

Лекція 2

**Огляд завдань класифікації, регресії,
кластеризації**

У машинному навчанні існує величезна кількість методів і алгоритмів, однак майже всі практичні задачі зводяться до трьох фундаментальних напрямів:

- **класифікації,**
- **регресії**
- **кластеризації.**

Відмінність між ними визначається типом цільової змінної та наявністю або відсутністю міток у даних. Якщо ми хочемо передбачити категорію, наприклад, чи є електронний лист спамом, чи ні, то маємо справу із задачею класифікації. Якщо потрібно оцінити числове значення, наприклад, вартість квартири, то це приклад регресії. А коли дані не мають міток і ми прагнемо знайти приховані структури, наприклад, сегменти клієнтів за схожими характеристиками, то застосовується кластеризація.

Таким чином, розуміння цих трьох задач є базовим кроком до глибшого

Узагальнений підхід до формулювання задач ML

У найзагальнішому вигляді задачу машинного навчання можна описати як пошук функції відображення між простором ознак і простором вихідних змінних. Нехай X є множина об'єктів $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, де кожен об'єкт описується вектором ознак $x_i \in \mathbb{R}^d$. Цільова змінна y_i може бути неперервною, дискретною або зовсім невідомою.

Ми шукаємо функцію $f : \mathbb{R}^d \rightarrow Y$, яка на основі даних (x_i, y_i) або лише $\{x_i\}$ наближає приховану залежність у даних. Тип простору Y визначає постановку задачі:

- Якщо Y є скінченним множиною міток класів, маємо класифікацію.
- Якщо $Y \subseteq \mathbb{R}$ або \mathbb{R}^k , маємо регресію.
- Якщо Y не заданий, а ми хочемо структурувати X на групи, маємо кластеризацію.

Класифікація

Класифікація – це задача, у якій ми маємо скінченний набір класів і на основі вхідних ознак прагнемо визначити, до якого саме класу належить приклад. Формально, цільова змінна y є дискретною і набуває значень з множини $\{1, 2, \dots, K\}$, де K – кількість класів. Завдання алгоритму полягає у побудові функції $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \{1, \dots, K\}$, яка відображає вектор ознак у конкретний клас.

Для прикладу, передбачення результату медичного тесту (позитивний чи негативний) є задачею бінарної класифікації з двома можливими виходами. Класифікація фотографій тварин на котів, собак і птахів – це вже мультикласова класифікація, оскільки класів більше ніж два.

Сучасні методи класифікації зазвичай мають ймовірнісну інтерпретацію. Замість прямого вибору класу вони прогнозують розподіл ймовірностей

Метрики для класифікації

Оцінка якості класифікаційних моделей виконується за допомогою різних метрик.

У класифікаційних задачах найпростіша метрика – *Accuracy* (точність класифікації), яка визначається як відношення кількості правильно класифікованих прикладів до загальної кількості прикладів:

$$\text{Accuracy} = \frac{TP + TN}{TP + TN + FP + FN},$$

де TP – кількість істинно позитивних випадків, TN – істинно негативних, FP – хибно позитивних, а FN – хибно негативних. Проте ця метрика погано працює, якщо дані є незбалансованими, наприклад, коли позитивних прикладів значно менше за негативні.

У такому випадку часто розглядають дві метрики: *Precision* (точність) і

Регресія

Регресія вирішує задачу прогнозування неперервної числової змінної на основі вхідних ознак. Формально, маємо функцію $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, яка відображає вектор ознак у дійсне число. Прикладами є прогноз вартості нерухомості за характеристиками квартири, передбачення кількості проданих товарів або оцінка рівня забруднення повітря.

Найпростіша форма – це лінійна регресія, де передбачається, що залежність цільової змінної від вхідних ознак є лінійною. Математично вона описується як

$$\hat{y} = \mathbf{w}^\top \mathbf{x} + b,$$

Регресія може бути як лінійною, так і нелінійною. Сучасні методи, такі як градієнтний бустинг або нейронні мережі, дозволяють будувати надзвичайно складні регресійні залежності, здатні враховувати взаємодії між ознаками та

Метрики для регресії

У регресії основною метою є вимірювання відхилення прогнозів від реальних значень. Найбільш поширеною є середньоквадратична помилка (MSE):

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (y_i - \hat{y}_i)^2,$$

яка карає великі відхилення сильніше через піднесення у квадрат.

Корінь середньоквадратичної помилки ($RMSE$) є інтерпретованішим, оскільки вимірюється в тих самих одиницях, що й сама цільова змінна:

$$RMSE = \sqrt{MSE}.$$

Середня абсолютна помилка (MAE) вимірює відхилення у середньому без піднесення у квадрат:

$$MAE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N |y_i - \hat{y}_i|$$

Кластеризація

Кластеризація належить до задач навчання без учителя, оскільки у даних відсутні цільові мітки. Мета полягає у тому, щоб розбити множину об'єктів на групи, або кластери, так, щоб об'єкти всередині одного кластера були максимально подібні між собою, а між різними кластерами – максимально відмінні.

