

Flex of Squat

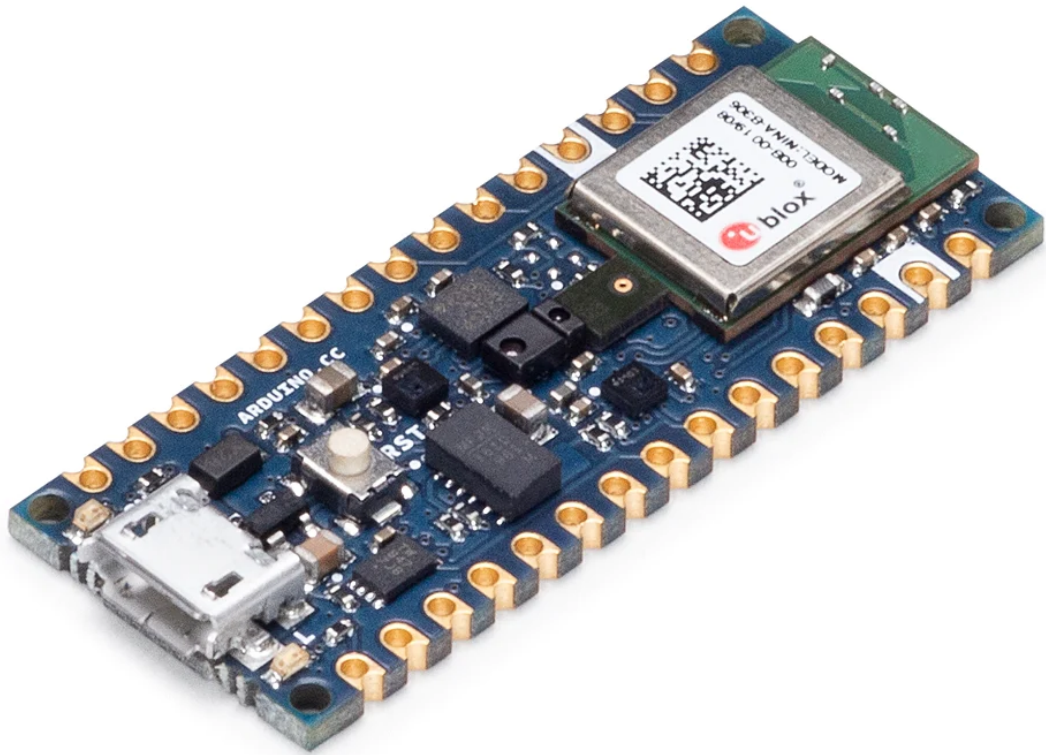
Een praktische uitdaging ...

Flex/Punch Detector

- In een eerste fase gaan we proberen om een flex/punch detector te maken



Arduino Nano 33 BLE Sense



- We gebruiken hiervoor een Arduino Nano 33 BLE Sense bordje
- Krachtige processor, de nRF52840 van Nordic Semiconductors, een 32-bits ARM® Cortex®-M4 CPU die draait op 64 MHz.
- 1 MB aan flash
- 256KB aan RAM geheugen

