

# Topologie

Viktor Kleen\*

Sabrina Pauli†

## 1 Topologische Räume und stetige Funktionen

Zuerst wollen wir Begriffe aus der Analysis wiederholen um später die Definition von topologischen Räumen zu motivieren. Die ersten metrischen Räume, die man typischerweise antrifft, sind die Vektorräume  $\mathbb{R}^n$ , die mit verschiedenen Normen ausgestattet werden können. Zum Beispiel definiert man die *Supremumsnorm*

$$\|(x_1, \dots, x_n)\|_\infty = \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\}$$

oder für  $1 \leq p < \infty$  die  $\ell^p$ -Norm

$$\|(x_1, \dots, x_n)\|_p = (|x_1|^p + \dots + |x_n|^p)^{1/p}.$$

DEFINITION 1.1. Eine Abbildung  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ist *stetig* bezüglich einer Norm  $\|\cdot\|$  falls es zu jedem  $x \in \mathbb{R}^n$  und  $\varepsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  gibt, so dass  $|f(x) - f(x')| < \varepsilon$  für alle  $x' \in \mathbb{R}^n$  mit  $\|x - x'\| < \delta$  gilt.

SATZ 1.2. Je zwei Normen  $\|\cdot\|$  und  $\|\cdot\|'$  auf  $\mathbb{R}^n$  sind äquivalent, d. h. es gibt Konstanten  $c, C > 0$ , so dass

$$c\|x\| < \|x\|' < C\|x\|$$

für alle  $x \in \mathbb{R}^n$ .

KOROLLAR 1.3. Der Stetigkeitsbegriff für Funktionen  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  hängt nicht von der gewählten Norm auf  $\mathbb{R}^n$  oder  $\mathbb{R}$  ab.

Dieses Korollar motiviert sofort die Frage, ob es einen Begriff von Stetigkeit gibt, der von der Wahl einer Norm losgelöst ist? Die Antwort auf diese Frage ist natürlich ja, aber wir werden dafür zuerst den Begriff einer *Metrik* unter suchen.

DEFINITION 1.4. Eine *Metrik* auf einer Menge  $X$  ist eine Abbildung  $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ , so dass für  $x, y, z \in X$  gilt:

- (i)  $d(x, y) \geq 0$  und  $d(x, y) = 0$  genau dann, wenn  $x = y$ .
- (ii)  $d(x, y) = d(y, x)$ .
- (iii)  $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$ .

---

\*viktor.kleen@uni-due.de

†sabrinp@math.uio.no

Ein *metrischer Raum* ist eine Menge  $X$  zusammen mit einer Metrik  $d$  auf  $X$ .

Zum Beispiel liefert jede Norm  $\|\cdot\|$  auf einem Vektorraum  $V$  eine Metrik durch

$$d(x, y) := \|x - y\|.$$

DEFINITION 1.5. Seien  $(X, d_X)$  und  $(Y, d_Y)$  metrische Räume. Eine Abbildung  $f: X \rightarrow Y$  heißt *stetig*, falls es für jedes  $x \in X$  und  $\varepsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  gibt, so dass  $d_Y(f(x), f(x')) < \varepsilon$  für alle  $x' \in X$  mit  $d_X(x, x') < \delta$  gilt.

Diese Definition sieht erstmal nicht besonders hilfreich aus für unser Ziel einen allgemeineren Begriff der Stetigkeit zu finden. Aber mit ihr können wir beginnen eine Definition zu finden, die die Metrik nicht mehr explizit erwähnt.

DEFINITION 1.6. Sei  $(X, d)$  ein metrischer Raum. Der *offene Ball* um  $x \in X$  mit Radius  $r > 0$  ist

$$B_r(x) := \{y \in X : d(x, y) < r\}.$$

Eine Teilmenge  $U \subset X$  heißt *offen*, falls für jedes  $x \in U$  ein  $\varepsilon > 0$  existiert, so dass  $B_\varepsilon(x) \subset U$ .

Beispielsweise können wir  $X = \mathbb{R}$  mit der Metrik  $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}, d(x, y) = |x - y|$  betrachten. Dann ist

- das offene Intervall  $(a, b) = \{x \in \mathbb{R} : a < x < b\}$  offen.
- die Vereinigung zweier offener Intervalle  $(a, b) \cup (c, d)$  offen.
- das abgeschlossene Intervall  $[a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a \leq x \leq b\}$  *nicht* offen.

SATZ 1.7. Seien  $(X, d_X)$  und  $(Y, d_Y)$  metrische Räume und  $f: X \rightarrow Y$  eine Abbildung. Die folgenden Aussagen sind äquivalent:

- (i)  $f$  ist stetig.
- (ii) Für jede offene Teilmenge  $U \subset Y$  ist  $f^{-1}(U) = \{x \in X : f(x) \in U\}$  offen.

*Beweis.* Sei zuerst  $f$  stetig und  $U \subset Y$  offen. Wir wollen zeigen, dass  $f^{-1}(U)$  offen ist, also dass für jedes  $x \in f^{-1}(U)$  ein  $\delta > 0$  existiert, so dass  $B_\delta(x) \subset f^{-1}(U)$ . Aber  $U$  ist offen, also existiert ein  $\varepsilon > 0$ , so dass  $B_\varepsilon(f(x)) \subset U$ . Da  $f$  stetig ist, gibt es tatsächlich ein  $\delta > 0$ , so dass  $d(f(x), f(x')) < \varepsilon$  für alle  $x' \in X$  mit  $d(x, x') < \delta$  gilt. Das bedeutet, dass  $f(B_\delta(x)) \subset B_\varepsilon(f(x)) \subset U$ , oder anders gesagt,  $B_\delta(x) \subset f^{-1}(B_\varepsilon(f(x))) \subset f^{-1}(U)$ .

Sei umgekehrt  $x \in X$  und  $\varepsilon > 0$ . Der offene Ball  $B_\varepsilon(f(x))$  ist offen (Übungsaufgabe!) und nach der Annahme an  $f$  ist damit auch  $f^{-1}(B_\varepsilon(f(x)))$  offen und  $x \in f^{-1}(B_\varepsilon(f(x)))$ . Also gibt es ein  $\delta > 0$ , so dass  $B_\delta(x) \subset f^{-1}(B_\varepsilon(f(x)))$ . Oder anders gesagt, für jedes  $x' \in B_\delta(x)$ , d. h.  $d(x, x') < \delta$ , ist  $f(x') \in B_\varepsilon(f(x))$ , d. h.  $d(f(x), f(x')) < \varepsilon$ .  $\square$

Mit diesem Satz haben wir einen vielversprechenden Kandidaten für einen Stetigkeitsbegriff, denn Bedingung (ii) braucht nicht mehr explizit eine Metrik, sondern nur noch den Begriff einer *offenen Teilmenge*.

## 1.1 Grundbegriffe

DEFINITION 1.8. Sei  $X$  eine Menge. Eine *Topologie* auf  $X$  ist eine Menge  $\mathcal{T}$  von Teilmengen von  $X$  mit

- (i)  $\emptyset, X \in \mathcal{T}$
- (ii) Für  $U, V \in \mathcal{T}$  gilt  $U \cap V \in \mathcal{T}$ .
- (iii) Für eine beliebige Teilmenge  $M \subset \mathcal{T}$  gilt  $\bigcup_{U \in M} U \in \mathcal{T}$ .

Die Elemente von  $\mathcal{T}$  heißen *offene Teilmengen* von  $X$  und die Elemente von  $X$  heißen *Punkte*. Ein *topologischer Raum* ist ein Paar  $(X, \mathcal{T})$  aus einer Menge  $X$  und einer Topologie  $\mathcal{T}$  auf  $X$ .

DEFINITION 1.9. Seien  $(X, \mathcal{T}_X)$  und  $(Y, \mathcal{T}_Y)$  topologische Räume. Eine Abbildung  $f: X \rightarrow Y$  heißt *stetig*, wenn für jedes  $U \in \mathcal{T}_Y$  das Urbild  $f^{-1}(U) \subset X$  offen ist, d. h.  $f^{-1}(U) \in \mathcal{T}_X$ .

