# Les bandits stochastiques à récompenses d'espérance non-définie

Adam Cohen, Maxime Genest, Vincent Masse

24 novembre 2020

## Rappel sur les bandits stochastiques classiques

- Ensemble de K actions (bras, machines).
- Chaque action k est associée à un paramètre inconnu  $\mu_k$  tel que  $X_{k_t} \sim \nu\left(\mu_k\right)$  où  $\nu\left(\mu_k\right)$  est une distribution d'espérance  $\mu_k$ .

## Rappel sur les bandits stochastiques classiques

- Ensemble de K actions (bras, machines).
- Chaque action k est associée à un paramètre inconnu  $\mu_k$  tel que  $X_{k_t} \sim \nu\left(\mu_k\right)$  où  $\nu\left(\mu_k\right)$  est une distribution d'espérance  $\mu_k$ .

Dans le jeu des bandits stochastiques, à chaque pas de temps  $t=1,2,\ldots,T$ , l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots K\}$
- ullet On observe une récompense (reward)  $r_t \sim 
  u\left(\mu_{k_t}
  ight)$  .

But : Déterminer une politique d'action qui maximisera  $\mathbb{E}\left[\sum_{t=1}^{I}r_{t}\right]$ 

## Mesure de performance empirique pour les bandits stochastiques

Dans cette situation, à chaque pas de temps  $t=1,2,\ldots,T$ , l'agent cumule un regret :

$$\Delta_{k_t} = \mu^{\star} - \mu_{k_t}$$

À la fin de l'épisode, on peut calculer le regret cumulatif empirique :

$$R(T) = \sum_{t=1}^{T} \Delta_{k_t}$$

Cela nous permet de comparer empiriquement la performance de plusieurs politiques, en simulant plusieurs épisodes et en comparant le regret cumulatif moyen sur ces épisodes.

## L'hypothèse d'existence de l'espérance

Le jeu des bandits stochastiques ainsi présenté sous-entend que la distribution des rewards associés aux bras du bandit est d'espérance qui existe. Or, plusieurs distributions de probabilité ont une distribution d'espérance non-définie.

## L'hypothèse d'existence de l'espérance

Le jeu des bandits stochastiques ainsi présenté sous-entend que la distribution des rewards associés aux bras du bandit est d'espérance qui existe. Or, plusieurs distributions de probabilité ont une distribution d'espérance non-définie.

Par exemple, La loi de Cauchy ou certaines configuration de la loi de Pareto.

## L'hypothèse d'existence de l'espérance

Le jeu des bandits stochastiques ainsi présenté sous-entend que la distribution des rewards associés aux bras du bandit est d'espérance qui existe. Or, plusieurs distributions de probabilité ont une distribution d'espérance non-définie.

Par exemple, La loi de Cauchy ou certaines configuration de la loi de Pareto.

Mettre des graphiques pour jaser un peu des queues des distribution

#### La loi de Cauchy

La loi de Cauchy est une loi continue de fonction de densité

$$f(x; L; a) = \frac{1}{\pi a \left[1 + \left(\frac{x - L}{a}\right)^2\right]} = \frac{1}{\pi} \left[\frac{a}{(x - L)^2 + a^2}\right]$$

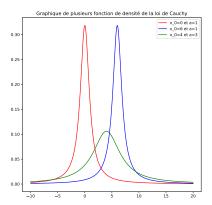
où  $I \in \mathbb{R}$  est un paramètre de localisation et a > 0 est un paramètre d'échelle.

#### La loi de Cauchy

La loi de Cauchy est une loi continue de fonction de densité

$$f(x; L; a) = \frac{1}{\pi a \left[1 + \left(\frac{x - L}{a}\right)^2\right]} = \frac{1}{\pi} \left[\frac{a}{(x - L)^2 + a^2}\right]$$

où  $I \in \mathbb{R}$  est un paramètre de localisation et a>0 est un paramètre d'échelle.



À chaque pas de temps  $t=1,2,\ldots,T$ , l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots, K\}$
- ullet Observe une reward  $r_t \sim \mathrm{Cauchy}(L_{k_t}, a)$

À chaque pas de temps t = 1, 2, ..., T, l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots, K\}$
- Observe une reward  $r_t \sim \operatorname{Cauchy}(L_{k_t}, a)$

L'action optimale et la localisation optimale sont définis à partir de la localisation des différents bras :

À chaque pas de temps t = 1, 2, ..., T, l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots, K\}$
- Observe une reward  $r_t \sim \operatorname{Cauchy}(L_{k_t}, a)$

L'action optimale et la localisation optimale sont définis à partir de la localisation des différents bras :

$$L^* := \max_k L_k$$
 et  $k^* := \underset{k}{\operatorname{argmax}} L_k$ 

À chaque pas de temps t = 1, 2, ..., T, l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots, K\}$
- Observe une reward  $r_t \sim \operatorname{Cauchy}(L_{k_t}, a)$

L'action optimale et la localisation optimale sont définis à partir de la localisation des différents bras :

$$L^* := \max_k L_k$$
 et  $k^* := \underset{k}{\operatorname{argmax}} L_k$ 

le gap (regret) associé à l'action k devient  $\Delta_k = L^\star - L_k$ 

À chaque pas de temps t = 1, 2, ..., T, l'agent :

- Sélectionne une action  $k_t \in \{1, 2, \dots, K\}$
- Observe une reward  $r_t \sim \operatorname{Cauchy}(L_{k_t}, a)$

L'action optimale et la localisation optimale sont définis à partir de la localisation des différents bras :

$$L^* := \max_k L_k$$
 et  $k^* := \underset{k}{\operatorname{argmax}} L_k$ 

le gap (regret) associé à l'action k devient  $\Delta_k = L^\star - L_k$ 

Mesure de performance empirique d'un agent :  $R(T) = \sum_{t=1}^{T} \Delta_{k_t}$ 

## Les algorithmes classiques

À faire : Montrer le graphique du regret d'une expérience basée sur un exemple d'algorithme classique basé sur la moyenne empirique

#### Les algorithmes classiques

À faire : Montrer le graphique du regret d'une expérience basée sur un exemple d'algorithme classique basé sur la moyenne empirique

Cause de la mauvaise performance : la moyenne empirique  $\hat{\mu}_k(t)$  n'est pas un bon estimateur de la localisation  $L_k$  de la loi de Cauchy du bras no k.

#### Les algorithmes classiques

À faire : Montrer le graphique du regret d'une expérience basée sur un exemple d'algorithme classique basé sur la moyenne empirique

Cause de la mauvaise performance : la moyenne empirique  $\hat{\mu}_k(t)$  n'est pas un bon estimateur de la localisation  $L_k$  de la loi de Cauchy du bras no k.

À faire, montrer une expérience montrant le comportement chaotique de l'estimateur  $\hat{\mu}_k(t).$ 

## Estimateurs de la localisation L d'une loi de Cauchy

Présentation des différents estimateurs de localisation pour le paramètre L

### Adaptation des algorithmes

Présentation des différentes adaptations des algorithmes (etc, epsilon $\_$ greedy,...) pour les bandits Cauchy.

#### La loi de Pareto

La loi de Pareto est une loi continue dont la fonction de densité est donnée par

$$f(x; x_m, k) = \begin{cases} \frac{k x_m^k}{x^{k+1}} & \text{si } x \ge x_m \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Dans le cas particulier où k=1, on obtient que

$$f(x; x_m) = \begin{cases} \frac{x_m}{x^2} & \text{si } x \ge x_m \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Dans ce cas particulier, la loi de Pareto possède une espérance non-définie (infinie).

