



LYCÉE LECONTE DE LISLE

## **Machine de Turing**

Vincent Picard

# Introduction

- On veut savoir quelles fonctions sont **calculables** par un ordinateur, il faut pour cela se donner un modèle général de ce qu'est une **machine** et un **calcul**. Plusieurs modèles ont été proposés :
  - ▶ 1933 : Kurt Gödel et Jacques Herbrand proposent les **fonctions  $\mu$ -récurives**
  - ▶ 1936 : Alonzo Church propose le  **$\lambda$ -calcul**
  - ▶ 1936 : Alan Turing propose la **machine de Turing**
- Church, Turing et Stephen Kleene démontrent les résultats suivants :

Une fonction est  $\mu$ -réursive ssi elle est  $\lambda$ -calculable ssi elle Turing-calculable

## ■ Thèse de Church-Turing

Toute fonction calculable par machine l'est au sens de l'un des ces 3 modèles équivalents.

# Les visages de la calculabilité



Kurt  
Gödel



Jacques  
Herbrand



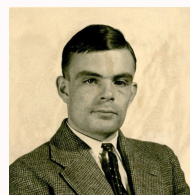
Stephen  
Kleene



Emil Post



Alonzo  
Church

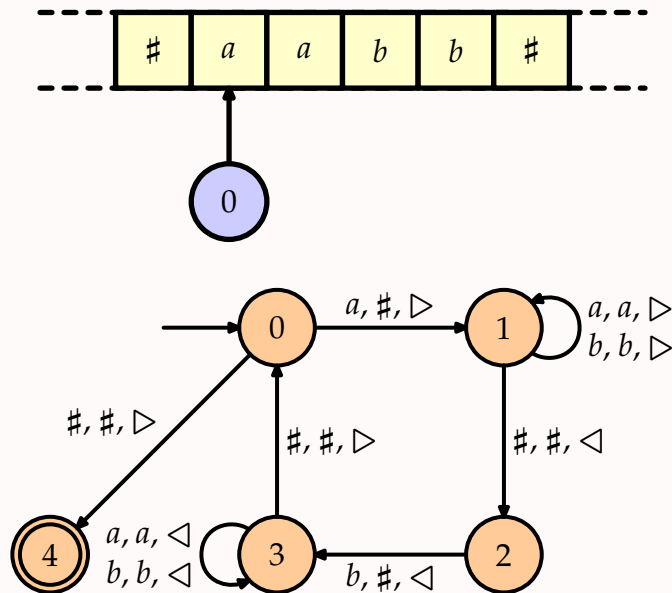


Alan Turing

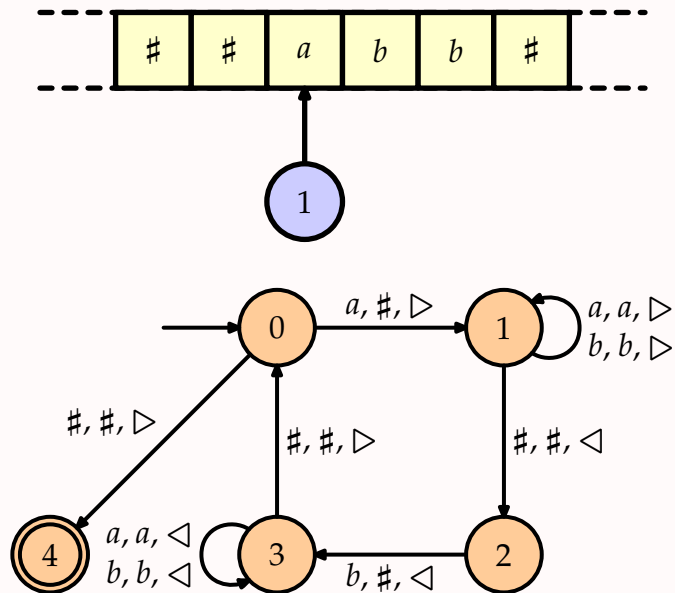
# Machine de Turing : intuition

- Intuitivement une machine de Turing possède une **mémoire infinie** modélisée sous forme d'un **ruban bi-infini de cases mémoire**.
- Il existe une **tête de lecture** positionnée sur l'une des cases du ruban.
- La machine est une **machine à états** qui lorsqu'elle se situe dans un état  $q$  :
  - ▶ lit le caractère  $x$  situé sous la tête de lecture
  - ▶ selon sa **fonction de transition** :
    1. remplace le symbole  $x$  par un symbole  $y$  (éventuellement  $y = x$ )
    2. déplace la tête de lecture à gauche ou à droite
    3. transite vers un état  $q'$  (éventuellement  $q' = q$ )