Unsere Beispiele von metrischen Räumen liefern sofort Beispiel von topologischen Räumen. Wir betrachten zuerst  $\mathbb{R}$ . Eine Teilmenge  $U \subset \mathbb{R}$  heißt dann *offen*, wenn für jedes  $x \in U$  ein  $\varepsilon > 0$  existiert, so dass  $B_\varepsilon(x) = (x - \varepsilon, x + \varepsilon) \subset U$ . Die Axiome sind erfüllt:

- (i) Für  $\emptyset$  gibt es nichts zu zeigen. Für jedes  $x \in \mathbb{R}$  ist natürlich  $(x - \varepsilon, x + \varepsilon) \subset \mathbb{R}$  für jedes beliebige  $\varepsilon > 0$ .
- (ii) Sind  $U \subset \mathbb{R}$  und  $V \subset \mathbb{R}$  offen, und  $x \in U \cap V$ , so gibt es ein  $\varepsilon_U > 0$  mit  $(x - \varepsilon_U, x + \varepsilon_U) \subset U$  und ein  $\varepsilon_V > 0$  mit  $(x - \varepsilon_V, x + \varepsilon_V) \subset V$ . Aber dann ist

$$B_{\min\{\varepsilon_U, \varepsilon_V\}}(x) \subset (x - \varepsilon_U, x + \varepsilon_U) \cap (x - \varepsilon_V, x + \varepsilon_V) \subset U \cap V.$$

- (iii) Ist  $\{U_i : i \in I\}$  eine Familie von offenen Teilmengen in  $\mathbb{R}$  und  $x \in \bigcup_{i \in I} U_i$ , so gibt es ein  $j \in I$  mit  $x \in U_j$ . Aber  $U_j$  ist offen, also gibt es ein  $\varepsilon > 0$  mit  $(x - \varepsilon, x + \varepsilon) \subset U_j$ . Also ist dann auch

$$B_\varepsilon(x) = (x - \varepsilon, x + \varepsilon) \subset U_j \subset \bigcup_{i \in I} U_i.$$

Ganz ähnlich zeigt man, dass  $\mathbb{R}^n$  mit der von einer Norm induzierten Metrik einen topologischen Raum definiert. Wieder heißt nämlich eine Teilmenge  $U \subset \mathbb{R}^n$  *offen*, wenn für jedes  $x \in U$  ein  $\varepsilon > 0$  existiert, so dass  $B_\varepsilon(x) = \{x' \in \mathbb{R}^n : \|x - x'\| < \varepsilon\} \subset U$ .

Allgemeiner definiert jede Metrik  $d$  auf einer Menge  $X$  eine Topologie. Sie heißt die von  $d$  induzierte *metrische Topologie* auf  $X$ : Eine Teilmenge  $U \subset X$  ist *offen*, wenn für jedes  $x \in U$  ein  $\varepsilon > 0$  existiert mit  $B_\varepsilon(x) \subset U$ . Wieder sind die Axiome erfüllt:

- (i) Für  $\emptyset$  gibt es nichts zu zeigen. Für jedes  $x \in X$  ist natürlich  $B_\varepsilon(x) \subset X$  für jedes beliebige  $\varepsilon > 0$ .
- (ii) Sind  $U \subset X$  und  $V \subset X$  offen und  $x \in U \cap V$ , so gibt es  $\varepsilon_U > 0$  und  $\varepsilon_V > 0$  mit  $B_{\varepsilon_U}(x) \subset U$  und  $B_{\varepsilon_V}(x) \subset V$ . Aber dann ist

$$B_{\min\{\varepsilon_U, \varepsilon_V\}}(x) \subset B_{\varepsilon_U}(x) \cap B_{\varepsilon_V}(x) \subset U \cap V.$$

- (iii) Ist  $\{U_i : i \in I\}$  eine Familie von offenen Teilmengen von  $X$  und  $x \in \bigcup_{i \in I} U_i$ , so gibt es ein  $j \in I$  mit  $x \in U_j$ . Da  $U_j$  offen ist, gibt es ein  $\varepsilon > 0$  mit  $B_\varepsilon(x) \subset U_j$  und damit

$$B_\varepsilon(x) \subset U_j \subset \bigcup_{i \in I} U_i.$$

Hier noch einige abstraktere Beispiele für topologische Räume: Jede Menge  $X$  kann mit der *trivialen Topologie*<sup>1</sup>  $\{\emptyset, X\}$  versehen werden. Genauso kann jede Menge  $X$  mit der *diskreten Topologie*  $\mathcal{P}(X)$ , der Potenzmenge von  $X$ , versehen werden. Für beide sind die Axiome klar.

Seien verschachtelte topologische Räume  $U_1 \subset U_2 \subset \dots$ , so dass die Inklusionen  $\iota_{i,j}: U_i \hookrightarrow U_j$  stetig sind, gegeben. Letzteres heißt, dass wann immer  $V \subset U_j$  offen ist, so ist auch  $\iota_{i,j}^{-1}(V) = V \cap U_i$  offen. In dieser Situation trägt die Vereinigung  $U = \bigcup_{i=1}^{\infty} U_i$  eine Topologie, genannt die *finale Topologie*. In ihr ist eine Teilmenge  $V \subset U$  genau dann offen, wenn  $V \cap U_i$  in  $U_i$  für alle  $i$  offen ist. Wir überprüfen die Axiome:

- (i) Natürlich sind  $\emptyset$  und  $U$  selbst offen.
- (ii) Seien  $V, W \subset U$  offen. Dann ist  $(V \cap W) \cap U_i = (V \cap U_i) \cap (W \cap U_i)$  und letzteres ist ein endlicher Schnitt offener Mengen in  $U_i$ . Also ist auch  $V \cap W$  offen in  $U$ .
- (iii) Ist  $\{V_j\}_{j \in J}$  eine Familie offener Mengen in  $U$ , so ist wieder

$$U_i \cap \bigcup_{j \in J} V_j = \bigcup_{j \in J} U_i \cap V_j$$

eine Vereinigung von offenen Teilmengen von  $U_i$ . Also ist auch  $\bigcup_{j \in J} V_j$  offen in  $U$ .

DEFINITION 1.10. Sei  $(X, \mathcal{T})$  ein topologischer Raum. Eine Teilmenge  $A \subset X$  heißt *abgeschlossen*, wenn  $A^c = X \setminus A \in \mathcal{T}$ .

Der Begriff „abgeschlossen“ hat nichts mit „nicht offen“ zu tun! Zum Beispiel sind in jedem topologischen Raum  $\emptyset$  und  $X$  sowohl abgeschlossen als auch offen.

SATZ 1.11. Eine Funktion  $f: X \longrightarrow Y$  zwischen topologischen Räumen ist genau dann stetig, wenn für alle abgeschlossenen  $A \subset Y$  das Urbild  $f^{-1}(A)$  in  $X$  abgeschlossen ist.

Beweis. Für jede Menge  $A \subset Y$  ist  $f^{-1}(A^c) = f^{-1}(Y \setminus A) = X \setminus f^{-1}(A)$ . □

DEFINITION 1.12. Gegebenen einen topologischen Raum  $X$  und eine Teilmenge  $M \subset X$ , definiere

$$\begin{aligned} \overline{M} &= \bigcap_{\substack{A \supset M \\ \text{abgeschlossen}}} A, & \text{den Abschluss von } M \text{ in } X, \\ M^\circ &= \bigcup_{\substack{U \subset M \\ \text{offen}}} U, & \text{das Innere von } M \end{aligned}$$

und

$$\partial M = \overline{M} \setminus M^\circ, \quad \text{den Rand von } M.$$

Zum Beispiel ist für  $M = [0, 1) \subset \mathbb{R}$  in der euklidischen Topologie der Abschluss  $\overline{M} = [0, 1]$ , das Innere  $M^\circ = (0, 1)$  und der Rand  $\partial M = \{0, 1\}$ . Für  $M = \mathbb{Q}$  haben wir den Abschluss  $\overline{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$  und das Innere  $\mathbb{Q}^\circ = \emptyset$  und damit auch den Rand  $\partial \mathbb{Q} = \mathbb{R}$ . Allgemein heißt eine Teilmenge  $M \subset X$  in einem topologischen Raum  $X$  *dicht*, wenn  $\overline{M} = X$ .

