U.E. MAAS, PORTAILS "SANS MATHS" (CODE Z120BU04TA) Groupe L1 portails "Sans Maths", le 11 mai 2021, 16h–17h30

Rédacteur du sujet :	Durée de l'épreuve : 1h30.
Équipe pédagogique MAAS	Feuilles de synthèse TCM S1 & MAAS S2 et calculatrices autorisées.
Nb. de pages : 1	Les réponses doivent être justifiées;
	La rédaction sera prise en compte dans l'évaluation de la copie.

EXERCICE 1[5 points]

On considère la fonction $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ définie par $f(x,y) = \ln(x^2 + xy + y^2 + 1)$.

- 1. Calculer les dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}(x,y)$ et $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y)$.
- 2. Calculer les coordonnées de $\overrightarrow{\text{grad}}(f)(0,2)$, le vecteur gradient de f au point M=(0,2).
- 3. Quelle valeur doit prendre le réel z pour que le point de coordonnées (0,2,z) appartienne à la surface représentative de f?
- 4. On note L la ligne de niveau de f à laquelle appartient le point M=(0,2). Parmi les points $M_1=(-2,2),\ M_2=(2,0),\ M_3=(2,2)$ et $M_4=(-2,0),$ lesquels appartiennent à L?
- 5. Donner l'équation de la tangente à L au point M=(0,2).

EXERCICE 2[6 points]

1. Chute d'une goutte de pluie

Dans l'atmosphère, les gouttes de pluie chutent par gravité. Pour un diamètre de goutte de 400 μ m, on trouve que la vitesse de chute (en m.s⁻¹) en fonction du temps a pour équation :

$$V' + 2V = 9.8.$$

- (a) Quelles sont les solutions de cette équation différentielle?
- (b) Chercher la solution V_0 de cette équation différentielle qui vérifie, à l'instant $t=0, V_0(0)=0$.
- (c) Quelle est la limite de V_0 lorsque $t \to +\infty$? On appelle cette limite la vitesse terminale.
- 2. (a) Donner les solutions de l'équation 4y'' + 4y' 3y = 0.
 - (b) Donner les solutions de l'équation y'' 2y' + 10y = 0.

EXERCICE 3[9 points]

(1) On considère les matrices suivantes

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 5 & 3 \end{pmatrix}.$$

Parmi les produits AB, BA, A^2 et B^2 lesquels sont possibles? Lorsque c'est le cas, calculer ces produits (on explicitera les calculs).

- (2) On considère la matrice suivante $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$.
 - (a) Calculer $A^2 5A$.
 - (b) En déduire que A est inversible et déterminer son inverse.
- (3) Résoudre le système suivant à l'aide de la méthode du pivot de Gauss

$$\begin{cases} x + 4y + z = 2 \\ 2x - y + 2z = 1 \\ x - 2y + z = 0 \end{cases}.$$

2

Correction de l'examen du 11/05/21

Proposée par Sue Claret, Léo Hahn Lecler, Clément Legrand, Vincent Souveton et Emilien Zabeth

Correction de l'Exercice 1.

1. On commence par calcular $\frac{\partial f}{\partial x}(X_0, Y_0)$. On pose

$$\varphi(x) = f(x, Y_0) = \ln(x^2 + xY_0 + Y_0^2 + 1)$$

puis on dérive

$$\varphi'(x) = \left[\ln\left(x^2 + xY_0 + Y_0^2 + 1\right)\right]' = \frac{\left[x^2 + xY_0 + Y_0^2 + 1\right]'}{x^2 + xY_0 + Y_0^2 + 1} = \frac{2x + Y_0}{x^2 + xY_0 + Y_0^2 + 1}$$

en utilisant $[\ln u]' = \frac{u'}{u}$ et on évalue

$$\frac{\partial f}{\partial x}(X_0, Y_0) = \varphi'(X_0) = \frac{2X_0 + Y_0}{X_0^2 + X_0 Y_0 + Y_0^2 + 1}.$$

