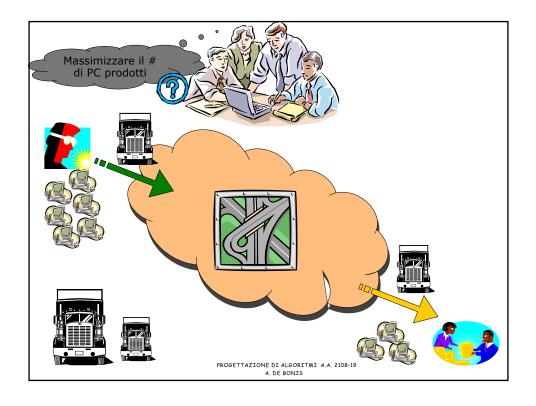
Massimo flusso

Progettazione di Algoritmi a.a. 2108-19

Matricole congrue a 1

Docente: Annalisa De Bonis



Descrizione del problema

- Una fabbrica (sorgente) di PC deve stabilire il numero di PC da assemblare giornalmente.
- Tutti i PC prodotti verranno venduti in un negozio (destinazione).
- La fabbrica ed il negozio sono collegati attraverso una rete di comunicazione.
- Su ogni tratto della rete è in servizio un furgone che può trasportare un numero fissato di PC (numero che dipende dalla grandezza del furgone).

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

.

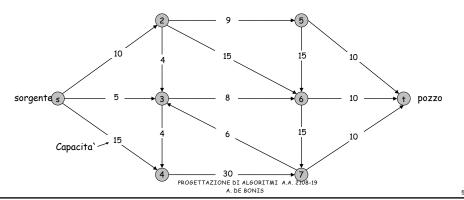
Ulteriori vincoli

- In ogni nodo della rete di comunicazione:
 - Non è possibile produrre PC
 - Non è possibile stoccare PC
- In altre parole, il numero di PC che entra in un nodo è uguale al numero di PC che esce dal nodo.
- Obiettivo: Qual è il maggior numero di PC che può essere trasportato dalla sorgente alla destinazione senza violare i vincoli del problema?

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

Rete di flusso

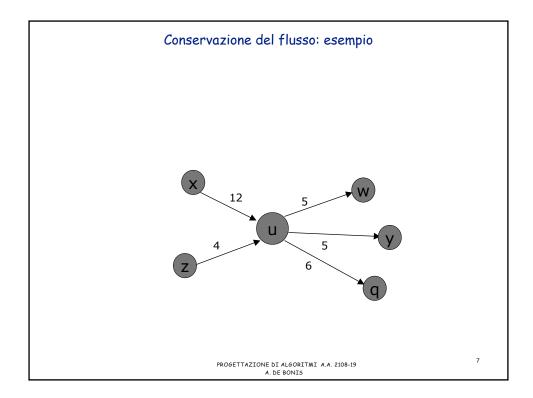
- Gli archi rappresentano condotte attraverso le quali fluisce materiale.
- G = (V, E): grafo direzionato senza archi paralleli (il materiale fluisce in una sola direzione)
- Due nodi speciali sorgente s e pozzo t.
- c(e)≥0 : capacita` dell'arco e
- Assumiamo inoltre che ogni vertice si trovi lungo un percorso da s a t



Funzione flusso

- Una funzione flusso f e` una funzione che assegna ad ogni arco (u,v) un valore reale f(u,v) maggiore o uguale di O e soddisfa le due seguenti proprieta`:
- Vincolo sulla capacita`: per ogni arco (u,v) si ha $f(u,v) \le c(u,v)$
 - il flusso su un arco (u,v) deve essere minore o uguale della capacita` dell'arco (u,v)
- Conservazione del flusso: per ogni nodo u diverso da s e t si ha
 - la quantita` di flusso che entra in un nodo u deve essere uguale alla quantita` di flusso che esce da u.