---

<sup>1</sup>Oder der *indiskreten Topologie* oder der *Klumpentopologie*

## 1.2 Basen für Topologien

DEFINITION 1.13. Eine Basis für eine Topologie auf  $X$  ist eine Familie  $\mathcal{B} \subset \mathcal{P}(X)$  mit:

- (i)  $\bigcup \mathcal{B} = X$ , d.h.  $\mathcal{B}$  überdeckt  $X$ ,
- (ii) für je zwei  $U, U' \in \mathcal{B}$  und  $x \in U \cap U'$  gibt es ein  $U'' \in \mathcal{B}$  mit  $x \in U'' \subset U \cap U'$ .

Erfüllt  $\mathcal{B}$  nur die erste Bedingung, so ist  $\mathcal{B}$  eine Subbasis für eine Topologie auf  $X$ .

SATZ 1.14. Sei  $\mathcal{S}$  eine Subbasis für eine Topologie auf  $X$ . Dann bildet die Menge

$$\mathcal{B} = \{S_1 \cap \dots \cap S_n : n \in \mathbb{N} \text{ und } S_1, \dots, S_n \in \mathcal{S}\}$$

aller endlichen Schnitte von Mengen in  $\mathcal{S}$  eine Basis für eine Topologie auf  $X$ .

Beweis. Nachdem  $\bigcup \mathcal{S} = X$ , überdeckt natürlich auch  $\mathcal{B}$  ganz  $X$ . Seien weiter  $B = S_1 \cap \dots \cap S_n$  und  $B' = S'_1 \cap \dots \cap S'_n$  Elemente von  $\mathcal{B}$ . Dann ist

$$B \cap B' = S_1 \cap \dots \cap S_n \cap S'_1 \cap \dots \cap S'_n \in \mathcal{B}.$$

Insbesondere gibt es für jedes  $x \in B \cap B'$  ein  $B'' \in \mathcal{B}$  mit  $x \in B'' \subset B \cap B'$ , nämlich etwa  $B'' = B \cap B'$ .  $\square$

DEFINITION 1.15. Gegeben eine Basis oder Subbasis  $\mathcal{B}$  für eine Topologie auf  $X$  ist die von  $\mathcal{B}$  erzeugte Topologie  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}}$  die kleinste Topologie auf  $X$ , die alle Mengen in  $\mathcal{B}$  enthält.

SATZ 1.16. Für eine Basis  $\mathcal{B}$  ist die erzeugte Topologie  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}}$  gegeben durch

$$\mathcal{T} = \left\{ \bigcup_{i \in I} B_i : I \text{ beliebig und } B_i \in \mathcal{B} \text{ für alle } i \in I \right\}.$$

Beweis. Zuerst ist für jede Familie  $\{B_i\}_{i \in I}$  mit  $B_i \in \mathcal{B}$  natürlich  $\bigcup_{i \in I} B_i \in \mathcal{T}_{\mathcal{B}}$ . Das heißt, wir haben die Inklusion  $\mathcal{T} \subset \mathcal{T}_{\mathcal{B}}$ . Nachdem  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}}$  aber die kleinste Topologie ist, die  $\mathcal{B}$  enthält, und  $\mathcal{T}$  ebenso  $\mathcal{B}$  enthält, genügt es damit zu zeigen, dass  $\mathcal{T}$  bereits eine Topologie ist.

Dafür ist zunächst  $\emptyset \in \mathcal{T}$  und  $X \in \mathcal{T}$ , denn es ist  $\emptyset = \bigcup \emptyset$  und, da  $\mathcal{B}$  eine Basis für eine Topologie ist,  $\bigcup_{U \in \mathcal{B}} U = X$ .

Sei nun  $U = \bigcup_{i \in I} U_i$  und  $V = \bigcup_{j \in J} V_j$  mit  $U_i, V_j \in \mathcal{B}$ . Sei weiter  $x \in U \cap V$ , d.h. es gibt ein  $i \in I$  und ein  $j \in J$  mit  $x \in U_i \cap V_j$ . Da  $\mathcal{B}$  eine Basis für eine Topologie auf  $X$  ist, gibt es dann ein  $W_x \in \mathcal{B}$  mit  $x \in W_x \subset U_i \cap V_j$ . Aber dann ist  $U \cap V = \bigcup_{x \in U \cap V} W_x \in \mathcal{T}$ .

Ist weiter  $\{U_i\}_{i \in I}$  eine Familie von Teilmengen von  $X$  mit  $U_i \in \mathcal{T}$ , so können wir  $U_i = \bigcup_{j \in J_i} B_j$  mit  $B_j \in \mathcal{B}$  schreiben. Aber dann ist

$$\bigcup_{i \in I} U_i = \bigcup_{i \in I} \bigcup_{j \in J_i} B_j$$

eine Vereinigung von Mengen in  $\mathcal{B}$  und deshalb in  $\mathcal{T}$ .  $\square$

Ist  $\mathcal{B}$  eine Basis für eine Topologie auf  $X$  und  $\mathcal{T}$  eine Topologie auf  $X$ , so nennt man  $\mathcal{B}$  ein Basis für  $\mathcal{T}$ , wenn  $\mathcal{T} = \mathcal{T}_{\mathcal{B}}$ . Zum Beispiel können wir, gegeben eine Metrik  $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ , eine Basis für die metrische Topologie finden: Sei

$$\mathcal{B} = \{B_r(x) : x \in X, r > 0\}.$$

Dann ist  $\bigcup \mathcal{B} = X$ , denn für jedes  $x \in X$  ist  $x \in B_r(x)$  für alle  $r > 0$ . Ist weiter  $z \in B_\varepsilon(x) \cap B_\delta(y)$ , so ist  $d(z, x) < \varepsilon$  und  $d(z, y) < \delta$ . Setze  $r = \min\{\varepsilon - d(z, x), \delta - d(z, y)\}$ . Mit dieser Wahl ist  $B_r(z) \subset B_\varepsilon(x) \cap B_\delta(y)$ : Für jedes  $p \in B_r(z)$  ist

$$\begin{aligned} d(p, x) &\leq d(p, z) + d(z, x) < r + d(z, x) \\ &\leq \varepsilon - d(z, x) + d(z, x) = \varepsilon \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} d(p, y) &\leq d(p, z) + d(z, y) < r + d(z, y) \\ &\leq \delta - d(z, y) + d(z, y) = \delta. \end{aligned}$$

Also ist  $\mathcal{B}$  tatsächlich eine Basis für eine Topologie auf  $X$ . Dass die von  $\mathcal{B}$  erzeugte Topologie genau die metrische Topologie ist, folgt aus dem nächsten Satz.

**Satz 1.17.** *Sei  $\mathcal{B}$  eine Basis für eine Topologie auf einer Menge  $X$ . Für eine Teilmenge  $U \subset X$  sind dann äquivalent:*

- (i)  $U \in \mathcal{T}_{\mathcal{B}}$
- (ii) Für jedes  $x \in U$  gibt es ein  $V \in \mathcal{B}$  mit  $x \in V \subset U$ .

*Beweis.* Sei zuerst  $U \in \mathcal{T}_{\mathcal{B}}$ , etwa  $U = \bigcup_{i \in I} U_i$  mit  $U_i \in \mathcal{B}$ . Aber das heißt, dass es für jedes  $x \in U$  ein  $i \in I$  gibt, mit  $x \in U_i \subset U$ .

Sei andererseits für jedes  $x \in U$  ein  $V_x \in \mathcal{B}$  mit  $x \in V_x \subset U$  gewählt. Dann ist  $U = \bigcup_{x \in U} V_x$ .  $\square$

Mithilfe von Basen können wir Stetigkeit für Funktionen zwischen topologischen Räumen so umformulieren, dass die Bedingung der ursprünglichen  $\varepsilon$ - $\delta$ -Definition für metrische Räume ähnelt.

