

Лабораторна робота №2
з Чисельних методів
Варіант №10
Петрів Владислав

Зміст

Лабораторна робота №2.....	1
Завдання 1	3
1) Умова завдання	3
2) Теоретичні відомості	3
3) Необхідні обчислення.....	3
4) Результат роботи програми	5
Завдання 2	6
1) Умова завдання	6
2) Теоретичні відомості	6
3) Необхідні обчислення.....	6
4) Результат роботи програми	6

Завдання 1

1) Умова завдання

Методом Гаусса з вибором головного елемента розв'язати систему рівнянь,

$$\begin{array}{cccc|ccc} 4 & 3 & 1 & 0 & & X1 & & 29 \\ -2 & 2 & 6 & 1 & & X2 & & 38 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & \times & X3 & = & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & & X4 & & 56 \end{array}$$

2) Теоретичні відомості

Метод Гаусса з вибором головного елемента застосовують тоді, коли головний елемент на k -му кроці $a_{kk}^{(k-1)} = 0$. На кожному кроці виключають чергове невідоме за допомогою рівняння з найбільшим за модулем коефіцієнтом при відповідному невідомому. Головний елемент можна вибирати такими способами:

а) За рядком —

$$|a_{kj}^{(k-1)}| = \max |a_{kj}^{(k-1)}|, j = \overline{k, n};$$

у цьому разі на кожному кроці потрібно відповідно перенумерувати змінні;

б) За стовпцем —

$$|a_{ik}^{(k-1)}| = \max |a_{ik}^{(k-1)}|, i = \overline{k, n};$$

тоді на кожному кроці потрібно відповідно перенумерувати рівняння;

с) За всією матрицею.

У матричному вигляді k -ий крок методу Гаусса можна подати у вигляді

$$A_k = M_k A_{k-1},$$

де $A_{k-1} = M_{k-1} M_{k-2} \dots M_1 A$, а

$$M_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & & & & & & 0 \\ 0 & 1 & & & & & & \\ & & & m_k & & & & \\ 0 & 0 & \dots & m_{k+1k} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & m_k & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix},$$

де $m_{kk} = \frac{1}{a_{kk}^{(k-1)}}$, $m_{ik} = -a_{ik}^{(k-1)} / a_{kk}^{(k-1)}$, $i = \overline{k+1, n}$.

Метод Гаусса можна подати в матричному вигляді:

$$MA\vec{x} = M\vec{b},$$

де $M = M_n M_{n-1} \dots M_1$ — нижня трикутна матриця, а $MA - U$ — верхня трикутна з одиничною головною діагоналлю. Отже, метод Гаусса базується на можливості розкласти матрицю A на дві трикутні матриці.

3) Необхідні обчислення

$$\overline{A} = \overline{A_0} = \left(\begin{array}{cccc|c} 4 & 3 & 1 & 0 & 29 \\ -2 & 2 & 6 & 1 & 38 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & 56 \end{array} \right)$$

Крок 1. Знайдемо максимальний за модулем елемент першого стовбця A_0 :

$$A_0 = \left(\begin{array}{cccc|c} 4 & 3 & 1 & 0 & 29 \\ -2 & 2 & 6 & 1 & 38 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & 56 \end{array} \right)$$

Відповідний цьому елементові рядок вже стоїть на потрібній, k -й, позиції, тому перестановок не відбувається – матриця перестановок дорівнює одиничній: $P_1 = E$. Відповідно $P_1 \overline{A_0} = E \overline{A_0} = \overline{A_0}$.

Тепер складемо матрицю переходу M_1 за правилами

$$m_{kk} = \frac{1}{a^*}, m_{ik} = \frac{a_{ik}}{a^*}, i = \overline{k+1, n},$$

де k — номер кроку, a^* — максимальний елемент у матриці на даному кроці, всі відмінні від m_{kk} діагональні елементи дорівнюють 1, інші від усіх згаданих елементи матриці нульові.

$$M_1 = \begin{pmatrix} 0,25 & 0 & 0 & 0 \\ 0,5 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Тепер для переходу до наступного кроку помножимо матрицю $P_1 \overline{A_0}$ на матрицю M_1 зліва:

$$\overline{A_1} = M_1 P_1 \overline{A_0} = \begin{pmatrix} 0,25 & 0 & 0 & 0 \\ 0,5 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 4 & 3 & 1 & 0 & | & 29 \\ -2 & 2 & 6 & 1 & | & 38 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 3,5 & 6,5 & 1 & | & 52,5 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix}$$

Крок 2. Знайдемо максимальний за модулем елемент другого стовбця A_1 :

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 3,5 & 6,5 & 1 & | & 52,5 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix}$$

Поміняємо відповідний рядок місцями з першим – тобто домножимо $\overline{A_1}$ на відповідну матрицю перестановок P_2 :

$$P_2 \overline{A_1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 3,5 & 6,5 & 1 & | & 52,5 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 3,5 & 6,5 & 1 & | & 52,5 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix}$$

$$\overline{A_2} = M_2 P_2 \overline{A_1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0,2 & 0 & 0 \\ 0 & -0,7 & 1 & 0 \\ 0 & -0,2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 5 & 2 & 3 & | & 48 \\ 0 & 3,5 & 6,5 & 1 & | & 52,5 \\ 0 & 1 & 2 & 7 & | & 56 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & | & 9,6 \\ 0 & 0 & 5,1 & -1,1 & | & 18,9 \\ 0 & 0 & 1,6 & 6,4 & | & 46,4 \end{pmatrix}$$

