### Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

Физико-механический институт

Высшая школа прикладной математики и вычислительной физики

Отчет по лабораторной	и работе №2	2
"Интервальный анализ"		

Выполнили студент группы 5030102/10201: Скворцов Владимир Сергеевич

Преподаватель: Баженов Александр Николаевич

 ${
m Cahkt-} \Pi$ етербург 2024

# Содержание

1	Постановка задачи	2
2	Необходимая теория         2.1 Допусковое множество          2.2 b-коррекция ИСЛАУ          2.3 A-коррекция ИСЛАУ          2.4 Ab-коррекция ИСЛАУ	2 3 3 3
3	Реализаця	3
4	Результаты         4.1 Максимум распознающего функционала	4 4 4 6 7
5	Выводы	7

#### 1 Постановка задачи

Дан набор ИСЛАУ 1

$$\mathbf{A}x = \mathbf{b}, \ x = (x_1, x_2) \tag{1}$$

с матрицей и вектором правой части:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \end{pmatrix}; \tag{2}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \end{pmatrix};$$
(3)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \end{pmatrix};$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.65, 1.25] & [0.7, 1.3] \\ [0.75, 1.35] & [0.7, 1.3] \\ [0.8, 1.4] & [0.7, 1.3] \\ [-0.3, 0.3] & [0.7, 1.3] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \\ [1.8, 2.2] \end{pmatrix}.$$

$$(4)$$

Необходимо:

- Проверить непустоту допускового множества ИСЛАУ 1,
- Построить график функционала Tol(x) для 1,
- Построить допусковое множество ИСЛАУ 1,
- Найти argmax Tol и образующие допускового функционала.

Для достижения непустого допускового множества провести коррекцию ИСЛАУ 1:

- Правой части ИСЛАУ b-коррекция,
- Матрицы ИСЛАУ A-коррекция,
- Комбинацией предыдущих методов с одновременным изменением правой части и матрицы ИСЛАУ — Ab-коррекция.

Для всех видов коррекции построить график функционала Tol(x), допускового множества, отобразить argmax Tol и найденные ранее частные решения набора СЛАУ.

#### $\mathbf{2}$ Необходимая теория

#### 2.1 Допусковое множество

Пусть даны интервальная  $m \times n$  матрица  ${\bf A}$  и интервальный аетор правой части  ${\bf b}$ .

Допусковым множеством решений ИСЛАУ называется множетсво

$$\Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b}) \stackrel{\text{def}}{=} \left\{ x \in \mathbb{R}^n \mid \forall A \in \mathbf{A} \ \exists b \in \mathbf{b} : \ Ax = b \right\}. \tag{5}$$

Функционалом  $Tol(x): \mathbb{R}^n \times \mathbb{IR}^{m \times n} \times \mathbb{IR}^m \to \mathbb{R}$  называется выражение

$$\operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \stackrel{\text{def}}{=} \min_{1 \le i \le m} \left\{ \operatorname{rad} \mathbf{b}_i - \left| \operatorname{mid} \mathbf{b}_i - \sum_{j=1}^n \mathbf{a}_{ij} x_j \right| \right\}.$$
 (6)

Тогда принадлежность  $x \in \Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b})$  равносильна  $\text{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \geq 0$ , то есть допусковое множество решений интервальной линейной системы  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  есть множество уровня

$$\{x \in \mathbb{R}^n \mid \text{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) \ge 0\}$$

функционала Tol.

### 2.2 *b*-коррекция ИСЛАУ

Пусть матрица **A** ИСЛАУ неизменна, и значения  $\mathrm{mid}\mathbf{b}_i, i \in \overline{1,m}$  зафиксированы. Тогда расширение вектора **b** путем его замены на вектор

$$\mathbf{b} + K\mathbf{e}, \ K \ge 0, \ \mathbf{e} = ([-1, 1], \dots, [-1, 1])^T$$
 (7)

приведет к тому, что значение абсолютного максимума T распознаю- щего функционала  $Tol(x, \mathbf{A}, \mathbf{b})$  возрастет на постоянную K:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b} + K\mathbf{e}) = \max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) + K = T + K$$

прием  $\operatorname{argmax} \operatorname{Tol}$  — положение точки T — не изменится.