**Satz 1.18.** *Sei  $f: X \longrightarrow Y$  eine Funktion und  $\mathcal{B}_X$  eine Basis für eine Topologie auf  $X$  und  $\mathcal{B}_Y$  eine Basis für eine Topologie auf  $Y$ . Dann sind die folgenden Aussagen äquivalent:*

- (i)  $f$  ist stetig bezüglich  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}_X}$  und  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}_Y}$ .
- (ii) Für aller  $U \in \mathcal{B}_Y$  ist  $f^{-1}(U) \in \mathcal{T}_{\mathcal{B}_X}$ .
- (iii) Für jedes  $x \in X$  und jedes  $U \in \mathcal{B}_Y$  mit  $f(x) \in U$  existiert ein  $V \in \mathcal{B}_X$  mit  $x \in V$  und  $f(V) \subset U$ .

*Beweis.* Die Richtung (i) $\Rightarrow$ (ii) ist klar. Für (ii) $\Rightarrow$ (iii) sei  $U \in \mathcal{B}_Y$  mit  $f(x) \in U$ . Dann ist  $f^{-1}(U)$  offen in  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}_X}$  und  $x \in f^{-1}(U)$ . Also gibt es nach **Satz 1.17** ein  $V \in \mathcal{B}_X$  mit  $x \in V \subset f^{-1}(U)$ , d. h.  $f(V) \subset U$ . Das ist aber genau (iii).

Für (iii) $\Rightarrow$ (i) sei  $U \subset Y$  offen in  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}_Y}$  und  $x \in f^{-1}(U)$ , d. h.  $f(x) \in U$ . Es gibt also nach **Satz 1.17** ein  $U' \subset U$  mit  $f(x) \in U'$  und  $U' \in \mathcal{B}_Y$ . Wegen (iii) gibt es dann ein  $V \subset X$  mit  $V \in \mathcal{B}_X$ ,  $x \in V$  und  $f(V) \subset U'$ , d. h.  $V \subset f^{-1}(U') \subset f^{-1}(U)$ . Aber wieder nach **Satz 1.17** genügt das, um zu sehen, dass  $f^{-1}(U) \in \mathcal{T}_{\mathcal{B}_X}$ .  $\square$

Mit **Satz 1.17** können wir einen topologischen Beweis für **Korollar 1.3** geben. Insbesondere sehen wir, dass die euklidische Topologie auf  $\mathbb{R}^n$  tatsächlich den Begriff der Stetigkeit charakterisiert, unabhängig von der gewählten Norm.

**Satz 1.19.** *Sei  $V$  ein  $\mathbb{R}$ -Vektorraum und  $\|\cdot\|, \|\cdot\|'$  zwei äquivalente Normen auf  $V$ . Dann sind die entsprechenden metrischen Topologien gleich:  $\mathcal{T}_{\|\cdot\|} = \mathcal{T}_{\|\cdot\|'}$ .*

*Beweis.* Da  $\|\cdot\|$  und  $\|\cdot\|'$  äquivalent sind, seien Konstanten  $c, C > 0$  mit  $c\|x\| \leq \|x\|' \leq C\|x\|$  für alle  $x \in V$  gegeben. Schreiben wir

$$B_\varepsilon(x) = \{y \in V : \|x - y\| < \varepsilon\}$$

und

$$B'_\varepsilon(x) = \{y \in V : \|x - y\|' < \varepsilon\},$$

so bilden  $\{B_\varepsilon(x) : x \in V, \varepsilon > 0\}$  und  $\{B'_\varepsilon(x) : x \in V, \varepsilon > 0\}$  Basen für  $\mathcal{T}_{\|\cdot\|}$  beziehungsweise  $\mathcal{T}_{\|\cdot\|'}$ .

(i) Jeder Ball  $B'_\varepsilon(x)$  ist offen in  $\mathcal{T}_{\|\cdot\|}$ : Sei  $y \in B'_\varepsilon(x)$  und  $\delta = (\varepsilon - \|y - x\|')/C$ . Für  $z \in B_\delta(y)$  ist dann

$$\|z - x\|' \leq \|z - y\|' + \|y - x\|' \leq C\|z - y\| + \|y - x\|' < C\delta + \|y - x\|' = \varepsilon,$$

also  $y \in B_\delta(y) \subset B'_\varepsilon(x)$ .

(ii) Sei  $U \in \mathcal{T}_{\|\cdot\|}$  und  $x \in U$ . Dann existiert ein  $\varepsilon > 0$  mit  $B_\varepsilon(x) \subset U$ . Setze  $\delta = c\varepsilon$ . Für  $y \in B'_\delta(x)$  ist dann

$$\|y - x\| \leq \frac{1}{c}\|y - x\|' < \frac{\delta}{c} = \varepsilon,$$

also  $y \in B_\varepsilon(x)$ . Es folgt also, dass  $B'_\delta(x) \subset B_\varepsilon(x) \subset U$ , und insgesamt nach **Satz 1.17**, dass  $\mathcal{T}_{\|\cdot\|} = \mathcal{T}_{\|\cdot\|'}$ .  $\square$

**DEFINITION 1.20.** Ein topologischer Raum  $X$  erfüllt das *zweite Abzählbarkeitsaxiom*, wenn die Topologie auf  $X$  von einer höchstens abzählbar unendlichen Basis erzeugt wird.

### 1.3 Weitere Eigenschaften stetiger Funktionen

Wie in metrischen Räumen können wir im Allgemeinen Folgen und ihre Konvergenz betrachten. Allerdings ist der Begriff in allgemeinen topologischen Räumen weit weniger hilfreich, wie wir bald sehen werden.

**DEFINITION 1.21.** Eine Folge  $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  in einem topologischen Raum  $X$  *konvergiert gegen*  $x \in X$ , in Symbolen  $x_n \rightarrow x$ , falls für jede offene Menge  $U \subset X$  mit  $x \in U$  alle bis auf endlich viele der  $x_n$  in  $U$  liegen.

Im Gegensatz zu unserer Erfahrung in metrischen Räumen muss der Grenzwert einer konvergenten Folge einem allgemeinen topologischen Raum nicht eindeutig bestimmt sein. Sei zum Beispiel  $X = \{0, 1\}$  mit der Topologie  $\{\emptyset, X, \{0\}\}$  und betrachte die konstante Folge  $x_n = 0$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ . Dann gilt offenbar  $x_n \rightarrow 0$ , aber  $\{x_n\}_n$  konvergiert auch gegen 1! Die einzige offene Menge in  $X$ , die 1 enthält, ist nämlich der ganze Raum  $X$ .

Nichtsdestotrotz lassen sich einige Sätze über konvergente Folgen für allgemeine topologische Räume übertragen. Zum Beispiel ließen sich in metrischen Räume stetige Funktionen als genau die folgenstetigen Funktionen charakterisieren.

**SATZ 1.22.** *Stetige Funktionen sind folgenstetig: Wenn  $x_n \rightarrow x$  in  $X$  und  $f: X \rightarrow Y$  stetig ist, dann ist  $f(x_n) \rightarrow f(x)$  in  $Y$ .*

*Beweis.* Sei  $U \subset Y$  offen mit  $f(x) \in U$ . Dann ist  $f^{-1}(U)$  offen und  $x \in f^{-1}(U)$ . Weil  $x_n \rightarrow x$  liegen dann alle bis auf endlich viele der  $x_n$  in  $f^{-1}(U)$  und damit auch alle bis auf endlich viele der  $f(x_n)$  in  $U$ .  $\square$

In allgemeinen topologischen Räumen ist der Umkehrschluss aber falsch! Sei zum Beispiel  $X$  eine überabzählbar unendliche Menge. Man definierte die *ko-abzählbare Topologie* auf  $X$ , indem man eine Menge  $U \subset X$  offen nennt, wenn entweder  $U = \emptyset$  oder  $X \setminus U$  höchstens abzählbar unendlich ist. Sei  $\{p_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  eine Folge in  $X$ , die nicht schließlich konstant ist, d. h. es gibt kein  $p \in X$  und  $N \in \mathbb{N}$  mit  $p_n = p$  für alle  $n \geq N$ . Wir zeigen, dass dann  $\{p_n\}_n$  nicht konvergent sein kann. Sei dafür  $p \in X$  und setze  $U = X \setminus \{p_n : p_n \neq p, n \in \mathbb{N}\}$ . Da  $X$  die ko-abzählbare Topologie trägt ist dann  $U$  offen und  $p \in U$ . Außerdem gibt es für jedes  $N \in \mathbb{N}$  ein  $n \geq N$  mit  $p_n \neq p$ , d. h.  $p_n \notin U$ , denn ansonsten wäre  $\{p_n\}_n$  schließlich konstant gleich  $p$ . Insbesondere kann  $\{p_n\}_n$  nicht gegen  $p$  konvergieren.