On calcule ensuite $\frac{\partial f}{\partial y}$. On pose

$$\varphi(y) = f(X_0, y) = \ln\left(X_0^2 + X_0y + y^2 + 1\right)$$

puis on dérive

$$\varphi'(y) = \left[\ln\left(X_0^2 + X_0y + y^2 + 1\right)\right]' = \frac{\left[X_0^2 + X_0y + y^2 + 1\right]'}{X_0^2 + X_0y + y^2 + 1} = \frac{X_0 + 2y}{X_0^2 + X_0y + y^2 + 1}$$

et on évalue

$$\frac{\partial f}{\partial y}\left(X_{0},Y_{0}\right)=\varphi'(Y_{0})=\frac{X_{0}+2Y_{0}}{X_{0}^{2}+X_{0}Y_{0}+Y_{0}^{2}+1}.$$

2. On a

$$\vec{\operatorname{grad}} f\left(0,2\right) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x}\left(0,2\right) \\ \frac{\partial f}{\partial y}\left(0,2\right) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2\times 0+2}{0^2+0\times 2+2^2+1} \\ \frac{2\times 2+0}{0^2+0\times 2+2^2+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} \end{pmatrix}.$$

3. Le (0,2,z) appartient à la surface représentative de f si et seulement si

$$f(0,2) = z \iff$$

$$\ln(0^2 + 0 \times 2 + 2^2 + 1) = z \iff$$

$$\ln(5) = z.$$

4. Les points de L sont tous les points pour lesquels f a la même valeur qu'en (0,2). On a

- $f(-2,2) = \ln((-2)^2 2 \times 2 + 2^2 + 1) = \ln(5)$ donc le point (-2,2) appartient à L.
- $f(2,0) = \ln(2^2 + 0 \times 2 + 0^2 + 1) = \ln(5)$ donc le point (2,0) appartient à L.
- $f(2,2) = \ln(2^2 + 2 \times 2 + 2^2 + 1) = \ln(13) \neq \ln(5)$ donc le point (2,2) n'appartient pas à L.
- $f(-2,0) = \ln((-2)^2 2 \times 0 + 0^2 + 1) = \ln(5)$ donc le point (-2,0) appartient à L.

5. L'équation de la tangente à une ligne de niveau est

$$(x - X_0)\frac{\partial f}{\partial x}(X_0, Y_0) + (y - Y_0)\frac{\partial f}{\partial y}(X_0, Y_0) = 0$$

donc dans notre cas

$$(x-0)\frac{\partial f}{\partial x}(0,2) + (y-2)\frac{\partial f}{\partial y}(0,2) = 0 \iff$$
$$(x-0) \times \frac{2}{5} + (y-2) \times \frac{4}{5} = 0 \iff$$
$$\frac{2}{5}x + \frac{4}{5}y - \frac{8}{5} = 0.$$

Correction de l'Exercice 2.

1. (a) On commence par résoudre l'équation homogène associée V' + 2V = 0, pour laquelle les solutions sont de la forme $t \mapsto Ke^{-2t}$, où $K \in \mathbb{R}$ est une constante.

Il faut ensuite trouver une solution particulière. Comme le second membre est une fonction constante, on peut chercher une solution particulière constante, que l'on note y_p . Ainsi $y_p'(t) = 0$ pour tout t, donc y_p est solution si et seulement si $2y_p(t) = 9,8$ pour tout t, ce qui équivaut à $y_p(t) = 4,9$ pour tout t.

Les solutions de l'équation différentielle sont donc de la forme

$$t \mapsto Ke^{-2t} + 4, 9,$$

où $K \in \mathbb{R}$ est une constante.

(b) Comme V_0 est solution de l'équation différentielle, on sait qu'il existe $K \in \mathbb{R}$ tel que $V_0(t) = Ke^{-2t} + 4,9 \ \forall t \in \mathbb{R}$. Ainsi

$$V_0(0) = 0 \iff Ke^0 + 4, 9 = 0 \iff K = -4, 9.$$

Donc $V_0(t) = -4, 9e^{-2t} + 4, 9$ pour tout t.