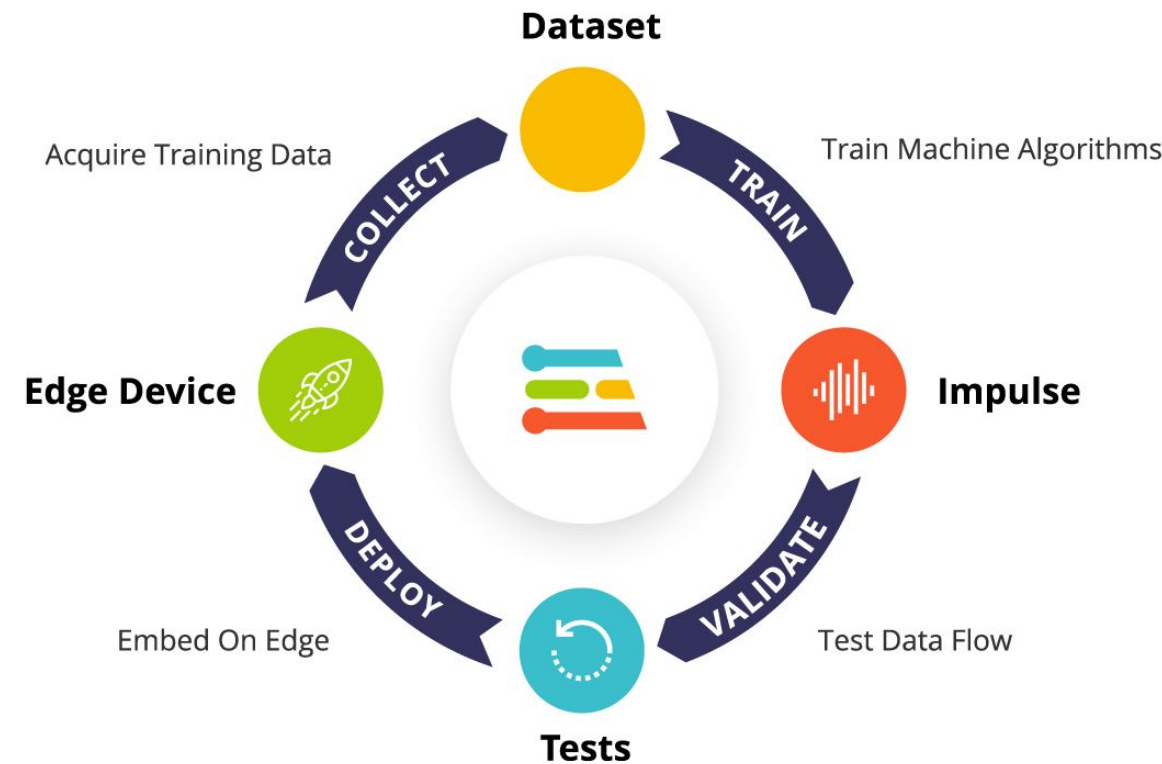
Hoe gaan we een punch meten?


- 9-axis Inertial Sensor
 - Een Inertial Measurement Unit (IMU) wordt gedefinieerd als een 9-assige sensor die oriëntatie, snelheid en zwaartekracht meet door accelerometer, gyroscoop en magnetometer in één te combineren.
 - **Accelerometer:** meten van versnelling van het device
 - **Gyroscoop:** oriëntatie en hoeksnelheid van een object meten
 - **Magnetometer:** een kompas

Niet te veel zorgen over maken. Het binnen lezen van deze data is a piece-of-cake

Edge Impulse

- Edge Impulse is het toonaangevende ontwikkelingsplatform voor **machine learning op edge-apparaten**, gratis voor ontwikkelaars en vertrouwd door ondernemingen.
- Edge Devices
 - Denk aan microcontrollers, ESPs, Arduino's, ...



 Create a new project ×

Enter the name for your new project:

flex-squat-detector

Choose your project type:

☒ **Developer**

20 min job limit, 4GB or 4 hours of data, limited collaboration.

☐ **Enterprise**

No job or data size limits, higher performance, custom blocks. [Learn more](#)

Create new project

Edge Impulse Account

- Start met het maken van een account voor Edge Impulse @ <https://www.edgeimpulse.com/>
- Eens ingelogd kan je direct een nieuw project maken
 - Geef het nieuw project bv. de naam flex-squat-detector

Flex en Squat Detector

- Vervolgens dien je het type data aan te geven dat je zal verwerken.
- In ons geval is dit gewoon Accelerometer Data

 Welcome to your new Edge Impulse project! ✕

You're ready to add real intelligence to your edge devices. Let's set up your project. What type of data are you dealing with?



Accelerometer data

Analyze movement of your device in real-time to predict machine failure, detect human gestures, or monitor rotating machines.

Data vergaren

- Dit kunnen we aan de hand van Edge Impulse zelf en hun data forwarder tools.
- Ze ondersteunen een hele boel aan edge devices out of the box
- Voor elk bordje voorzien we dan ook tutorials.
- De nodige tools voor de Nano 33 BLE Sense zijn reeds voor jullie voorzien. Klik dus gerust onderaan rechts op `Let's get started!`.

