

Доказательство теоремы 2.

$M = M^\top > 0 \Rightarrow \lambda_1(M), \dots, \lambda_n(M) -$  собственные числа матрицы  $M$

$$M = U \begin{pmatrix} \lambda_1(M) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n(M) \end{pmatrix} U^{-1}, \text{ можно взять } U - \text{ ортогональную матрицу, то есть } U^{-1} = U^\top$$

$$\sqrt{M} = U \begin{pmatrix} \sqrt{\lambda_1(M)} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sqrt{\lambda_n(M)} \end{pmatrix} U^{-1}$$

$$\sqrt{M}\sqrt{M} = M$$

Пусть  $\vec{v}_j$  - собственный вектор:  $(K - \lambda_j M)\vec{v}_j = \vec{0}$

$$(K - \lambda_j \sqrt{M} E \sqrt{M})\vec{v}_j = 0$$

$$\sqrt{M} \underbrace{((\sqrt{M})^{-1} K (\sqrt{M})^{-1} - \lambda_j E)}_A \sqrt{M} \vec{v}_j = 0$$

$\lambda_j$  - собственное число  $A$ ,  $\sqrt{M}\vec{v}_j$  - собственный вектор  $A$

$$A = A^\top, \quad A^\top = \underbrace{[(\sqrt{M})^{-1}]^\top}_{(\sqrt{M})^{-1}} \underbrace{K^\top}_K \underbrace{[(\sqrt{M})^{-1}]^\top}_{(\sqrt{M})^{-1}}$$

Из алгебры (утверждение 2.) в  $\mathbb{R}^n$  существует базис из собственных векторов матрицы  $A : \sqrt{M}\vec{v}_1, \dots, \sqrt{M}\vec{v}_n$ . Так как  $\det \sqrt{M} \neq 0$ , то  $v_1, \dots, v_n$  - базис  $\mathbb{R}^n$ .

#

## 1. Линейные неоднородные системы малых колебаний

$$M\ddot{\vec{x}} + K\vec{x} = \vec{f}(t) \quad (1)$$

$$\vec{x} = \vec{x}(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix}, \quad M, K - (n \times n), \quad M = M^\top > 0, K = K^\top \geq 0, \quad \vec{f}(t) = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix}$$

1-способ. Сведение к системы 1-го порядка

2-способ.

**Теорема 1.** Пусть  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  - собственные числа, то есть  $\det(K - \lambda_j M) = 0$ ,  $v_1, \dots, v_n$  - собственные вектора, то есть  $(K - \lambda_j M)v_j = 0$

*Доказательство.*

$$\begin{aligned} \text{Пусть } \lambda_1 \neq \lambda_2. \text{ Тогда } \underbrace{(Mv_1, v_2)}_{v_1, v_2 - M - \text{ ортогональны}} &= \underbrace{(Kv_1, v_2)}_{v_1, v_2 - K - \text{ ортогональны}} = 0 \\ \begin{cases} Kv_1 = \lambda_1 Mv_1 \mid \cdot v_2 \\ Kv_2 = \lambda_2 Mv_2 \mid \cdot v_1 \end{cases} &\begin{cases} (Kv_1, v_2) = \lambda_1 (Mv_1, v_2) \\ (Kv_2, v_1) = \lambda_2 (Mv_2, v_1) \end{cases} \\ (K\vec{v}_1, \vec{v}_2) = (v_1, K^\top v_2) &= (v_1, Kv_2) = (Kv_2, v_1) \end{aligned}$$

Вычитаем одно из другого:

$$0 = \lambda_1 (Mv_1, v_2) - \lambda_2 (Mv_2, v_1) = \underbrace{(\lambda_1 - \lambda_2)}_{\neq 0} (Mv_1, v_2) \Rightarrow (Mv_1, v_2) = 0 \Rightarrow (Kv_1, v_2) = 0$$

#

**Теорема 2.** Пусть  $\lambda_1 = \dots = \lambda_p$  - собственное число кратности  $p$ . Тогда существует собственные вектора  $\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_p$ , которые являются  $M$  - ортогональными, то есть  $(Mw_i, w_j) = 0$  при  $i \neq j$

*Доказательство.*

Из параграфа 1 (теорема 2) мы знаем, что  $\exists \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p$  - линейно независимые собственные вектора.

