# Хеш-функция

Хеш-функция — это функция, преобразующая исходные битовые данные произвольной длины (прообраз) в битовую строку фиксированной длины (хеш-образ). Вычисляется за не более чем полиномиальное время.

# Что можно хешировать?

- Строки
- Фотографии
- **Программное обеспечение** (например, чексумма для проверки корректности установки)

#### Области применения

- Проверка целостности и подлинности сообщений
- Защита паролей при аутентификации
- Ускорение поиска данных (хеш-таблицы)
- Распознавание вредоносных файлов (например, набор данных NSLR)

# Криптографические хеш-функции

Криптографические хеш-функции — это подкласс хеш-функций, обладающий особыми свойствами, необходимыми для использования в криптографии. При разработке современного российского стандарта <u>ГОСТ Р 34.11-2012 «Стрибог»</u> к ним предъявляются следующие требования:

#### 1. Стойкость к вычислению прообраза

Если известно значение хеша h, должно быть **трудно** найти какое-либо сообщение m, такое что

$$hash(m) = h.$$

#### 2. Стойкость ко второму прообразу

Если известно сообщение  $m_1$  и его хеш  $\operatorname{hash}(m_1)$ , должно быть **трудно** найти другое сообщение  $m_2 \neq m_1$ , такое что

$$hash(m_2) = hash(m_1).$$

#### 3. Стойкость к поиску коллизий

Должно быть **трудно** найти **любую** пару различных сообщений  $m \neq m'$ , для которых

$$H(m) = H(m').$$

#### Пример коллизии

Пусть длина прообраза — 6 бит, длина хеша — 4 бита. Тогда:

- Всего возможных значений хеша:  $2^4=16$
- Всего возможных прообразов:  $2^6 = 64$

Так как 64 > 16, по принципу Дирихле найдутся коллизии: некоторые хеш-значения будут соответствовать сразу нескольким (в нашем примере — четырём) прообразам.

### 4. Стойкость к удлинению прообраза

Стойкость к удлинению прообраза: если злоумышленник не знает сообщение, но знает его длину и хеш-код от него, то ему должно быть сложно подобрать такое сообщение, которое, будучи дописанным к оригинальному, даст какую-нибудь известную хеш-функцию. Другими словами, не должно быть возможно злоумышленнику что-то менять путём дополнения в сообщении, получая известны выход. Это можно сформулировать по-другому: хеш-функция не должна быть хорошо «дополняема»

# Поиск пароля по хэш-функции с использованием цепочек и функции редукции

#### Формальная постановка задачи

Пусть:

• *H* — хеш-функция, выдающая значения длины n

• P — конечное множество возможных паролей

Задача: создать структуру данных, которая для любого значения хеша h сможет:

- найти такой элемент  $p \in P$ , что H(p) = h, или
- определить, что такого элемента не существует

**Проблема**: прямой перебор всех  $p \in P$  и вычисление H(p) слишком трудоёмкий.

#### Функция редукции

Вводится функция редукции R:

 $R: H \to P$ , отображающая з В большинстве стандартных библиотек (C++, Rust, Go) используется открытая адресация линачения хеша обратно в пространство паролей.

# Цепочка редукций и хешей

Для построения структуры:

- выбирается множество начальных паролей
- для каждого из них строится цепочка чередующихся операций хеширования и редукции:

$$aaaaaa \rightarrow^H 281DAF40 \rightarrow^R sgfnyd \rightarrow^H 920ECF10 \rightarrow^R kiebgt$$

#### Сохраняются:

- начальный пароль
- конечное значение цепочки

# Пример поиска пароля

Имеем хеш: 920ECF10

Находим цепочку, в конце которой получается R(920ECF10) = kiebgt.

