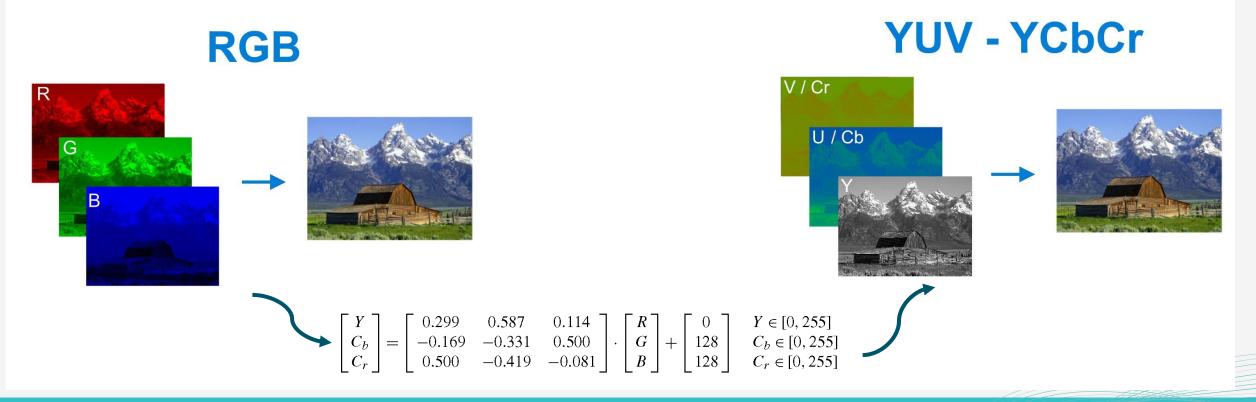
- → Objectif: avoir des images pour lesquelles on maîtrise leurs caractéristiques. La génération « d'imagettes » (sur quelques pixels) nous permettra de tester l'algorithme de compression et pouvoir éventuellement refaire certains calculs à la main, en connaissant parfaitement notre image d'origine décrite sur quelques pixels.
- Lecture d'une image JPEG, PNG, ...
- Flux vidéo issue d'une caméra
 - Modèle OV7670 : très bas coût (< 2€)
 - Format de sortie : VGA avec couleurs codées en RGB/YUV





Conversion de l'espace des couleurs (RGB → YCrCb)

- Les meilleurs taux de compression sont obtenus avec des couleurs de type luminance/chrominance : l'œil humain est assez sensible à la luminance (la luminosité) mais peu à la chrominance (la teinte).
- Y est l'information de luminance, et Cb et Cr sont deux informations de chrominance, respectivement le bleu moins Y et le rouge moins Y.

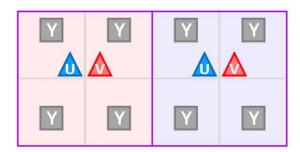


Sous échantillonnage de la chrominance

 Chroma subsampling : diminuer la résolution (le nombre d'échantillons) des composantes de couleurs Cb et Cr. On peut se permettre de « dégrader » Cb et Cr, car l'œil humain est beaucoup plus sensible à la luminance (Y).

■ Format **4:2:0**: utilisé pour le grand public : TV, films, DVD, Blu-ray, Blu-ray 4K UHD HDR, jeux vidéo, fichiers vidéo (mp4, divx, avi)....





YUV / YCbCr

- Résolutions horizontales et verticales des images couleurs (Cb et Cr) divisées par deux.
- La quasi totalité des vidéos que nous regardons, n'ont qu'un seul pixel de couleur (un Cb et un Cr) pour 4 pixels!
- Bande passante réduite de 50% par rapport au format 4:4:4, et la différence est à peine perceptible par l'œil humain!

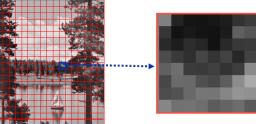


Découpage de l'image en blocs (segmentation)

- Principe : subdiviser l'image de départ en sous blocs carrés généralement de taille 8x8 pixels (parfois 16x16)
- Objectifs: réduire les temps et la complexité des calculs qui vont suivre (DCT, ...) car on appliquera les transformations sur chaque bloc. On va manipuler des matrices de pixels de taille 8x8.

■ Pourquoi ne pas travailler avec des blocs plus grands? Si la taille du bloc est trop grande, les pixels n'ont plus

beaucoup de relations entre eux.