Flashen van de data forwarder

- Open een linux terminal
- Connecteer de Nano 33 BLE Sense via USB
- Druk 2x kort op de reset knop om het device in bootloader mode te plaatsen
 - Oranje LED gaat traag aan/uit
- Voer onderstaande commands uit

```
cd edge-impulse-data-forwarder  
./flash_linux.sh
```

Data forwarder flashed

```
Device       : nRF52840-QIAA
Version      : Arduino Bootloader (SAM-BA extended) 2.0 [Arduino:IKXYZ]
Address      : 0x0
Pages        : 256
Page Size    : 4096 bytes
Total Size   : 1024KB
Planes       : 1
Lock Regions : 0
Locked       : none
Security     : false
Erase flash

Done in 0.000 seconds
Write 352560 bytes to flash (87 pages)
[=====] 100% (87/87 pages)
Done in 13.575 seconds

Flashed your Arduino Nano 33 BLE development board.
To set up your development with Edge Impulse, run 'edge-impulse-daemon'
To run your impulse on your development board, run 'edge-impulse-run-impulse'
pi@raspberrypi:~/edge-impulse-data-forwarder $ █
```

Aanmelden via de CLI

- Nu dienen we aan te melden op Edge Impulse maar wel via de CLI
- Voer hiervoor onderstaande commando uit en volg de instructies

```
edge-impulse-daemon
```

Klaar om data te capteren

```
pi@raspberrypi:~/edge-impulse-data-forwarder $ edge-impulse-daemon
Edge Impulse serial daemon v1.17.1
? What is your user name or e-mail address (edgeimpulse.com)? nico.dewitte@vives.be
? What is your password? [hidden]
Endpoints:
  Websocket: wss://remote-mgmt.edgeimpulse.com
  API:       https://studio.edgeimpulse.com
  Ingestion: https://ingestion.edgeimpulse.com

[SER] Connecting to /dev/ttyACM0
[SER] Serial is connected, trying to read config...
Failed to parse snapshot line [ ]
[SER] Retrieved configuration
[SER] Device is running AT command version 1.7.0

? To which project do you want to connect this device? Nico / flex-squat-detector
Setting upload host in device... OK
Configuring remote management settings... OK
Configuring API key in device... OK
Configuring HMAC key in device... OK
Failed to parse snapshot line [ ]
Failed to parse snapshot line [ ]
[SER] Device is not connected to remote management API, will use daemon
[WS ] Connecting to wss://remote-mgmt.edgeimpulse.com
[WS ] Connected to wss://remote-mgmt.edgeimpulse.com
? What name do you want to give this device? nano-33
[WS ] Device "nano-33" is now connected to project "flex-squat-detector"
[WS ] Go to https://studio.edgeimpulse.com/studio/186819/acquisition/training to build your machine learning model!
```

Data Capteren

- Ga nu naar de website en klik links op `Data acquisition`
- We gaan nu 3 keer data opnemen
 - 1x een 10-tal punches
 - 1x een 10-tal flexes
 - 1x een stil liggende sensor

Data Capteren - Punches

Record new data

 Connect using WebUSB

Device 

nano-33



Label

punch

Sample length (ms.)

