

$\lambda_1, \dots, \lambda_n$ - собственные числа матрицы A

Теорема 1. Нулевое решение $\vec{y}^*(t) = 0$ системы (2) асимптотически устойчиво $\Leftrightarrow \forall \lambda_1, \dots, \lambda_n : \operatorname{Re} \lambda_j < 0, j = 1, \dots, n$.

Доказательство.

(\Rightarrow) :

От противного. Пусть $\exists \lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k \geq 0$. Взять решение $\vec{y}(t) = e^{\lambda_k t} \vec{v}_k$, \vec{v}_k - собственный вектор, соответствующего λ_k .

$$\|\vec{y}(t)\| = \|e^{\lambda_k t} \vec{v}_k\| = |e^{\lambda_k t}| \|\vec{v}_k\| = e^{\operatorname{Re} \lambda_k t} \underbrace{\|\vec{v}_k\|}_{\neq 0} \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$$

\Rightarrow нулевое решение не асимптотически устойчиво. Противоречие $\Rightarrow \forall \lambda_j \operatorname{Re} \lambda_j < 0$

(\Leftarrow) :

Пусть $\forall \lambda_j \operatorname{Re} \lambda_j < 0$. Все решения системы $\vec{y}(t) = c_1 \vec{\varphi}_1(t) + \dots + c_n \vec{\varphi}_n(t)$

$$\lambda_1 \rightarrow \underbrace{\vec{v}_c, \vec{v}_{\text{пр}_1}, \dots, \vec{v}_{\text{пр}_{m-1}}}_{m - \text{ векторов}}$$

$$\begin{cases} \vec{\varphi}_1(t) = e^{\lambda_1 t} \vec{v}_c & \|\vec{\varphi}_1(t)\| = |e^{\lambda_1 t}| \|\vec{v}_c\| = e^{\operatorname{Re} \lambda_1 t} \|\vec{v}_c\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0 \\ \vec{\varphi}_2(t) = e^{\lambda_1 t} (\vec{v}_c t + \vec{v}_{\text{пр}_1}) & \|\vec{\varphi}_2(t)\| = e^{\operatorname{Re} \lambda_1 t} \|\vec{v}_c t + \vec{v}_{\text{пр}_1}\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0 \\ \vdots & \vdots \\ \vec{\varphi}_m(t) = e^{\lambda_1 t} \left(\vec{v}_c \frac{t^{m-1}}{(m-1)!} + \dots + \vec{v}_{\text{пр}_{m-2}} t + \vec{v}_{\text{пр}_{m-1}} \right) & \|\vec{\varphi}_m(t)\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0 \end{cases}$$

Дописать

$$\Rightarrow \|\vec{y}(t)\| \leq |c_1| \|\vec{\varphi}_1(t)\| + |c_n| \|\vec{\varphi}_n(t)\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$$

#

Теорема 2. Пусть $\exists \lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k > 0 \Rightarrow \vec{y}^*(t) = 0$ неустойчиво.

Доказательство.

Смотреть доказательство Теоремы 3. (\Rightarrow) (Надо заменить $\operatorname{Re} \lambda_k \geq 0$ на $\operatorname{Re} \lambda_k > 0$)

#

Теорема 3. Пусть $\forall \lambda_j \operatorname{Re} \lambda_j \leq 0$ и $\exists \lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k = 0$.

1) Если $\forall \lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k = 0$, у собственного числа λ_k нет присоединенных векторов, то $\vec{y}^*(t)$ системы (2) устойчиво по Ляпунову;

2) Если $\exists \lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k = 0$, у собственного числа λ_k есть присоединенные вектора, то $\vec{y}^*(t)$ неустойчиво.

Доказательство.

