

## 1. Виды калибровок потенциалов

$$1. \varphi^{\text{н}} = 0 \Rightarrow f(\vec{r}, t) = -c \int_{-\infty}^t \varphi(\vec{r}, t') dt'$$

$$\vec{A}^{\text{н}} = \vec{A} - \nabla f(\vec{r}, t), \quad \varphi^{\text{н}} = \varphi + \frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t}(\vec{r}, t)$$

$$\vec{B} = \text{rot} \vec{A} = \text{rot} \vec{A}^{\text{н}}$$

$$\vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \nabla \varphi = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}^{\text{н}}}{\partial t} - \nabla \varphi^{\text{н}}$$

$$2. \text{Кулоновская калибровка: } \text{div} \vec{A}^{\text{н}} = 0 \Rightarrow \text{div} \vec{A}^{\text{н}} = \text{div} \vec{A} - \text{div} \nabla f = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Delta f(\vec{r}, t) = \text{div} \vec{A} - \text{уравнение Пуассона}$$

, с граничными условиями  $f(\vec{r}, t) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$

$$3. \text{Калибровка Лоренца: } \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi^{\text{н}}}{\partial t} + \text{div} \vec{A}^{\text{н}} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( \varphi + \frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t} \right) + \text{div}(\vec{A} - \nabla f) = 0 \Rightarrow \underbrace{\Delta f - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}}_{\text{волновое уравнение}} = \underbrace{\frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \text{div} \vec{A}}_{(*)}$$

, где  $(*)$  : с источником и граничными условиями  $f(\vec{r}, t) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$

### Уравнения на потенциалы (произвольные)

$$\text{div} \vec{E} = 4\pi\rho \Rightarrow \text{div} \left( -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \nabla \varphi \right) = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( \text{div} \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \Delta \varphi = \frac{4\pi}{c} (\rho c)$$

$$\boxed{\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \Delta \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( \text{div} \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = \frac{4\pi}{c} j^0}$$

$$\text{rot} \vec{B} = \text{rot}(\text{rot} \vec{A}) = \nabla(\text{div} \vec{A}) - \Delta \vec{A} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \nabla \varphi \right)$$

$$\boxed{\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \Delta \vec{A} + \nabla \left( \text{div} \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = \frac{4\pi}{c} \vec{j}}$$

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta = \frac{\partial^2}{(\partial x^0)^2} - \frac{\partial^2}{(\partial x^1)^2} - \frac{\partial^2}{(\partial x^2)^2} - \frac{\partial^2}{(\partial x^3)^2} = \left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^0} \\ -\frac{\partial}{\partial x^1} \\ -\frac{\partial}{\partial x^2} \\ -\frac{\partial}{\partial x^3} \end{pmatrix} = \partial_i \partial^i$$

- четырех скалярный оператор.

$$\underbrace{\partial_i \partial^i \begin{pmatrix} \varphi \\ A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix}}_{A^k} - \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^0} \\ -\frac{\partial}{\partial x^1} \\ -\frac{\partial}{\partial x^2} \\ -\frac{\partial}{\partial x^3} \end{pmatrix} \left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \begin{pmatrix} \varphi \\ A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} = \frac{4\pi}{c} \underbrace{\begin{pmatrix} j_0 \\ j_x \\ j_y \\ j_z \end{pmatrix}}_{j^k}$$

$$\partial_i \partial^i A^k - \partial^k \partial_i A^i = \frac{4\pi}{c} j^k \Rightarrow \partial_i \underbrace{(\partial^i A^k - \partial^k A^i)}_{F^{ik}} = \frac{4\pi}{c} j^k \Rightarrow \partial_i F^{ik} = \frac{4\pi}{c} j^k \quad (*)$$

### Четырех вектор потенциала $A^i$

В Лоренцевской калибровке  $\frac{1}{c} \frac{\partial \varphi^H}{\partial t} + \text{div} \vec{A}^H = 0$

$$\left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \begin{pmatrix} \varphi^H \\ A_x^H \\ A_y^H \\ A_z^H \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \partial_i A^{H i} = 0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow$  четырех вектор потенциала  $= (\varphi, \vec{A})$ , где  $\varphi$  и  $\vec{A}$  удовлетворяют Лоренцевской калибровке. В этом случае уравнение (\*) упрощается:  $\partial_i \partial^i A^k = \frac{4\pi}{c} j^k \oplus \partial_i A^i = 0$