Находим цепочку, заканчивающуюся на kiebgt, и восстанавливаем её сначала:

$$aaaaaa \rightarrow H281DAF40 \rightarrow Rsgfnyd \rightarrow H920ECF10$$

Значит, искомый пароль — sgfnyd

# Алгоритм поиска пароля

1. Построить цепочки из случайного набора начальных паролей

- 2. Для каждого заданного хеша h:
- Последовательно вычислять значения R(H(R(h))), R(H(R(H(R(h))))), и т.д.
- Если найденное значение совпадает с концом какой-либо цепочки:
- Берём начало этой цепочки и восстанавливаем её, пока не встретим hash
- Предшествующий элемент искомый пароль

# Проблемы

- Подбор функции редукции R:
- должна равномерно распределять значения в пространстве паролей
- должна покрывать достаточное подмножество паролей
- Слияние цепочек:
- при коллизиях Н и R цепочки могут сливаться, теряя уникальность и ухудшая покрытие

# Взлом с помощью радужных таблиц

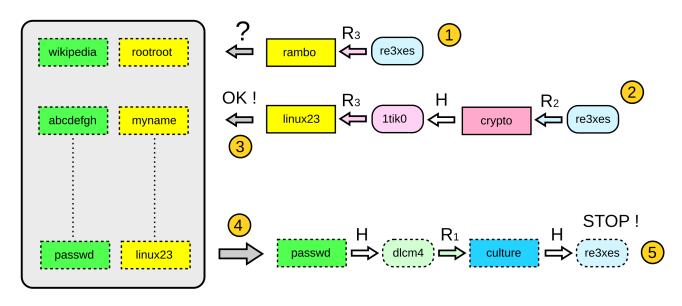
Предположим, что у нас имеется не одна функция редукции  $R: H \to P$ , а целый набор  $R_k$ . Для каждого пароля мы строим **цепочку** из чередующихся операций хеширования и редукции:

Шаг 1:  $R_k(H)$ 

Шаг 2:  $R_{k-1}(H(R_k(H(password))))$ 

Шаг k:  $R_1(H(R_2(\dots(R_k(H(password))))))$ 

#### Поиск исходного пароля в радужной таблице



Если на каком-то шаге результат применения функции редукции совпал с **хвостом** одной из цепочек в радужной таблице, мы переключаемся на *обратный* поиск: продолжаем вычислять пары «хеш  $\rightarrow$  редукция», пока не получим исходный хеш. Формально, мы ищем индекс i, такой что

$$H(R_i(\dots H(R_1(H(password))))) = H_{ucxoд$$
ный

и берём пароль, предшествующий этому хешу (в примере выше — culture).

#### Криптографическая соль: главное средство защиты

Радужные таблицы становятся практически бесполезными, если вместе с паролем хешируется уникальная для каждого пользователя **соль**:

$$H = H(password + salt)$$

Из-за соли одно и то же слово порождает разные хеши, а предрассчитанную таблицу придётся строить отдельно для каждой соли, что экономически невыгодно.

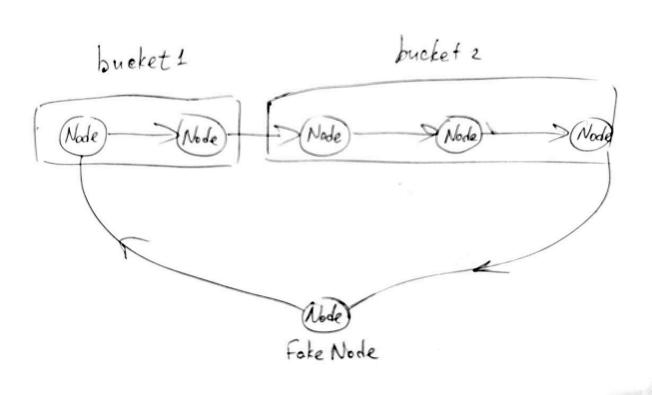
#### Преимущества радужных таблиц

• По времени генерация длиннее, чем простая таблица «хеш  $\rightarrow$  пароль», но **памяти** требуется существенно меньше: с O(N) до  $O(N^{2/3})$ 

#### Недостатки

- Таблица применима **только** к тому алгоритму хеширования, для которого была создана.
- Эффективность быстро падает, если в пароле используется соль или реррег.

