

Universidad Nacional de Colombia Facultad de Ciencias Análisis Numérico I

Ejercicio 1.

Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Entonces se satisface:

(a)
$$||A||_2 = ||A^T||_2 \le ||A||_F = ||A^T||_F$$

Para mostrar que $||A||_2 = ||A^T||_2$ veremos que todo valor propio no nulo de A^TA lo es también de AA^T : Sea ν un vector propio de A^TA y λ el valor propio de A^TA asociado a ν , entonces

$$AA^{T}(A\nu) = A(A^{T}A\nu)$$
$$= A(\lambda\nu)$$
$$= \lambda(A\nu)$$

De esto se sigue que λ es un valor propio de AA^T asociado al vector propio Av. De manera análoga, se concluye que si w es un vector propio de AA^T , con γ el valor propio de AA^T asociado a w, entonces γ es un valor propio de AA^T asociado al vector propio A^Tw .

Para ver que $||A||_F = ||A^T||_F$ basta notar que

$$\|A\|_F^2 = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |\alpha_{ij}|^2 = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m |\alpha_{ij}|^2 = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m |\alpha_{ji}|^2 = \|A^T\|_F^2$$

Por último, note que las componentes de la diagonal de A^TA son de la forma $u_{jj} = \sum_{i=1}^m \alpha_{ij}^2$, por lo tanto la traza de A^TA es

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{i=1}^{m} |\alpha_{ij}|^2 = \|A\|_F^2$$

y ya que la traza de una matriz es igual a la suma de sus valores propios, y como $A^{T}A$ es semidefinida positiva, obtenemos que:

$$\begin{split} \lambda_{max}(A^TA) &\leq tr(A^TA) \\ \sqrt{\lambda_{max}(A^TA)} &\leq \sqrt{tr(A^TA)} \\ \|A\|_2 &\leq \|A\|_F \end{split}$$

(b)
$$||A||_{\infty} \le \sqrt{n} ||A||_2$$

Primero note que $\|Ae_j\|_2^2 = \sum_{i=1}^m |a_{ij}|^2 \le \|A\|_2^2$, por lo tanto, $\sum_{j=1}^n \|Ae_j\|_2^2 \le n\|A\|_2^2$. Ahora, usando la desigualdad de Cauchy-Schwartz obtenemos el siguiente resultado:

$$\begin{split} \|A\|_{\infty}^2 &= \left(\max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |\alpha_{ij}| \right)^2 \\ &\leq \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |\alpha_{ij}|^2 \\ &\leq \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |\alpha_{ij}|^2 \\ &= \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m |\alpha_{ij}|^2 \\ &= \sum_{j=1}^n \|Ae_j\|_2^2 \\ &\leq n \|A\|_2^2 \end{split}$$

Tomando raíz cuadrada llegamos a que $\|A\|_{\infty} \le \sqrt{n} \|A\|_2$.

(c) $||A||_2 \le \sqrt{m} ||A||_{\infty}$ Note que

$$\begin{aligned} \|Ax\|_{2}^{2} &= \sum_{j=1}^{m} \left| \sum_{i=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right|^{2} \\ &\leq \sum_{j=1}^{m} \left(\left| \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right|^{2} \right) \\ &= m \left| \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right|^{2} \\ &= m \|Ax\|_{\infty}^{2} \end{aligned}$$

Tomando raíz cuadrada se obtiene que $||Ax||_2 \le ||Ax||_\infty$ y por lo tanto $||A||_2 \le ||A||_\infty$

(d) $||A||_2 \le \sqrt{||A||_1 ||A||_{\infty}}$.

Tenemos que $\|Ax\|_{\infty} = \text{máx}_{1 \le i \le n} \left| \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} x_j \right| y$ también que $\|Ax\|_1 = \sum_{i=1}^m \left| \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} x_j \right|$. De esta manera

$$\begin{split} \|Ax\|_{2}^{2} &= \sum_{i=1}^{m} \left| \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right|^{2} \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(\left| \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right| \left| \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right| \right) \\ &\leq \left(\sum_{i=1}^{m} \left| \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right| \right) \max_{1 \leq i \leq m} \left| \sum_{j=1}^{n} \alpha_{ij} x_{j} \right| \\ &= \|Ax\|_{1} \|Ax\|_{\infty} \end{split}$$

Ejercicio 2.