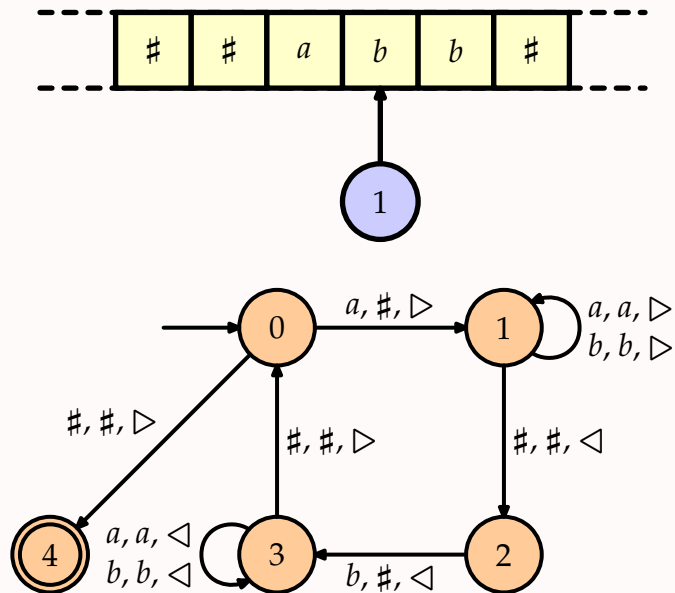
## Machine de Turing : exemple



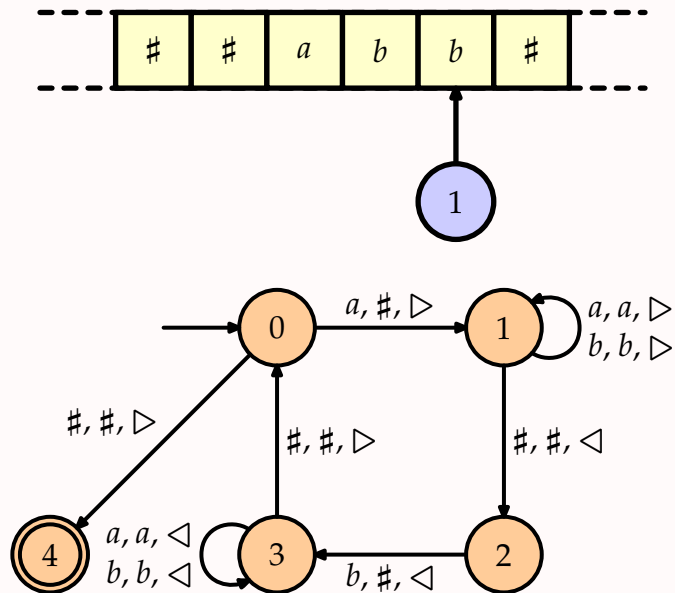
## Machine de Turing : exemple



## Machine de Turing : exemple

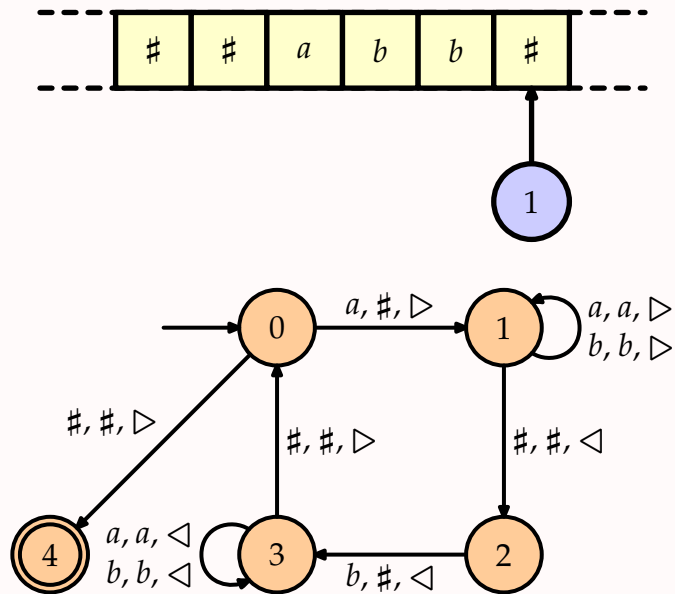


## Machine de Turing : exemple

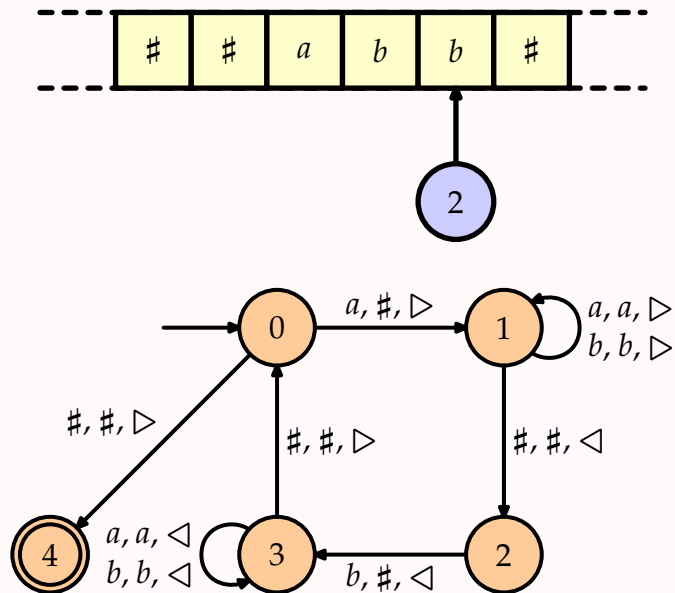




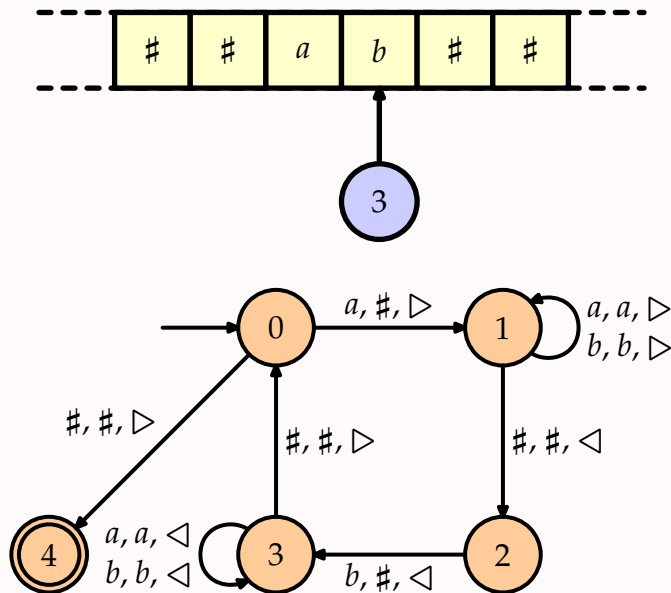
## Machine de Turing : exemple



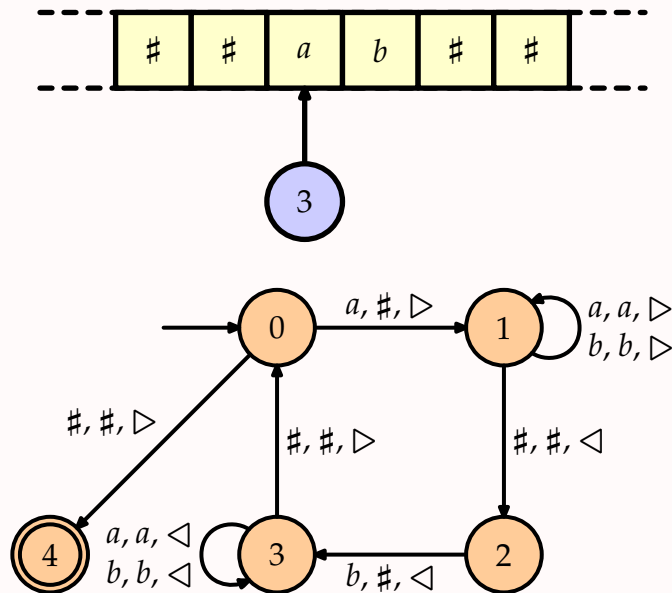
## Machine de Turing : exemple



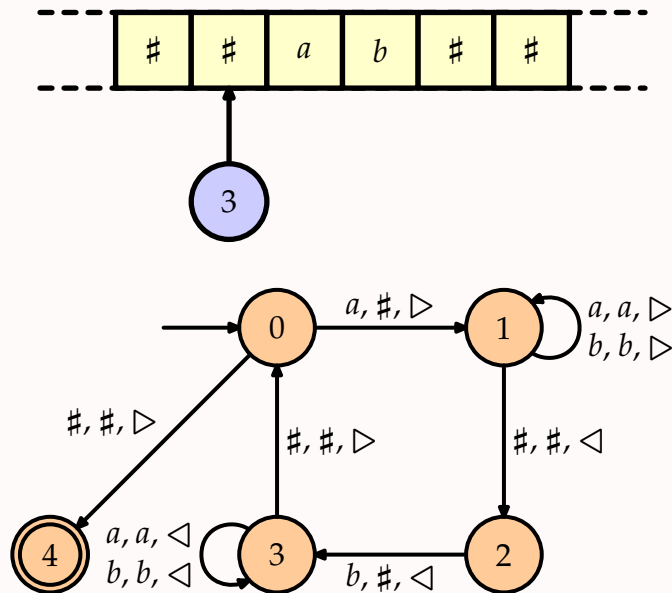
## Machine de Turing : exemple



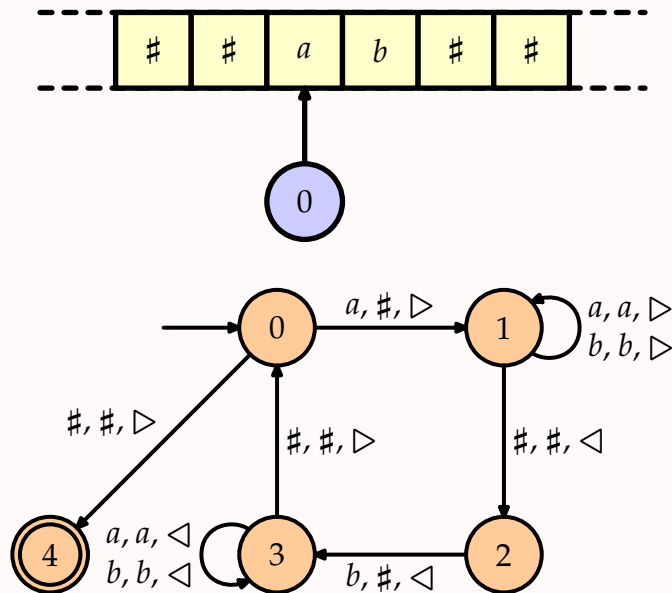
