Университет ИТМО Физико-технический мегафакультет Физический факультет



Группа	ПИИКТ 1.2	К работе допущен
Студент <u>Мухамедья</u> <u>Шубин Е. В.</u>	ров А. А., Ларионов В. В.,	Работа выполнена
Преподаватель	Рудель Алена Евгеньевна	Отчет принят

Рабочий протокол и отчет по лабораторной работе №1.2

Изучение скольжения тележки по наклонной плоскости

1. Цель работы.

- 1. Экспериментальная проверка равноускоренности движения тележки по наклонной плоскости.
- 2. Определение величины ускорения свободного падения g.

2. Задачи, решаемые при выполнении работы.

- 1. Измерение времени движения тележки по рельсу с фиксированным углом наклона.
- 2. Измерение времени движения тележки по рельсу при разных углах наклона рельса к горизонту.
- 3. Исследование движения тележки при фиксированном угле наклона рельса. Проверка равноускоренности движения тележки.
- 4. Исследование зависимости ускорения тележки от угла наклона рельса к горизонту. Определение ускорения свободного падения.

3. Объект исследования

Ускорение тележки при различных углах наклона.

Ускорение свободного падения д.

4. Метод экспериментального исследования.

Измерение времени, за которое тележка проходит заданное расстояние по наклонной плоскости при различных углах наклона.

5. Рабочие формулы и исходные данные.

$$Y = x_2 - x_1 \qquad Z = \frac{t_2^2 - t_1^2}{2}$$

$$\Delta Y = \sqrt{\frac{(\frac{df_1}{dx_1} \cdot \Delta x_1)^2 + (\frac{df_1}{dx_2} \cdot \Delta x_2)^2}{\Delta Z}}$$

$$\Delta Z = \sqrt{\frac{(\frac{df_2}{dt_1} \cdot \Delta t_1)^2 + (\frac{df_2}{dt_2} \cdot \Delta t_2)^2}{\Delta t_1^2}}$$

$$\varepsilon_Y = \frac{\Delta Y}{V} \cdot 100\%$$
 $\varepsilon_Z = \frac{\Delta Z}{Z} \cdot 100\%$

$$a = \frac{\sum_{i=1}^{N} Z_i \cdot Y_i}{\sum_{i=1}^{N} Z_i^2} \qquad \sigma_a = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{N} (Y_i - a \cdot Z_i)^2}{(N-I) \cdot \sum_{i=1}^{N} Z_i^2}}$$

$$\Delta_a = 2\sigma_a$$
 $\varepsilon_a = \frac{\Delta_a}{a} \cdot 100\%$

$$\sin \alpha = \frac{(h - h_0) - (h' - h'_0)}{x' - x}$$

$$\langle a \rangle = \frac{2(x_2 - x_1)}{(t_2)^2 - (t_1)^2}$$

$$\Delta a = \langle a \rangle \cdot \sqrt{\frac{(\Delta x_{u2})^2 + (\Delta x_{u1})^2}{(x_2 - x_1)^2} + 4 \cdot \frac{(\langle t_1 \rangle \Delta t_1)^2 + (\langle t_2 \rangle \Delta t_2)^2}{(\langle t_2 \rangle^2 - \langle t_1 \rangle^2)^2}}$$

$$B \equiv g = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i \cdot \sin \alpha_i) - \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^{N} a_i \cdot \sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i}{\sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i^2 - \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i)^2}$$

$$A = \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} a_i - B \cdot \sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i)$$

$$\sigma_g = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i - (A + B \cdot \sin \sin \alpha_i))^2}{(\sum_{i=1}^{N} \sin \sin \alpha_i^2 - \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} \sin \sin \alpha_i)^2) \cdot (N - 2)}}$$

$$\Delta_g = 2\sigma_g$$
 $\varepsilon_g = \frac{\Delta_g}{g} \cdot 100\%$

$$\langle t \rangle = \frac{\sum_{i=I}^{N} t_i}{N}$$

$$\Delta t = \sqrt{(\frac{df_3}{dt_1} \cdot \Delta t_1)^2 + (\frac{df_3}{dt_2} \cdot \Delta t_2)^2 + (\frac{df_3}{dt_3} \cdot \Delta t_3)^2 + (\frac{df_3}{dt_4} \cdot \Delta t_4)^2 + (\frac{df_3}{dt_5} \cdot \Delta t_5)^2}$$

$$\alpha = 0.90$$

$$N = 5$$

$$g_{ma6\pi} = 9.8195 \frac{M}{c^2}$$

6. Измерительные приборы.

