

# ENE-4102C – Examen blanc

28/10/2020

## 1 Schéma explicite d'Euler

### 1.1 Énoncé

Soit le problème de Cauchy suivant :

$$\forall t > 0, \quad y'(t) = t + y(t) \quad (1)$$

avec la condition initiale

$$y(0) = 1. \quad (2)$$

1. Trouver la solution exacte de ce problème.
2. Appliquer la méthode explicite d'Euler à ce problème, avec  $\tau = 0.1$  puis évaluer la solution en  $t = 0.3$ . Comparer à la solution exacte.

### 1.2 Corrigé

1. On obtient la solution par la méthode de variation de la constante. Soit la solution homogène de l'équation 1

$$y^h(t) = A \exp(t),$$

on cherche une solution particulière de la forme

$$y^p(t) = \exp(t) z(t).$$

Après substitution dans eq. 1, on obtient

$$z'(t) = t \exp(-t)$$

et enfin

$$z(t) = -(1+t) \exp(-t) + B.$$

La solution s'écrit donc

$$y(t) = A \exp(t) - t - 1.$$

On utilise enfin la condition initial (eq. 2) pour déterminer  $A$  :

$$y(t) = 2 \exp(t) - t - 1.$$

2. On initialise le premier terme de la suite à  $y_0 = y(0) = 1$ . Le modèle est ici

$$f: (t, y) \mapsto t + y$$

et schéma explicite d'Euler définit donc la récurrence suivante

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= y_n + \tau f(t_n, y_n), \\ &= y_n + \tau(t_n + y_n), \\ &= (1 + \tau) y_n + \tau t_n. \end{aligned}$$

Il suffit donc d'appliquer cette formule trois fois pour trouver

$$\begin{aligned} y_1 &= (1 + \tau) y_0 + \tau t_0 = 1.1 \times 1 + 0 \times 0.1^2 = 1.1, \\ y_2 &= (1 + \tau) y_1 + \tau t_1 = 1.1 \times 1.1 + 1 \times 0.1^2 = 1.22, \\ y_3 &= (1 + \tau) y_2 + \tau t_2 = 1.1 \times 1.22 + 2 \times 0.1^2 = 1.362, \end{aligned}$$

On peut enfin comparer ces valeurs à la solution exacte :

$$\begin{aligned} y(t_1) - y_1 &\simeq 1.110 - 1.1 = 0.010, \\ y(t_2) - y_2 &\simeq 1.243 - 1.22 = 0.023, \\ y(t_3) - y_3 &\simeq 1.400 - 1.362 \simeq 0.038. \end{aligned}$$

**Bonus :** ci-dessous un petit script Julia pour répondre à la dernière question.

```
using Base.Iterators

exact(t) = 2exp(t) - t - 1

T = 0.:0.1:0.3
Z = exact.(T)

Y = [first(Z)]
for t in T[1:end - 1]
    push!(Y, (1 + step(T)) * last(Y) + step(T) * t)
end

Z .- Y
```

## 2 L'autre méthode de Runge-Kutta (aussi classique !) d'ordre 4

### 2.1 Énoncé

L'article que Kutta publia en 1901 présentait la méthode classique d'ordre 4 vue en cours, ainsi qu'une seconde méthode, elle aussi d'ordre 4 mais moins fréquemment employée, pour la résolution numérique du problème de Cauchy

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = f[t, y(t)], \\ y(0) = y_0. \end{cases}$$

Sur l'intervalle  $]t_n, t_{n+1}]$ , ce schéma s'écrit

$$y_{n+1} = y_n + \frac{\tau}{8} (k_1 + 3k_2 + 3k_3 + k_4)$$

où  $\tau = t_{n+1} - t_n$  et

$$\begin{cases} k_1 = f(t_n, y_n), \\ k_2 = f\left(t_n + \frac{\tau}{3}, y_n + \frac{\tau}{3}k_1\right), \\ k_3 = f\left(t_n + \frac{2\tau}{3}, y_n - \frac{\tau}{3}k_1 + \tau k_2\right), \\ k_4 = f(t_n + \tau, y_n + \tau k_1 - \tau k_2 + \tau k_3). \end{cases}$$

On se concentre uniquement sur le cas scalaire, linéaire et autonome, pour lequel

$$f: (t, y) \mapsto \lambda y$$

et où  $\lambda \in \mathbb{C}$  est le paramètre du modèle.

1. Rappeler la solution exacte de ce problème de Cauchy, et le facteur

$$\sigma_{\text{exact}}(z) \equiv \frac{y(t_{n+1})}{y(t_n)}$$

exprimé en fonction de  $z = \tau\lambda$ .

2. Rappeler la condition sous laquelle la solution exacte est stable. Représenter la région de stabilité de la solution exacte dans le plan complexe ( $z = x + iy$ ).
3. Effectuer un développement limité de  $\sigma_{\text{exact}}$  à l'ordre 5 au voisinage de 0.
4. Montrer que  $k_1$ ,  $k_2$ ,  $k_3$  et  $k_4$  s'écrivent sous la forme

$$\tau k_i = P_i(z) y_n$$

où  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$  et  $P_4$  sont des polynômes de degrés 1, 2, 3 et 4, respectivement.