$$\sum_{v \in V} f(v,u) = \sum_{v \in V} f(u,v)$$



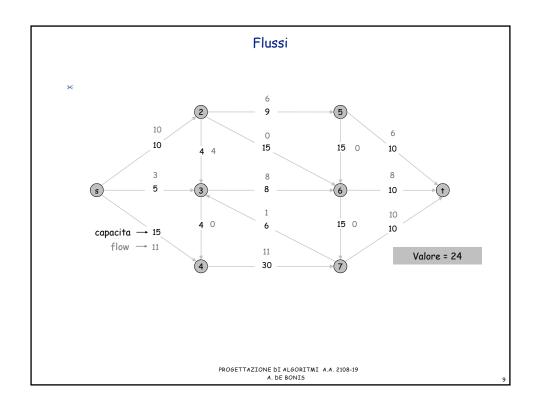
Valore del flusso

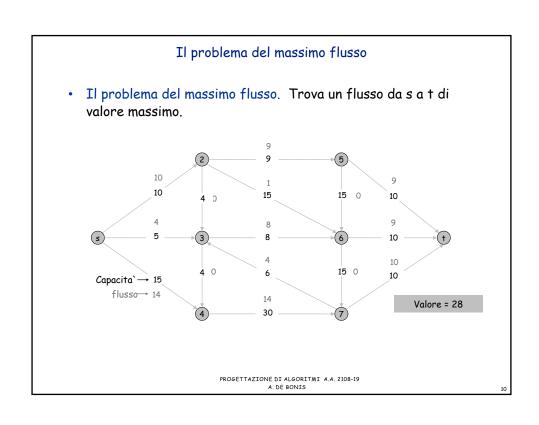
Dato un flusso f di 6, il valore del flusso è definito come:

$$v(f) = \sum_{v \in V} f(s,v)$$

E' possibile verificare che vale anche $v(f) = \sum_{v \in V} f(v,t)$

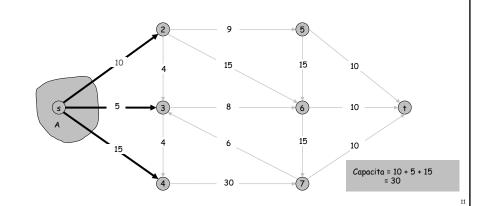
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS

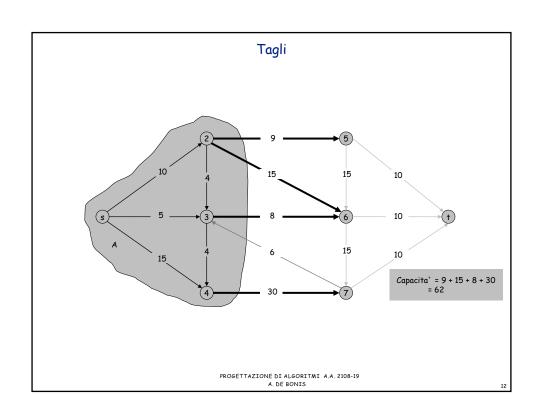




Taglio

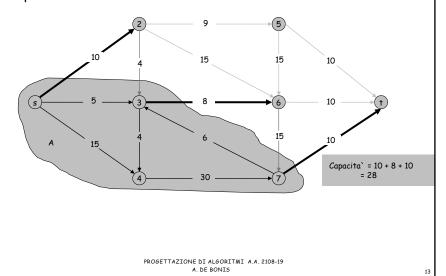
- Def. Un taglio s-t (o semplicemente taglio) e` una partizione (A, B) di V con s ∈ A e t ∈ B.
- Def. La capacita` di un taglio (A, B) e`: $cap(A,B) = \sum_{e \text{ uscente da } A} c(e)$





Il problema del minimo taglio

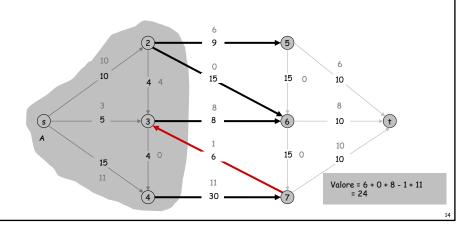
 Problema del minimo taglio s-t. Trova un taglio s-t di capacita` minima



