

红外遥控及NEC协议



关注他

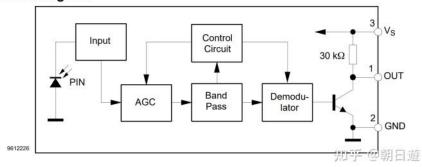
4 人赞同了该文章

红外接收头

- 红外接收头—般有三个引脚: 正极, 负极, 信号.
- 信号引脚通过上拉电阻接正极电源, 无信号时保持高电平, 来信号后即被拉低至低电平.

在红外接收头工作时,如果在电源脚和信号脚之间接一个小灯,会发现即使不按遥控器小灯也会一直闪,说明环境中的红外干扰还是挺多的,编写解码程序时要注意一下.

Block Diagram



红外接收头HS0038B的内部结构图

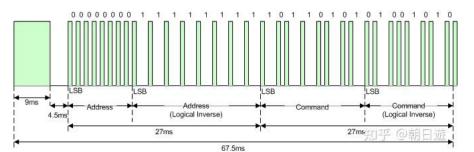
NEC协议^[1]

NEC协议是红外通信的协议之一,单次发送由**引导码+地址码+地址码反码+数据码+数据码反码+结束码6**部分组成.

地址码感觉可以理解成品牌码,比如海信电视遥控器的地址码是1,长虹电视遥控器的地址码是2这样(瞎编的). 一个遥控器的地址码是固定的.

数据码是遥控器上的按键对应的码,每一个按键对应一个数据码,接收端根据数据码来判断接收的按键是哪个.

反码是校验用的,保证数据传输准确.实际编程解码时也可以不校验.



NEC协议 单次发送举例 图源网络 侵删

引导码的组成

引导码由9ms的低电平和4.5ms的空闲(即高电平)组成.

如果我们规定一拍是562.5us, 那么引导码就是16拍的红外发射+8拍的空闲.

0和1的表示

地址码和数据码都是由0和1组成的.

0的表示是1拍的发射+1拍的空闲.

1的表示是1拍的发射+3拍的空闲.

每段编码的发送顺序是从最低位(LSB, Lowest Significant Bit)开始发送.

结束码

结束码就是1拍的发射信号.

如果没有结束码, 最后一位数据将无法区分是0还是1.

连发码

略.

解码

拿到一个遥控器,它的每个按键对应的数据码到底是多少? 我解码收到了数据码,但它对应的是那个键呢?

这个有很多办法,比如可以把数据码输出到GPIO端口,通过Keil MDK仿真查看对应寄存器的数值(或者在GPIO上接8个小灯)来记录每个键对应的数据码,把遥控器的所有按键按过一遍记录下来,之后收到数据码就知道按的是啥了.

参考例程

这里以STM32F103C8T6为例,利用定时器4通道4的输入捕获功能,接收单次的按键数据.

```
extern u8 flag;
extern u32 WholeCode;
u8 BitLead = 0, BitCnt = 0, DeltaT = 200;
u16 TimerValue = 0;
void TIM4_IRQHandler(void)
{
//如果中断是[输入捕获]请求的:
```

```
TimerValue = TIM_GetCapture4(TIM4);//GetCapture和GetCounter差不多. 但Ge
       TIM_SetCounter(TIM4, 0);
                                                           //清空定时器值
       //如果已经收到引导码:
       if(BitLead != ∅)
       {
               //判断0(0信号:560us低+560us高=1120us):
              if( (TimerValue>(1120-DeltaT)) && (TimerValue<(1120+DeltaT)) )</pre>
                      //写0:
                      WholeCode <<= 1;
                      BitCnt++;
                      if(BitCnt == 32)
                      {
                              BitCnt = 0;
                             BitLead = 0;
                             flag = 1;
                      }
               }
               //判断1(1信号:560us低+1.68ms高=2240):
               else if( (TimerValue>(2240-DeltaT)) && (TimerValue<(2240+Delta</pre>
               {
                      //写1:
                      WholeCode <<= 1;
                      WholeCode = 1;
                      BitCnt++;
                      if(BitCnt == 32)
                             BitCnt = 0;
                              BitLead = ∅;
                             flag = 1;
                      }
               }
               //不是0也不是1,搞错了重开:
               else
               {
                      BitLead = 0;
                      WholeCode = 0;
                      BitCnt = 0;
               }
       //如果还没收到引导码,判断是不是引导码(引导码: 9ms低+4.5ms高=13.5ms):
       else if( (TimerValue>(13500-DeltaT)) && (TimerValue<(13500+DeltaT)) )</pre>
       {
               BitLead = 1;
       }
       else; //否则啥也不是,等一波
}
//如果中断是[定时器更新](每20ms,如果有捕获会重新计时)请求的:
if(TIM_GetITStatus(TIM4,TIM_IT_Update)!=RESET)
{
}
//清除中断标志:
TIM_ClearITPendingBit(TIM4, TIM_IT_Update | TIM_IT_CC4);
```

}

编辑于 2022-06-07 11:17

通信协议 红外



评论千万条,友善第一条



还没有评论,发表第一个评论吧

文章被以下专栏收录



嵌入式学习笔记 电子相关的。

推荐阅读

做了个通用红外遥控接收模块

用来改装娃的玩具,非常好用!原理图如下,MCU使用STM8L051F3,红外接收器件是IRM-H638T,提供了两路电机正反转驱动,4个gpio,1个led,一路串口用于调试。 STM8L的工作电压是1.8~3.6V,…

张浩 发表于兰湾



Arduino小白的学习记录:红 外遥控实验

我叫徐同学 发表于Ardui...

智能红外遥控开关工作/ 路设计

红外遥控是当前使用最为广信和控制手段之一,由于其单、体积小、功耗低、抗干强、可靠性高及成本低等价泛应用于家电产品、工业搭能仪器系统中。然而市场上冰箱上的仙… 发表于