```
#! python3.7
     # -*- coding: utf-8 -*-
 3
     from numpy import zeros, linspace
     from matplotlib.pyplot import style, figure, axes
 5
     from celluloid import Camera
 6
     # Набор команд, за счёт которых анимация строится в отдельном окне
 7
8
    from IPython import get ipython
9
     get_ipython().run_line_magic('matplotlib', 'qt')
10
11
     # Функция f подготавливает массив, содержащий элементы вектор-функции,
12
     # определяющей правую часть решаемой системы ОДУ
13
     def f(u,t,m sun,G) :
14
         f = zeros(4)
15
         f[0] = u[2]
16
         f[1] = u[3]
         f[2] = - G*m_sun*u[0]/(u[0]**2 + u[1]**2)**(3/2)
17
18
         f[3] = -G*m sun*u[1]/(u[0]**2 + u[1]**2)**(3/2)
19
         return f
20
21
     # Определение входных данных задачи
    t = 0.; T = 365.25*24*60*60
22
23
    x_0 = 147098291*10**3; y_0 = 0.
     v \times 0 = 0.; v y 0 = 30.4 \times 10 \times 3
24
     G = 6.674301515151515*10**(-11)
25
26
    m sun = 1.98847*10**30
27
28
    # Определение числа интервалов сетки,
29
    # на которой будет искаться приближённое решение
30
    M = 365
31
32
    # Определение сетки
33
    tau = (T - t 0)/M
     t = linspace(t_0,T,M + 1)
34
35
36
     # Выделение памяти под массив сеточных значений решения системы ОДУ
37
     # В строке с номером m этого массива хранятся сеточные значения решения,
     # соответствующие моменту времени t m
39
    u = zeros((M + 1,4))
40
41
     # Задание начальных условий
42
     # (записываются строку с номером 0 массива и)
43
   u[0] = [x_0, y_0, v_x_0, v_y_0]
44
45
    # Реализация схемы ERK2
46
   for m in range(M) :
47
         w 1 = f(u[m],t[m],m sun,G)
         w = f(u[m] + tau*2/3*w_1,t[m] + tau*2/3,m_sun,G)
48
        u[m + 1] = u[m] + tau*(1/4*w 1 + 3/4*w 2)
49
50
51
     # Анимация отрисовки решения
52
     style.use('dark background')
53
    fiq = fiqure()
54
    camera = Camera(fig)
55
     ax = axes(xlim=(-2*10**11,2*10**11), ylim=(-2*10**11,2*10**11))
56
     ax.set aspect('equal'); ax.set xlabel('x'); ax.set ylabel('y')
57
    ax.set title ('Траектория движения Земли')
58
     for m in range(M + 1) :
         # Отрисовка в начале координат статичного Солнца
59
60
         ax.plot(0,0,'yo',markersize=15)
61
         # Отрисовка Земли в момент времени t[m]
62
         ax.plot(u[m,0],u[m,1], color='w', marker='o', markersize=7)
63
         # Отрисовка пути, пройденного Землёй к моменту времени t[m]
64
         ax.plot(u[:m+1,0], u[:m+1,1], color='w', ls='--', lw=2)
65
         camera.snap()
    animation = camera.animate(interval=15, repeat=False, blit=True)
66
67
68
     # Листинг программы, реализущей решение системы ОДУ
69
     # с помощью схемы ERK2
```

- 70 # (на примереме моделирования движения Земли вокург Солнца)
- 71 # (результатом яляется анимированное тдвижение Земли)