## Machine de Turing : exemple



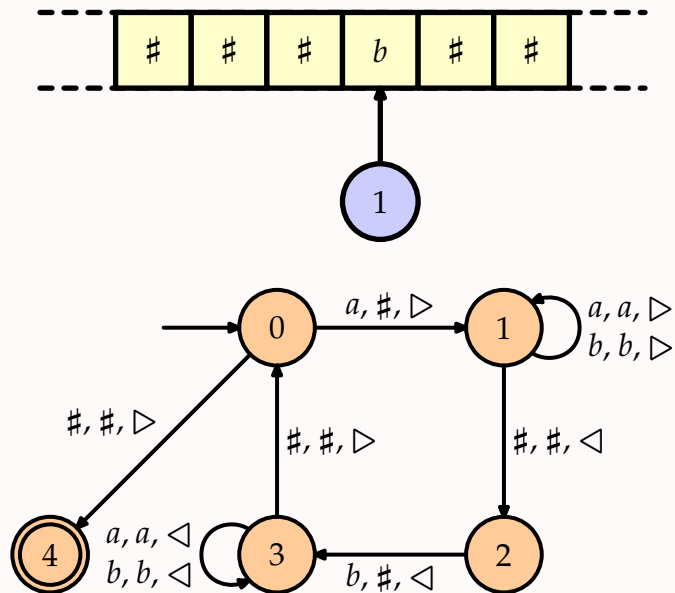
## Machine de Turing : exemple



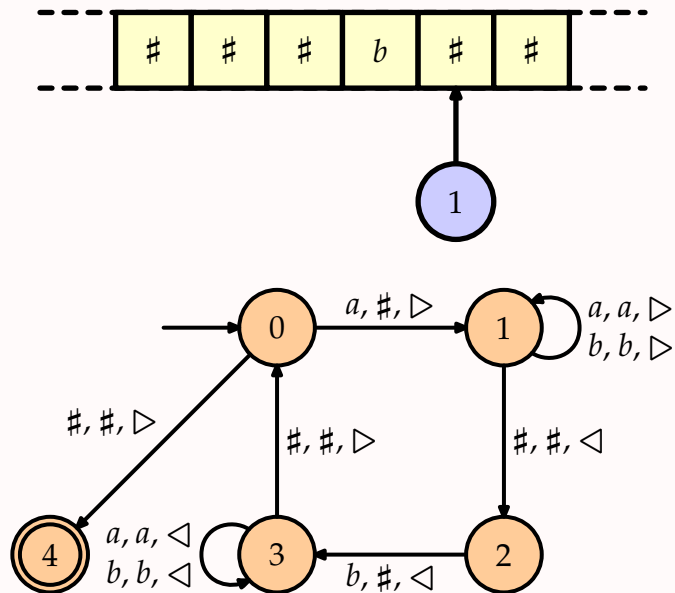
## Machine de Turing : exemple



## Machine de Turing : exemple

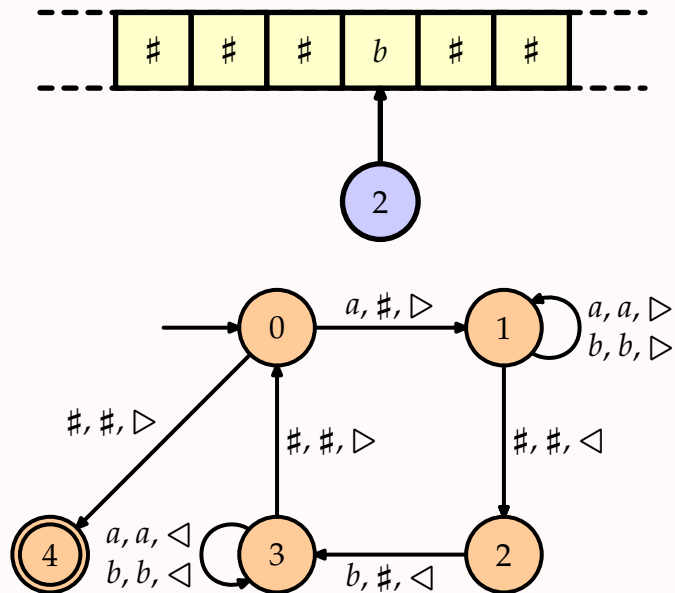


## Machine de Turing : exemple

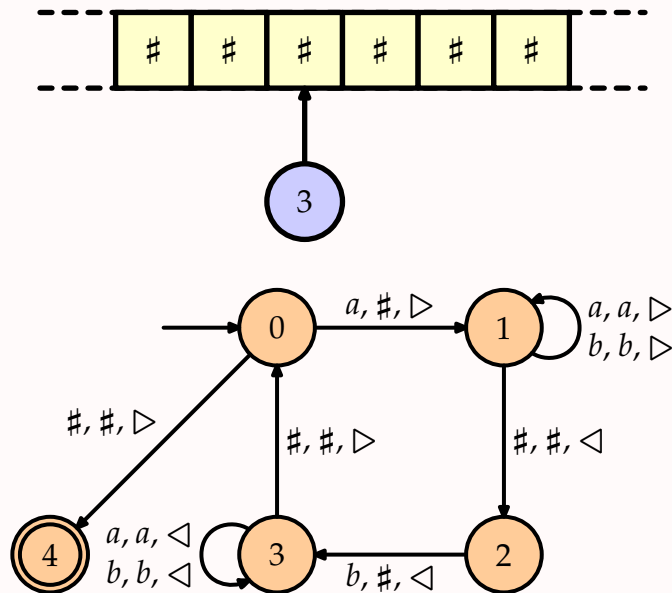




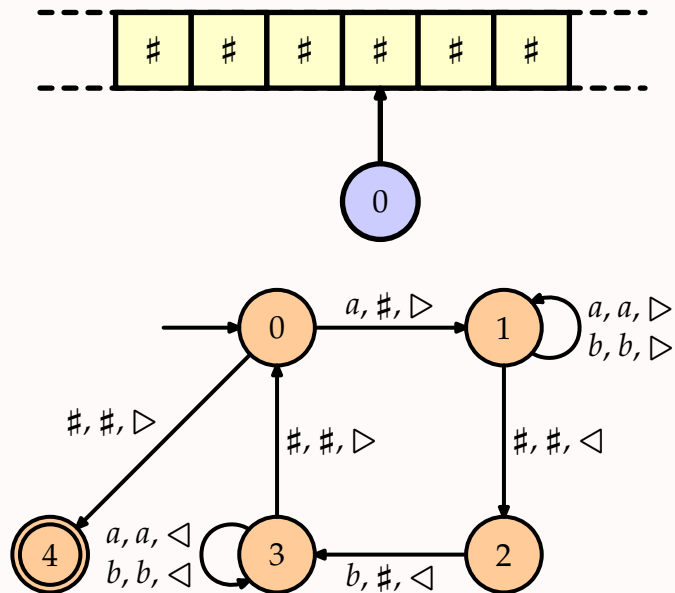
## Machine de Turing : exemple



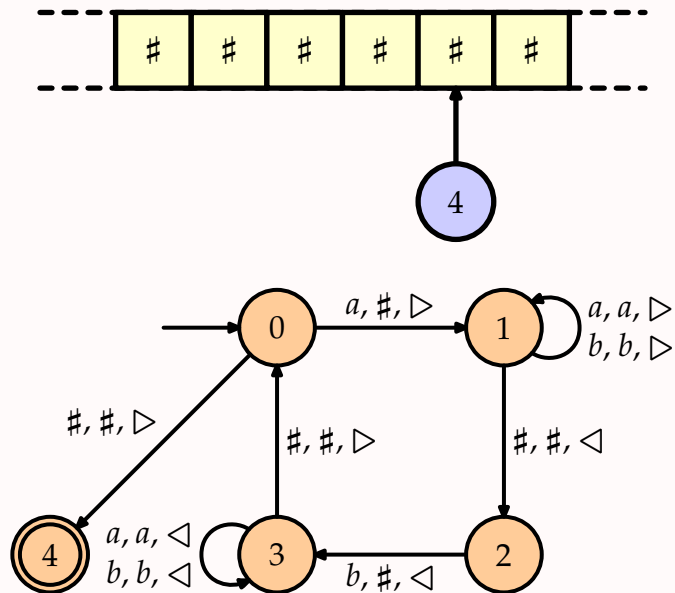
## Machine de Turing : exemple



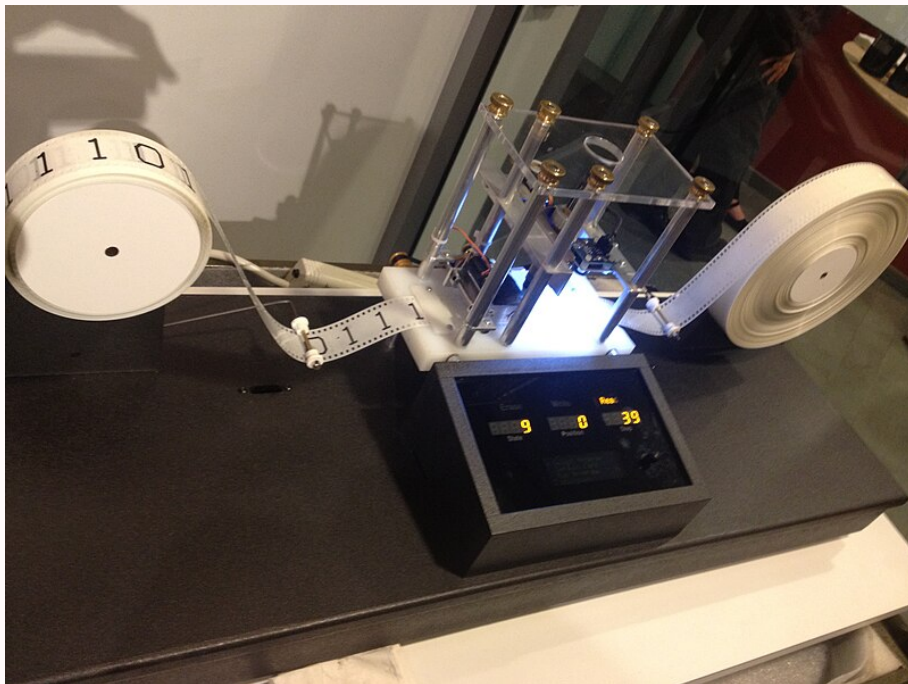