5. Comme en cours, on définit

$$\sigma_{\text{num}}(z) = \frac{y_{n+1}}{y_n}.$$

Exprimer  $\sigma_{\text{num}}$  en fonction de  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$  et  $P_4$ , puis expliciter l'expression obtenue en utilisant les expressions obtenues à la question précédente.

6. En comparant cette expression au développement limité de  $\sigma_{\text{exact}}$ , déterminer l'ordre du schéma.

## 2.2 Corrigé

1. La solution exacte s'écrit

$$y: t \mapsto \exp(\lambda t) y_0.$$

On en déduit

$$\sigma_{\text{exact}}(z) = \frac{\exp(\lambda t_{n+1}) y_0}{\exp(\lambda t_n) y_0} = \exp[\lambda(t_{n+1} - t_n)] = \exp(\lambda\tau) = \exp(z).$$

2. La solution exacte est stable lorsque

$$\operatorname{Re}(z) \leq 0.$$

3. Le développement limité en 0 s'écrit

$$D_5 \exp(x) = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} + \frac{x^5}{120}.$$

4. On trouve

a.

$$\tau k_1 = \lambda \tau y_n = z y_n$$

d'où

$$P_1: z \mapsto z,$$

b.

$$\begin{aligned} \tau k_2 &= \lambda \tau \left[ 1 + \frac{P_1(z)}{3} \right] y_n, \\ &= z \left( 1 + \frac{z}{3} \right), \end{aligned}$$

d'où

$$P_2: z \mapsto z + \frac{z^2}{3},$$

c.

$$\begin{aligned} \tau k_3 &= \lambda \tau \left[ 1 - \frac{P_1(z)}{3} + P_2(z) \right] y_n, \\ &= \left( z + \frac{2z^2}{3} + \frac{z^3}{3} \right) y_n, \end{aligned}$$

d'où

$$P_3: z \mapsto z + \frac{2z^2}{3} + \frac{z^3}{3},$$

d.

$$\begin{aligned} \tau k_4 &= \lambda \tau [1 + P_1(z) - P_2(z) + P_3(z)] y_n, \\ &= \left( z + z^2 + \frac{z^3}{3} + \frac{z^4}{3} \right) y_n, \end{aligned}$$

d'où

$$P_4: z \mapsto z + z^2 + \frac{z^3}{3} + \frac{z^4}{3}.$$

5. Enfin,

$$y_{n+1} = y_n + \frac{P_1(z) + 3P_2(z) + 3P_3(z) + P_4(z)}{8} y_n.$$

De cette expression et de la question précédente on déduit :

$$y_{n+1} = \left( 1 + z + \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{6} + \frac{z^4}{24} \right) y_n$$

soit encore

$$\sigma_{\text{num}}(z) = 1 + z + \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{6} + \frac{z^4}{24}.$$

6. Les cinq premiers termes de  $\sigma_{\text{num}}$  sont identiques à ceux de  $\sigma_{\text{exact}}$  : on en déduit que le schéma est d'ordre 4.

## 3 Programmation en julia

### 3.1 Énoncé

L'équation de Blasius décrit l'évolution de la couche limite sur une plaque plane en l'absence de gradient de pression. Elle s'écrit

$$\ddot{y} + \dot{y}y = 0.$$

1. Quel est l'ordre de cette équation ?
2. La réécrire sous la forme d'un système d'équations différentielles ordinaires d'ordre 1.

**Indication :** introduire  $\vec{q}: \mathbb{R}^+ \mapsto \mathbb{R}^3$  tel que  $q_1 = y$ ,  $q_2 = \dot{y}$ ,  $q_3 = \ddot{y}$  puis exprimer  $\dot{q}_1$ ,  $\dot{q}_2$  et  $\dot{q}_3$  en fonction de  $q_1$ ,  $q_2$  et  $q_3$ .

3. Écrire la fonction `julia` correspondant à ce système.

**Indication :** on pourra s'inspirer du cas du système de Lorenz

$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x), \\ \dot{y} = x(\rho - z) - y, \\ \dot{z} = xy - \beta z \end{cases}$$

avec  $\sigma = 10$ ,  $\beta = 8/3$  et  $\rho = 28$ , pour lequel la fonction s'écrira

$$\text{lorenz}(x, y, z) = 10 * (y - x), x * (28 - z) - y, x * y - 8 * z / 3$$

### 3.2 Corrigé

1. Il s'agit d'une équation différentielle ordinaire d'ordre 3.
2. En posant  $q_1 = y$ ,  $q_2 = \dot{y}$  et  $q_3 = \ddot{y}$ , on trouve

$$\begin{cases} \dot{q}_1 = q_2, \\ \dot{q}_2 = q_3, \\ \dot{q}_3 = -q_1 q_3. \end{cases}$$

3. On en déduit le code suivant.

$$\text{blasius}(x, y, z) = y, z, -x * z$$