Flussi e tagli

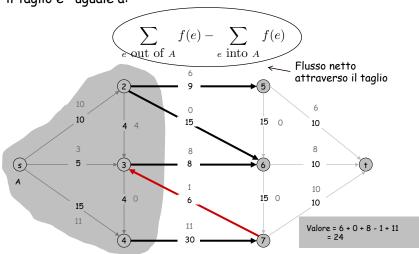
 Def. Sia (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il flusso netto inviato attraverso il taglio e` la differenza

$$\sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ into } A} f(e)$$



Flussi e tagli

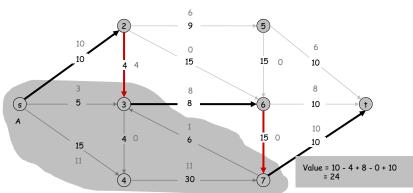
 Lemma del valore del taglio. Sia f un qualsiasi flusso e sia (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il flusso netto inviato attraverso il taglio e` uguale a:



Flussi e Tagli

Lemma del valore del taglio. Sia f un qualsiasi flusso e sia
 (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il flusso netto inviato attraverso
 il taglio e` uguale al valore del flusso (quantita` di flusso
 uscente da s).

$$v(f) = \sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ into } A} f(e)$$



Flussi e tagli

• Lemma del valore del taglio. Sia f un qualsiasi flusso e sia (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il flusso netto inviato attraverso il taglio e` uguale al valore del flusso.

$$v(f) = \sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ into } A} f(e)$$

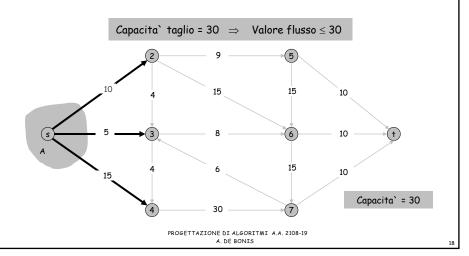
Dim.

$$v(f) = \sum_{e \text{ out of } s} f(e)$$
Dalla definizione del valore del flusso
$$= \sum_{e \text{ out of } s} f(e) + \sum_{v \in A - \{s\}} \left(\sum_{e \text{ out of } v} f(e) - \sum_{e \text{ into } v} f(e) \right)$$
Per la conservazione del flusso la quantità sommata e 0
$$= \sum_{e \text{ out of } s} f(e) - \sum_{e \text{ into } s} f(e) + \sum_{v \in A} \left(\sum_{e \text{ out of } v} f(e) - \sum_{e \text{ into } v} f(e) \right)$$
La quantità sottratta e 0 perche nella sorgente non entra niente
$$= \sum_{v \in A} \left(\sum_{e \text{ out of } v} f(e) - \sum_{e \text{ into } v} f(e) \right)$$

$$= \sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ into } A} f(e).$$
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

Flussi e tagli

Dualita' debole. Sia f un qualsiasi flusso, e sia (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il valore del flusso e' al piu'la capacita' del taglio.



Flussi e tagli

 Dualita` debole. Sia f un qualsiasi flusso, e sia (A,B) un qualsiasi taglio s-t. Il valore del flusso e` al piu` la capacita` del taglio (A,B).

In altre parole, per ogni taglio s-t (A,B), si ha $v(f) \le cap(A,B)$.

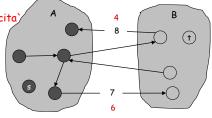
Dim

$$v(f) = \sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ into } A} f(e)$$
Dal lemma del valore del taglio

$$\leq \sum_{e \text{ out of } A} f(e)$$



 $= \operatorname{cap}(A, B)$



cap(A,B)=v(f)

