Глава 1: Электромагнитные волны.

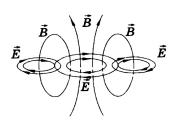
1. Свободное электромагнитное поле. Волновое уравнение.

Определение 1 (Свободное). означает без токов и зарядов $\Rightarrow \rho = 0, \vec{j} = 0$

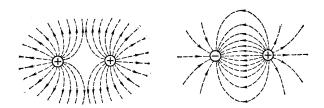
$$\begin{cases}
\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}, & \operatorname{div} \vec{B} = 0 \\
\operatorname{rot} \vec{H} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}, & \operatorname{div} \vec{D} = 0
\end{cases} + \Gamma \text{рани. условия} \begin{cases} (B_n)| = 0 & (E_\tau) = 0 \\ (D_n)| = 0 & (H_\tau) = 0 \end{cases}$$

Два типа векторных полей:

1. Вихревые: $\operatorname{div} \vec{F} = 0$ (нет источников истоков этого поля \Rightarrow силовые линии либо замкнуты, либо уходят на бесконечность)



2. Потенциальные: ${\rm rot}\vec{F}=0$. Силовые линии выходят или входят в области стоков и истоков (где ${\rm div}\vec{F}\neq 0$) или на бесконечности.



Далее мы будем рассматривать только вихревые поля (т.е. ${\rm div} \vec{B} = 0, {\rm div} \vec{D} = 0)$

Неизвестные 3 компоненты каждого поля: $\vec{E}, \vec{D}, \vec{B}, \vec{H}$ - 12 неизвестные функций. Мы можем решить эту систему при помощи уравнений Максвелла + материальные уравнения: $\vec{B} = \vec{B}(H), \vec{E} = \vec{E}(D)$.

Простая модель среды: $\vec{B} = \mu \vec{H}, \vec{D} = \varepsilon \vec{E}$, где $\mu = {\rm const}, \varepsilon = {\rm const}$, годится для вакуума ($\mu = 1, \varepsilon = 1$) и для многих других сред/материалов при низких значения полей \vec{E}, \vec{B} и при невысоких частотах $f < 10^8$ Гц.

Волновое уравнение:

Рассмотрим
$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot}\vec{E}) = -\frac{\mu}{c}\frac{\partial}{\partial t}\operatorname{rot}\vec{H} = -\frac{\mu\varepsilon}{c^2}\frac{\partial^2}{\partial t^2}\vec{E}$$

Распишем чему равен $\operatorname{rot}(\operatorname{rot} \vec{E})$:

$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot}\vec{E}) = \nabla \underbrace{\operatorname{div}\vec{E}}_{\frac{1}{\varepsilon}\operatorname{div}\vec{D} = 0} - \Delta\vec{E}$$

Получаем нашу систему:

$$\begin{cases} \Delta \vec{E} - \frac{\mu \varepsilon}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0\\ \operatorname{div} \vec{E} = 0 \end{cases} \tag{1}$$

Так же делаем с $\operatorname{rot}(\operatorname{rot}\vec{B})$ и получаем:

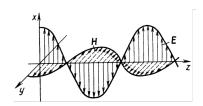
$$\begin{cases} \Delta \vec{B} - \frac{\mu \varepsilon}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = 0\\ \operatorname{div} \vec{B} = 0 \end{cases}$$
 (2)

Согласование решений (1) и (2):

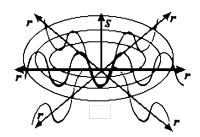
- 1) Решаем (1) и \vec{E} подстваляем в уравнение Максвелла $\rightarrow \vec{B};$
- 2) Решаем (2) и \vec{B} подстваляем в уравнение Максвелла $\rightarrow \vec{E}$;

Различные простейшие решения волнового уравнения:

1) Плоские волны: все ненулевые компоненты полей \vec{E}, \vec{B} завися от одной координаты (например от z) и времени t;



- 2) Цилиндрические волны: все ненулевые компоненты полей \vec{E}, \vec{B} зависят от \vec{r} расстояния от точки наблюдения до некоторой оси (центра волны) и от времени t;
- 3) Сферическая волна: все ненулевые компоненты полей \vec{E}, \vec{B} зависят от \vec{r} расстояния от точки наблюдения до центра волны.



2. Плоские волны.