### 2.3 А-коррекция ИСЛАУ

A-коррекцией ИСЛАУ  $\mathbf{A}x=\mathbf{b}$  заключается в замене матрицы  $\mathbf{A}$ ее интервальной матрицей  $\mathbf{A}\ominus\mathbf{E}$ такой, что

$$rad(\mathbf{A} \ominus \mathbf{E}) < rad\mathbf{A}, \ mid(\mathbf{A} \ominus \mathbf{E}) = mid\mathbf{A}, \ \mathbf{e}_{ij} = [-e_{ij}, e_{ij}].$$

#### 2.4 *Аb*-коррекция ИСЛАУ

Ab-коррекцией ИСЛАУ  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  заключается в комбинированном применении A-коррекци b-коррекции, при этом первый этап процесса — сужение элементов матрицы  $\mathbf{A}$ , второй этап — уширение вектора правой части b.

### 3 Реализаця

Лабораторная работа выполнена на языке программирования Python. В ходе работы были также использованы библиотеки numpy и matplotlib.

 ${\it Cc}$ ьлка на GitHub репозиторий: <a href="https://github.com/vladimir-skvortsov/spbstu-interval-anylysis">https://github.com/vladimir-skvortsov/spbstu-interval-anylysis</a>

# 4 Результаты

### 4.1 Максимум распознающего функционала

Максимум со значением T=-0.7 расположен в точке  $\tau=(1,2)^T$ , для всех формулировок. Образующая функционала в начальном случае для 4:

$$\mathbf{v} = \begin{pmatrix} -0.7 \\ -0.7 \\ -0.7 \\ -0.7 \end{pmatrix} \tag{8}$$

В таком случае допусковое множество пусто.

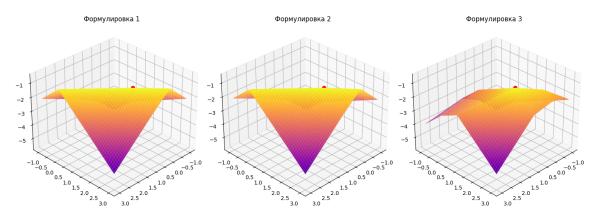


Рис. 1: Расположение максимума распознающего функционала

## 4.2 Достижение разрешимости за счёт коррекции левой части (Акоррекция)

Для нахождения интервала допустимых значений e для A-коррекции формулировки 2 выполним следующие действия:

$$T = \text{Tol}(\tau, \mathbf{A}, \mathbf{b}) = -0.7 \Rightarrow |T| = 0.7,$$
  
$$\tau = \underset{x \in \mathbb{R}^n}{\text{max}} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) = (1, 2)^T \Rightarrow |\tau_1| = 1, \ |\tau_2| = 2.$$

Найдем точечную матрицу

$$\operatorname{rad} A = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \\ 0.3 & 0.3 \end{pmatrix}.$$

и решим следующую систему неравенств:

$$\begin{cases} 0 \le e \le 0.3, \\ e + 2e = K \ge |T| = 0.7 \end{cases} \Rightarrow 0.2(3) \le e \le 0.3.$$

Остановим свой выбор на  $e_{\mathrm{mid}}=\frac{0.2(3)+0.3}{2}=0.2(6)$ . Тогда ИСЛАУ  $\mathbf{A}x=\mathbf{b}$  преобретает соедующий вид:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [0.917, 0.983] & [0.967, 1.033] \\ [1.017, 1.083] & [0.967, 1.033] \\ [1.067, 1.133] & [0.967, 1.033] \\ [-0.033, 0.033] & [0.967, 1.033] \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} [2.75, 3.15] \\ [2.85, 3.25] \\ [2.90, 3.3] \\ [1.8, 2.2] \end{pmatrix}.$$

Максимум со значением T = 0.1 расположен в точке  $\tau = (1,2)^T$ .