Input image

8x8 block

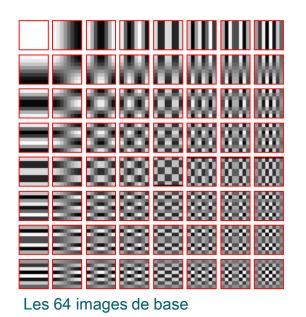
Problème : il faut faire du zero-padding lorsque la taille de l'image n'est pas divisible par la taille du bloc :

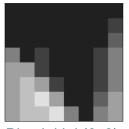
0	0	0	0	0	0	0
0						0
0						0
0						0
0						0
0						0
0	0	0	0	0	0	0



DCT (Discrete Cosine Transform)

- Passage du domaine spatial en une représentation identique dans le domaine fréquentiel.
- Une image admet une grande continuité entre les valeurs des pixels : les hautes fréquences sont peu communes car elles traduisent des changements rapides d'intensité du pixel. Ainsi, on parvient à représenter l'intégralité de l'information de l'image sur très peu de coefficients, correspondant à des fréquences plutôt basses. La composante continue (valeur moyenne de l'image traitée) ayant une grande importance pour l'œil.
- Les basses fréquences se trouvent en haut à gauche de la matrice, et les hautes fréquences en bas à droite.





Bloc initial (8x8)

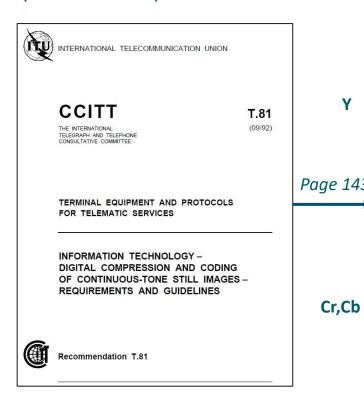


$$D(i,j) = \frac{1}{\sqrt{2N}} C(i)C(j) \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{N-1} p(x,y) \cos\left[\frac{(2x+1)i\pi}{2N}\right] \cos\left[\frac{(2y+1)j\pi}{2N}\right]$$

$$C(u) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{2}} & \text{if } u = 0\\ 1 & \text{if } u > 0 \end{cases}$$

Quantification / seuillage

- Phase non conservatrice du processus de compression : en moyennant une diminution de la précision de l'image, ont réussi à réduire le nombre de bits nécessaires au stockage.
- Diminution des coefficients issus de la DCT en les divisant par un nombre (quantum), fixé par une table de quantification (matrice 8 x 8).

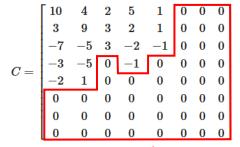


	16	11	10	16	24	40	51	61	
	12	12	14	19	26	58	60	55	
	14	13	16	24	40	57	69	56	
	14	17	22	29	51	87	80	62	
	18	22	37	56	68	109	103	77	
	24	35	55	64	81	104	113	92	
	49	64	78	87	103	121	120	101	
3	72	92	95	98	112	100	103	99	
•	Table K.2 – Chrominance quantization table								

Table K.1 - Luminance quantization table

	17	18	24	47	99	99	99	99
	18	21	26	66	99	99	99	99
	24	26	56	99	99	99	99	99
0 0	47	66	99	99	99	99	99	99
Cr,Cb	99	99	99	99	99	99	99	99
	99	99	99	99	99	99	99	99
	99	99	99	99	99	99	99	99
	99	99	99	99	99	99	99	99

	162.3	40.6 108.4 -60.1 -83.4 17.9 -11.8 -2.4 11.2	20.0	72.3	30.3	12.5	-19.7	-11.5
	30.5	108.4	10.5	32.3	27.7	-15.5	18.4	-2.0
	-94.1	-60.1	12.3	-43.4	-31.3	6.1	-3.3	7.1
_ ת	-38.6	-83.4	-5.4	-22.2	-13.5	15.5	-1.3	3.5
D =	-31.3	17.9	-5.5	-12.4	14.3	-6.0	11.5	-6.0
	-0.9	-11.8	12.8	0.2	28.1	12.6	8.4	2.9
	4.6	-2.4	12.2	6.6	-18.7	-12.8	7.7	12.0
	-10.0	11.2	7.8	-16.3	21.5	0.0	5.9	10.7



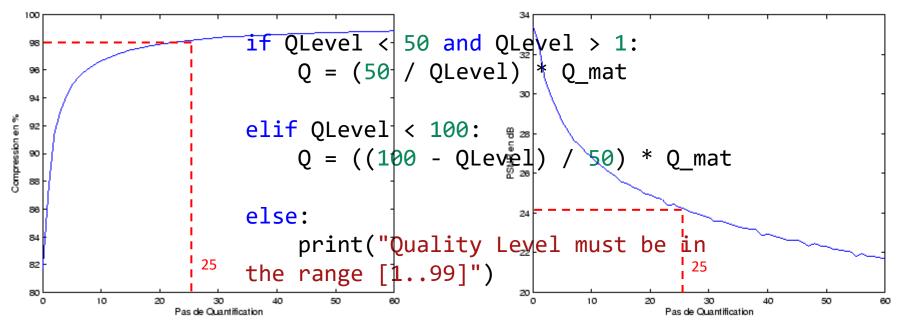
$$C_{i,j} = round\left(\frac{DCT_{i,j}}{Q_{i,j}}\right)$$

→ Nombreux coefficients égaux à 0. Les coefficients DCT de petite valeur (moitié inférieure droite) sont divisés par des coefficients de quantifications élevés. L'arrondi nous donne une valeur nulle.