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{E} - \frac{\mu \varepsilon}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0 \ , \ \text{для примера} \ E_x : \left(\frac{\partial}{\partial z} - \frac{\sqrt{\mu \varepsilon}}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) \left(\frac{\partial}{\partial z} + \frac{\sqrt{\mu \varepsilon}}{c} \frac{\partial}{\partial t} \right) E_x = 0 \quad (*)$$

Под f подразумевается E_x или E_y

$$\xi = z - \frac{ct}{\sqrt{\mu\varepsilon}}, \quad \eta = z + \frac{ct}{\sqrt{\mu\varepsilon}} \quad \text{(замена переменных)}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} f(\xi(z,t),\eta(z,t)) = \frac{\partial f}{\partial \xi} \underbrace{\frac{\partial \xi}{\partial z}}_{=1} + \frac{\partial f}{\partial \eta} \underbrace{\frac{\partial \eta}{\partial z}}_{=1} = \frac{\partial f}{\partial \xi} + \frac{\partial f}{\partial \eta}$$

$$\frac{\sqrt{\mu\varepsilon}}{c} \frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\sqrt{\mu\varepsilon}}{c} \left(\frac{\partial f}{\partial \xi} \left(-\frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}} \right) + \frac{\partial f}{\partial \eta} \left(\frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}} \right) \right) = -\frac{\partial f}{\partial \xi} + \frac{\partial f}{\partial \eta}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \to \frac{\partial}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \eta}, \quad \frac{\sqrt{\mu\varepsilon}}{c} \frac{\partial}{\partial t} \to \frac{\partial}{\partial \eta} - \frac{\partial}{\partial \xi}$$

Подставляем в (*):

$$\left(\frac{\partial}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \eta} - \frac{\partial}{\partial \eta} + \frac{\partial}{\partial \xi}\right) \left(\frac{\partial}{\partial \xi} + \frac{\partial}{\partial \eta} + \frac{\partial}{\partial \eta} - \frac{\partial}{\partial \xi}\right) E_x(\varepsilon, \mu) = 0 \Rightarrow 4 \cdot \frac{\partial}{\partial \xi \partial \eta} E_x(\varepsilon, \mu) = 0 \Rightarrow$$

 \Rightarrow решения являются произвольные функции от своих аргументов: $f(\xi), f(\eta)$. Так как смешанные производные коммутируют ($\frac{\partial}{\partial \xi \partial \eta} = \frac{\partial}{\partial \eta \partial \xi}$) и уравнение равно нулю, то $\vec{E_x}$ можно представить в виде суммы двух функций.

$$E_x(z,t) = f\left(z - \frac{ct}{\sqrt{\mu\varepsilon}}\right) + g\left(z + \frac{ct}{\sqrt{\mu\varepsilon}}\right)$$

Физически это отражает принцип суперпозиции волн: любое решение может быть представлено в виде комбинации волн, движущихся в противоположных направлениях.

По аналогии можем записать $\vec{E_y}$:

$$E_y(z,t) = p\left(z - rac{ct}{\sqrt{\mu arepsilon}}
ight) + h\left(z + rac{ct}{\sqrt{\mu arepsilon}}
ight),$$
где $orall p, h$

Свойства плоских волн:

1) Из определения, что плоские волны поперечные, то-есть перпендикулярны к направлению своего движения: $E_z=0, B_z=0.$

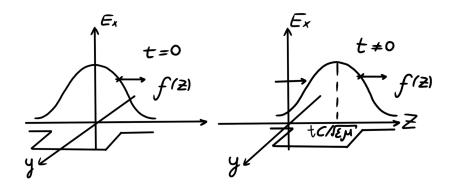
Доказательство.

$$\operatorname{div} \vec{D} = \varepsilon \operatorname{div} \vec{E} = 0 = \varepsilon \left(\underbrace{\frac{\partial E_x}{\partial x}}_{=0} + \underbrace{\frac{\partial E_y}{\partial y}}_{=0} + \underbrace{\frac{\partial E_z}{\partial z}}_{=0} \right) \Rightarrow \frac{\partial \vec{E_z}}{\partial z} = 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \frac{\varepsilon}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \Rightarrow \underbrace{\frac{\partial \vec{H}_x}{\partial x}}_{=0} - \underbrace{\frac{\partial \vec{H}_y}{\partial y}}_{=0} = \frac{\varepsilon}{c} \frac{\partial \vec{E}_z}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial \vec{E}_z}{\partial t} = 0$$

То есть все сводится к тому, что наше поле $\vec{E_z}=E_0={
m const.}$ но такое неизменное во времени однородное поле к волне отношения не имеет. Следовательно можно положить $\vec{E_z}=0,$ аналогично для $\vec{B_z}=0.$

Пример:



В максимуме
$$z-\frac{ct}{\sqrt{\mu\varepsilon}}=0$$

$$\frac{\partial}{\partial t}\text{аргумент}=\underbrace{\frac{dz}{dt}}_{V_t}-\frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}=0$$

2) Связь поперечных полей в плоской волне:

