

INSTITUTO FEDERAL DE CIÊNCIA, EDUCAÇÃO E
TECNOLOGIA DO MARANHÃO

CAMPUS PEDREIRAS

LABORATÓRIO DE ELETRÔNICA.



Manual de Instrução do Braço Robótico

Aprenda como funciona o braço para aprimoramento e execução dos movimentos.

Passo 1:

Verifique se o cabo de alimentação estar bem conectado a fonte;

Ligue o cabo de alimentação na tomada;

Ligue a chave que estar localizada na fonte de alimentação.

O braço possui 3 modos de controle, um livre que movimenta o braço robótico; Um de gravação que permite gravar posições no braço e um autônomo que se movimenta com as posições gravadas.

Manuseio do braço (modo livre)

Analógico esquerdo: movimenta a base e o 2º Servo-motor.

Analógico Direito: Movimenta o 3º Servo-moto



Analógico Esquerdo



Analógico Direito

L1 e **L2** : Movimenta a base da garra.

↑ e **↓** : Abre e fecha a garra.



Movimentação da

base da garra

← e **→** : aumenta e diminui a velocidade

Modo de gravação

R2 : ativa o modo de gravação.

Obs: após pressionar esse botão pode escolher uma posição para gravar.

X : grava a posição temporariamente.

Obs: pode escolher outra posição se desejável.

■ : grava as posições permanentemente.

Modo autônomo

▶ (START): ativa o modo autônomo

▲ : desativar o modo autônomo.

Resumo geral