## Machine de Turing : exemple



## Machine de Turing : exemple

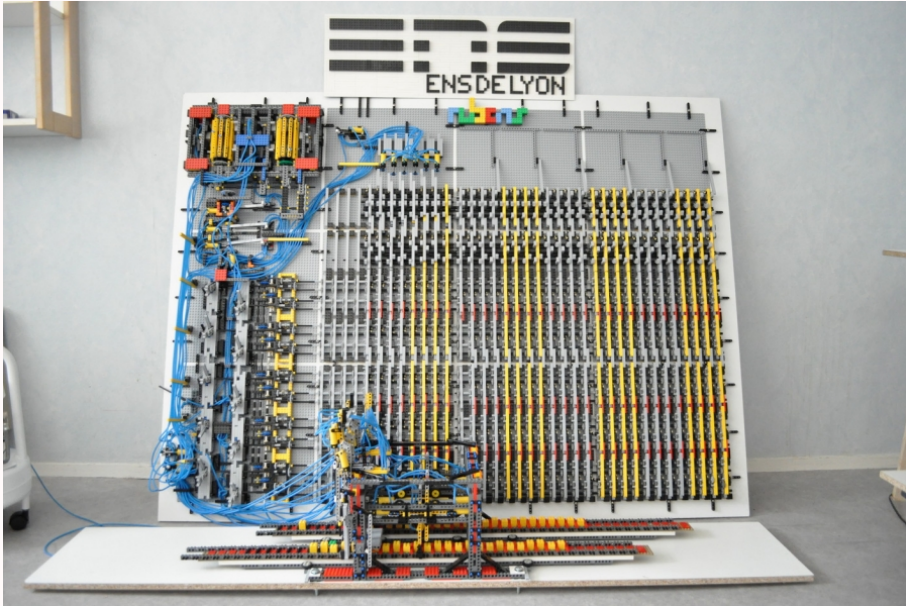


## Machine de Turing réelles



*Harvard Collection of Historical Scientific Instruments (Wiki commons)*

# Machine de Turing réelles



*Machine de Turing en Lego de l'ENS Lyon (Wiki commons)*

# Machine de Turing

- Une **machine de Turing déterministe** est un 7-uplet  $(Q, \Gamma, \#, \Sigma, \delta, q_0, F)$  où :
  - ▶  $Q$  est un ensemble **fini d'états**
  - ▶  $\Gamma$  est l'**alphabet de ruban**
  - ▶  $\# \in \Gamma$  est un symbole appelé **symbole blanc**
  - ▶  $\Sigma \subset \Gamma \setminus \{\#\}$  est l'**alphabet d'entrée**
  - ▶  $\delta : (Q \setminus F) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\triangleleft, \triangleright\}$  est la **fonction de transition**
  - ▶  $q_0 \in Q$  est l'**état initial**
  - ▶  $F \subset Q$  est l'ensemble des **états finaux**
- La notion de **blocage** existe lorsque  $\delta$  n'est pas définie. Il y a toujours blocage sur un état final<sup>1</sup>.