10

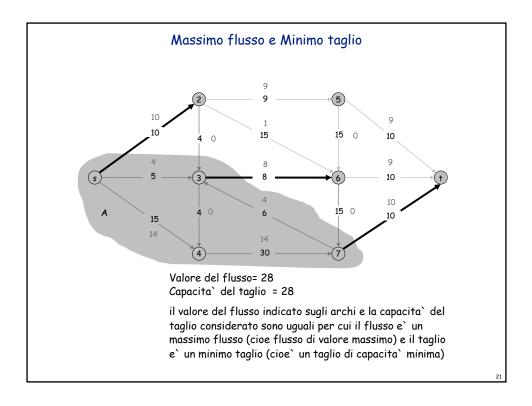
Massimo flusso e Minimo taglio

Corollario. Sia f un flusso di G e sia (A, B) un taglio s-t di G. Se si ha che v(f) = cap(A, B) allora f e` un massimo flusso e (A, B) e` un minimo taglio.

Dim.

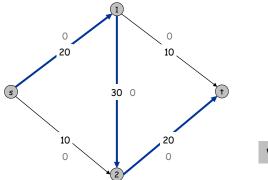
- Sia (X,Y) un qualsiasi taglio s-t e sia f' una qualsiasi funzione flusso e siano (A,B) ed f rispettivamente il taglio s-t e la funzione flusso dell'ipotesi per cui si ha che cap(A,B)=v(f).
- Risulta allora v(f') ≤ cap(A,B)=v(f) ≤ cap(X,Y),
 - la prima e l'ultima disuguaglianza sono conseguenza della dualita` debole
- · Dal punto precedente si ha che
- 1. per ogni flusso f', v(f) e` maggiore o uguale di v(f') per cui f e` un flusso massimo
- 2. Per ogni taglio s-t (X,Y), cap(A,B) e` minore o uguale di cap(X,Y) per cui (A,B) e` un taglio con capacita` minima.

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-: A. DE BONIS



Algoritmo per il max flusso: approccio sbagliato

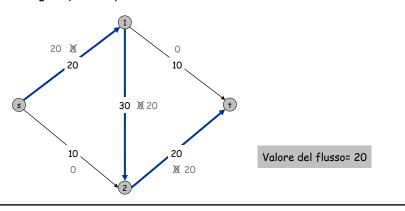
- Algoritmo greedy.
- Cominciamo con f(e) = 0 per ogni arco $e \in E$.
- Ad ogni passo,
 - Troviamo un percorso P da s a t dove per ogni arco sul percorso si ha f(e) < c(e).
 - Aumentiamo il flusso lungo il percorso P in modo da rispettare il
 - vincolo della capacita` e quello sulla conservazione del flusso. Ripetiamo fino a che non e` piu` possibile trovare un percorso lungo il quale e` possibile aumentare il flusso



Valore del flusso= 0

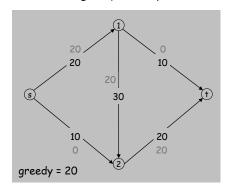
Algoritmo per il max flusso: approccio sbagliato Algoritmo greedy.

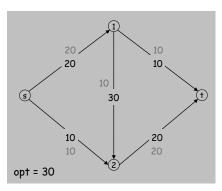
- Cominciamo con f(e) = 0 per ogni arco $e \in E$.
- Ad ogni passo,
 - troviamo un percorso P da s a t dove per ogni arco sul percorso si ha f(e) < c(e).
 - Aumentiamo il flusso lungo il percorso P in modo da rispettare il vincolo della capacita` e quello sulla conservazione del flusso.
 - Ripetiamo fino a che non e' piu' possibile trovare un percorso lungo il quale e' possibile aumentare il flusso



Algoritmo per il max flusso: approccio sbagliato

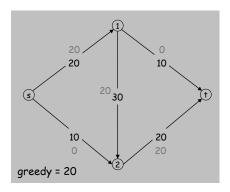
- Algoritmo greedy.
- Cominciamo con f(e) = 0 per ogni arco $e \in E$.
- Ad ogni passo,
 - Troviamo un percorso P da s a t dove per ogni arco sul percorso si ha f(e) < c(e).
 - Aumentiamo il flusso lungo il percorso P in modo da rispettare il
 - vincolo della capacita` e quello sulla conservazione del flusso. Ripetiamo fino a che non e` piu` possibile trovare un percorso lungo il quale e` possibile aumentare il flusso

