Modelo Aditivo e Híbrido

Vitor Oliveira Ropke







Novembro de 2024

Prophet

- Baseado no modelo aditivo
- Funciona melhor com dados sazonais.
- Trata dados faltantes, mudanças de padrões e outliers

Componentes

$$y(t) = g(t) + s(t) + h(t) + \epsilon_t \tag{1}$$

- y(t): Função resultante.
- g(t): Função de tendência.
- s(t): Função de sazonalidade.
- h(t): Função de feriados.
- ϵ_t : Mudanças idiossincráticas.

Componentes

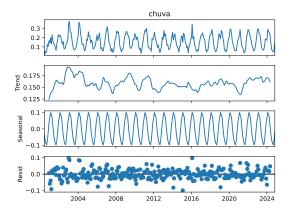


Figura 1: Componentes de um Modelo Aditivo

Tendência

A incerteza da previsão é definida através da seguinte equação:

$$\lambda = \frac{1}{S} \sum_{j=1}^{S} |\delta_j| \tag{2}$$

- λ: Incerteza da previsão.
- S: Número de mudanças na tendência.
- $|\delta_j|$: Valor da mudança na tendência.

Tendência

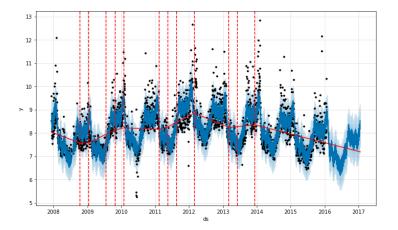


Figura 2: Tendência em uma Série Temporal

Sazonalidade

A sazonalidade é feita a partir da série de Fourier, dada na seguinte equação:

$$s(t) = \sum_{n=1}^{N} \left(a_n \cos\left(\frac{2\pi nt}{P}\right) + b_n \sin\left(\frac{2\pi nt}{P}\right) \right)$$
 (3)

- N: Número de termos de Fourier (filtro passa-baixa).
- P: Regularidade do período em número de dias.

Sazonalidade

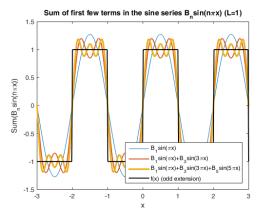


Figura 3: Séries de Fourier

Sazonalidade

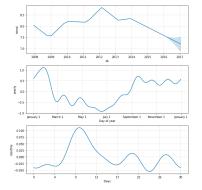


Figura 4: Sazonalidade de uma Série Temporal

NeuralProphet

- Além de redes neurais, utiliza outros modelos de deep learning
- É uma extensão do Prophet

Componentes

$$\hat{y}(t) = T(t) + S(t) + E(t) + F(t) + A(t) + L(t) \tag{4}$$

- $\hat{y}(t)$: Valores preditos.
- T(t): Função de tendência.
- S(t): Função de sazonalidade.
- E(t): Função de eventos e feriados.
- F(t): Efeitos de regressão para variáveis externas com futuro conhecido.
- A(t): Efeitos de auto-regressão baseados nas observações passadas.
- L(t): Efeitos de regressão para as últimas observações de variáveis exógenas.

Auto-regressão

O cálculo de valores futuros é feito usando a seguinte equação:

$$y_t = c + \sum_{i=1}^{i=p} \theta_i \cdot y_{t-i} + \epsilon_t$$
 (5)

- y_t: Valor predito.
- p: Número de valores passados.
- θ_i : Coeficiente a direção e magnitude do valor passado i.
- c: Interceptor.
- ϵ_t : Ruído branco.

Auto-regressão

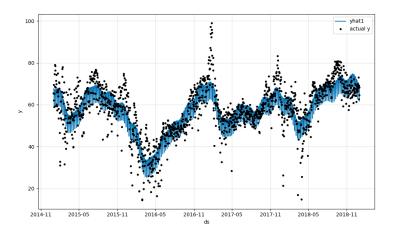


Figura 5: Auto-regressão comparado com valores reais

Regressores defasados (Lagged Regressors)

Usado para correlacionar outras variáveis (covariáveis) com o target, seguindo a equação:

$$L(t) = \sum_{x \in \mathbb{X}} L_x(x_{t-1}, x_{t-2}, \cdots, x_{t-p})$$
 (6)

- L(t): Valor defasado.
- X: Conjunto das covariáveis.
- x: Valor da covariável.

Regressores defasados (Lagged Regressors)

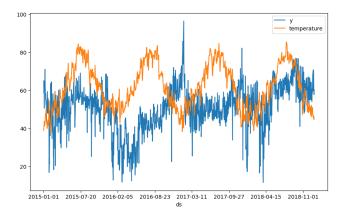


Figura 6: Covariável e target

Regressores do futuro

Covariáveis com futuro conhecido, seguindo a equação:

$$F(t) = \sum_{f \in \mathbb{F}} F_f^{\star}(t) \tag{7}$$

- F(t): Efeito de todos os regressores.
- F: Conjunto das covariáveis com futuro conhecido.
- f: Regressor.

Regressores do futuro

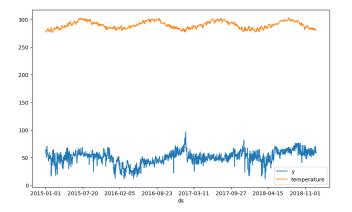


Figura 7: Covariável e target

ACABOU-SE!!!



Vitor Oliveira Ropke Modelo Aditivo e Híbrido Novembro de 2024