15000

Sensor

Inertial



Frequency

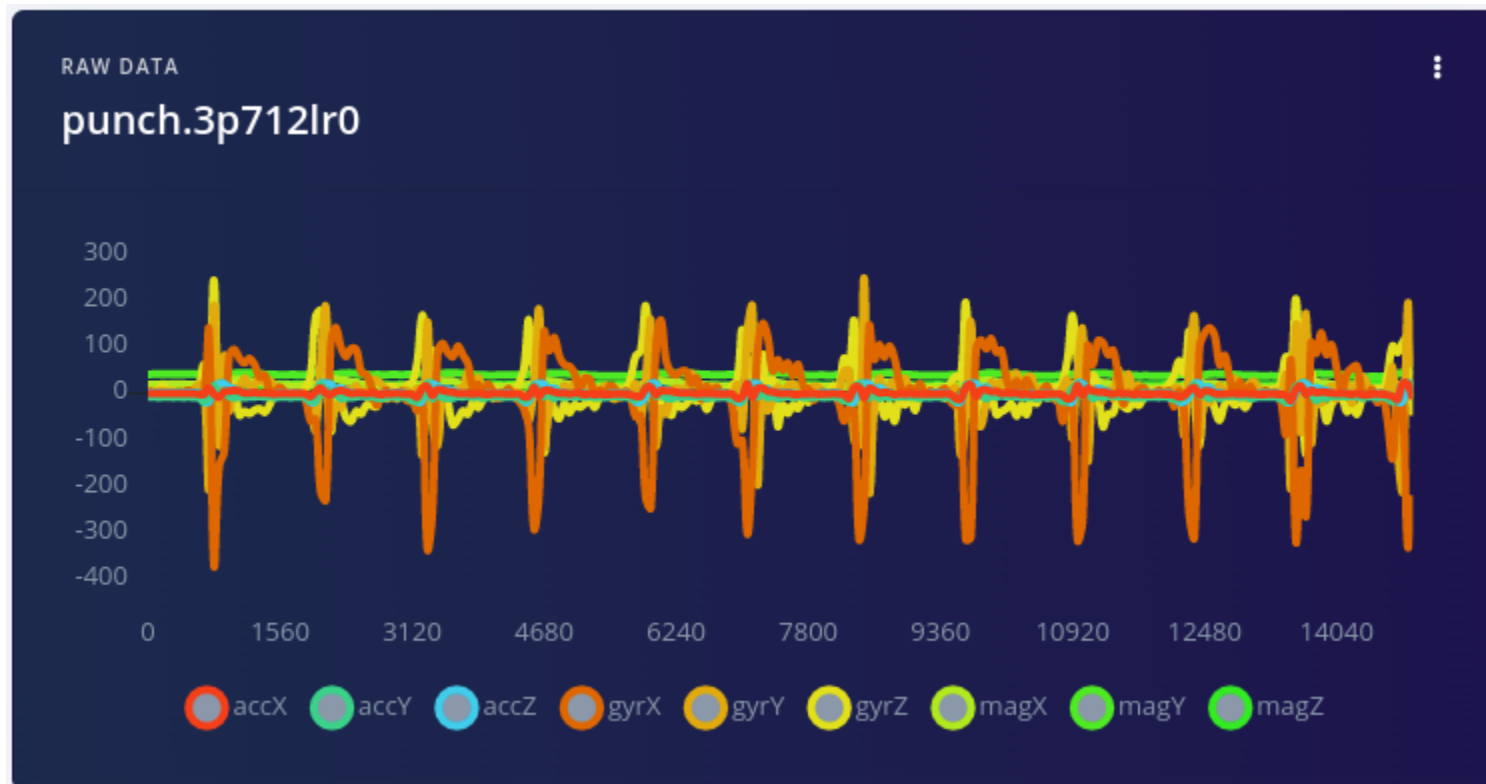
100Hz



Start sampling

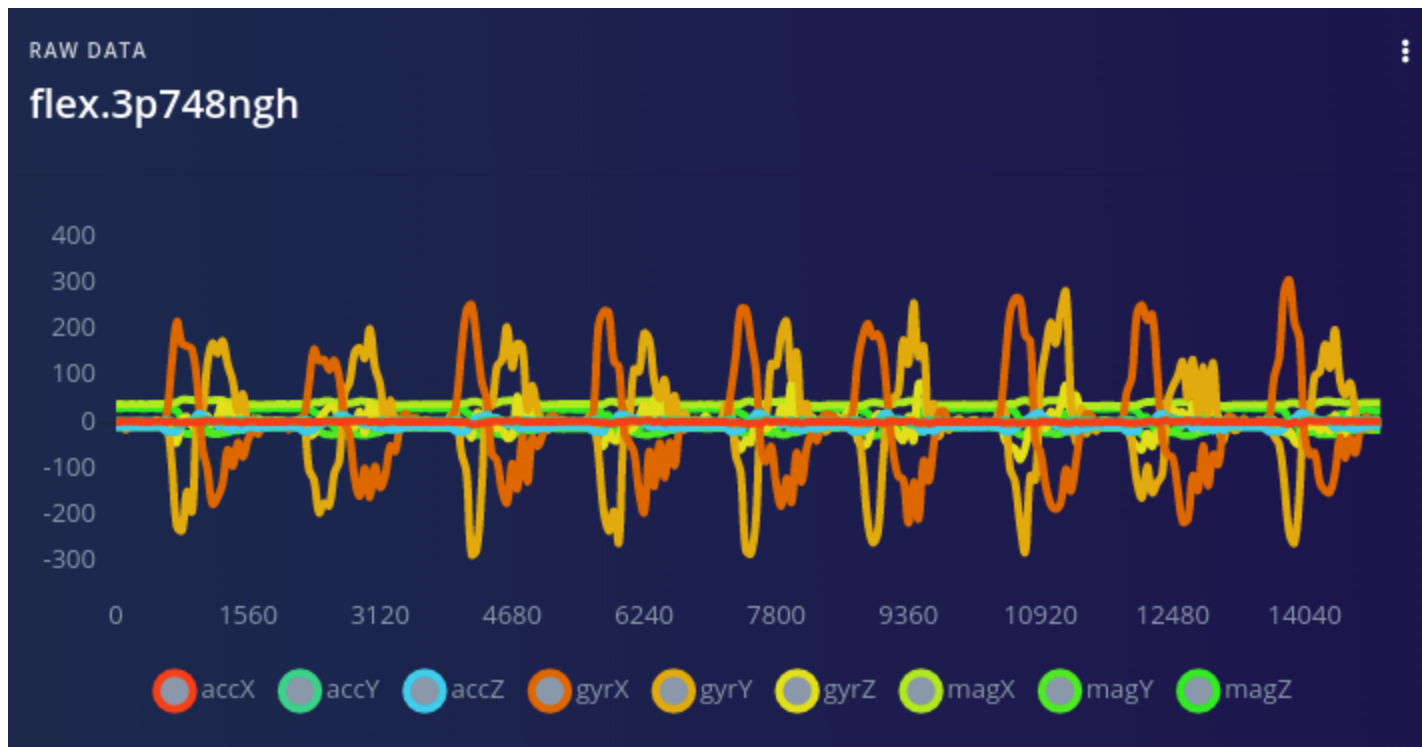
Data Capteren - Punches

- Probeer een korte punch te geven en terug te keren naar een rust toestand.
- Je zou dan een 10 a 12 punches moeten kunnen geven
- Indien je data niet gelijkaardig is met onderstaande resultaat kan je gerust opnieuw samplen (verwijder de slechte data sets)