Таблица 1. Измерительные приборы.

№	Наименование	Предел измерений	Цена деления	Погрешность прибора
1	Линейка на рельсе	1,3 м	1 см/дел	5,0 мм
2	Линейка на угольнике	250 мм	1 мм/дел	0,5 мм
3	ПКЦЗ в режиме секундомера	100 с	0,1 c	0,1 c

7. Схема установки (перечень схем, которые составляют Приложение 1).

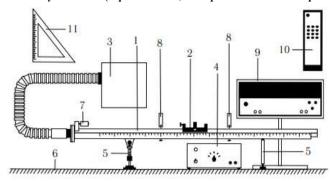


Рис. 2. Общий вид экспериментальной установки

- 1. Рельс с сантиметровой шкалой на лицевой стороне
- 2. Тележка
- 3. Воздушный насос
- 4. Источник питания насоса ВС 4-12
- 5. Опоры рельса
- 6. Опорная плоскость (поверхность стола)
- 7. Фиксирующий электромагнит
- 8. Оптические ворота
- 9. Цифровой измерительный прибор ПКЦ-3
- 10. Пульт дистанционного управления прибором ПКЦ-3
- 11. Линейка угольник

8. Результаты прямых измерений и их обработки (таблицы, примеры расчетов).

Задание 1. Измерение времени движения тележки по рельсу с фиксированным углом наклона.

Таблица 2.

х, м	x`, m	h ₀ , мм	h ₀ `, мм
$0,220 \pm 0,005$	$1 \pm 0,005$	142 ± 0.5	$142 \pm 0,5$

Таблица 3. Результаты прямых измерений (Задание 1).

№	Измеренные величины			ы	Рассчитанные величины	
	x_1, m	x_2, m	t_1, c	t_2, c	$x_2 - x_1, m$	$\frac{t_2^2 - t_1^2}{2}, c^2$
1	0,15	0,40	1,2	2,2	0,25	1,7
2	0,15	0,50	1,2	2,6	0,35	2,66
3	0,15	0,70	1,2	3,1	0,55	4,085
4	0,15	0,90	1,2	3,5	0,75	5,405
5	0,15	1,10	1,2	4,0	0,95	7,28

Задание 2. Исследование зависмости ускорения тележки от угла наклона рельса к горизонту. Определение ускорения свободного падения.

Таблица 4. Результаты прямых измерений (Задание 2)

n_{μ}	h, mm	h',mm	№	t_1, c	t_2, c
1	152	142	1	1,4	4,0
			2	1,4	4,2
			3	1,4	4,2
			4	1,3	4,2
			5	1,4	4,2
2	162	142	1	0,9	2,9
			2	0,9	3,0
			3	0,9	3,0
			4	0.9	3,0
			5	0.9	3,0
3	172	142	1	0,7	2,4

Добавлено примечание ([1]): таблицы подписываются сверху

Добавлено примечание ([2R1]): _Marked as resolved_

Добавлено примечание ([2R1]): _Marked as resolv

Добавлено примечание ([3R1]): _Re-opened_

			2	0,7	2,4
			3	0,7	2,5
			4	0,7	2,4
			5	0,7	2,4
4	182	142	1	0,6	2,1
			2	0,6	2,1
			3	0,6	2,1
			4	0,6	2,1
			5	0,6	2,1
5	192	142	1	0,5	1,9
			2	0,6	1,9
			3	0,5	1,9
			4	0,6	1,9
			5	0,6	1,9

 $N_{\Pi \Pi}$ - количество пластин

h - высота на координате x=0,22 м h^{\prime} - высота на координате $x^{\prime}=1,00$ м

9. Расчет результатов косвенных измерений Задание 1

$$\frac{a = \frac{\sum_{i=1}^{N} Z_i \cdot Y_i}{\sum_{i=1}^{N} Z_i^2} = \frac{14,57}{108,87} \cong 0,1339}{\sum_{i=1}^{N} (Y_i - a \cdot Z_i)^2} = \sqrt{\frac{0,0019}{435,461}} \cong 0,00206 \frac{M}{c^2}$$