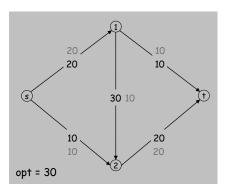




Algoritmo per il max flusso: approccio sbagliato

- Il problema con l'algoritmo di prima e` che si blocca quando non riesce a trovare un percorso lungo il quale spingere altro flusso.
- Per sbloccare la situazione, possiamo provare ad annullare in parte o del tutto il flusso inviato su alcuni degli archi.
- Come facciamo ad annullare in parte o del tutto il flusso lungo un certo arco e=(u,v)? Risposta: Immaginiamo di far tornare indietro il flusso.
- Quanto flusso possiamo far tornare indietro? Risposta: Al piu` una quantita` pari al flusso f(e) spinto lungo e.





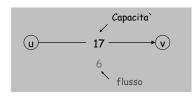
. .

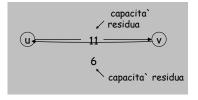
Grafo residuo

- Sia data una rete di flusso G=(V,E)
- Per ogni arco (originale) e = (u, v) ∈ E, indichiamo con c(e) la sua capacita`.
- Sia data una funzione flusso f.
- Notazione: Per ogni arco e=(u,v), indichiamo con e^R l'arco (v,u)

Def. Insieme di archi residui E_f rispetto ad f:

- per ogni arco (originale) $e = (u, v) \in E$,
 - se f(e) < c(e) allora $e \in E_f$ e ha capacita` $c_f(e) = c(e) f(e)$.
 - se f(e)>0 allora $e^R=(v,u)\in E_f$ e ha capacita` $c_f(e^R)=f(e)$.
- Quindi $E_f = \{e: e \in E, f(e) < c(e)\} \cup \{e^R : e \in E, f(e) > 0\}$
- Le capacita` c_f degli archi residui vengono dette capacita` residue.
- Def. Grafo residuo di G rispetto ad f: G_f = (V, E_f).





Grafo residuo rispetto ad f

- Per definizione, un arco (u,v) appartiene ad E_f se
- $(u,v) \in E$, c(u,v)>0 e f(u,v)< c(u,v).
 - e in questo caso si ha $c_f(u,v)=c(u,v)-f(u,v)$

oppure se

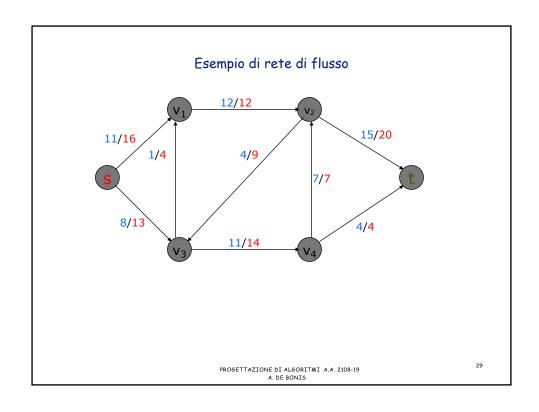
- $(v,u) \in E e f(v,u)>0$.
 - e in questo caso si ha $c_f(u,v)=f(v,u)$
 - L'arco (u,v) incluso in questo modo di Ef viene detto arco backward
- Ne conseque che $|E_f| \le 2|E|$

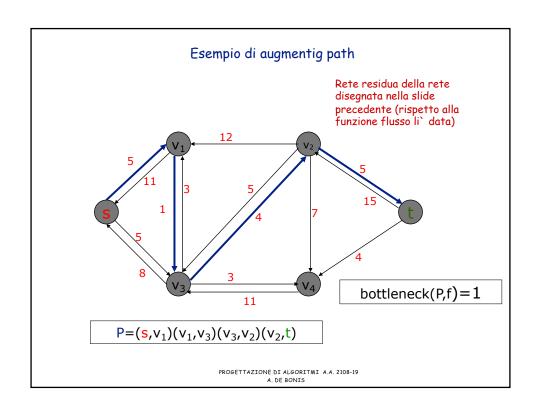
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS 27

