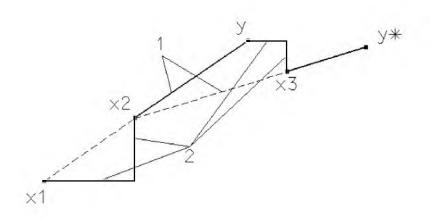
#### Лабораторна робота №3

### МЕТОДИ БЕЗУМОВНОГО МІНІМІЗАЦІЇ ФУНКЦІЙ БАГАТЬОХ ЗМІННИХ

#### Метод Хука - Дживса.

Метод Хука - Дживса здійснює два типи пошуку - досліджує пошук і пошук за зразком. Перші дві ітерації процедури показані на малюнку.



I –пошук за зразком;

2 – досліджує пошук вздовж координатних осей.

При заданому початковому векторі x1 досліджує пошук по координатним напрямками призводить в точку x2.

Подальший пошук за зразком в напрямку  $x1 \rightarrow x2$  призводить в точку y. Потім який досліджує пошук, що починається з точки y, дає точку x3.

Наступний етап пошуку за зразком вздовж напрямку  $x3 \rightarrow x2$  дає  $y^*$ . Потім процес повторюється.

## Алгоритм Хука - Дживса з використанням одновимірної мінімізації.

Розглянемо варіант методу, який використовує одновимірну мінімізацію уздовж координатних напрямків d1, ..., dn і напрямків пошуку за зразком.

**Початковий етап.** Вибрати число *eps*> 0 для зупинки алгоритму. Вибрати початкову точку  $x_1$ , покласти  $y_1 = x_1$ , k = j = 1 та перейти до основного етапу.

#### Основний етап.

**Крок 1.**Вичіліть *lym* $_{j}$  - оптимальне рішення задачі мінімізації  $f(y_{j} + lym * d_{j})$  за умови *lym* належить E1.

Покласти  $y_{j+1} = y_j + lymj * d_j$ . Якщо j < n, то замінити j на j+1 та повернутися до кроку 1.

Якщо j = n, то покласти  $x_{k+1} = y_n + 1$ .

Якщо  $||x_{k+1}-x_k|| < eps$ , то зупинитися; в іншому випадку перейти до кроку 2.

**Крок 2**. Покласти  $D = x_{k+1} - x_k$  та знайти lym - оптимальне рішення задачі мінімізації  $f(x_{k+1} + lym * d)$  за умови lym належить E1.

Покласти  $y_j = x_{k+1} + lym * d, j = 1$ , замінити k на k+1 і перейти до Kpoky 1.

#### Завдання л.р.4

$$F_1(x_1, x_2) = (x_1 - 2 \times x_2)^2 + (3 \times x_2 - N)^2$$
 $F_2(x_1, x_2) = (3 \times N \times x_2 - x_1^2)^2 + (N - x_1)^2$ 
 $x_1 = -1.33 \times N, x_2 = 1.66 \times N$ -початкова точка  $N$ - номер в журналі
Інтервал зміни  $x_1, x_2 = (-2 \times N, 2 \times N)$ 
 $eps = 0.001$ 
 $k_{max} = 30$ 

#### Кроки завдання:

- 1. Записати завдання для свого варіанту(! Без N).
- 2. Знайти аналітичні рішення  $F^{opt^*}_{1,2}(x_1, x_2)$  та  $x^{opt^*}_{1}, x^{opt^*}_{2}$ .
- 3. Мінімізувати  $F(x_1, x_2)$  методом Хука-Дживса з використанням одновимірного методу золотого перетину.

4. Побудувати для  $F_1$  і  $F_2$  таблиці k,  $x_1$ ,  $x_2$ , F (x) за зразком.

4. Побудуван   k	ги для <i>Гт гт г</i> таолицг <i>к, хл, х2, Г</i> <i>F1</i>			F2		
	$x_I$	<i>X</i> <sub>2</sub>	F	$x_1$	<i>X</i> <sub>2</sub>	F
0*						
$1 no x_1$						
$1 no x_2$						
<b>1</b> 3a						
напрямком						
2						
2						
2						

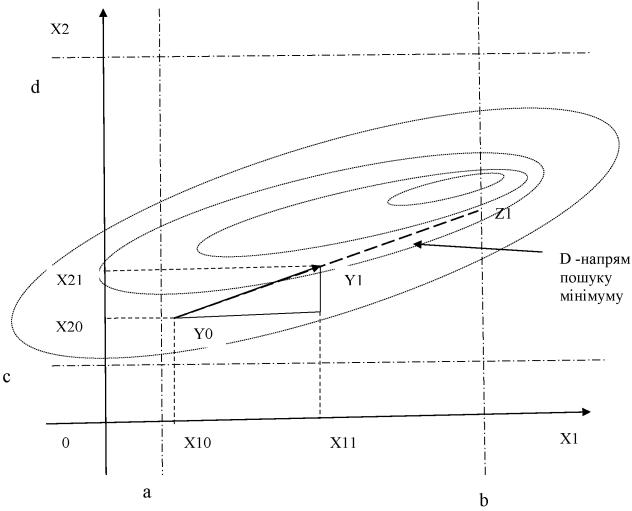
0\* – початкова точка.

В таблиці для кожної ітерації окремо показати кроки по  $x_1$ ,  $x_2$ , та за визначеним напрямком. Таким чином кожній ітерації мають відповідати три строки у таблиці.

Значення F послідовно має не збільшуватись.

- 5. Побудувати графік проєкції функції  $F(x_1, x_2)$  на площині  $x_1, x_2$  в лініях рівного рівня на інтервалі для  $\underline{x_1, x_2} = (-2 * N, 2 * N)$ . Кількість рівнів = 10.
- 6. Побудувати графіки k,  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $F_{1,2}$  ( $x_1$ ,  $x_2$ ) поверх ліній рівного рівня для функцій  $F_1$  та  $F_2$  на інтервалі для  $\underline{x_1}$ ,  $\underline{x_2} = (-2 * N, 2 * N)$ .
- 7. Описати аналіз результатів.

Додаткова інформація до лабораторної роботи Облік обмежень



Zj - точка перетину з обмеженнями X2 = X20 + (X1 - X10) \* (X21 - X20) / (X11 - X10) -тобто вирішується завдання одномірної оптимізації вздовж напрямку D, коли значення X2 обчислюються через значення X1, а потім підставляються в функцію. Якщо X2 обчислене за формулою  $\le c$ , то X2 = c з і якщо  $X2 \ge d$ , то X2 = d.

## Тоді треба перевизначити значення X1 по значенню X2 (= c чи = d) для прямої X2 = X20 + (X1 - X10) \* (X21 - X20) / (X11 - X10).

# Для поточного значення $\Pi IH$ вдовж напрямків потрібно знати координати Zk ( $X1_{zk}$ , $X2_{zk}$ )

- 1. Якщо X2 > X1 & Y2 > Y1 & X2 (b)  $\leq d$  то Z1
- 2. Якщо X2> X1 & Y2> Y1 & X2 (b)> d то Z2
- 3. Якщо X2 <X1 & Y2> Y1 & X2 (a)> d то Z3
- 4. Якщо X2 <X1 & Y2> Y1 & X2 (a) <d то Z4
- 5. Якщо X2 <X1 & Y2 <Y1 & X2 (a)> с то Z5
- 6. Якщо X2 <X1 & Y2 <Y1 & X2 (a) <c то Z6
- 7. Якщо X2 > X1 & Y2 < Y1 & X2 (b) < c то Z7
- 8. Якщо X2 > X1 & Y2 < Y1 & X2 (b)> с то Z8