# Хэш-таблица



# Описание реализации (метод цепочек)

В данной реализации хеш-таблица организована с использованием массива **бакетов**, где каждый бакет представляет собой односвязный список ( std::forward\_list). Элементы с одинаковым индексом бакета (в результате коллизий) хранятся в соответствующей цепочке.

# Структура узла

```
template <typename Key, typename Value> // шаблонные параметры для ключа+значения struct Node {
std::pair<const Key, Value> kv; // ключ и значение std::size_t hash; // заранее вычисленный хеш ключа };
```

Хранение хеша внутри узла позволяет при обработке коллизий быстрее находить нужный элемент без повторного вычисления хеш-функции.

# Вставка пары (key, value)

Алгоритм вставки работает следующим образом:

1. Вычисляется хеш ключа с помощью заданной хеш-функции:

```
std::size_t hash = hasher(key);
```

2. Определяется индекс бакета, куда должен быть помещён элемент:

```
std::size_t index = hash % N; // N — общее число бакетов
```

- 3. **Выбирается соответствующий бакет**, который является цепочкой (односвязным списком).
- 4. Если в цепочке уже есть элементы (коллизия), то:
  - Новый элемент просто добавляется в цепочку (чаще всего в начало это эффективнее по времени для forward\_list, но возможно и в конец).
  - Для ускорения добавления в конец цепочки можно дополнительно хранить указатель на последний элемент каждой цепочки.

#### **Удаление**

По хешу попадаем в нужный бакет, находим элемент, перешиваем ссылки и при необходимости обновляем указатель на хвост цепочки.

#### Перестройка таблицы

Когда коэффициент заполнения load\_factor достигает max\_load\_factor, таблица перехешируется — размер массива бакетов увеличивается, и для всех ключей пересчитываются индексы.

**Сложность операций**: средняя O(1), худшая O(n) при длинной цепочке.

### Открытая адресация

### Линейное, квадратичное и двойное хеширование

Вместо цепочек все элементы хранятся внутри массива. При коллизии выполняется последовательность проб:

$$h_0(x), h_1(x), \ldots, h_n(x)$$

- Линейное пробирование:  $h_i(x) = (h(x) + i) mod N$ 

• Квадратичное:  $h_i(x) = (h(x) + c \cdot i + c \cdot i^2) \bmod N$ 

• Двойное хеширование:  $h_i(x) = (h(x) + i \cdot h_{new}(x)) mod N$ 

# Удаление (tombstone)

Чтобы не разрывать цепочку проб, удалённая ячейка помечается как занятая-ранее (tombstone).

- При поиске такие ячейки считаются занятыми.
- При вставке первая томб-ячейка на маршруте используется под новый элемент.

# Плюсы и минусы двух методов разрешения коллизий

Критерий	Метод цепочек	Открытая адресация
Память	Требуется указатель на следующую запись; массив + список	Всё в одном массиве, без указателей
Производительность при низком load_factor	O(1) вставка/поиск	O(1) вставка/поиск
Производительность при высоком load_factor	Цепочки растут $\rightarrow O(n)$	Увеличивается длина проб $\rightarrow O(n)$
Удаление	Простейшее, за $O(1)$	Требуются tombstones или перестройка
Поддержка итераторов	Легко и стабильно	Сложнее, перестройка может инвалидировать
Подходит для внешней памяти	Да (списки можно хранить на диске)	Обычно нет
Реорганизация (rehash)	Необязательна до pasyмного load_factor	Критична: поиски резко деградируют

**Выбор метода** зависит от требований к памяти, частоты вставок/удалений и предельного load\_factor. В большинстве стандартных библиотек (C++, Rust, Go) используется

*открытая адресация* либо hybid-подход с короткими цепочками. Для неизменяемых структур или работы с внешней памятьью удобнее классические цепочки.