Метод  $M$  - ортогонализации Грама-Шмидта:

$$\vec{w}_1 = \vec{v}_1$$

$$\vec{w}_2 = \vec{v}_2 + \alpha \vec{v}_1, \quad \alpha - ?, \quad (M\vec{w}_2, \vec{w}_1) = 0$$

$$\underbrace{(M\vec{w}_2, \vec{w}_1)}_0 = (M\vec{v}_2, \vec{w}_1) + \alpha (M \underbrace{\vec{v}_1}_{=\vec{w}_1}, \vec{w}_1) \Rightarrow \alpha = \frac{(M\vec{v}_2, \vec{w}_1)}{(M\vec{w}_1, \vec{w}_1)}$$

Пусть  $\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_{m-1}$  построены, причем  $(M\vec{w}_i, \vec{w}_j) = 0, \quad i \neq j, \quad i, j = 1, \dots, m-1$

$$\vec{w}_m = \vec{v}_m + \sum_{j=1}^{m-1} \beta_j \vec{w}_j, \quad \beta_j - ?, \quad (M\vec{w}_m, \vec{w}_i) = 0, \quad i = 1, \dots, m-1$$

$$\underbrace{(M\vec{w}_m, \vec{w}_i)}_0 = (M\vec{v}_m, \vec{w}_i) + \underbrace{\sum_{j=1}^{m-1} \beta_j (M\vec{w}_j, \vec{w}_i)}_{\beta_i \underbrace{(M\vec{w}_i, \vec{w}_i)}_{>0}}$$

$$\Rightarrow \beta_i = \frac{-(M\vec{v}_m, \vec{w}_i)}{(M\vec{w}_i, \vec{w}_i)}, \quad j = 1, \dots, m-1 \Rightarrow \vec{w}_1, \dots, \vec{w}_p - M\text{-ортогональны}$$

#

**Теорема 3.** Пусть  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  - собственные числа системы (1),  $\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_n$  - собственные вектора, которые  $M$ -ортогональны. Тогда решение (1) имеет вид:

$$\vec{x}(t) = \sum_{j=1}^n q_j \vec{w}_j$$

, где  $q_j(t)$  - решение дифференциального уравнения:  $q_j'' + \lambda_j q_j = \tilde{f}_j(t)$

*Доказательство.*

Так как  $\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_n$  - базис в  $\mathbb{R}^n$ ,  $\vec{x}(t) \in \mathbb{R}^n \Rightarrow \vec{x}(t) = \sum_{j=1}^n q_j(t) \vec{w}_j$  - решение (1).

$$M \sum_{j=1}^n q_j''(t) \vec{w}_j + \underbrace{K \sum_{j=1}^n q_j(t) \vec{w}_j}_{K\vec{w}_j = \lambda_j M\vec{w}_j} = \vec{f}(t)$$

$$\sum_{j=1}^n (q_j''(t) + \lambda_j q_j(t)) M\vec{w}_j = \vec{f}(t) \cdot \vec{w}_i$$

$$\sum_{j=1}^n (q_j''(t) + \lambda_j q_j(t)) \underbrace{(M\vec{w}_j, \vec{w}_i)}_{\substack{= 0, \text{ если } j \neq i \\ \neq 0, \text{ если } j = i}} = (\vec{f}(t), \vec{w}_i)$$

$$(q_i''(t) + \lambda_i q_i(t)) (M\vec{w}_i, \vec{w}_i) = (\vec{f}(t), \vec{w}_i)$$