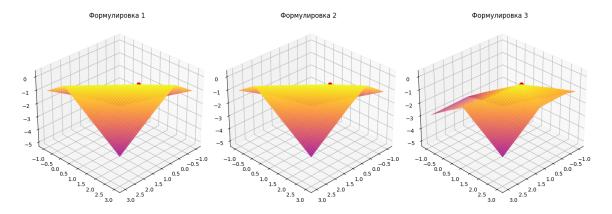


Рис. 2: Поверхности распознающих функционалов после А-корректировки

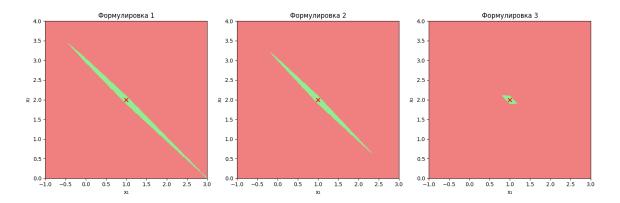


Рис. 3: Допусковое множество решений после А-корректировки

# 4.3 Достижение разрешимости за счёт коррекции правой части (bкоррекция)

Для построения интервальной матрицы был взят коэффициент K=1 для всех ИСЛАУ. Для примера, задача 4, принимает вид:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 0.65, 1.25 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 0.7, 1.3 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 0.75, 1.35 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 0.7, 1.3 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 0.8, 1.4 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 0.7, 1.3 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} -0.3, 0.3 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 0.7, 1.3 \end{bmatrix} \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 1.75, 4.15 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1.85, 4.25 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1.9, 4.3 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 0.8, 3.2 \end{bmatrix} \end{pmatrix}.$$

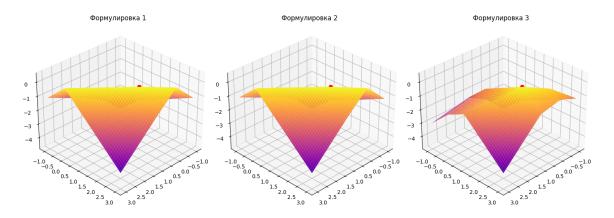


Рис. 4: Поверхности распознающих функционалов после *b*-корректировки

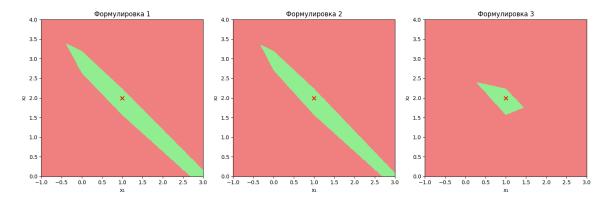


Рис. 5: Допусковое множество решений после b-корректировки

Минимальное значение K=0.7 в предельном переходе неотрицательной области сводится к точке  $\tau=(1,2)^T.$ 

#### 4.4 Достижение разрешимости за счёт Аb-коррекции

Сначала проводилось сужение левой части (A-коррекция), затем расширение правой части (b-коррекция) с коэффициентом K=1.

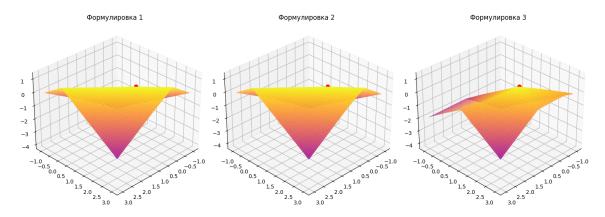


Рис. 6: Поверхности распознающих функционалов после Ab-корректировки

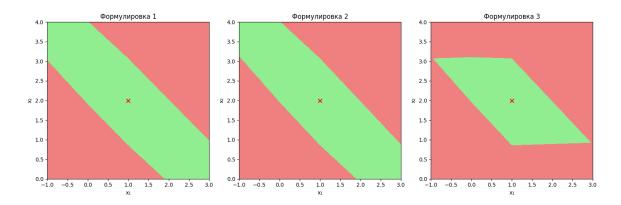


Рис. 7: Допусковое множество решений после Ав-корректировки

# 5 Выводы

- В результате работы установлено, что для заданных ИСЛАУ допусковое множество решений является пустым, поскольку максимальное значение распознающего функционала T=-0.7 оказалось меньше нуля. Это свидетельствует о несовместимости исходной системы в заданных интервалах.
- Для достижения разрешимости системы были применены методы коррекции правой части (b-коррекция) и матрицы коэффициентов (A-коррекция). В частности, после применения b-коррекции с коэффициентом K=1 удалось получить положительное значение

распознающего функционала T=0.3. Это указывает на то, что скорректированная система обладает непустым допусковым множеством решений.

- Применение А-коррекции также обеспечило разрешимость ИСЛАУ. Скорректированная матрица коэффициентов позволила добиться положительного значения распознающего функционала и определить допусковое множество решений, что подтверждает эффективность данного метода.
- Анализ графиков допусковых множеств и распознающего функционала показал, что после коррекции форма поверхности  $\mathrm{Tol}(x)$  изменилась. Это отражает влияние коррекции на свойства системы. Кроме того, смещение максимума распознающего функционала подтверждает улучшение совместимости системы.