

# Algoritmos e Programação I

Módulo 1 - Revisão de Fundamentos de Programação

Prof<sup>a</sup>. Elisa de Cássia Silva Rodrigues

#### Sumário

- Introdução.
- Algoritmos.
- Programação estruturada.
- Estruturas sequenciais.
- Estruturas condicionais.
- Estruturas de repetição.
- Modularização.
- Ponteiros.
- Alocação de memória.

### Introdução

Etapas para desenvolvimento de um programa:

#### Análise:

- ★ Estudar o enunciado do problema.
- ★ Definir dados de entrada.
- ★ Definir o processamento.
- ★ Definir os dados de saída.



#### Algoritmo:

- \* Sequência de instruções que realizam uma tarefa específica.
- ★ Instruções simples, objetivas e não ambíguas.
- ★ Note que um problema pode ser resolvido por vários algoritmos.

#### Codificação:

 Transformar um algoritmo em códigos de uma linguagem de programação.

## Algoritmos

- O que é necessário para construir um algoritmo?
  - Compreender o problema.
  - Destacar pontos importantes e objetos que o compõem.
  - Definir os dados de entrada, processamento e saída.
  - Escolher um tipo de algoritmo.
  - Construir o algoritmo.
  - Testar o algoritmo realizando simulações.
- Tipos de algoritmos
  - Descrição narrativa: utiliza linguagem natural.
  - Fluxograma: utiliza símbolos gráficos predefinidos.
  - Pseudocódigo: utiliza regras predefinidas.

# Algoritmos

- Problema: Somar dois números.
  - ▶ Dados de entrada: primeiro número (n1) e segundo número (n2)
  - ▶ Processamento: somar os números (s = n1 + n2).
  - ▶ Dados de saída: resultado da soma (s).

#### • Exemplo:

- ► Variável n1 = 5
- ▶ Variável n2 = 4
- Variável s = n1 + n2 = 9

### Programação Estruturada

 Um problema pode ser dividido em problemas menores mais fáceis de resolver (funções).



- Todo processamento pode ser realizado através de estruturas:
  - Sequenciais.
  - Condicionais.
  - Repetição.
- Exemplo de linguagem de programação estruturada:
  - Linguagem C.

# Estruturas Sequenciais (Linguagem C)

Declaração de variáveis:

```
Algoritmo

DECLARE x NUMÉRICO

Programa em C

int x;

float x;

double x;
```

Comando de atribuição:



# Estruturas Sequenciais (Linguagem C)

• Leitura de dados (para variáveis inteiras):

```
Algoritmo

LEIA x

LEIA x, y, z

Programa em C

scanf ("%d", &x);

scanf ("%d %d %d", &x, &y, &z);
```

Escrita de dados (para variáveis inteiras):

```
Algoritmo

ESCREVA "Mensagem"

ESCREVA x

ESCREVA "Valor = ", x

Programa em C

printf("Mensagem");

printf("%d", x);

printf("Valor = %d", x);
```

# Estruturas Condicionais (Linguagem C)

```
if (condição)
{
          comando;
          :
          comando;
}
```

```
SE ... SENÃO
   if (condição)
   {
       comandos;
   }
   else
   {
       comandos;
   }
```

# Estruturas Condicionais (Linguagem C)

```
SE ... SENÃO SE
    if (variável == valor1)
          comandos;
    }
    else if (variável == valor2)
          comandos;
    else
          comandos;
    }
```

```
ESCOLHA ... CASO
     switch (variável)
          case valor1:
               comandos;
               break:
          case valor2:
               comandos;
               break;
          default:
               comandos;
```

# Estruturas de Repetição (Linguagem C)

```
ENQUANTO

while (condição)
{
    comando;
    :
    comando;
}
```

```
FAÇA ... ENQUANTO

do
{
    comando;
    :
    comando;
} while (condição);
```

```
for (inicialização; condição; passo)
{
    comando;
    :
    comando;
}
```

# Exemplos (Linguagem C)

```
Programa para imprimir os números pares inteiros de 1 a n.
     #include <stdio.h>
     #include <stdlib.h>
     int main() {
          int x, n;
          scanf ("%d", &n);
          x = 1;
          while(x \le n) {
               if((x \% 2) == 0) {
                    printf ("%d ", x);
               }
               x = x + 1;
          return 0;
```

# Exemplos (Linguagem C)

```
Programa para imprimir os números pares inteiros de 1 a n.
     #include <stdio.h>
     #include <stdlib.h>
     int main() {
          int x, n;
          scanf ("%d", &n);
          for(x = 1; x \le n; x++)
               if((x \% 2) == 0)
                    printf ("%d ", x);
               }
          return 0;
```