Aber  $p \in X$  war beliebig gewählt, also ist keine Folge  $\{x_n\}_n$  in  $X$  konvergent, außer  $\{x_n\}_n$  ist schließlich konstant. Natürlich ist jede schließlich konstante Folge in jedem topologischen Raum konvergent. Das bedeutet, dass jede Funktion  $f: X \longrightarrow Y$  folgenstetig ist, denn schließlich konstante Folgen werden immer auf schließlich konstante Folgen abgebildet. Hingegen ist es nicht schwer eine Funktion auf  $X$  zu konstruieren, die nicht stetig ist. Zum Beispiel ist die Identitätsabbildung aufgefasst als Funktion von  $X$  mit der ko-abzählbaren Topologie nach  $X$  mit der diskreten Topologie nicht stetig: Da  $X$  überabzählbar unendlich ist, muss es eine Menge in  $X$  geben, die nicht offen ist.

Um ein Kriterium an einen topologischen Raum  $X$  zu finden, unter dem folgenstetige Funktionen  $X \longrightarrow Y$  automatisch stetig sind, führen wir zuerst die folgende Variante von Basen für eine Topologie ein.

**DEFINITION 1.23.** Eine Familie von offenen Mengen  $\mathcal{U}$ , die allen einen Punkt  $x \in X$  enthalten, heißt *Umgebungsbasis* für  $x \in X$ , falls für jede offene Menge  $V \subset X$  mit  $x \in V$  ein  $U \in \mathcal{U}$  existiert mit  $x \in U \subset V$ .

Zum Beispiel ist die Familie  $\{B_\varepsilon(x) : \varepsilon > 0\}$  für einen Punkt  $x \in X$  in einem metrischen Raum  $X$  eine Umgebungsbasis. Oder allgemeiner ist, gegeben eine Basis  $\mathcal{B}$  für eine Topologie auf einer Menge  $X$ , die Familie  $\{U \in \mathcal{B} : x \in U\}$  eine Umgebungsbasis für  $x \in X$  bezüglich der erzeugten Topologie  $\mathcal{T}_{\mathcal{B}}$ .

**DEFINITION 1.24.** Ein topologischer Raum  $X$  erfüllt das *erste Abzählbarkeitsaxiom* wenn jedes  $x \in X$  eine höchstens abzählbar unendliche Umgebungsbasis hat.

**SATZ 1.25.** Angenommen  $X$  erfüllt das erste Abzählbarkeitsaxiom. Dann ist jede folgenstetige Funktion  $f: X \longrightarrow Y$  stetig.

*Beweis.* Sei  $x \in X$  und  $f(x) \in U$  mit  $U \subset Y$  offen. Dann ist  $x \in f^{-1}(U)$  und es gibt eine höchstens abzählbar unendliche Umgebungsbasis für  $x$ . Wir können diese Umgebungsbasis  $\{V_i : i \in \mathbb{N}\}$  so wählen, dass

$$V_0 \supset V_1 \supset V_2 \supset \cdots \ni x,$$

denn ist  $\{W_i : i \in \mathbb{N}\}$  eine beliebige, höchstens abzählbare Umgebungsbasis für  $x$ , setze  $V_i = \bigcap_{j \leq i} W_j$ . Angenommen es wäre möglich, dass  $V_n \not\subset f^{-1}(U)$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ . Wählt man dann  $x_n \in V_n \setminus f^{-1}(U)$  für  $n \in \mathbb{N}$ , erhält man eine Folge  $\{x_n\}_n$ , die gegen  $x$  konvergiert. Da  $f$  folgenstetig ist, konvergiert dann auch  $\{f(x_n)\}$  gegen  $f(x)$ . Da  $U$  offen ist, gibt es dann ein  $N \in \mathbb{N}$ , so dass  $f(x_n) \in U$  für alle  $n \geq N$ . Insbesondere ist also  $x_N \in f^{-1}(U)$ , obwohl wir  $x_N \in V_N \setminus f^{-1}(U)$  gewählt hatten.

Es folgt also, dass es eine offene Menge  $V_N$  gibt mit  $x \in V_N \subset f^{-1}(U)$ . Da  $x$  beliebig gewählt war, muss damit nach **Satz 1.18** die Funktion  $f$  stetig sein.  $\square$

**SATZ 1.26.** Gegeben topologische Räume  $X, Y$  und  $Z$  mit stetigen Funktionen  $f: X \longrightarrow Y$  und  $g: Y \longrightarrow Z$ , ist die Komposition  $g \circ f: X \longrightarrow Z$  stetig.



*Beweis.* Wenn  $U \subset Z$  offen ist, dann auch

$$(g \circ f)^{-1}(U) = f^{-1}(g^{-1}(U))$$

also Urbild der offenen Menge  $g^{-1}(U)$  unter  $f$ .  $\square$

DEFINITION 1.27. Sei  $(X, \mathcal{T})$  ein topologischer Raum und  $Y \subset X$  eine beliebige Teilmenge. Dann ist die  $\mathcal{T}$  induziert *Teilraumtopologie* auf  $Y$  die Familie

$$\mathcal{T}|_Y := \{U \cap Y : U \in \mathcal{T}\}.$$

Dass  $\mathcal{T}|_Y$  tatsächlich eine Topologie bildet überlassen wir dem Leser zur Übung. Für  $[0, 1) \subset \mathbb{R}$  ist in der euklidischen Topologie

$$\overline{[0, 1)} = [0, 1], \quad [0, 1)^\circ = (0, 1), \quad \partial[0, 1) = \{0, 1\},$$

aber bezüglich der induzierten Teilraumtopologie auf  $[0, 1)$  haben wir

$$\overline{[0, 1)} = [0, 1), \quad [0, 1)^\circ = [0, 1), \quad \partial([0, 1)) = \emptyset,$$

da  $[0, 1)$  in der Teilraumtopologie natürlich offen und abgeschlossen ist. Insbesondere sehen wir, dass eine Teilmenge  $U \subset A \subset X$ , die bezüglich der Teilraumtopologie auf  $A$  offen ist, nicht notwendigerweise in  $X$  offen sein muss.

SATZ 1.28. Seien  $X$  und  $Y$  topologische Räume und  $A \subset Y$ . Dann ist die Inklusion  $\iota: A \hookrightarrow Y$  stetig bezüglich der Teilraumtopologie auf  $A$ . Weiter ist eine Funktion  $f: X \rightarrow A$  genau dann stetig, wenn die Komposition  $\iota \circ f: X \rightarrow A \hookrightarrow Y$  stetig ist.

*Beweis.* Eine Teilmenge  $V \subset A$  ist genau dann offen, wenn es eine in  $Y$  offene Menge  $U$  gibt mit  $V = U \cap A = \iota^{-1}(U)$ . Insbesondere ist in diesem Fall  $f^{-1}(V) = (\iota \circ f)^{-1}(U)$  offen.  $\square$

Betrachten wir als Beispiel für eine stetige Funktion die Projektion  $\pi_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\pi_1(x, y) = x$ . Um direkt zu zeigen, dass  $\pi_1$  stetig ist, genügt es nach **Satz 1.18** zu zeigen, dass für jedes  $x \in \mathbb{R}$  und  $\varepsilon > 0$  der Zylinder  $\pi_1^{-1}((x - \varepsilon, x + \varepsilon))$  in  $\mathbb{R}^2$  offen ist. Sei dafür  $(a, b) \in \pi_1^{-1}((x - \varepsilon, x + \varepsilon))$  und setze  $\delta = \varepsilon - |x - a|$ . Für  $(c, d) \in B_\delta((a, b))$  haben wir dann

$$\begin{aligned} |c - x| &\leq |c - a| + |x - a| \leq \sqrt{|c - a|^2 + |d - b|^2} + |x - a| < \\ &< \delta + |x - a| = \varepsilon, \end{aligned}$$

also  $(c, d) \in (x - \varepsilon, x + \varepsilon) \times \mathbb{R} = \pi_1^{-1}((x - \varepsilon, x + \varepsilon))$ . Das genügt um zu sehen, dass  $\pi_1^{-1}((x - \varepsilon, x + \varepsilon))$  in  $\mathbb{R}^2$  offen ist. Später werden wir die so genannte Produkttopologie auf  $\mathbb{R}^2$  definieren und sehen, dass sie gleich der metrischen Topologie ist. Damit werden wir sofort sehen können, dass  $\pi_1$  stetig sein muss.