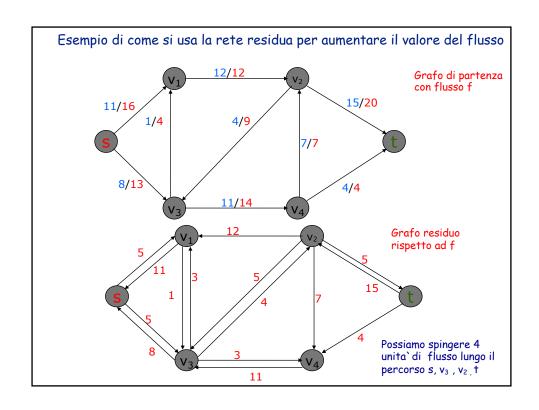
Augmentig path (cammino aumentante)

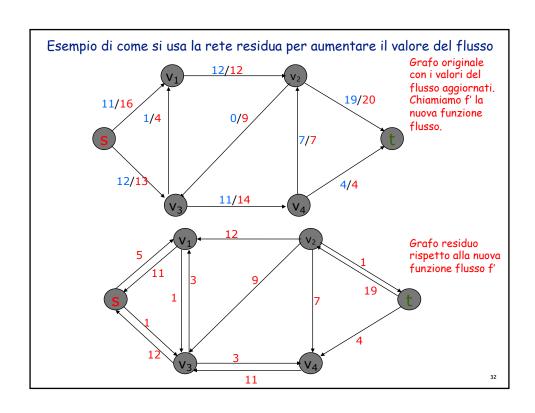
- Data una rete di flusso G=(V,E) ed un flusso f, un augmenting path (cammino aumentante) P è un cammino semplice da s a t nella rete residua G_f
- Dato un augmenting path P definiamo la capacità residua di P (collo di bottiglia di P rispetto al flusso f) come
- bottleneck(P,f) = $min\{c_f(u,v) : (u,v) \ge un \ arco \ in \ P\}$
- La capacità residua rappresenta la massima quantità di flusso che si può trasportare lungo P
- Se esiste un cammino aumentante P in G_f e` quindi possibile aumentare il valore del flusso di una quantita` pari a bottleneck(P,f)
- Si computa una nuova funzione di flusso f' che differisce da f solo per i valori assegnati agli archi e (del grafo originario G) tali che e o e^R si trovano lungo P.
 - Se e= (u,v) e` un arco del grafo originario G e (u,v) si trova lungo P allora f'(u,v)=f(u,v)+ bottleneck(P,f)
 - Se e=(u,v) e` un arco del grafo originario G e (v,u) si trova lungo P allora f'(u,v)=f(u,v)- bottleneck(P,f)

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS





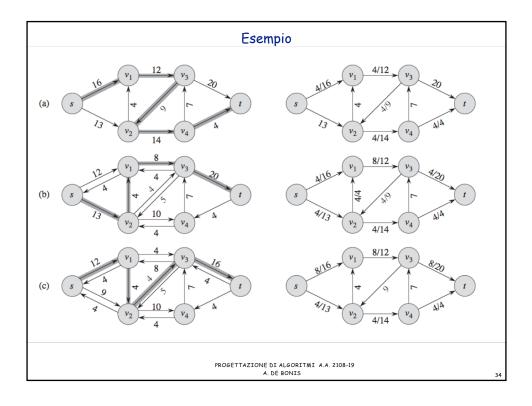




$\begin{aligned} & \text{Augment}(f, \ c_f, \ P) \ \{ \\ & b \leftarrow \text{bottleneck}(P, c_f) \\ & \text{foreach} \ e \in P \ \{ \\ & \text{if} \ (e \in E) \ f(e) \leftarrow f(e) + b \\ & \text{else} & f(e^R) \leftarrow f(e^R) - b \\ \} \\ & \text{return} \ f \end{aligned}$

```
Ford-Fulkerson(G, s, t, c) { foreach \ e \in E \ f(e) \leftarrow 0 G_f \leftarrow residual \ graph \ with \ respect to f  while \ (there \ exists \ augmenting \ path \ P \ in \ G_f) \ \{ \\ f \leftarrow Augment(f, \ C_f \ , \ P) \\ update \ G_f \\ \} \\ return \ f
```