1) Все решения системы: $\vec{y}(t) = c_1 \vec{\varphi}_1(t) + \dots + c_n \vec{\varphi}_n(t)$

$$\lambda_1, \dots, \lambda_n : \operatorname{Re} \lambda_k = 0, k = 1, \dots, m$$

$\lambda_{m+1}, \dots, \lambda_n : \operatorname{Re} \lambda_j < 0, j = m+1, \dots, n$

$$\begin{cases} \vec{\varphi}_1(t) = e^{\lambda_1 t} \vec{v}_{c_1} \\ \vec{\varphi}_2(t) = e^{\lambda_2 t} \vec{v}_{c_2} \\ \vdots \\ \vec{\varphi}_m(t) = e^{\lambda_m t} \vec{v}_{c_m} \end{cases} \quad \|\vec{\varphi}_k(t)\| = \underbrace{|e^{\lambda_k t}|}_{=1} \|\vec{v}_{c_k}\| = \|\vec{v}_{c_k}\|$$

$$\vec{\varphi}_{m+1}(t), \dots, \vec{\varphi}_n(t) \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$$

$$\Rightarrow \|\vec{y}(t)\| \leq |c_1| \underbrace{\|\vec{\varphi}_1(t)\|}_{\|\vec{v}_{c_1}\|} + \dots + |c_m| \underbrace{\|\vec{\varphi}_m(t)\|}_{\|\vec{v}_{c_m}\|} + |c_{m+1}| \underbrace{\|\vec{\varphi}_{m+1}(t)\|}_{\xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0} + |c_n| \underbrace{\|\vec{\varphi}_n(t)\|}_{\xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0}$$

Все решение ограничено вправо.

$\Rightarrow \vec{y}^*(t) = 0$ устойчиво по Ляпунову

2) $\lambda_k : \operatorname{Re} \lambda_k = 0 \Rightarrow \vec{v}_k$ - собственное вектор, \vec{v}_{np} - присоединенный вектор.

$\vec{y}(t) = e^{\lambda_k t}(\vec{v}_c(t) + \vec{v}_{\text{np}})$ - решение

$$\|\vec{y}(t)\| = |e^{\lambda_k t}| \|\vec{v}_c(t) + \vec{v}_{\text{np}}\| \geq \|\vec{v}_c\| |t| - \|\vec{v}_{\text{np}}\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} \infty$$

$$\vec{y}^*(t) = 0 - \text{неустойчиво.}$$

#

1. Устойчивость решений автономных систем

$$\frac{d}{dt} \vec{y} = \vec{f}(\vec{y}) \quad (1)$$

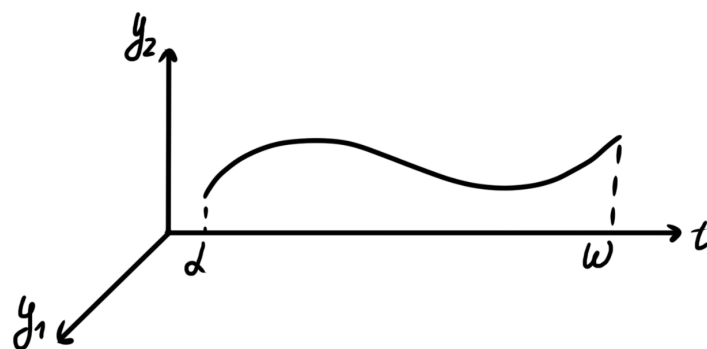
(1) - автономная система, так как $\vec{f}(\vec{y})$ явно не зависит от t .

$$\vec{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \vec{f}(\vec{y}) = \begin{pmatrix} f_1(\vec{y}) \\ \vdots \\ f_n(\vec{y}) \end{pmatrix}$$

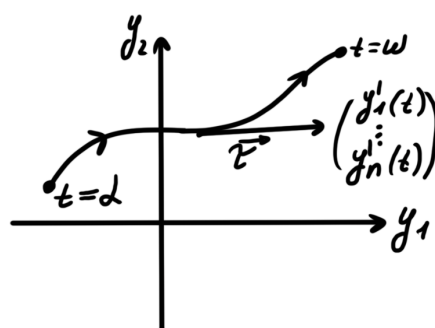
Выполняются условия теоремы Пикара, то есть $\vec{f}(\vec{y})$ - непрерывен и $\exists \frac{\partial f_i}{\partial y_i}$ - непрерывно.