Формально, для множини прикладів $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_N\}$ необхідно знайти розбиття на K груп, що мінімізує деяку функцію невідповідності. Наприклад, у методі k -середніх цільова функція має вигляд:

$$\sum_{i=1}^N \sum_{k=1}^K r_{ik} \|\mathbf{x}_i - \boldsymbol{\mu}_k\|^2,$$

де r_{ik} дорівнює 1, якщо об'єкт \mathbf{x}_i належить кластеру k , і 0 інакше, а $\boldsymbol{\mu}_k$ – центр k -го кластера. Таким чином, алгоритм намагається зменшити суму квадратів

Метрики для кластеризації

Оскільки у задачах кластеризації зазвичай відсутні «правильні» мітки, якість оцінюють за допомогою внутрішніх показників. Одним з найбільш популярних є коефіцієнт силуету, який для об'єкта i визначається як

$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}},$$

де $a(i)$ – середня відстань від об'єкта i до інших об'єктів у його кластері, а $b(i)$ – мінімальна середня відстань від об'єкта i до об'єктів іншого кластера. Значення $s(i)$ лежить у діапазоні від -1 до 1 : чим ближче до 1 , тим кращою є якість кластеризації.

Ще одним показником є індекс Девіса–Болдіна (DBI):

$$DBI = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^K \max_{j \neq i} \frac{\sigma_i + \sigma_j}{d(c_i, c_j)},$$

Внутрішні та зовнішні метрики кластеризації

Коли ми виконуємо кластеризацію, то, як правило, у нас немає еталонних класів. У такому випадку якість кластерів оцінюють за допомогою внутрішніх метрик (силует, індекс Девіса–Болдіна тощо), які враховують лише структуру даних.

Проте в окремих завданнях може бути доступна "золота розмітка" (gold standard labels) – наприклад, якщо ми кластеризуємо тексти за темами, а нам відомо, яка стаття належить до якої рубрики. У такому випадку ми можемо оцінити, наскільки отримані кластери відповідають відомим класам. Метрики, що використовують таку інформацію, називають зовнішніми.

Rand Index

Нехай у нас є множина N об'єктів, які ми поділили на кластери. Також відома справжня класифікація. Ми можемо розглянути всі можливі пари об'єктів і подивитися, чи вони віднесені однаково у двох розбиттях:

- a – кількість пар, які належать до одного кластера і в класифікації, і у прогнозованій кластеризації.
- b – кількість пар, які належать до різних кластерів і в класифікації, і у прогнозованій кластеризації.
- c – кількість пар, які належать до одного кластера у справжній класифікації, але в різні у кластеризації.
- d – кількість пар, які належать до одного кластера у кластеризації, але в різні у справжній класифікації.

Тоді $RandIndex(RI)$ визначається як частка "правильних" рішень:

Проблема Rand Index

Недолік Rand Index у тому, що його значення може бути високим випадково, особливо якщо кластерів багато або їхня структура не збалансована.

Наприклад, якщо всі об'єкти помістити в один кластер, то RI може дати не таке вже й низьке значення.

Adjusted Rand Index (ARI)

Щоб уникнути цього ефекту, використовують Adjusted Rand Index, який "віднімає" від Rand Index очікуване значення для випадкового групування і нормалізує результат.

Формула має вигляд:

$$ARI = \frac{RI - \mathbb{E}[RI]}{\max(RI) - \mathbb{E}[RI]}.$$

ARI змінюється від -1 до 1 :

- $ARI = 1$ – повна відповідність кластерів істинним класам;
- $ARI \approx 0$ – результат не кращий за випадкове розбиття;
- $ARI < 0$ – кластеризація навіть гірша, ніж випадкова.

Приклад

Уявімо, що ми кластеризуємо зображення рукописних цифр (MNIST) без міток. Після цього ми порівнюємо кластери з реальними мітками цифр (0–9). Якщо кожен кластер приблизно відповідає одній цифрі, *ARI* буде близьким до 1. Якщо ж модель перемішала цифри, показник наблизиться до 0.

Таким чином, ARI дозволяє оцінити, наскільки отримані кластери відповідають очікуваним класам, і при цьому враховує ефект випадковості.

Приклади завдань

Майже кожне прикладне завдання у бізнесі, фінансах, медицині чи науці можна звести до оптимізаційної задачі: знайти параметри моделі, які мінімізують або максимізують певний функціонал. Далі наведено кілька узагальнених формулювань для задач класифікації, регресії та кластеризації у різних сферах.