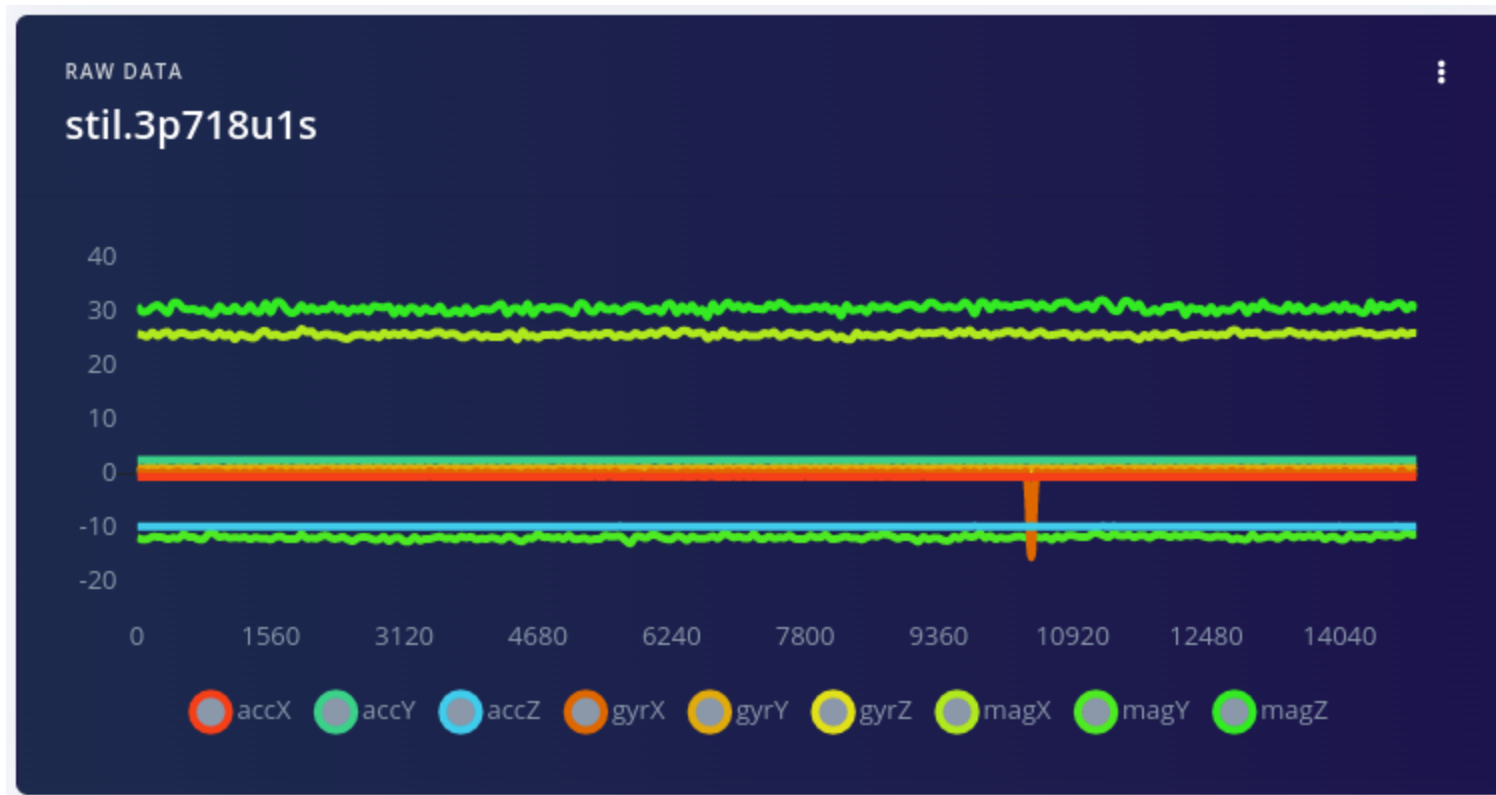
Data Capteren - Flex

- Doe nu hetzelfde voor flexes



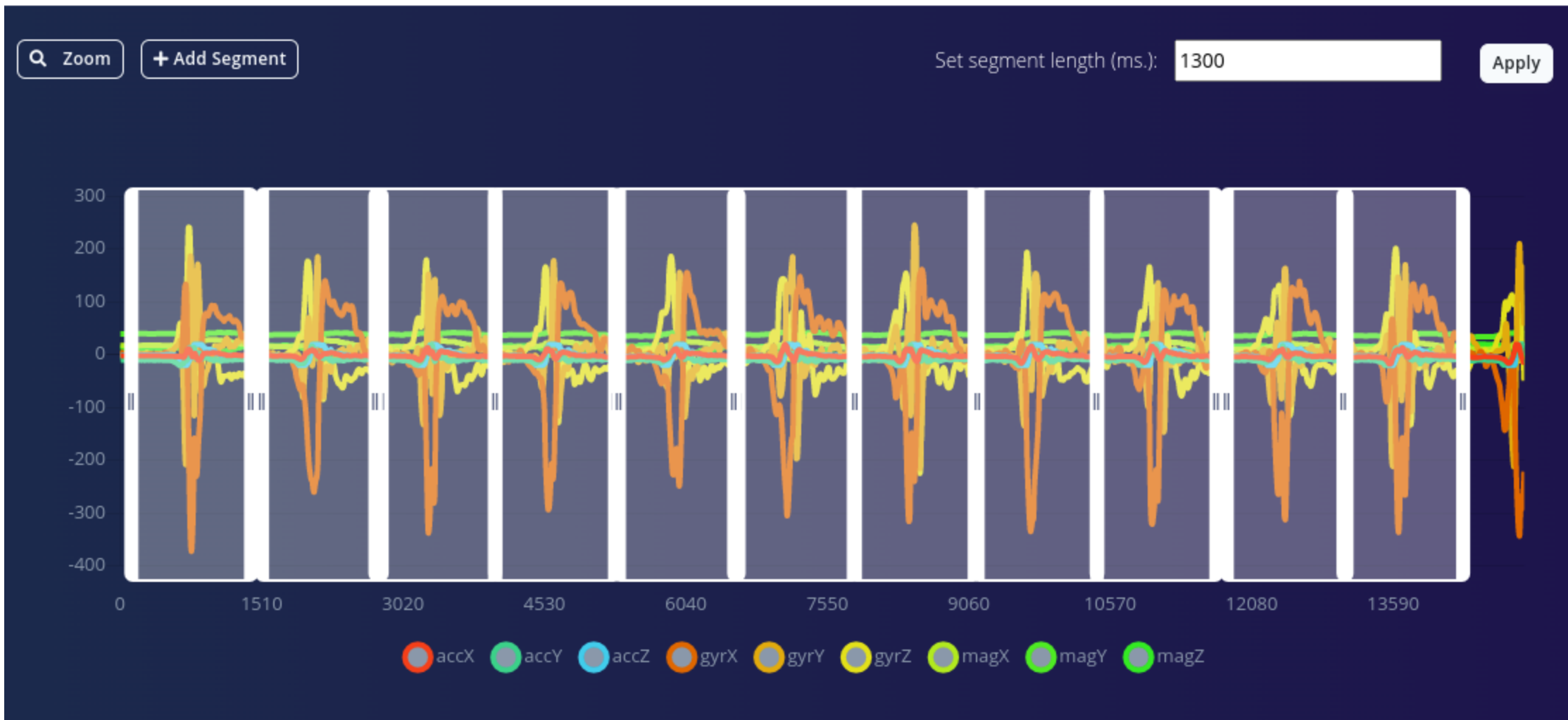
Data Capteren - Stil

- Laat de sensor nu gewoon liggen



Opsplitsen Data Samples Punches

- Nu hebben we telkens een 10-tal bewegingen gemaakt in 1 grote datastroom.
- Die dienen we op te splitsen in aparte samples
- Klik voor de reeks `punch` op de drie bolletjes en kies voor `Split sample`
 - Afhankelijk van de snelheid waarmee je hebt gepunched kan het zijn dat je nog een beetje moet spelen met de `Segment length`