Quantification / seuillage

On choisit au début le niveau de quantification (entre 1 et 99) :



Taux de Compression en fonction du Pas de Quantification

Rapport Signal sur Bruit (PSNR : Peak Signal To Noise Ratio) en fonction du Pas de Quantification

 On estime qu'il ne faut pas dépasser un facteur de 25, après quoi l'image est trop dégradée : le gain en terme de nombre de bits utilisés pour coder l'image devient négligeable.



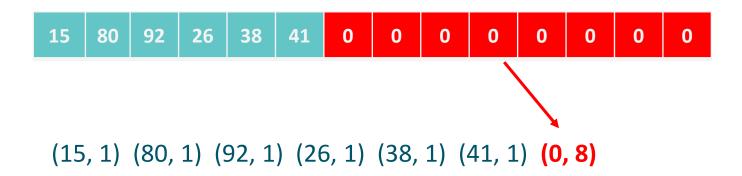
Zig-zag scanning

- Nous avons réussi à générer beaucoup de zéros!
- L'information à coder est redondante, ce qui va nous permettre d'obtenir un codage plus efficace. Le zig-zag tire parti de cette redondance.
- L'objectif est de « sérialiser » un maximum de coefficients nuls afin d'améliorer le taux de compression. On condense l'information au début :

150	80	20	4	_	0	0 0
92	75	18	3	1	0	0 0
26	19	13	2	1	0	0 0
3	2	2	7	0	0	0 0
	0	0	0	0	0	0 0
0	0	0	0	0	0	0 0
	0	0	0	0	0	0 0
0		0	0	0	0	0 0

150, 80, 92, 26, 75, 20, 4, 18, 19, 3, 1, 2, 13, 3, 1, 0, 1, 2, 2, 0, 0, 0, 0, ...

Run Length Encoding (*RLE*)



 Peu avantageux au début, voir même contre-productif, car on rajoute de nouveaux éléments, mais ensuite on condense beaucoup l'information dès qu'il y a une longue série de zéros à la suite.

Codage de Huffman

- Ce codage attribut des mots (une séquence binaire) à chaque couple rencontré en sortie du RLE.
- Le code est déterminé à partir d'une estimation des probabilités d'apparition des symboles de source, un code court étant associé aux symboles de source les plus fréquents.

$$(15, 3), (80, 2), (0, 8), (38, 8), (41, 1), (0, 8), (15, 1), (0, 8), (14, 8), (0, 8), (14, 9)$$

Symbole de source	Probabilité d'apparition du symbole	Mot de code	Longueur du mot de code
(0, 8)	0,364	'11'	2
(14, 9)	0,091	'100'	3
(15, 1)	0,091	'010'	3
(14, 8)	0,091	'011'	3
(38, 8)	0,091	'000'	3
(41, 1)	0,091	'001'	3
(15, 3)	0,091	'1010'	4
(80, 2)	0,091	'1011'	4

Encodé → 1010101111000001110101101111100

En écrivant ce flux dans un ficher binaire, on peut calculer le taux de compression en fonction de la taille de notre image d'origine en bits.



Problèmes à résoudre

■ Décodage : comment retrouver les "frontières" d'un bloc dans le flux binaire qui est de longueur variable ? Pour chaque bloc, on propose d'ajouter un marqueur de fin qui est une séquence qui ne se reproduit pas dans le flux binaire (par exemple « EOB » pour End-of-Block).



Lorsqu'on avance ou recule dans un film avec la télécommande, on balaye très rapidement les marqueurs de fin de bloc contenus dans le film.

- Deux stratégies peuvent êtres adoptées, pour transmettre la table des fréquences du code entropique de manière :
 - dynamique : avec une table différente en fonction des séquences de la vidéo,
 - **statique**: on transmet la table des fréquences une seule fois avec les données compressés. Il faut déterminer qu'elles sont les paires (issues de l'opération de *Run Length Encoding*) les plus fréquentes pour différentes vidéos. Cela nécessite une étude statistique de vidéos ayant des contextes et une dynamique différentes. On tolèrera alors une certaine erreur en approximant notre table des fréquences calculées sur la base de la moyenne des paires les plus observées.



Reste à faire

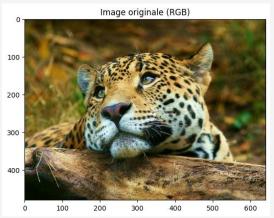
- Décompresser l'information encodée avec Huffman (la décompression fonctionne sans passer par cette étape).
- Optimiser le code de Huffman.
- Améliorer le taux de compression en déterminant le facteur de quantification optimal et/ou en jouant sur d'autres paramètres.
- De manière générale, réfléchir à des manières d'améliorer l'algorithme (en terme de performance et de complexité).
- Appliquer l'algorithme réalisé de compression/décompression dans un contexte vidéo.
- Réfléchir à une implémentation sur FPGA et à la mise en place de la caméra OV7670 pour obtenir un flux vidéo.



Résultats obtenus (*QLevel = 20*)

Y







Cr