## 2. Уравнения Максвелла в ковариантном виде

$$\begin{aligned} \text{div} \vec{E} &= \frac{4\pi}{c} \rho c = \frac{4\pi}{c} j^0 \\ \text{rot} \vec{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} &= \frac{4\pi}{c} \vec{j} \end{aligned} \quad \left| \begin{aligned} \frac{\partial 0}{\partial x^0} + \frac{\partial E_x}{\partial x^1} + \frac{\partial E_y}{\partial x^2} + \frac{\partial E_z}{\partial x^3} &= \frac{4\pi}{c} j^0 \\ \frac{\partial(-E_x)}{\partial x^0} - \frac{\partial 0}{\partial x^1} + \frac{\partial B_z}{\partial x^2} - \frac{\partial B_y}{\partial x^3} &= \frac{4\pi}{c} j^1 \\ \frac{\partial(-E_y)}{\partial x^0} + \frac{\partial(-B_z)}{\partial x^1} + \frac{\partial 0}{\partial x^2} + \frac{\partial B_x}{\partial x^3} &= \frac{4\pi}{c} j^2 \\ \frac{\partial(-E_z)}{\partial x^0} + \frac{\partial B_y}{\partial x^1} + \frac{\partial(-B_x)}{\partial x^2} + \frac{\partial 0}{\partial x^3} &= \frac{4\pi}{c} j^3 \end{aligned} \right.$$

$$\left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} j^0 \\ j^1 \\ j^2 \\ j^3 \end{pmatrix}$$

Получаем:  $\partial_i F^{ik} = \frac{4\pi}{c} j^k$  - два уравнения Максвелла с источниками.

Почему  $F^{ik}$  - тензор второго ранга:

- 1) Состоит из 16 величин;
- 2) При свертке с компонентами четырех вектора образуется четырех вектор.

$$\text{div} \vec{E} = 4\pi \rho \quad \text{rot} \vec{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0 \quad \operatorname{rot} \vec{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$

Замена  $\vec{E} \rightarrow \vec{B}$ , а  $\vec{B} \rightarrow -\vec{E}$ :

$$\left( \frac{\partial}{\partial x^0}, \frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & -B_x & -B_y & -B_z \\ B_x & 0 & E_z & -E_y \\ B_y & -E_z & 0 & E_x \\ B_z & E_y & -E_x & 0 \end{pmatrix}}_{\tilde{F}^{ik}} = (0, 0, 0, 0)$$

$$\tilde{F}^{ik} = \frac{e^{iklm} F_{lm}}{2!} \quad \boxed{\partial_i \tilde{F}^{ik} = 0} \text{ - вторая пара уравнений Максвелла}$$

$\forall$  антисимметричный тензор второго ранга содержит только 6 независимых величин и хорошо подходит для описания компонент  $\vec{E}$  и  $\vec{B}$

$$F^{ik} = \partial^i A^k - \partial^k A^i$$

Преобразование  $\vec{E}$  и  $\vec{B}$  из  $K$  в  $K'$  (ИСО)  $\vec{v} \parallel 0_x$

1 способ:  $F^{ik} = L^i_m L^k_n$  в матричной записи:

$$\hat{F}^{ik} = \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} (F^{mn}) \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2 способ:  $\hat{F}^{k3} = [\hat{a}^k \hat{b}^3 = L^k_n a^n b^3] = L^k_n F^{n3}$

$$\hat{F}^{k3} = \begin{pmatrix} -E'_z \\ B'_y \\ -B'_x \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -E_z \\ B_y \\ -B_x \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} E'_z = \gamma(E_z + \beta B_y) \\ B'_y = \gamma(B_y + \beta E_z) \\ B'_x = B_x \end{cases}$$

$$\hat{F}^{k2} = \begin{pmatrix} -E'_y \\ B'_z \\ 0 \\ B'_x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -E_y \\ B_z \\ 0 \\ B_x \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} E'_y = \gamma(E_y - \beta B_z) \\ B'_z = \gamma(B_z - \beta E_y) \\ B'_x = B_x \end{cases}$$

Вывод: продольные компоненты  $E'_\parallel = E_\parallel$ ,  $B'_\parallel = B_\parallel$ ,

а поперечные компоненты  $\vec{E}'_\perp = \gamma(\vec{E}_\perp + [\vec{\beta} \times \vec{B}])$ ,  $\vec{B}'_\perp = \gamma(\vec{B}_\perp - [\vec{\beta} \times \vec{E}])$

### Инварианты Пуанкаре:

1.  $F_{ik} F^{ik}$  = четырех скаляр  $-inv = -2E^2 + 2B^2 = 2(B^2 - E^2) = inv$

$$\begin{pmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

2.  $F_{ik} \tilde{F}^{ik} = -(\vec{E}, \vec{B}) - (\vec{E}, \vec{B}) - 2(\vec{E}, \vec{B}) = -4(\vec{E}, \vec{B}) = inv$