Sea $\|\cdot\|$ una norma en \mathbb{R}^n y A una matriz invertible de tamaño $n \times n$. Pruebe que:

Si Ax = b, $(A + \delta A)(x + \delta x) = b + \delta b$ y $||A^{-1}|| ||\delta A|| < 1$, entonces $A + \delta A$ es invertible y se cumple que:

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \frac{\operatorname{cond}(A)}{1-\|A^{-1}\|\|\delta A\|} \left(\frac{\|\delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}\right).$$

Ejercicio 3.

Sea

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \alpha \\ \alpha & \alpha + \delta \end{pmatrix},$$

 $\alpha > 0$ fijo, $\delta > 0$ variable.

- (a) Obtenga el número de condición de A. Para valores de δ muy pequeños o muy grandes, ¿podemos afirmar que el sistema Ax = b está mal condicionado? Justifique su respuesta.
- (b) ¿Existe algún valor de δ que haga óptimo el número de condición de A? ¿Cuál es este número de condición?

Ejercicio 4.

Al aproximar una función continua $f:[0,1]\to\mathbb{R}$ mediante un polinomio $p(t)=a_nt^n+\cdots+a_1t+a_0$, el error de aproximación E se mide en la norma L^2 , es decir:

$$E^2 := \|p - f\|_{L^2}^2 = \int_0^1 [p(t) - f(t)]^2 dt.$$

(a) Muestre que la minimización del error $E = E(\alpha_0, ..., \alpha_n)$ conduce a un sistema de ecuaciones lineales $H_n \alpha = b$, donde:

$$b = [b_0, \dots, b_n]^T \in \mathbb{R}^{n+1}, \quad b_i = \int_0^1 f(t)t^i dt, \quad i = 0, \dots, n,$$

y H_n es la matriz de Hilbert de orden n, definida como:

$$(H_n)_{i,j} = \frac{1}{i+j+1}, \quad i,j = 0, \dots, n.$$

El vector a representa los coeficientes del polinomio p.

- (b) Muestre que H_n es simétrica y definida positiva.
- (c) Solucione el sistema $H_nx = b$, donde b tiene componentes $b_i = 1/(n+i-1)$, para $i = 1, \ldots, n$. Para esto, use las factorizaciones LU ([L, U] = lu(H)) y Cholesky (L = chol(H)). Luego resuelva los dos sistemas triangulares.

(d) Para ambos métodos, ¿qué tan precisas son las soluciones numéricas \hat{x}_{approx} ? Tabule los errores de la solución:

$$e(n) = \|\hat{x}_{approx} - x_{exact}\|$$

como una función de $n=2,\ldots,15$. Note que $x_{exact}=(0,\ldots,1)^T$. Puede graficar los errores en función de n utilizando la función semilogy de Matlab. Explique en detalle los resultados.

Ejercicio 5.

- (a) Simplifique el algoritmo de eliminación de Gauss para resolver un sistema lineal Ax = b donde A es una matriz tridiagonal.
- (b) Considere la ecuación de Poisson con término fuente f en el intervalo (0, 1):

$$-T''(x) = f(x), x \in (0,1),$$

con condiciones de frontera T(0) = T(1) = 0. Aproximando la segunda derivada por diferencias finitas:

$$T''(x) \approx \frac{T(x-h) - 2T(x) + T(x+h)}{h^2},$$

y discretizando en $x_i=ih,\,i=0,1,\ldots,n,$ con n=1/h, obtenemos el sistema:

$$-T_{i-1} + 2T_i - T_{i+1} = h^2 f(x_i), \quad i = 1, \dots, n-1.$$

Escriba este sistema en la forma AT = f, donde A es una matriz tridiagonal. Resuelva el sistema para n = 1000 y f(x) = $\sin(2\pi x)$. Compare su solución con T(x) = $\sin(2\pi x)/(4\pi^2)$.