Бізнес і електронна комерція

Коли ми передбачаємо, чи здійснить клієнт покупку, то маємо задачу класифікації. Нехай x_i – вектор характеристик користувача (вік, частота відвідувань сайту, попередні покупки), а $y_i \in \{0, 1\}$ – мітка класу («не купив», «купив»). Модель $f(x; \theta)$ з параметрами θ прогнозує ймовірність покупки. Задача формулюється як мінімізація логістичної втрати:

Фінанси

Задача оцінки кредитоспроможності клієнта є класифікаційною. Для кожного клієнта маємо набір характеристик x_i і бінарну змінну $y_i \in \{0, 1\}$, що відображає факт дефолту чи відсутність дефолту. Функціонал аналогічний логістичній регресії або іншому класифікаційному методу.

Прогноз ціни активу на наступний день – це задача регресії, де модель $f(x; \theta)$ буде оцінку майбутньої ціни на основі попередніх значень. Оптимізаційна задача:

$$L(\theta) = \sum_{i=1}^N (y_{i+1} - f(x_i; \theta))^2,$$

де y_{i+1} – реальна ціна у момент $i + 1$.

Групування інвесторів за схожими портфелями – це кластеризація. Мета – знайти структуру у множині векторів $x \in \mathbb{R}^n$ що відображають розподіл

Охорона здоров'я

Діагностика захворювання за результатами аналізів є класифікацією. Для кожного пацієнта маємо ознаки x_i (аналізи, симптоми) та бінарну або мультикласову мітку y_i . Оптимізаційна задача формулюється як мінімізація крос-ентропійної втрати.

Прогноз тривалості госпіталізації – це регресія, де вихідна змінна y_i є неперервною (кількість днів). Функціонал втрат може бути MAE або MSE, залежно від вимог до точності та стійкості до аномалій.

Кластеризація пацієнтів за симптомами або реакцією на лікування формулюється як знаходження груп C_k , у яких схожість усередині максимальна. Це дозволяє виявити патерни та робити персоналізовані рекомендації.

Транспорт і міська аналітика

Прогноз часу прибуття транспорту – регресійна задача, де функція $f(x_i; \theta)$ прогнозує час на основі таких ознак, як відстань, завантаженість доріг чи погода.

Виявлення нетипових поїздок (наприклад, шахрайських викликів таксі) можна звести до класифікації, де мітка y_i позначає «нормальна» чи «аномальна» поїздка.

Кластеризація районів за транспортними потоками – це задача без учителя, яка формально записується як мінімізація дисперсії усередині кластерів транспортних характеристик.

Наука і дослідження

У фізиці віднесення сигналів до різних частинок – це класифікація з багатьма класами. Оптимізаційна задача – мінімізувати втрату крос-ентропії у багатокласовому випадку.

Прогноз фізичних властивостей сполук – це регресія, де функція $f(x; \theta)$ відображає молекулярні дескриптори у реальні значення, наприклад, температуру кипіння.

Групування генів у біоінформатиці – це кластеризація, що формулюється як задача знаходження груп із мінімальною внутрішньою дисперсією або максимальною подібністю за певною метрикою.

Узагальнення

Усі ці приклади демонструють, що незалежно від сфери застосування, будь-яке завдання машинного навчання зводиться до формальної постановки оптимізаційної задачі. Ми або мінімізуємо функцію втрат у класифікації та регресії, або шукаємо оптимальне групування у кластеризації. Таке уніфіковане бачення дозволяє ефективно переносити методи з однієї сфери в іншу, роблячи машинне навчання універсальним інструментом аналізу даних.

Виклики та обмеження машинного навчання

Якість та обсяг даних.

Будь-яка модель «настільки хороша, наскільки хороші дані». Пропуски, аномалії, шум або мала кількість прикладів можуть суттєво знизити якість.

Дисбаланс класів і нерівномірність даних.

У класифікації та регресії нерівномірне представлення різних підгруп призводить до зміщення моделі. У кластеризації — деякі групи можуть бути надто великі або надто розмиті.

Вибір ознак і масштабування.

Неправильна або неповна репрезентація даних робить задачу нерозв'язною для моделі. У кластеризації масштаб ознак безпосередньо впливає на відстані й, відповідно, на структуру кластерів.

Проблема перенавчання (overfitting) і недонавчання (underfitting).

Занадто складні моделі можуть «запам'ятати» тренувальні дані й погано узагальнювати; занадто прості — не вловити залежності. Це класичний компроміс *bias–variance trade-off*.

Інтерпретованість і довіра.

Багато сучасних моделей (наприклад, ансамблі дерев або нейромережі) є «чорними скриньками». Для реальних застосувань (медицина, фінанси) критично важливо пояснювати, чому модель зробила певне передбачення.

Обчислювальні ресурси.

Великі дані й складні моделі вимагають значних ресурсів. Обчислювальна вартість може бути обмежуючим фактором навіть у академічних умовах.

Залежність від постановки задачі і метрик.

Неправильний вибір метрики чи постановки задачі веде до некоректних результатів. Наприклад, мінімізація MSE у задачі з великими викидами часто призводить до поганих прогнозів, і доцільніше використовувати MAE.