# Exemplos (Linguagem C)

```
Programa para imprimir os números pares inteiros de 1 a n.
     #include <stdio.h>
     #include <stdlib.h>
     int main() {
          int x, n;
          scanf ("%d", &n);
          for(x = 2; x \le n; x+=2)
               printf ("%d ", x);
          return 0;
    }
```

## Modularização

- Blocos de instruções que realizam tarefas específicas podendo ser executados quantas vezes for necessário.
- Um problema pode ser subdividido em pequenas tarefas.



- Os programas tendem a ficar menores e mais organizados.
- O uso de funções permite a realização de desvios na execução do código (quando a função é chamada).

### Modularização

- Uma função pode retornar valores ou não. Exemplo:
  - void soma(); // sem retorno
  - ▶ int soma(); // retorna valor inteiro
- Uma função pode receber parâmetros ou não. Exemplo:
  - ▶ void soma(); // sem parâmetros
  - ▶ void soma(int x, int y); // parâmetros do tipo inteiro

### Exemplo de Função

```
Programa para imprimir a soma de dois números inteiros.
     #include <stdio.h>
     #include <stdlib.h>
     int main() { // programa principal
          int x, y;
          scanf ("%d %d", &x, &v);
          soma(x,y); // chamada da função soma
          return 0;
     }
     void soma(int x, int y) { // função soma
          int s; // variável local
          s = x + y;
          printf ("%d", s);
     }
```

## Modularização

- Variáveis globais:
  - São declaradas fora do escopo das funções.
  - O valor de uma variável global pode ser utilizado por qualquer função do programa.
  - Desvantagem: torna difícil a manuntenção do programa.
- Variáveis locais:
  - São declaradas dentro do escopo de uma determinada função.
  - Para outra função utilizar o valor de uma variável local, é necessário passar esse valor por parâmetro para a função em questão.
  - ► Se a função for apenas utilizar o valor recebido, sem alterá-lo, temos:
    - ★ Passagem de parâmetros por valor.
  - Se a função for alterar o valor recebido, temos:
    - ★ Passagem de parâmetros por referência.

### Modularização

- Exemplo de passagem de parâmetros por valor:
  - As variáveis x e y não podem ser alteradas dentro da função soma.
  - ► Chamada da função: s = soma(x, y);
  - Protótipo da função: int soma(int a, int b);
- Exemplo de passagem de parâmetros por referência:
  - A variável s pode ser alterada dentro da função soma.
  - ► Chamada da função: soma(&s, x, y);
  - Protótipo da função: void soma(int \*s, int a, int b);

#### **Ponteiros**

- Uma variável refere-se a uma posição de memória que armazena um dado de determinado tipo, por exemplo, um número inteiro.
- Cada posição de memória possui um endereço.
- Algumas linguagens de programação, como a Linguagem C, permitem a manipulação direta da memória através de variáveis que armazenam endereços de memória, chamadas de ponteiros.
- Ponteiro também possui um tipo que deve ser igual ao tipo de dado armazenado na posição de memória para a qual o ponteiro aponta.
  - Exemplo:

```
int a; // armazena um dado do tipo inteiro
int *p; // armazena um endereço da memória que contém um inteiro
```

- Para atribuir valores ao ponteiro p, existem duas formas:
  - ▶ Operador unário & ("endereço de"): p = &a;
  - Operador unário \* ("conteúdo de"): \*p = 10;

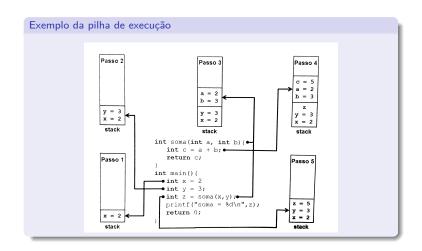
## Alocação de Memória

- Alocação de memória é o processo de reserva de memória para armazenamento de dados durante a execução de um programa.
- A quantidade de memória pode ser reservada automaticamente como acontece quando declaramos uma variável ou um vetor estático:
  - Exemplo:

```
int x; // são reservados 4 bytes de memória para armazenar um inteiro. int V[10]; // são reservados (10*4) bytes de memória para armazenar 10 números inteiros sequencialmente na memória.
```

• Este processo é chamado de Alocação Estática de Memória.