Algorithm di Ford-Fulkerson



Algoritmo di Ford Fulkerson

Teorema. Sia G=(V,E) una rete di flusso e sia f un flusso in G. Sia P un augmentig path nella rete residua G_f . Indichiamo con f' il flusso restituito da Augment (f, c, P). Allora f' è un flusso in G con valore val(f') = val(f)+bottleneck(P,f) > val(f)

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS

25

Teorema del max flusso e minimo taglio

- Teorema: Sia dato un flusso f per la rete di flusso G=(V,E). Le seguenti affermazioni sono equivalenti
- (i) Esiste un taglio (A, B) tale che v(f) = cap(A, B).
- (ii) Il flusso f e` un max flusso
- (iii) Non esiste un cammino aumentante in G_f .

Dim:

(i) ⇒ (ii) Questo e` il corollario che abbiamo gia` dimostrato

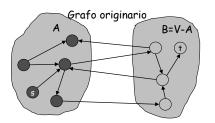
(ii) ⇒ (iii)

• Se esistesse un percorso aumentante in G_f allora potremmo aumentare il flusso spingendo altro flusso lungo il cammino aumentante e di conseguenza f non sarebbe massimo. Infatti il teorema precedente implica che il nuovo flusso avrebbe valore = f + bottleneck(P,f) > f

Continua nella prossima slide

Teorema del max flusso e minimo taglio

- (iii) ⇒ (i)
- ullet Supponiamo che G_f non contenga cammini aumentanti.
- Sia A l'insieme dei vertici raggiungibili da s in G_f
- Per definizione di $A, s \in A$.
- Siccome per ipotesi G_f non contiene cammini aumentanti allora t non e` raggiungibile da s e di conseguenza $t \notin A$. Quindi (A,B) con B=V-A e` un taglio s-t.



continua nella prossima sliede

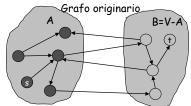
PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS

27

Teorema del max flusso e minimo taglio

Possiamo allora applicare il lemma del valore del taglio al flusso f e al taglio (A,B)

$$v(f) = \sum_{e \text{ out of } A} f(e) - \sum_{e \text{ in to } A} f(e)$$
$$= \sum_{e \text{ out of } A} c(e)$$
$$= cap(A, B)$$



• La seconda uguaglianza e` conseguenza delle seguenti osservazioni.

Gli archi di G che vanno da A a B non sono nel grafo residuo G_f \altrimenti vi sarebbero nodi in B raggiungibili da nodi di A il che per come e` stato costruto il taglio (A,B) e` impossibile

$$\rightarrow \sum_{e \text{ out of } A} f(e) = \sum_{e \text{ out of } A} c(e)$$

Gli archi di G che vanno da B ad A hanno flussi uguali a O: supponiamo che un arco (v,u) con u in A e v in B abbia flusso f(v,u)>0. Questo vuol dire che $c_f(u,v)>0$ e quindi (u,v) e` in G_f e di conseguenza v e` in anch'esso in A. Contraddizione!

$$ightarrow \sum_{e ext{ in to A}} f(e)_{=0}$$
 progettazione di algoritmi a.a. 2108-19

Conseguenze del teorema

- Un flusso f e` massimo se e solo se non ci sono cammini aumentanti
- Il valore del massimo flusso e` uguale alla capacita` del minimo taglio

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

Tempo di esecuzione

- Il tempo di esecuzione dell'algoritmo di Ford-Fulkerson dipende da come si determina il cammino aumentante
- Quando la capacità assume valori reali (irrazionali), se il cammino aumentante non è scelto con cura Ford-Fulkerson potrebbe non convergere mai
- Se l'AP è scelta usando la BFS, l'algoritmo ha un running-time polinomiale