---

<sup>1</sup> ce n'est pas indispensable mais ça ne change rien à la théorie de le supposer

## Définitions alternatives

- On trouve dans la littérature de nombreuses définitions alternatives qui ne changent en rien la puissance de calcul de la machine.
- On peut par exemple :
  - ▶ Considérer que le ruban n'est infini que d'un côté.
  - ▶ Ajouter l'action  $\nabla$  qui correspond à ne pas déplacer la tête de lecture.
  - ▶ Avoir une machine avec plusieurs rubans ayant chacun sa tête de lecture.
- Ces définitions alternatives peuvent faciliter la conception de machines de Turing réalisant une tâche donnée.



# Configurations

- La **configuration** d'une machine de Turing désigne l'ensemble de tous ses paramètres courants :
  - ▶ Le contenu du ruban
  - ▶ La position de la tête de lecture
  - ▶ L'état actuel

- Formellement une configuration est un triplet  $(u, q, v)$  dans :

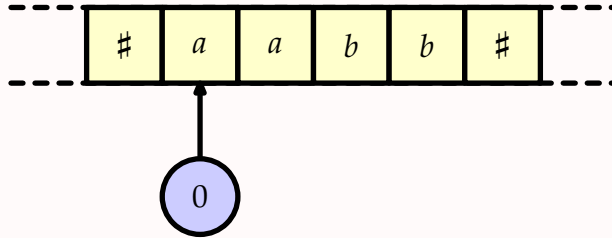
$$\{\varepsilon\} \cup (\Gamma \setminus \{\#\})\Gamma^* \quad \times \quad Q \quad \times \quad \{\varepsilon\} \cup \Gamma^*(\Gamma \setminus \{\#\})$$

- ▶  $u$  est le mot strictement à gauche de la tête de lecture
  - ▶  $v$  est le mot à droite de la tête de lecture
  - ▶ la tête de lecture est placée sur la première lettre de  $v$  (si  $v \neq \varepsilon$ )
- Initialement on place le mot d'entrée non vide  $w \in \Sigma^*$  sur le ruban et la tête de lecture sur le premier symbole de ce mot la configuration initiale est donc  $t_w = (\varepsilon, q_0, w)$ .

# Calcul d'une machine de Turing

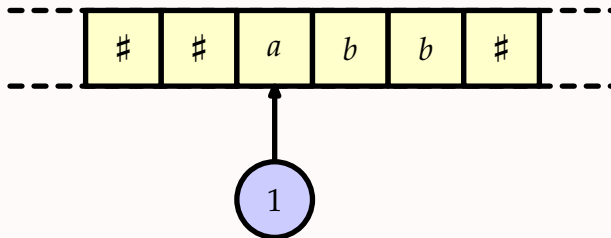
- Une **étape de calcul** d'une machine de Turing est une paire de configurations  $(C, C')$  notée  $C \rightarrow C'$  telle que
  - ▶  $C = (u, q, av)$  et  $C' = (ub, q', v)$  si  $\delta(q, a) = (q', b, \triangleright)$
  - ▶  $C = (uc, q, av)$  et  $C' = (u, q, cbv)$  si  $\delta(q, a) = (q', b, \triangleleft)$
- On ajoute aussi les cas limites :
  - ▶  $C = (u, q, \varepsilon)$  et  $C' = (ub, q', \varepsilon)$  si  $\delta(q, \#) = (q', b, \triangleright)$
  - ▶  $C = (uc, q, \varepsilon)$  et  $C' = (u, q', cb)$  si  $\delta(q, \#) = (q', b, \triangleleft)$
  - ▶  $C = (\varepsilon, q, \varepsilon)$  et  $C' = (\varepsilon, q, b)$  si  $\delta(q, \#) = (q', b, \triangleleft)$
- Remarque : si dans la configuration  $C' = (s, q', t)$  d'arrivée  $s$  commence par des # on les supprime, de même si  $t$  termine par des #.

## Calcul : exemple



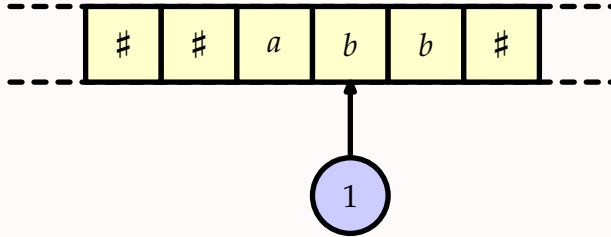
$(\varepsilon, 0, aabb)$

## Calcul : exemple



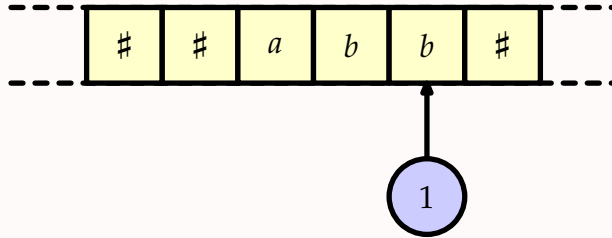
$$(\varepsilon, 0, aabb) \rightarrow (\varepsilon, 1, aab)$$