 - Klik op `Split` als het ok is



Cancel

☐ Shift samples ?

Split

Opsplitsen Data Samples Flex

- Doe hetzelfde voor de flexes
- Indien je merkt dat de flexes niet binnen hetzelfde window passen, hertrain deze dan misschien best.
- Indien nodig kan je de segmenten ook verschuiven of manueel bijplaatsen.
- Zorg wel dat je dezelfde lengte in tijd hebben als van je punches.

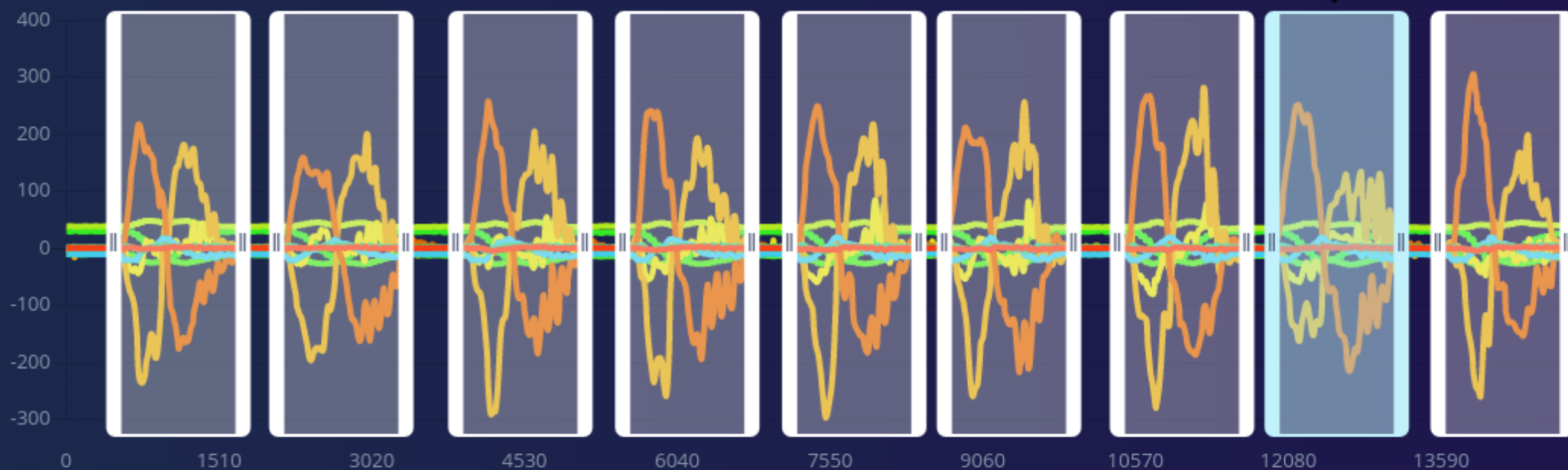
Zoom

+ Add Segment

Set segment length (ms.): 1300

Apply

Remove segment



Cancel

☐ Shift samples ?