Andere Beispiele für stetig Funktionen findet man leicht. Sei  $X$  ein beliebiger topologischer Raum,  $f: X \rightarrow Y$  eine Abbildung und wähle auf  $Y$  die triviale Topologie. Dann ist  $f$  stetig, denn  $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$  und  $f^{-1}(Y) = X$  sind beide offen. Trägt  $X$  hingegen die diskrete Topologie und  $Y$  ist ein beliebiger topologischer Raum, so ist auch jede Abbildung  $f: X \rightarrow Y$  stetig: jede Teilmenge von  $X$  ist offen, und damit insbesondere auch  $f^{-1}(U)$  für eine offene Teilmenge  $U \subset Y$ .

Nachdem wir gesehen haben, dass unser topologischer Begriff von Stetigkeit mit dem vorherigen Begriff zwischen metrischen Räumen übereinstimmt, erhalten wir sofort alle stetigen Funktionen

zwischen metrischen Räumen als Beispiele stetiger Funktionen. Konkreter ist etwa die Funktion  $\tanh: \mathbb{R} \rightarrow (-1, 1)$  bezüglich der euklidischen Topologie stetig. Besser noch,  $\tanh$  hat eine inverse Funktion  $\operatorname{atanh}: (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}$ , die ebenso stetig ist. Man sagt,  $\tanh$  ist ein Homöomorphismus zwischen  $\mathbb{R}$  und  $(-1, 1)$ .

DEFINITION 1.29. Eine stetige Abbildung  $f: X \rightarrow Y$  heißt *Homöomorphismus*, wenn eine weitere stetige Abbildung  $g: Y \rightarrow X$  existiert mit  $g \circ f = \operatorname{id}_X$  und  $f \circ g = \operatorname{id}_Y$ .

Das Thema dieses Kurses wird sein, Methoden kennenzulernen, mit denen man erkennen kann ob zwei topologische Räume homöomorph sein können. Als erstes Beispiel betrachte die Exponentialfunktion  $e^i: [0, 2\pi) \rightarrow S^1 = \{z : |z| = 1\} \subset \mathbb{C}$ . Der Einheitskreis  $S^1$  trägt hier wie das halboffene Intervall  $[0, 2\pi)$  die Teilraumtopologie. Diese Abbildung ist stetig und bijektiv, es gibt also eine Umkehrabbildung  $\arg: S^1 \rightarrow [0, 2\pi)$ . Diese Umkehrabbildung ist aber nicht stetig! Zum Beispiel ist  $\arg^{-1}([0, \pi))$  nicht offen in  $S^1$ , obwohl  $[0, \pi) = (-1, \pi) \cap [0, 2\pi)$  in  $[0, 2\pi)$  offen ist: Jeder offene Ball um  $1 = e^{i0} \in S^1$  enthält ein  $z \in S^1$  mit  $\operatorname{Im}(z) < 0$ , aber  $\arg^{-1}([0, \pi))$  enthält nur solche  $z \in S^1$  mit  $\operatorname{Im}(z) \geq 0$ .

Wir werden später sehen, dass nicht nur  $e^i$  kein Homöomorphismus zwischen  $[0, 2\pi)$  und  $S^1$  ist, sondern dass es überhaupt keinen solchen Homöomorphismus geben kann.

## 1.4 Konstruktionen von topologischen Räumen

Wir haben bisher die euklidische Topologie auf  $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$  gesehen. Ihre offenen Teilmengen können als beliebige Vereinigungen

$$\bigcup_{i \in I} (a_i, b_i) \times (a'_i, b'_i)$$

geschrieben werden, d. h. Mengen der Form  $(a, b) \times (a', b')$  bilden eine Basis für die euklidische Topologie auf  $\mathbb{R}^2$ . Können wir analog eine Topologie auf einem Produktraum  $X \times Y$  für beliebige topologische Räume  $X$  und  $Y$  definieren?

Sei  $X = \prod_{i \in I} X_i$  ein Produkt beliebiger topologischer Räume  $X_i$  und sei  $\pi_j: X \rightarrow X_j$  die Projektion auf den  $j$ -ten Faktor. Dann ist

$$\mathcal{S} = \{\pi_j^{-1}(U) : j \in I \text{ und } U \subset X_j \text{ offen}\}$$

eine Subbasis für eine Topologie auf  $X$ .

DEFINITION 1.30. Die von  $\mathcal{S}$  erzeugte Topologie auf  $\prod_{i \in I} X_i$  heißt *Produkttopologie*.

Man sieht leicht, dass die nach Satz 1.14 zu  $\mathcal{S}$  gehörige Basis aus den Mengen der Form  $\prod_{i \in I} U_i$  besteht mit  $U_i \subset X_i$  offen, aber mit nur endlich vielen der  $U_i$  verschieden von  $X_i$ . Man kann auch eine größere Topologie auf  $\prod_{i \in I} X_i$  definieren, wenn man diese letzte Bedingung vernachlässigt. Sie heißt *Boxtopologie*, erfüllt aber viele der guten Eigenschaften der Produkttopologie nicht.

LEMMA 1.31. Sei  $X = \prod_{i \in I} X_i$  ein Produkt topologischer Räume  $X_i$  versehen mit der Produkttopologie. Dann:

- (i) Die Projektionen  $\pi_i: X \rightarrow X_i$  sind stetig.
- (ii) Die Produkttopologie ist die kleinste Topologie auf  $X$  für die alle Projektionen  $\pi_i: X \rightarrow X_i$  stetig sind, d. h. ist  $\mathcal{T}$  eine andere Topologie für die alle  $\pi_i$  stetig sind, so ist jede in der Produkttopologie offene Menge  $U$  bereits in  $\mathcal{T}$  enthalten.

- (iii) Sei  $Y$  ein topologischer Raum und für jedes  $i \in I$  sei  $f_i: Y \longrightarrow X_i$  stetig. Dann existiert genau eine stetige Funktion  $g: Y \longrightarrow X$  mit  $\pi_i \circ g = f_i$  für alle  $i \in I$ .

$$\begin{array}{ccc} Y & \xrightarrow{g} & X = \prod_{i \in I} X_i \\ & \searrow f_i & \downarrow \pi_i \\ & & X_i \end{array}$$

*Beweis.*

- (i) Sei  $U \subset X_i$  offen. Dann ist  $\pi_i^{-1}(U)$  enthalten in der Subbasis, die die Produkttopologie auf  $X$  definiert. Insbesondere ist damit  $\pi_i^{-1}(U)$  natürlich offen.
- (ii) Sei  $\mathcal{T}$  eine Topologie auf  $X$ , bezüglich der alle  $\pi_i: X \longrightarrow X_i$  stetig sind, und sei  $U \subset X_i$  offen. Dann ist  $\pi_i^{-1}(U)$  offen bezüglich der Produkttopologie und auch bezüglich  $\mathcal{T}$ . Das heißt, dass die Subbasis  $\mathcal{S}$ , die die Produkttopologie erzeugt, in  $\mathcal{T}$  enthalten ist. Das bedeutet dann aber, dass auch die von  $\mathcal{S}$  erzeugte Topologie in  $\mathcal{T}$  enthalten ist, was zu zeigen war.
- (iii) Die Abbildung  $g: Y \longrightarrow X$  ist definiert durch  $g(y) = (f_i(y))_{i \in I}$  und durch die Bedingung  $\pi_i \circ g = f_i$  für alle  $i \in I$  eindeutig bestimmt. Es bleibt zu sehen, dass  $g$  stetig ist. Dafür genügt es zu zeigen, dass die Urbilder der Elemente der Subbasis  $\mathcal{S}$  in  $Y$  offen sind. Sei dafür  $i \in I$  und  $U \subset X_i$  offen, so dass  $\pi_i^{-1}(U) \in \mathcal{S}$ . Dann ist

$$g^{-1}(\pi_i^{-1}(U)) = (\pi_i \circ g)^{-1}(U) = f_i^{-1}(U)$$

offen in  $Y$ , denn  $f_i: Y \longrightarrow X_i$  war als stetig angenommen.  $\square$