## Calcul : exemple



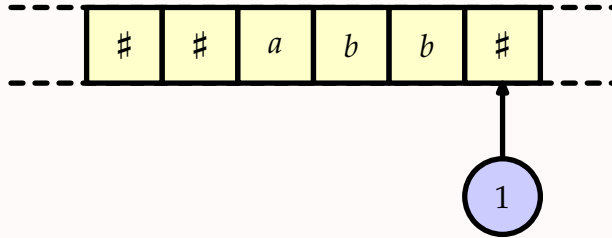
$$(\varepsilon, 0, aabb) \rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab)$$

## Calcul : exemple



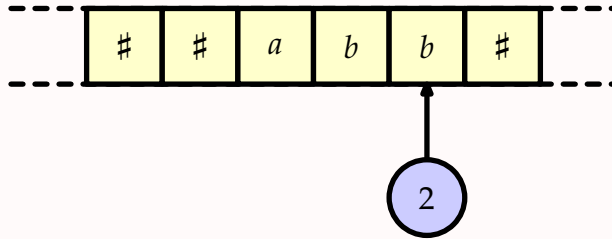
$$(\varepsilon, 0, aabb) \rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b)$$

## Calcul : exemple



$$(\varepsilon, 0, aabb) \rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon)$$

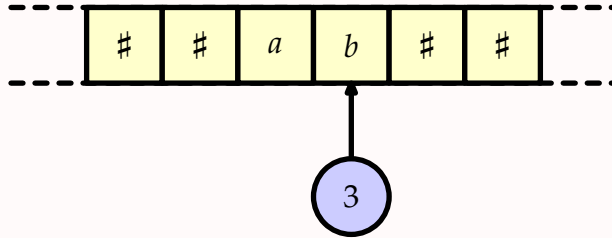
## Calcul : exemple



$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\ &\rightarrow (ab, 2, b)\end{aligned}$$

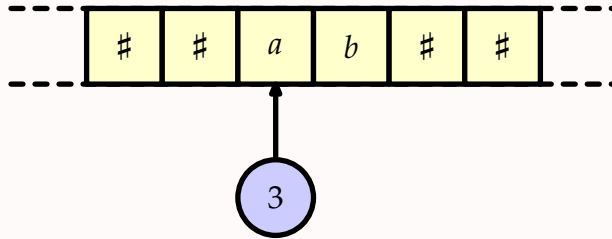


## Calcul : exemple



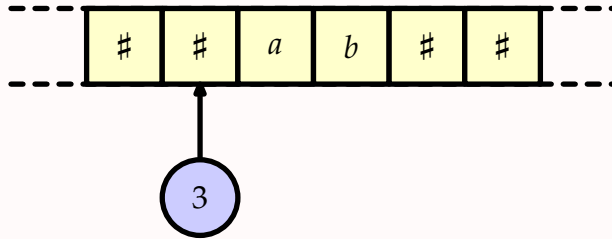
$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\ &\rightarrow (ab, 2, b) \\ &\rightarrow (a, 3, b)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



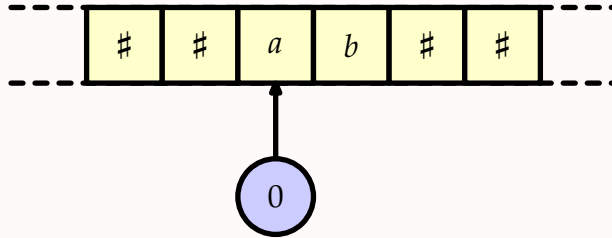
$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\ &\rightarrow (ab, 2, b) \\ &\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



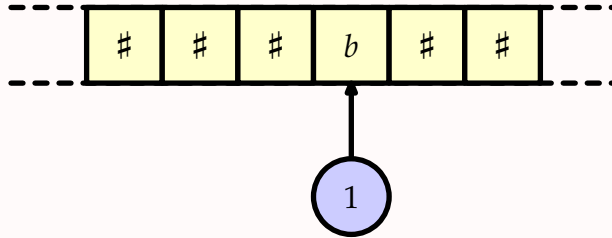
$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\ &\rightarrow (ab, 2, b) \\ &\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



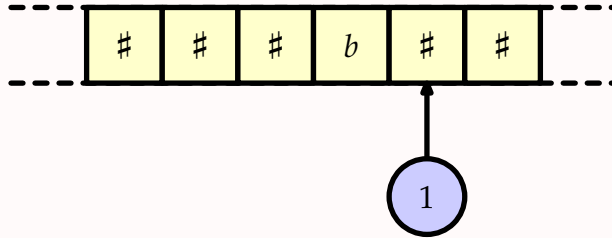
$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



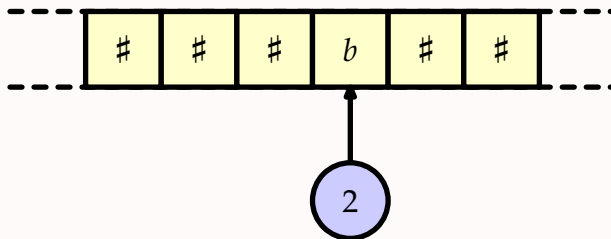
$(\varepsilon, 0, aabb) \rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon)$   
 $\rightarrow (ab, 2, b)$   
 $\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab)$   
 $\rightarrow (\varepsilon, 0, ab)$   
 $\rightarrow (\varepsilon, 1, b)$

## Calcul : exemple



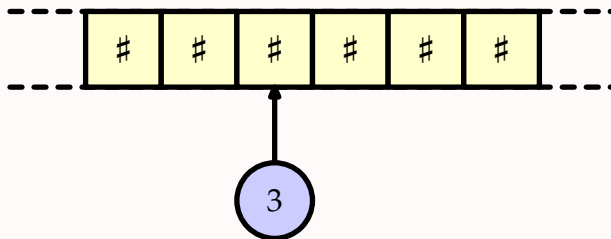
$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 1, b) \rightarrow (b, 1, \varepsilon)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 1, b) \rightarrow (b, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (\varepsilon, 2, b)\end{aligned}$$