$\vec{y}^*(t) = 0$ - решение $\Rightarrow \vec{0} = \vec{f}(\vec{0})$

Пусть $\vec{y}(t)$ - решение (1), определено при $t \in (\alpha, \omega)$



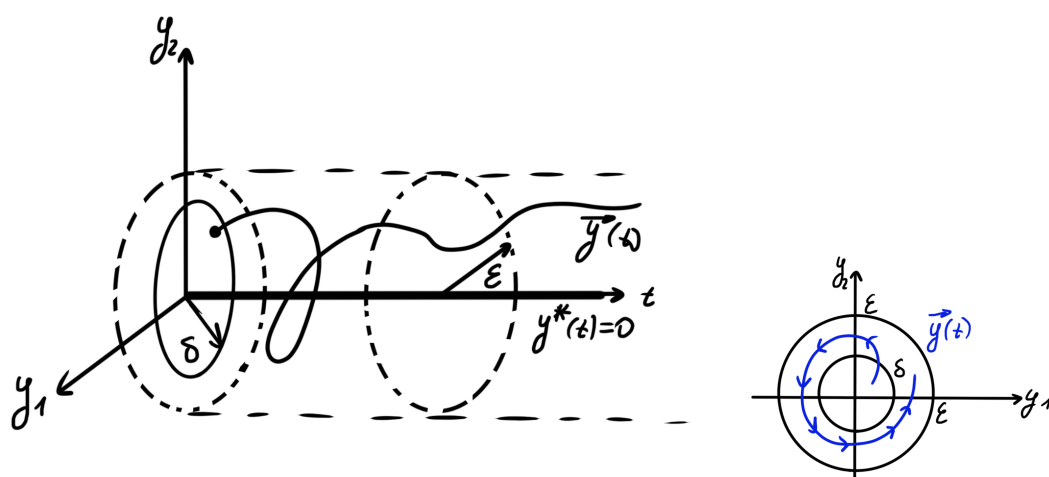
Интегральная кривая - график решения, то есть множество точек $\{(t, y_1(t), \dots, y_n(t)), t \in (\alpha, \omega)\}$



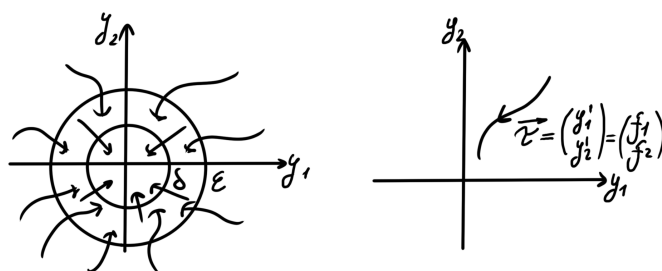
Фазовая траектория - проекция интегральной кривой на пространство $\{y_1, \dots, y_n\}$, то есть множество точек $\{(y_1, \dots, y_n), t \in (\alpha, \omega)\}$

Фазовое пространство - пространство $\{y_1, \dots, y_n\}$

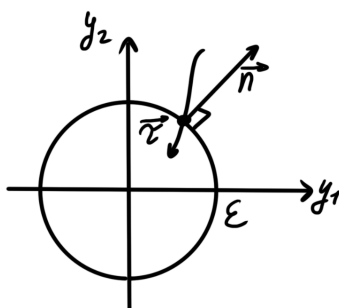
Устойчивость нулевого решения:



Предположим, что



$\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix}$ - решение системы $\begin{cases} y_1' = f_1(y_1, y_2) \\ y_2' = f_2(y_1, y_2) \end{cases}$