Eigenschaft (iii) **Lemma 1.31** nennt man auch die *universelle Eigenschaft* der Produkttopologie. Ein erstes Beispiel für die Produkttopologie haben wir schon mit der euklidischen Topologie auf  $\mathbb{R}^n = \mathbb{R} \times \cdots \times \mathbb{R}$  gesehen. Man sieht leicht, dass sie tatsächlich mit der Produkttopologie übereinstimmt. Einfache Beispiele stetiger Funktionen bezüglich der Produkttopologie sind etwa die Addition  $+: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  und die Multiplikation  $\cdot: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ .

Genauso trägt die Menge  $\text{Mat}_m(\mathbb{R})$  von  $m \times m$ -Matrizen die Produkttopologie, wir fassen sie als  $\mathbb{R}^{m^2}$  auf. Hier gibt es ebenso stetige Funktion  $+: \text{Mat}_m(\mathbb{R}) \times \text{Mat}_m(\mathbb{R}) \longrightarrow \text{Mat}_m(\mathbb{R})$  und  $\cdot: \text{Mat}_m(\mathbb{R}) \times \text{Mat}_m(\mathbb{R}) \longrightarrow \text{Mat}_m(\mathbb{R})$ . In den beiden letzten Beispielen gibt es zusätzlich stetige Abbildungen  $(\_)^{-1}: \mathbb{R} \setminus \{0\} \times \mathbb{R} \setminus \{0\} \longrightarrow \mathbb{R} \setminus \{0\}$  und  $(\_)^{-1}: \text{GL}_m(\mathbb{R}) \times \text{GL}_m(\mathbb{R}) \longrightarrow \text{GL}_m(\mathbb{R})$ . Damit haben wir auch Beispiele der folgenden Definition.

**DEFINITION 1.32.** Eine *topologische Gruppe* ist eine Gruppe  $(G, \cdot, e)$  zusammen mit einer Topologie auf  $G$  bezüglich der die Abbildungen

$$G \times G \longrightarrow G, \quad (g, h) \longmapsto g \cdot h$$

und

$$G \longrightarrow G, \quad g \longmapsto g^{-1}$$

stetig sind. Dabei versteht sich  $G \times G$  als mit der Produkttopologie versehen.

Wir definieren eine Äquivalenzrelation  $\sim$  auf  $\mathbb{R}$  indem wir für  $x, y \in \mathbb{R}$  genau dann  $x \sim y$  schreiben, wenn  $x - y \in \mathbb{Z}$ . Damit können wir die Quotientenmenge  $\mathbb{R}/\sim =: \mathbb{R}/\mathbb{Z}$  bilden. Dann können wir  $\mathbb{R}/\mathbb{Z}$  auch mit einer Topologie versehen, bezüglich der die Projektion  $\mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}/\mathbb{Z}$ , die eine reelle Zahl  $x$  auf ihre Äquivalenzklasse  $[x]$  in  $\mathbb{R}/\mathbb{Z}$  abbildet, stetig ist. Allgemeiner definieren wir wie folgt.

DEFINITION 1.33. Sei  $X$  ein topologischer Raum und  $\sim$  eine Äquivalenzrelation auf  $X$ . Wir bezeichnen mit  $X/\sim$  die Menge der Äquivalenzklassen bezüglich  $\sim$  und mit  $q: X \longrightarrow X/\sim$  die Quotientenabbildung. Dann ist

$$\mathcal{T} = \{U \subset X/\sim : q^{-1}(U) \text{ offen in } X\}$$

eine Topologie auf  $X/\sim$ . Sie heißt die *Quotiententopologie*.

LEMMA 1.34. Mit der Notation wie in **Definition 1.33** ist die Quotiententopologie  $\mathcal{T}$  tatsächlich eine Topologie. Weiterhin gilt:

- (i) Die Quotientenabbildung  $q: X \longrightarrow X/\sim$  ist stetig.
- (ii) Die Quotiententopologie  $\mathcal{T}$  ist die größte Topologie bezüglich der  $q$  stetig ist, d. h. ist  $\mathcal{T}'$  eine weitere Topologie auf  $X/\sim$  bezüglich der  $q$  stetig ist, so ist  $\mathcal{T}' \subset \mathcal{T}$ .
- (iii) Ist  $f: X \longrightarrow Y$  stetig mit  $f(x) = f(y)$  für alle  $x, y \in X$  mit  $x \sim y$ , so existiert genau eine stetige Abbildung  $g: X/\sim \longrightarrow Y$  mit  $g \circ q = f$ .

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{f} & Y \\ q \downarrow & \nearrow g & \\ X/\sim & & \end{array}$$

*Beweis.* Natürlich sind  $q^{-1}(\emptyset) = \emptyset$  und  $q^{-1}(X/\sim) = X$  offen in  $X$ . Sind  $U, V \subset X/\sim$  offen in der Quotiententopologie, so ist  $q^{-1}(U \cap V) = q^{-1}(U) \cap q^{-1}(V)$  offen in  $X$  und damit auch  $U \cap V$  offen im Quotienten.

Ist schließlich  $\{U_i\}_{i \in I}$  eine Familie offener Mengen in  $X/\sim$ , so ist  $q^{-1}(U_i)$  offen in  $X$  für jedes  $i \in I$  und deshalb auch  $q^{-1}(\bigcup_{i \in I} U_i) = \bigcup_{i \in I} q^{-1}(U_i)$  offen in  $X$ . Das heißt,  $\bigcup_{i \in I} U_i$  ist offen im Quotienten  $X/\sim$ .

- (i) folgt direkt aus der Definition der Quotiententopologie.
- (ii) Sei  $\mathcal{T}'$  eine Topologie auf  $X/\sim$  bezüglich der  $q$  stetig ist. Dann ist für jede Menge  $U \in \mathcal{T}'$  das Urbild  $q^{-1}(U)$  offen in  $X$ . Aber das heißt genau, dass  $U \in \mathcal{T}$ . Da  $U$  beliebig war, bedeutet das  $\mathcal{T}' \subset \mathcal{T}$ .
- (iii) Gegeben eine Äquivalenzklasse  $[x] \in X/\sim$  definieren wir  $g([x]) = f(x)$ . Das ist möglich, denn wäre  $[x] = [y]$ , d. h.  $x \sim y$ , für ein weiteres  $y \in X$ , so wäre  $f(x) = f(y)$  und es gibt keine Mehrdeutigkeit in dieser Definition von  $g$ . Damit haben wir auch sofort, dass  $(g \circ q)(x) = g([x]) = f(x)$  für alle  $x \in X$  und  $g$  ist durch diese Bedingung eindeutig bestimmt. Es bleibt zu zeigen, dass  $g$  stetig ist. Sei dafür  $U \subset Y$  offen. Dann ist

$$q^{-1}(g^{-1}(U)) = (g \circ q)^{-1}(U) = f^{-1}(U)$$

offen in  $X$  und damit  $g^{-1}(U)$  offen in  $X/\sim$ . □

Auch hier nennt man Eigenschaft (iii) in **Lemma 1.34** die *universelle Eigenschaft* der Quotiententopologie auf  $X/\sim$ . Sie charakterisiert die Quotiententopologie bis auf Homöomorphismus.

DEFINITION 1.35. Seien  $X$  und  $Y$  topologische Räume. Eine Abbildung  $f: X \longrightarrow Y$  heißt *offen*, wenn für jede offene Menge  $U \subset X$  das Bild  $f(U) \subset Y$  offen ist.