Задание 2

Таблица 5. Результаты расчетов (Задание 2)

aosinija s	олица 5.1 езультиты расчетов (Зиойние 2)						
$N_{\Pi J}$	sin α	$\langle t_1 \rangle \pm \Delta t_1, c$	$\langle t_2 \rangle \pm \Delta t_2, c$	$\langle a \rangle \pm \Delta a, \frac{M}{C^2}$			
1	0,0128	1,24 ±0,058	4,16±0,069	0,12±0,005			
2	0,0256	0,9±0,05	2,98±0,055	$0,235 \pm 0,01$			
3	0,0385	0,7±0,05	2,4±0,05	0,361±0,017			
4	0,0513	0,6±0,05	2,1 ±0,05	0,469±0,026			
5	0,0641	0,56±0,058	1,9±0,05	0,576±0,035			

 $N_{\Pi \Pi}$ – количество пластин

$$\langle t_{1,2} \rangle = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \quad t_{1i,2i}$$

10. Расчет погрешностей измерений (для прямых и косвенных измерений).

$$B \equiv g = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i \cdot \sin \alpha_i) - \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^{N} a_i \cdot \sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i}{\sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i^2 - \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} \sin \alpha_i)^2} = 8,9348 \frac{M}{c^2}$$

$$A = \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} \quad a_i = B \cdot \sum_{i=1}^{N} \quad \sin \alpha_i) = 0,00875$$

$$\sigma_g = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{N} \quad (a_i - (A + B \cdot \sin \alpha_i))^2}{(\sum_{i=1}^{N} \quad \sin \alpha_i^2 - \frac{1}{N} \cdot (\sum_{i=1}^{N} \quad \sin \alpha_i)^2) \cdot (N - 2)}} = 1,6019 \frac{M}{c^2}$$

11. Графики

График 1. Зависимость Y от Z

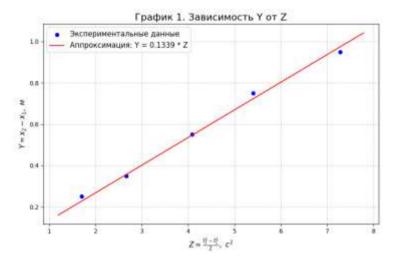
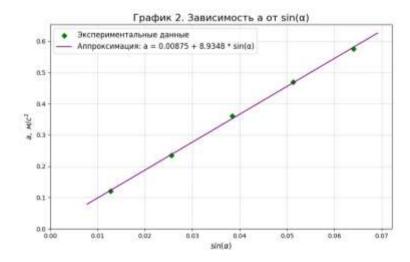


График 2. Зависимость a om sina



12. Окончательные результаты.

$$a = 0.1339$$
; $\Delta a = 0.0412$; $\varepsilon a = 3.08$; $|g - g_{\text{табл}}| = 0.8847 \frac{M}{c^2}$; $\varepsilon_{g_{\text{табл}}} = 8.6 \%$

13. Выводы и анализ результатов работы.

На основе проведенных исследований можно сделать вывод, что нам удалось проверить равноускоренность движения тележки по наклонной плоскости и определить величину ускорения свободного падения g.

Как можно заметить в графике № 2 движение тележки с учетом погрешностей является равноускоренным и зависимость вполне равномерна.

Полученное нами ускорение свободного падения незначительно отличается от значения Санкт-Петербурга.

На основе проведенных расчетов можно сделать вывод, что полученное значение ускорения свободного падения отличается от принятого стандартного значения с относительной погрешностью в 8,6%. Это указывает на допустимую погрешность измерений, связанную с методикой и условиями эксперимента.

16. Замечания преподавателя (исправления, вызванные замечаниями преподавателя, также помещают в этот пункт).

Примечание:

- 1. Пункты 1-6,8-13 Протокола-отчета **обязательны** для заполнения.
- 2. Необходимые исправления выполняют непосредственно в протоколе-отчете.
- 3. При ручном построении графиков рекомендуется использовать миллиметровую бумагу.
- 4. Приложения 1 и 2 вкладывают в бланк протокола-отчета.