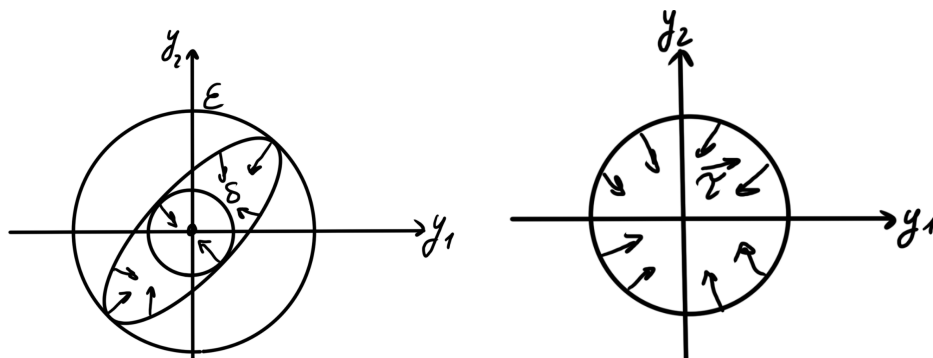


$$V(y_1, y_2) = y_1^2 + y_2^2 = \varepsilon^2$$

$$\vec{n} = \nabla V = \begin{pmatrix} \frac{\partial V}{\partial y_1} \\ \frac{\partial V}{\partial y_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y_1 \\ 2y_2 \end{pmatrix}$$

$(\vec{r}, \vec{n}) < 0 \Leftrightarrow$ угол между векторами \vec{r} и \vec{n} от $\frac{\pi}{2}$ до π :

$$(\vec{r}, \vec{n}) = \left(\begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} V'_{y_1} \\ V'_{y_2} \end{pmatrix} \right) = f_1 V'_{y_1} + f_2 V'_{y_2} = f_1 2y_1 + f_2 2y_2 < 0$$



Определение 1. Функция $V(\vec{y})$, определенная в шаре $\underbrace{\{\|\vec{y}\| < r\}}_{\Leftrightarrow y_1^2 + \dots + y_n^2 < r^2}$, называется функцией

Ляпунова для системы (1) если:

- 1) $V(\vec{y}) \in C^1(\|\vec{y}\| < r)$
- 2) $V(\vec{y}) > 0 \forall 0 < \|\vec{y}(t)\| < r, V(\vec{0}) = 0$
- 3) $(\nabla V(\vec{y}), \vec{f}(\vec{y})) \leq 0, \|\vec{y}\| < r$

Теорема 4 (Теорема Ляпунова об устойчивости по Ляпунову). Если для системы (1) существует функция Ляпунова, то нулевое решение устойчиво по Ляпунову.

Пример: Исследовать на устойчивость нулевое решение.

$$\begin{cases} y_1' = -y_1 \\ y_2' = -y_2 \end{cases}$$

1 способ:

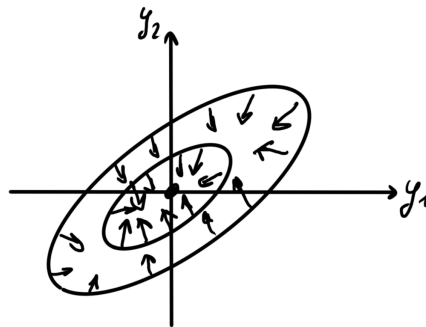
$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \lambda_{1,2} = -1 \operatorname{Re} \lambda_j < 0 \Rightarrow \text{нулевое решение асимптотически устойчиво}$$

2 способ:

$$V(y_1, y_2) = y_1^2 + y_2^2$$

- 1) $V \in C^1(\mathbb{R})$
- 2) $V > 0, (y_1, y_2) \neq (0, 0), V(0, 0) = 0$
- 3) $(\nabla V, f) = \left(\begin{pmatrix} 2y_1 \\ 2y_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -y_1 \\ -y_2 \end{pmatrix} \right) = -2y_1^2 - 2y_2^2 \leq 0$

\Rightarrow по Теореме Ляпунова нулевое решение устойчиво по Ляпунову.



Теорема 5 (Теорема Ляпунова об асимптотической устойчивости). Пусть существует функция $V(\vec{y})$, удовлетворяет условиям 1), 2), 3*) $(\nabla V(\vec{y}), \vec{f}(\vec{y})) < 0$ при $0 < \|\vec{y}\| < r$. Тогда нулевое решения $\vec{y}^*(t) = 0$ асимптотически устойчиво.

Теорема 6 (Теорема Ляпунова об асимптотической неустойчивости). Пусть существует функция $V(\vec{y})$ удовлетворяющее условиям 1), 2), 3**) $(\nabla V(\vec{y}), \vec{f}(\vec{y})) > 0$ при $0 < \|\vec{y}\| < r$. Тогда нулевое решение неустойчиво.