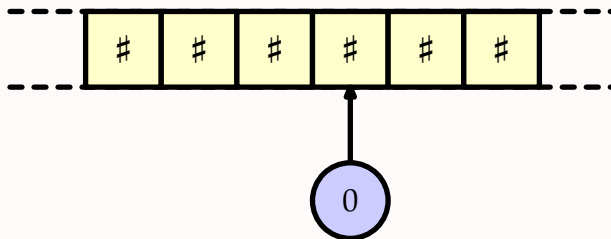
## Calcul : exemple



$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 1, b) \rightarrow (b, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (\varepsilon, 2, b) \\&\rightarrow (\varepsilon, 3, \varepsilon)\end{aligned}$$

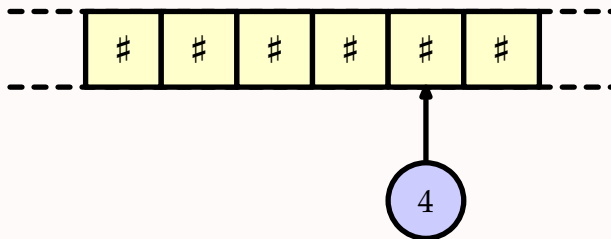


## Calcul : exemple



$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 1, b) \rightarrow (b, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (\varepsilon, 2, b) \\&\rightarrow (\varepsilon, 3, \varepsilon) \rightarrow (\varepsilon, 0, \varepsilon)\end{aligned}$$

## Calcul : exemple



$$\begin{aligned}(\varepsilon, 0, aabb) &\rightarrow (\varepsilon, 1, aab) \rightarrow (a, 1, ab) \rightarrow (ab, 1, b) \rightarrow (abb, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (ab, 2, b) \\&\rightarrow (a, 3, b) \rightarrow (\varepsilon, 3, ab) \rightarrow (\varepsilon, 3, \#ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 0, ab) \\&\rightarrow (\varepsilon, 1, b) \rightarrow (b, 1, \varepsilon) \\&\rightarrow (\varepsilon, 2, b) \\&\rightarrow (\varepsilon, 3, \varepsilon) \rightarrow (\varepsilon, 4, \varepsilon)\end{aligned}$$

# Langage accepté par une machine de Turing

- Un mot  $u \in \Sigma^*$  est **accepté** par une machine de Turing si  $(\varepsilon, q_0, u) \rightarrow^* (s, q_F, t)$  avec  $q_F \in F$ , c'est-à-dire :
  - ▶ Le calcul de la machine **termine** sur l'entrée  $u$ .
  - ▶ L'état de la configuration finale est un état final.
- Ainsi, un mot est rejeté lorsque :
  - ▶ Le calcul termine et aboutit dans un état non final.
  - ▶ Le calcul est infini.
- Le **langage accepté** par une machine de Turing  $M$  est l'ensemble des mots sur  $u \in \Sigma^*$  tels que  $M$  accepte  $u$ .
- La classe des langages acceptés par machine de Turing est appelée classe des langages **récursivement énumérables**

# Langage décidé par une machine de Turing

- On dit qu'une machine de Turing  $M$  **décide** un langage  $L$  sur  $\Sigma$  s'il existe une machine de Turing  $M$  qui
  - ▶ **termine** sur toute entrée  $u \in \Sigma^*$
  - ▶ **accepte**  $L$
- **Prop :** un langage décidable est récursivement énumérable.
- La classe des langages décidés par machine de Turing est appelée classe des langages **décidables** ou encore **récursifs**.

## Lien avec le cours MPI

- Les problèmes de décision **décidables** sont ceux dont le langage des instances positives est décidable par machine de Turing.
- Le langage des instances positives du problème de correspondance de Post n'est pas décidable, par contre il est récursivement énumérable, on dit alors que le problème est **semi-décidable**.
- Les problèmes de décision de la **classe P** sont ceux dont le langage des instances positives est **décidable** par une machine de Turing **déterministe** et qui vérifie de plus que le nombre d'étapes de calcul de la machine est un  $O(n^k)$  pour un certain  $k \geq 0$  avec  $n$  la taille de l'instance.
- Les problèmes de décision de la **classe NP** sont ceux dont le langage des instances positives est **décidable** par une machine de Turing **non-déterministe** et dont le nombre d'étapes d'un calcul acceptant est un  $O(n^k)$ . Nous n'avons pas défini cette machine, mais on imagine aisément à quoi elle peut ressembler par analogie avec les automates finis.

## Exercices

1. **Exemple historique de Turing** : donner une machine de Turing prenant en entrée une suite de 1 et qui construit une suite de 1 deux fois plus longue en intercalant un symbole blanc  $\#$ . Le format est le suivant : si l'entrée est 111 la sortie sera 111#111.
2. Donner une machine de Turing qui calcule  $n + 1$  lorsque  $n \in \mathbb{N}$  est placée sur son ruban d'entrée sous format binaire  $\Sigma = \{0, 1\}$  avec le bit de poids faible à droite.
3. Démontrer que le langage des mots sur  $\Sigma = \{a, b\}$  qui contiennent un nombre pair de  $a$  est décidable en temps polynomial.
4. Démontrer que tout langage régulier est décidable en temps polynomial.
5. Démontrer que le langage des mots sur  $\Sigma = \{a, b\}$  qui contiennent autant de  $a$  que de  $b$  est décidable en temps polynomial. *Indication* : on pourra utiliser l'alphabet  $\Gamma = \{a, b, A, B, \#\}$  pour marquer les lettres.
6. Démontrer que le langage des mots sur  $\Sigma = \{a\}$  de longueur une puissance de 2 est décidable.