- Cada tipo de variável necessita de uma quantidade de memória que é automaticamente reservada na **Pilha de Execução**.
- Vantagens:
  - Os dados ficam armazenados sequencialmente na memória (vetores).
  - Programador não precisa se preocupar em gerenciar a memória.
- Desvantagens:
  - ▶ Programador não tem controle sob o tempo de vida das variáveis.
  - Quantidade de memória utilizada pelo programa é definida previamente.
  - Espaço reservado não pode ser alterado.
  - ▶ Podem haver espaços reservados desnecessariamente.



E quando a quantidade de memória necessária durante a execução do programa NÃO é previamente conhecida?



- Considere um problema onde necessita-se cadastrar o valor gasto por cada cliente de uma loja.
  - Se utilizarmos alocação estática, é preciso definir uma quantidade máxima de clientes já que não sabemos exatamente quantos clientes a loja terá.

```
float V[1000]; // máximo definido como 1000, por exemplo
```

- Problemas dessa solução:
  - ▶ Se precisar cadastrar mais de 1000 clientes o programa não servirá.
  - Se cadastrar poucos clientes haverá um desperdício de memória.

Solução: Alocação Dinâmica de Memória.

- A memória é reservada dinamicamente (em tempo de execução).
- Esta reserva não é feita na Pilha de Execução, mas em um outra área da memória (Heap).
  - ▶ Na linguagem C, a alocação é feita pela função malloc().
  - Os dados desta área da memória só podem ser acessados por ponteiros.

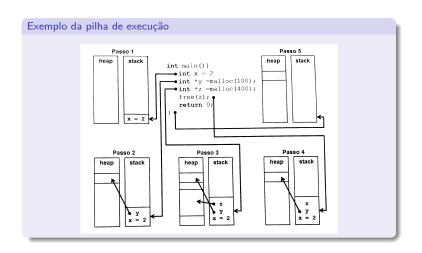
#### Vantagens:

- Variáveis não dependem do escopo.
- Quantidade total de memória não precisa ser previamente conhecida.
- ▶ Espaço de memória pode ser alterado durante a execução do programa.
- Programador controla o tempo de vida das variáveis.

#### Desvantagens:

- Os dados não são necessariamente armazenados de forma sequencial.
- ▶ A memória utilizada deve ser alocada e liberada manualmente.

Observação: esquecer de liberar a memória pode gerar falhas..



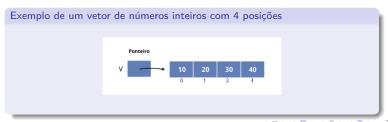
- Vetores (arrays unidimensionais):
  - Sequência de dados de mesmo tipo armazenados automaticamente na memória (alocação estática).

```
int V[4]; // pode-se dizer que o ponteiro V contém o endereço de V[0]
```

 A Linguagem C também permite definir um ponteiro para acessar um bloco de memória alocado dinamicamente.

```
int *v; // após definição do ponteiro, aloca-se memória para 4 inteiros
```

▶ Para isso, utiliza-se as funções da Linguagem C apresentadas a seguir.



- As funções da linguagem C usadas na alocação dinâmica de memória são encontradas na biblioteca stdlib.h <sup>1</sup>. São elas:
  - ▶ Operador sizeof.
  - Função malloc.
  - Função free.
  - Função calloc.
  - Função realloc.

### • Operador sizeof <sup>1</sup>:

- Retorna o número de bytes necessários para alocar um único dado de determinado tipo.
- Sintaxe: sizeof(nome\_do\_tipo).
- Exemplos:

```
sizeof(int) = 4 bytes.
sizeof(float) = 4 bytes.
sizeof(double) = 8 bytes.
sizeof(char) = 1 byte.
```

- Função malloc 1:
  - Usada para alocar memória durante a execução do programa.
  - Retorna um ponteiro que contém o endereço do início do espaço alocado na memória ou NULL em caso de erro (quando não tem memória suficiente para ser alocada).
    - ★ Protótipo: void \*malloc(unsigned int num).

#### Exemplos:

```
// alocação dinâmica de um vetor com 10 números inteiros
int *v = (int*) malloc(40); // quantidade de memória é 10 * 4 bytes
// mesma alocação usando o operador sizeof
int *v = (int*) malloc(10 * sizeof(int)); // recomendado
```

<sup>1</sup> https://www.tutorialspoint.com/c\_standard\_library/c\_function\_malloc.htm

### • Função free <sup>1</sup>:

- Usada para liberar a memória alocada dinamicamente.
- Se a memória alocada dinamicamente não for liberada corretamente, ela fica reservada e não poderá ser usada por outros programas.
  - ★ Protótipo: void free(void \*ptr).