Mithilfe dieser Definition können wir charakterisieren, wann eine stetige Bijektion ein Homöomorphismus ist. In der Tat ist eine solche stetige Bijektion  $f: X \rightarrow Y$  genau dann ein Homöomorphismus, wenn sie offen ist. Denn für alle Mengen  $U \subset X$  ist  $(f^{-1})^{-1}(U) = f(U)$  und damit eine bijektive Abbildung genau dann offen, wenn ihr Inverses stetig ist.

Wir hatten die Quotiententopologie am Beispiel  $\mathbb{R}/\mathbb{Z}$  eingeführt, wobei in  $\mathbb{R}/\mathbb{Z}$  genau die reellen Zahlen identifiziert wurden, deren Differenz eine ganze Zahl ist. Wir wollen nun zeigen, dass  $\mathbb{R}/\mathbb{Z}$  mit der Quotiententopologie homöomorph zum Einheitskreis  $S^1$  ist. Man betrachte dafür die stetige Abbildung

$$f: \mathbb{R} \rightarrow S^1, \quad f(x) = e^{2\pi i x}.$$

Nach der universellen Eigenschaft der Quotiententopologie gibt es eine eindeutig bestimmte stetige Abbildung  $g: \mathbb{R}/\mathbb{Z} \rightarrow S^1$ , so dass

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \xrightarrow{f} & S^1 \\ q \downarrow & \nearrow g & \\ \mathbb{R}/\mathbb{Z} & & \end{array}$$

kommutiert. Diese  $g$  ist surjektiv, denn  $f$  war bereits surjektiv. Außerdem ist  $g$  injektiv, denn  $e^{2\pi i x} = e^{2\pi i x'}$  ist genau dann der Fall, wenn  $x - x' \in \mathbb{Z}$ . Das heißt, um zu sehen, dass  $g$  ein Homöomorphismus ist, genügt es zu zeigen, dass  $g$  eine offene Abbildung ist. Zuerst sehen wir, dass  $f$  selbst eine offene Abbildung ist. Ist nämlich  $(-\varepsilon, \varepsilon) \subset \mathbb{R}$  mit  $\varepsilon \leq 1/2$  ein offenes Intervall, so sieht man leicht, dass  $f((-\varepsilon, \varepsilon)) \subset S^1$  offen ist. Außerdem ist  $f(x + x') = f(x)f(x')$  und  $f(0) = 1$  und damit sind auch die Bilder aller Intervalle der Form  $(x - \varepsilon, x + \varepsilon)$  mit  $\varepsilon \leq 1/2$  offen in  $S^1$ . Diese offenen Intervalle bilden eine Basis für die euklidische Topologie auf  $\mathbb{R}$  und deshalb sehen wir, dass  $f$  eine offene Abbildung sein muss. Ist weiter  $U \subset \mathbb{R}/\mathbb{Z}$  offen, so ist  $g(U) = f(q^{-1}(U))$  offen. Also ist  $g$  eine offene Abbildung und nach unserer vorherigen Bemerkung folgt, dass  $g$  ein Homöomorphismus ist.

Für ein weiteres Beispiel sei  $X = [0, 1]$  mit der von  $\mathbb{R}$  induzierten Teilraumtopologie. Wir führen eine Äquivalenzrelation  $\sim$  auf  $X$  ein, indem wir  $x \sim x'$  genau dann schreiben, wenn entweder  $x = x'$  oder  $x, x' \in \{0, 1\}$ . Dann ist der Quotient  $X/\sim$  ebenfalls homöomorph zum Einheitskreis  $S^1$ . Wir können nämlich unser Argument von oben mit der Einschränkung von  $f$  auf  $[0, 1]$  wortgleich wiederholen.

Sei nun  $X = [0, 1]^2$  mit der von  $\mathbb{R}^2$  induzierten Teilraumtopologie mit der Äquivalenzrelation  $\sim$ , bezüglich der genau dann  $(x, y) \sim (x', y')$  gilt, wenn entweder  $(x, y) = (x', y')$  gilt, oder  $x, x' \in \{0, 1\}$  mit  $y = y'$ , oder  $x = x'$  mit  $y, y' \in \{0, 1\}$ , oder wenn  $\{x, x'\} = \{y, y'\} = \{0, 1\}$ . Der Quotient  $X/\sim$  ist dann homöomorph zum Torus  $S^1 \times S^1$ .

Für ein etwas exotischeres Beispiel sei  $X = \mathbb{R} \times \{0, 1\} \subset \mathbb{R}^2$  mit der von  $\mathbb{R}^2$  induzierten Teilraumtopologie. Wir definieren wieder eine Äquivalenzrelation  $\sim$  auf  $X$ , indem wir  $(x, y) \sim (x', y')$  genau dann schreiben, wenn entweder  $(x, y) = (x', y')$  oder  $x = x' \neq 0$ . Der Quotient  $X/\sim$  ähnelt dann der reellen Geraden  $\mathbb{R}$ , enthält aber zwei Punkte, die sich wie der Ursprung in  $\mathbb{R}$  verhalten. Entsprechend nennt man  $X/\sim$  die *Gerade mit zwei Ursprüngen*.

**DEFINITION 1.36.** Sei  $X$  ein topologischer Raum und  $A \subset X$  eine beliebige Teilmenge. Dann definieren wir eine Äquivalenzrelation  $\sim_A$  auf  $X$ , indem wir genau dann  $x \sim_A x'$  schreiben, wenn entweder  $x = x'$  oder  $x, x' \in A$ . Den Quotienten  $X/\sim_A$  bezeichnen wir dann kurz als  $X/A$ .

Letzere Definition haben wir bereits in einem Beispiel gesehen. Nämlich ist  $X/\{0, 1\}$  homöomorph zu  $S^1$ . Betrachten wir andererseits etwa  $X/[0, 1]$ , so stellen wir fest, dass dieser Quotient wieder

homöomorph zu  $\mathbb{R}$  ist. Wir haben nämlich eine stetige Abbildung

$$f: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad f(x) = \begin{cases} x & x < 0 \\ 0 & x \in [0, 1] \\ x - 1 & x > 1 \end{cases}$$

die die Äquivalenzrelation  $\sim_{[0,1]}$  auf  $\mathbb{R}$  respektiert. Die universelle Eigenschaft der Quotiententopologie liefert dann wieder eine stetige Abbildung  $g: \mathbb{R}/[0, 1] \longrightarrow \mathbb{R}$ , so dass

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \xrightarrow{f} & \mathbb{R} \\ \downarrow & \nearrow g & \\ \mathbb{R}/[0, 1] & & \end{array}$$

kommutiert. Dann ist  $g$  augenscheinlich bijektiv und sogar ein Homöomorphismus. Sei dafür  $U \subset \mathbb{R}/[0, 1]$  offen in der Quotiententopologie und sei  $V = q^{-1}(U)$ . Dann gibt es verschieden Fälle:

- (i) Ist  $V \cap [0, 1] = \emptyset$  so ist  $f(V) = g(U)$  offen.
- (ii) Ist  $[0, 1] \subset V$ , so ist  $f(V) = g(U)$  ebenso offen.
- (iii) Ist  $[0, 1] \cap V \neq \emptyset$  aber  $[0, 1] \not\subset V$ , so ist  $V = ([0, 1] \cap V) \cup (V \setminus [0, 1])$  und man sieht ebenso leicht, dass  $f(V) = g(U)$  offen ist.

Im Gegensatz zu  $\mathbb{R}/[0, 1]$  ist  $\mathbb{R}/(0, 1)$  nicht homöomorph zu  $\mathbb{R}$ : Sei  $q: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}/(0, 1)$  die Quotientenabbildung. Dann ist die einelementige Menge  $\{q(1/2)\}$  offen in  $\mathbb{R}/(0, 1)$ , denn das Urbild  $q^{-1}(\{q(1/2)\}) = (0, 1)$  ist offen in  $\mathbb{R}$ . Aber keine offene Menge in  $\mathbb{R}$  enthält nur ein Element.