Tempo di esecuzione nel caso di capacita' intere

Assunzione. Tutte le capacita` sono interi tra uno e C

- →somma capacita` archi uscenti da s ≤n C
- \rightarrow valore massimo flusso $v(f^*) \le nC$

Invariante. Ciascun valore del flusso f(e) e ciascuna capacita` residua $c_f(e)$ rimane un intero durante l'intera esecuzione dell'algoritmo di Ford-Fulkerson

Teorema. L'algoritmo termina in v(f*) iterazioni. Dim. Ogni iterazione aumenta il flusso di almeno uno

> PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS

..

Tempo di esecuzione nel caso di capacita` intere

- Teorema. Sia f^* la funzione di massimo flusso e supponiamo che la capacita` degli archi sia compresa tra 1 e C. L'algoritmo di Ford-Fulkerson ha tempo di esecuzione $O(m \times v(f^*)) = O(mnC)$
- · Dim.
- Ogni iterazione del while impiega
 - Tempo O(n+m)=O(m) per trovare il cammino aumentante con BFS o DFS.
 - Tempo O(n)=O(m) per Augment
 - Tempo O(m) per costruire il nuovo grafo residuo.
- Dal teorema nella pagina precedente si ha che il numero di iterazioni del while e` al piu` v(f*) per cui il tempo di esecuzione del while e` O(m x v(f*)). Abbiamo osservato che v(f*) ≤ nC per cui tale tempo e` O(m x nC).
- Corollario. Se C=1, Ford-Fulkerson ha tempo di esecuzione O(mn).

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

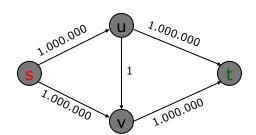
Max flusso per rete con capacita` intere

Teorema. Se tutte le capacita` sono intere allora il valore del flusso max $v(f^*)$ e` intero ed esiste una funzione flusso f con valore $v(f^*)$ tale che f(e) e` un intero per ogni arco e

- Dim. Basta considerare l'algoritmo di Ford-Fulkerson:
 - l'algoritmo termina quando non ci sono piu` cammini aumentanti e, per il teorema del massimo flusso e minimo taglio, il flusso restituito e` max.
 - abbiamo osservato che, in presenza di capacita` intere, il valore del flusso restituito dall'algoritmo di Ford-Fulkerson e` intero e assegna ad ogni arco e un valore f(e) intero.
 - I due punti precedenti implicano che la funzione di flusso restituita in output dall'algoritmo di Ford-Fulkerson ha valore max v(f*) ed e` tale che f(e) e` un intero per ogni arco e

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS

Scelta del cammino aumentante



 $f^*=2.000.000$

 $\mathsf{AP}_1 {=} (\mathsf{s},\mathsf{u})(\mathsf{u},\mathsf{v})(\mathsf{v},\mathsf{t})$

Percorso aumentante nelle iterazioni di ordine dispari

 $AP_2=(s,v)(v,u)(u,t)$

Percorso aumentante nelle iterazioni di ordine pari

Numero iterazioni = 2.000.000

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19
A. DE BONIS

Scegliere buoni cammini aumentanti

- Alcune scelte dei cammini aumentanti possono portare ad un numero elevato di iterazioni
- Scelte piu` attente possono portare ad algoritmi polinomiali
- Come gia` osservato, se le capacita` sono numeri irrazionali, l'algoritmo potrebbe non terminare.
 - NB: capacita` reali razionali possono essere trasformate in interi → l'algoritmo converge.

[Edmonds-Karp 1972, Dinitz 1970]

- Viene scelto il cammino aumentante piu` corto (BFS!).
- O(nm) iterazioni
- Si puo` implementare in modo il tempo di esecuzione sia O(nm²)

PROGETTAZIONE DI ALGORITMI A.A. 2108-19 A. DE BONIS