Крок 3. Знайдемо максимальний за модулем елемент третього стовбця A_2 :

$$A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & | & 9,6 \\ 0 & 0 & 5,1 & -1,1 & | & 18,9 \\ 0 & 0 & 1,6 & 6,4 & | & 46,4 \end{pmatrix}$$

Відповідний цьому елементові рядок вже стоїть на потрібній, k -й, позиції, тому перестановок не відбувається – матриця перестановок дорівнює одиничній: $P_3 = E$. Відповідно $P_3 \overline{A_2} = E \overline{A_2} = \overline{A_2}$.

$$\overline{A_3} = M_3 P_3 \overline{A_2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/5,1 & 0 \\ 0 & 0 & -1,6/5,1 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & | & 9,6 \\ 0 & 0 & 5,1 & -1,1 & | & 18,9 \\ 0 & 0 & 1,6 & 6,4 & | & 46,4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & | & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & | & 9,6 \\ 0 & 0 & 1 & -11/51 & | & 63/17 \\ 0 & 0 & 0 & 344/51 & | & 688/17 \end{pmatrix}$$

Крок 4. Знайдемо максимальний за модулем елемент:

$$A_3 = \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & 9,6 \\ 0 & 0 & 1 & -11/51 & 63/17 \\ 0 & 0 & 0 & 344/51 & 688/17 \end{array} \right)$$

Відповідний цьому елементові рядок вже стоїть на потрібній, k-й, позиції, тому перестановок не відбувається – матриця перестановок дорівнює одиничній: $P_4 = E$. Відповідно $P_4 \overline{A_3} = E \overline{A_3} = \overline{A_3}$.

$$\overline{A_4} = M_4 P_4 \overline{A_3} = \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 7,25 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 9,6 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 63/17 \\ 0 & 0 & 0 & 51/344 & 688/17 \end{array} \right) \times \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & 9,6 \\ 0 & 0 & 1 & -11/51 & 63/17 \\ 0 & 0 & 0 & 344/51 & 688/17 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0,75 & 0,25 & 0 & 7,25 \\ 0 & 1 & 0,4 & 0,6 & 9,6 \\ 0 & 0 & 1 & -11/51 & 63/17 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 6 \end{array} \right)$$

Тепер розв'язуємо отриману систему:

$$\begin{cases} x_1 + 0,75x_2 + 0,25x_3 + 0x_4 = 7,25; \\ x_2 + 0,4x_3 + 0,6x_4 = 9,6; \\ x_3 - \frac{11}{51}x_4 = \frac{63}{17}; \\ x_4 = 6; \end{cases}$$

$$x_3 = \frac{63}{17} + 6 * \frac{11}{51} = 5; \quad x_2 = 9,6 - 0,4 * 5 + 0,6 * 6 = 4; \quad x_1 = 7,25 - 0,75 * 4 - 0,25 * 5 = 3.$$

Відповідь: $x_1 = 3, x_2 = 4, x_3 = 5, x_4 = 6$.

4) Результат роботи програми

```
---ModifiedGauss---

System Solution:
x[1]=3
x[2]=4
x[3]=5
x[4]=6
```

Завдання 2

1) Умова завдання

Методом квадратного кореня розв'язати систему рівнянь

$$\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 4 \\ 0 & 4 & 3 \end{array} \quad x \quad \begin{array}{c} X1 \\ X2 \\ X3 \end{array} = \begin{array}{c} 5 \\ 22 \\ 20 \end{array}$$

2) Теоретичні відомості

Метод квадратного кореня застосовують для розв'язання СЛАР із неособливою симетричною матрицею $A = A^T$. Цей метод базується на тому, що симетричну матрицю A можна подати у вигляді

$$A = S^T D S,$$

де S — права трикутна матриця

$$S = \begin{pmatrix} s_{11} & s_{12} & \cdots & s_{1n} \\ 0 & s_{22} & \cdots & s_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & s_{nn} \end{pmatrix},$$

а D — діагональна матриця з елементами $d_{ii} = \pm 1$, $i = \overline{1, n}$.

Елементи матриць S та D обчислюють за формулами

$$d_{ii} = \text{sign} \left(a_{ii} - \sum_{p=1}^{i-1} |s_{pi}|^2 d_{pp} \right), s_{ii} = \sqrt{\left| a_{ii} - \sum_{p=1}^{i-1} |s_{pi}|^2 d_{pp} \right|}, i = \overline{1, n},$$
$$s_{ij} = \frac{a_{ij} - \sum_{p=1}^{i-1} s_{pi} d_{pp} s_{pj}}{d_{ii} s_{ii}}, i = \overline{1, n-1}, j = \overline{i+1, n}.$$

Тоді розв'язання СЛАР зводиться до розв'язання наступних двох СЛАР:

$$S^T D \vec{y} = \vec{b};$$

$$S \vec{x} = \vec{y}.$$

Матриця D — ліва трикутна. Це дає змогу знайти розв'язок системи, виконавши зворотний хід методу Гаусса зверху вниз, а після цього розв'язати систему, виконавши як в методі Гаусса зворотний хід знизу вгору (тобто починаючи з останнього рівняння).

Отже, алгоритм методу квадратного кореня можна подати так:

- 1) Перевірити чи симетрична матриця A ;
- 2) Обчислити елементи матриць S і D за формулами;
- 3) Розв'язати СЛАР і знайти вектор y ;
- 4) Розв'язати СЛАР і знайти шуканий розв'язок \vec{x} системи;

Загальна кількість арифметичних операцій, які потрібно для реалізації методу квадратного кореня, має порядок $Q = \frac{n^3}{3} + O(n^2)$.

3) Необхідні обчислення

4) Результат роботи програми