Split

Opsplitsen Data Samples Stil

- Nu nog eens hetzelfde voor geen beweging.
- Hier dien je zelf wat segmenten toe te voegen

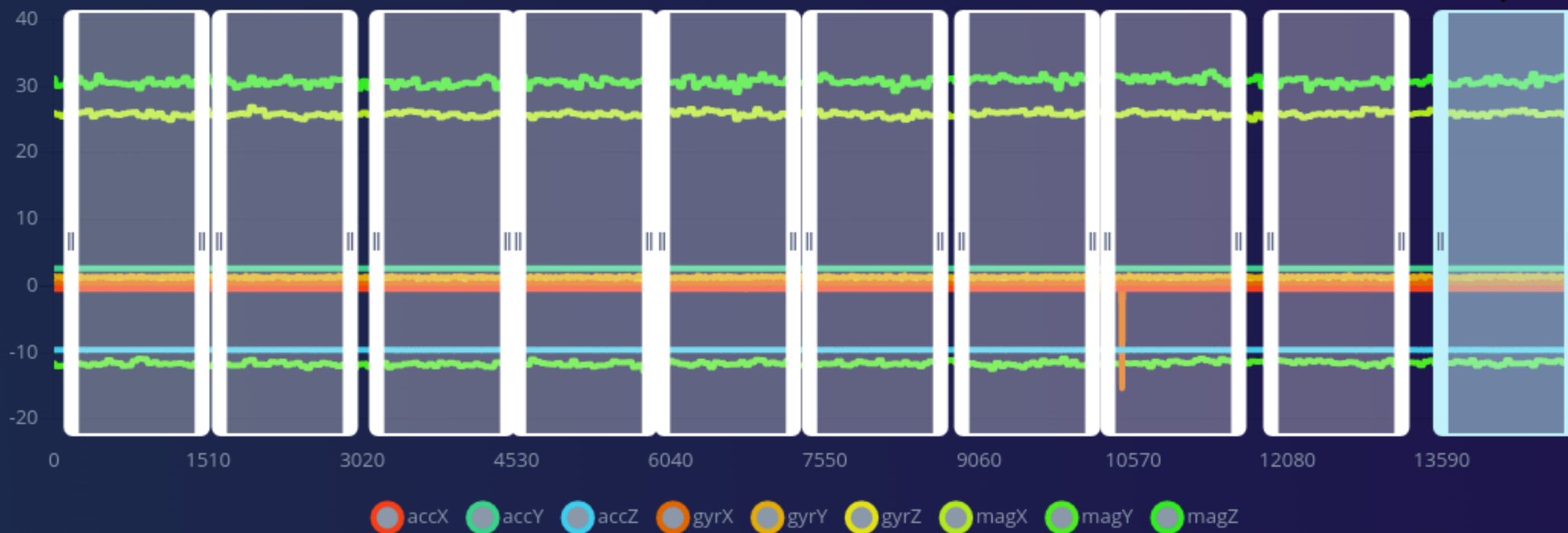
Zoom

+ Add Segment

Set segment length (ms.): 1300

Apply

Remove segment



Cancel

☐ Shift samples ?

Split

Training en Test sets

- Merk op dat er warning staat bij `TRAIN / TEST SPLIT`
- Om de training van het toekomstige neurale netwerk te valideren, moet de dataset worden opgesplitst in een deel om te trainen en een deel om het resulterende netwerk te testen.
- In plaats van dit handmatig te doen, kunnen we Edge Impulse dit voor ons laten doen.

Edge Impulse

Setup integration with board:

<https://docs.edgeimpulse.com/docs/development-platforms/officially-supported-mcu-targets/arduino-nano-33-ble-sense>

<https://arduino.github.io/arduino-cli/0.30/installation/>

To restart fresh

```
edge-impulse-daemon --clean
```

Once the model is created we can create an arduino library which we can use. Then we just select the `nano_ble33_sense_fusion` example project.