#

# Глава 1: Зависимость решения от параметров

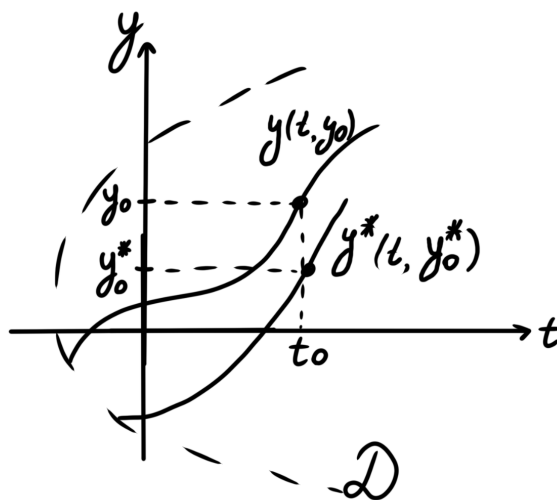
## 1. Непрерывная зависимость решений от параметров и начальных данных

$$\begin{cases} y' = f(t, y), & f : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{R}, \mathbb{D} \subset \mathbb{R}^2, \mathbb{D} - \text{решение открытое} \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

**Теорема 1** (Теорема Пикара). Если  $f \in C(\mathbb{D})$ ,  $\exists \frac{\partial f}{\partial y} \in C(\mathbb{D}) \Rightarrow \forall (t_0, y_0) \in D \exists!$  непродолжаемое решение задачи Коши, определенной на открытом интервале  $\alpha, \omega$

Будем менять  $y_0$

Решение задачи Коши:  $y(t; y_0)$



Вопрос: если  $y_0 \approx y_0^*$ , можно ли утверждать, что  $y(t, y_0^*) \approx y(t, y_0)$

Пример:

$$\begin{cases} y' = y^2 \\ y(0) = y^* = 0 \end{cases} \quad y(t, 0) = 0, \quad t \in (-\infty, +\infty)$$

$$\begin{cases} y' = y^2 \\ y(0) = y_0 > 0 \end{cases} \quad y(t, y_0) = \frac{1}{\frac{1}{y_0} - t}, \quad t \in \left(-\infty, \frac{1}{y_0}\right)$$

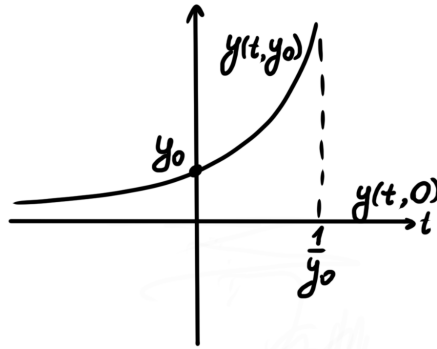
**Теорема 2.** Пусть  $f \in C(\mathbb{D})$ ,  $\exists \frac{\partial f}{\partial y} \in C(\mathbb{D})$ . Пусть  $(t_0, y_0^*) \in \mathbb{D}$ . Пусть  $y(t, y_0^*)$  - решение задачи Коши, определенное на интервале  $(\alpha, \omega)$ . Возьмем  $[t_1, t_2] \subset (\alpha, \omega)$ . Тогда:

1)  $\exists \Delta > 0, \forall y_0 : |y_0 - y_0^*| < \Delta \Rightarrow y(t, y_0)$  определено при  $t \in [t_1, t_2]$ ;

2)  $y(t, y_0) \xrightarrow{y_0 \rightarrow y_0^*} y(t, y_0^*), t \in [t_1, t_2]$

Пример:

$(t_0, y_0^*) = (0, 0) \Rightarrow y(t, y_0^*) \equiv 0, (\alpha, \omega) = (-\infty, +\infty)$ . Возьмем:  $[-T, T]$



$$1) y_0 > 0; T < \frac{1}{y_0} \Leftrightarrow y_0 < \frac{1}{T} = \Delta$$

$$2) y(t, y_0) = \frac{1}{\frac{1}{y_0} - y} \xrightarrow{y_0 \rightarrow 0} 0, t \in [-T, T]$$