Рассмотрим бегущую волну в направлении оси z. В такой волне все величины являются функциями только от $\xi=z-\frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}t=z-ut$

$$\vec{E} = \vec{E}(\xi), \quad \vec{H} = \vec{H}(\xi)$$

Пусть $\vec{E} = \vec{E}(\xi)$ произвольная функция, тогда $H = H(\xi)$ определяется из уравнения ${\rm rot} \vec{E} = -\frac{\mu}{c} \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$. Распишем левую и правую части уравнения:

$$\operatorname{rot} \vec{E}(\xi) = \left[\operatorname{grad} \xi \times \frac{d\vec{E}}{d\xi}\right] = \left[\vec{e_z} \times \frac{d\vec{E}}{d\xi}\right] = \frac{d}{d\xi} \left[\vec{e_z} \times \vec{E}(\xi)\right]$$
$$\frac{\partial \vec{H}(\xi)}{\partial \xi} = \frac{d\vec{H}}{d\xi} \frac{\partial \xi}{\partial t} = -u \frac{d\vec{H}}{d\xi}$$

Подставляем это в уравнение:

$$\frac{d}{d\xi}[\vec{e_z} \times \vec{E}(\xi)] = \frac{\mu}{c} u \frac{d\vec{H}}{d\xi}$$

Проинтегрировав по ξ получаем и подставив $u=\frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}$

$$\sqrt{\varepsilon}\vec{E} = \sqrt{\mu}[\vec{H} \times \vec{n}], \quad \sqrt{\mu}\vec{H} = \sqrt{\varepsilon}[\vec{n} \times \vec{E}]$$

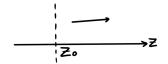
где
$$\vec{n}$$
 - единичный вектор направления движения волны $(\vec{E} \perp \vec{B} \perp \vec{n})$.
3) $\varepsilon E^2 = \mu [\vec{H} \times \vec{n}]^2 = \mu H^2 n^2 = \mu H^2 | : 8\pi \Rightarrow W_E = \frac{\varepsilon E^2}{8\pi} = \frac{\mu B^2}{8\pi} = W_B$

4) $\vec{S} = \frac{c}{4\pi} [\vec{E} \times \vec{H}]$ - плотность потока энергии (вектор Умова-Пойтинга).

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} [\vec{E} \times \sqrt{\frac{\varepsilon}{\mu}} [\vec{n} \times \vec{E}]] = \frac{c\varepsilon}{4\pi\sqrt{\mu\varepsilon}} \left(\vec{n} (\vec{E}\vec{E}) - \underbrace{\vec{E}(\vec{n}\vec{E})}_{=0} \right) = \frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}} \vec{n} \left(\underbrace{\frac{\varepsilon E^2}{8\pi}}_{W_E} + \underbrace{\frac{\mu B^2}{8\pi}}_{W_B} \right)$$

Плоские монохроматические волные (ПМВ).

 $E_x, E_y, B_x, B_y \sim e^{-i\omega t}$



В плоскости $z=z_0, \vec{E}(z_0,t)=\vec{E_0}e^{-i\omega t} \Rightarrow$

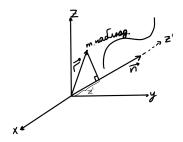
$$\Rightarrow \vec{E}(z,t) = \vec{E_0}e^{\frac{i\omega\sqrt{\mu\varepsilon}}{c}\left(z - \frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}t - z_0\right)} = \underbrace{\vec{E_0}e^{-\frac{i\omega\sqrt{\mu\varepsilon}}{c}z_0}}_{\vec{E_{00}}} \cdot \underbrace{e^{\frac{i\omega\sqrt{\mu\varepsilon}}{c}\left(z - \frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}t\right)}}_{f(z - \frac{c}{\sqrt{\mu\varepsilon}}t)}$$

 $\vec{E_0} \perp \vec{n} = \vec{e_z} \Rightarrow \vec{E_0} = c_1 \vec{e_x} + c_2 \vec{e_y}, c_1$ и c_2 - произвольные комплексные числа.

Определение 2. Волновое число $k=\frac{\omega\sqrt{\mu\varepsilon}}{c}=\frac{\omega}{V_{\text{волн.}}}$

$$ec{E}=ec{E_{00}}e^{ikz-i\omega t}$$
 — для волны с $ec{n}=ec{e_z},$ $ec{E}=ec{E_{000}}e^{-ikz-i\omega t}$ — для волны с $ec{n}=-ec{e}_z$

Универсальная запись полей ПМВ:



$$\begin{cases} \vec{E}(z',t) = \vec{E_0}e^{ikz'-i\omega t} \\ z' = (\vec{n},\vec{r}) \end{cases} \Rightarrow \vec{E}(z',t) = \vec{E_0}e^{ik(\vec{n},\vec{r})-i\omega t} = \vec{E_0}e^{i(\vec{k},\vec{r})-i\omega t}$$