#### Exemplos:

```
// alocação dinâmica de um vetor com 10 números inteiros
int *v = (int*) malloc(10 * sizeof(int));
// liberação da memória alocada
free(v);
```

### • Função calloc <sup>1</sup>:

- Usada para alocar memória durante a execução do programa.
- Assim como o malloc, retorna um ponteiro que contém o endereço do início do espaço alocado na memória ou NULL em caso de erro (quando não tem memória suficiente para ser alocada).
- Diferença: inicializa todos os bits de espaço alocado com zero.
  - ★ Protótipo: void \*calloc(unsigned int num, unsigned int size).

#### Exemplo:

```
// alocação dinâmica de um vetor com 10 números inteiros
int *v = (int*) calloc(10, sizeof(int));
```

- Função realloc 1:
  - Usada para alocar ou realocar memória durante a execução.
  - Retorna um ponteiro que contém o endereço do início do espaço alocado na memória ou NULL em caso de erro (quando não tem memória suficiente para ser alocada).
    - ★ Protótipo: void \*realloc(void \*ptr, unsigned int num).

#### Exemplos:

```
// alocação dinâmica de um vetor com 10 números inteiros
int *v = (int*) malloc(10 * sizeof(int));

// realocação aumentando o tamanho de v para 100 posições
v = (int*) realloc(v, 100 * sizeof(int));
```

#### • Observação:

Se a realocação falhar, a função realloc retornará NULL e a memória alocada anteriormente será perdida. Para que isso não ocorra, pode-se utilizar um ponteiro auxiliar para a realocação (aux).

```
// realocação aumentando o tamanho de v para 100 posições
int *aux = (int*) realloc(v, 100 * sizeof(int));
if(aux != NULL) v = aux; // caso contrário, v continua com tamanho 10
```

#### Outros exemplos:

```
// realloc usado como equivalente ao malloc anterior
int *v = (int*) realloc(NULL, 10 * sizeof(int));

// realloc usado como equivalente a função free
v = (int*) realloc(v, 0);
```

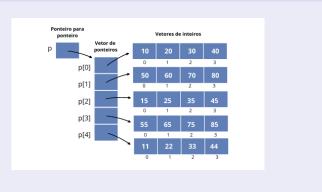
- Matrizes (arrays multidimensionais):
  - Usa-se o conceito de ponteiro para ponteiro.

```
int *v; // matriz com 1 dimensão (vetor)
int **p; // matriz com 2 dimensões
int ***d; // matriz com 3 dimensões
```

#### Exemplo:

```
// alocação dinâmica de uma matriz (m x n) de inteiros
int **p = (int**) malloc(m * sizeof(int*)); // vetor de ponteiros
// alocação dos vetores referentes a cada linha da matriz
for(int i=0; i<m; i++){
    p[i] = (int*) malloc(n * sizeof(int)); // vetor de inteiros
}</pre>
```

Exemplo de uma matriz bidimensional de números inteiros com  ${\bf 5}$  linhas e  ${\bf 4}$  colunas



- Matrizes (arrays multidimensionais):
  - Note que primeiro foi criado um vetor de ponteiros p (ponteiro para ponteiro) que representa a matriz bidimensional.
    - Cada ponteiro p[i] desse vetor aponta para a posição 0 de um vetor de inteiros (alocado posteriormente) que representa a linha i da matriz.
  - Para liberação da memória, essa ordem deve ser inversa (antes de liberar p, deve-se liberar os ponteiros p[i]).

#### Exemplo:

```
// liberação de memória dos vetores de inteiros
for(int i=0; i<m; i++){
    free(p[i]);
}

// liberação de memória da matriz (vetor de ponteiros)
free(p);</pre>
```

# Referências Bibliográficas

- ASCÊNCIO, A. F. G.; CAMPOS, E. A. V. Fundamentos da Programação de Computadores. 2012.
- **②** BACKES, A. Linguagem C: Completa e Descomplicada. 2013.
  - Vídeo aulas: https://programacaodescomplicada.wordpress.com/indice/linguagem-c/
- 3 XAVIER, E. C. Material Didático de MC102 (IC/UNICAMP).

```
Aula 20 (Ponteiros II):

https://www.ic.unicamp.br/~eduardo/material_mc102/aula20.pdf.

Aula 21 (Ponteiros III):

https://www.ic.unicamp.br/~eduardo/material_mc102/aula21.pdf.
```