(c) On a

$$\lim_{t \to \infty} V_0(t) = \lim_{t \to \infty} -4, 9e^{-2t} + \lim_{t \to \infty} 4, 9 = 0 + 4, 9 = 4, 9.$$

2. (a) L'équation caractéristique associée est $4X^2 + 4X - 3 = 0$. Le discriminant est $\Delta = 64$, donc les solutions de l'équation caractéristique sont

$$\lambda_1 = \frac{1}{2}, \ \lambda_2 = \frac{-3}{2}.$$

Ainsi, les solutions de l'équation différentielle sont de la forme

$$x \mapsto K_1 e^{\frac{1}{2}x} + K_2 e^{-\frac{3}{2}x},$$

où $K_1, K_2 \in \mathbb{R}$ sont des constantes.

(b) L'équation caractéristique associée est $X^2-2X+10=0$. Le discriminant est $\Delta=-36$, donc les solutions de l'équation caractéristique sont

$$\lambda_1 = 1 + 3i, \ \lambda_2 = 1 - 3i.$$

Ainsi, les solutions de l'équation différentielle sont de la forme

$$x \mapsto (K_1\cos(3x) + K_2\sin(3x))e^x$$
,

où $K_1, K_2 \in \mathbb{R}$ sont des constantes.

Correction de l'Exercice 3.

1. Le produit matriciel $M \times N$ est possible si et seulement si le nombre de colonnes de M est égal au nombre de lignes de N. Connaissant cette règle, on peut effectuer :

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 5 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2+2 & -2+5 & 8+3 \\ 4+6 & -4+15 & 16+9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 11 \\ 10 & 11 & 25 \end{pmatrix}$$

et

$$A^{2} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4+4 & 2+3 \\ 8+12 & 4+9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 5 \\ 20 & 13 \end{pmatrix}$$

2. (a) En utilisant la question précédente,

$$A^{2} - 5A = \begin{pmatrix} 8 & 5 \\ 20 & 13 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \times 2 & 5 \times 1 \\ 5 \times 4 & 5 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 5 \\ 20 & 13 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 10 & 5 \\ 20 & 15 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} = -2I_{2}$$

(b) Ainsi,

$$\frac{-1}{2}\left(A^2 - 5A\right) = I_2 \Longleftrightarrow A \times \frac{(-1)}{2}\left(A - 5I_2\right) = I_2$$

Par conséquent, A est inversible d'inverse $\frac{-1}{2}(A-5I_2) = \frac{-1}{2}\begin{pmatrix} 2-5 & 1-0 \\ 4-0 & 3-5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 & -1/2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$.

3. On commence par écrire le système en version matrice augmentée :

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 4 & 1 & 2 \\
2 & -1 & 2 & 1 \\
1 & -2 & 1 & 0
\end{array}\right)$$

et on applique l'algorithme du pivot de Gauss :

• $L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \text{ et } L_3 \leftarrow L_3 - L_1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 4 & 1 & 2 \\
0 & -9 & 0 & -3 \\
0 & -6 & 0 & -2
\end{array}\right)$$

• $L_2 \leftarrow \frac{-1}{9}L_2$

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 4 & 1 & 2 \\
0 & 1 & 0 & 1/3 \\
0 & -6 & 0 & -2
\end{array}\right)$$

• $L_3 \leftarrow L_3 + 6L_2$

$$\left(\begin{array}{cc|cc|c}
1 & 4 & 1 & 2 \\
0 & 1 & 0 & 1/3 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{array}\right)$$

Ainsi, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ est solution du système si et seulement si :

$$\begin{cases} x + 4y + z = 2 \\ y = 1/3 \\ z = z \end{cases} \xrightarrow{L_1 \to L_1 - 4L_2} \begin{cases} x + z = 2/3 \\ y = 1/3 \\ z = z \end{cases}$$

Il y a donc une infinité de solutions au système et elles sont de la forme $\left(\frac{2}{3}-z,\frac{1}{3},z\right),\ z\in\mathbb{R}.$

3