



Apis mellifera vs Vespa crabo

Modélisation par un système multi-agents - Al30

Alexandre Bidaux, Julie Chartier, Clément Martins, Quentin Valakou



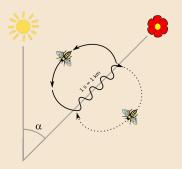
Sommaire

- I. Contexte
- II. Modélisation agents et environnement
- III. Modélisation back-end
- IV. Modélisation front-end
- V. Démo
- VI. Retour critique et ouverture



Les abeilles : des insectes fascinants

La danse comme moyen de communication



- Organisation de la ruche
 - Reine
 - Ouvrières
 - Faux bourdons



- Un objectif commun : la survie de la colonie
 - Récolte du nectar
 - Production de miel
 - Défense contre les prédateurs



Choix du sujet et problématique



Apis mellifera

Abeilles européennes à miel



Frelons européens

Quelles proportions d'abeilles à miel faut-il à une colonie pour prospérer face au danger des frelons ?

VS



Règles

- Une abeille vit dans une ruche.
- Une abeille a trois métiers au cours de sa vie : ouvrière, gardienne, butineuse.
- Une butineuse est la seule pouvant sortir de la ruche.
- Une butineuse trouve des fleurs à butiner.
- Une butineuse dépose le nectar à la ruche en fonction de la quantité qu'elle peut transporter.
- Une butineuse qui rencontre une fleur retient sa position.
- Une butineuse connaissant la position d'au moins une fleur partage ses connaissances aux autres butineuses.
- Une butineuse peut butiner une fleur à la fois et une fleur ne peut être butinée que par une butineuse à la fois.
- Une gardienne reste à la ruche et ne produit pas de miel.
- Une gardienne alerte toutes les abeilles de la ruche lors d'une attaque de frelon.
- Une ouvrière transforme le nectar en miel.
- Les abeilles fuient les frelons (mais défendent la colonie au prix de leur vie).
- La ruche contient une reine qui produit des abeilles en consommant du miel.
- La ruche meurt si elle n'a plus de reine.
- Une ruche peut tuer un frelon si il y a suffisamment d'abeilles à l'intérieur.
- Un freion chasse les abeilles.



Environnement

Agents

Objets

Abeilles



Ruche

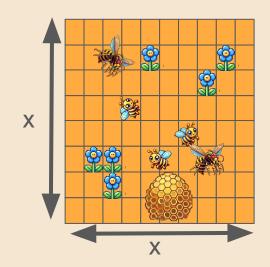


Frelons



Fleurs



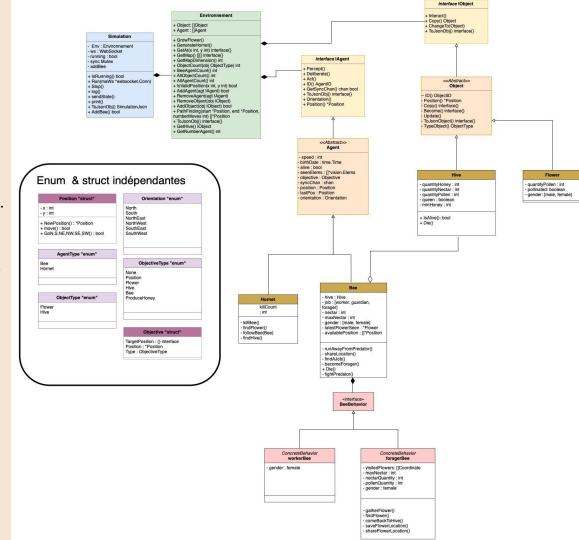




Modélisation UML

Points clés :

- Interface pour les agents et les objets.
- Deux types d'agent : abeilles et frelons.
- Deux types d'objet : fleurs et la ruche.
- Une abeille peut avoir plusieurs comportements (design pattern Strategy).





Structures & interfaces

Environment struct:

- grid [][]interface{}
- agts []IAgent
- objs []lObject
- sync Mutex
- + De nombreuses méthodes dont : ajouter, supprimer, envoyer Json, gestion de la grille (get, isValid, count), pathFinding.

IAgent interface:

- ID() AgentID
- Position() *Position
- Orientation() Orientation
- GetSyncChan() chan AgentID
- ToJsonObj() interface{}
- Start()
- Percept()
- Deliberate()
- Act()
- Type() AgentType

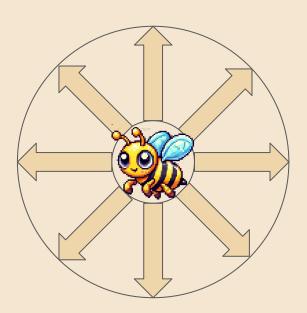
IObject interface:

- ID() ObjectID
- Position() *Position
- Copy() interface{}
- Become(interface{})
- ToJsonObj() interface{}
- Update()
- TypeObject() ObjectType



Déplacement des agents

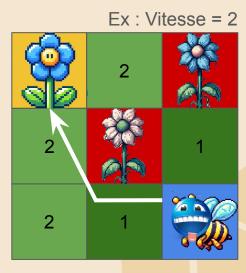
8 orientations



Vitesse



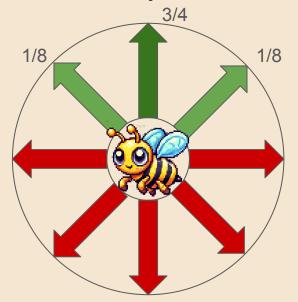
Objectif





Déplacement des agents

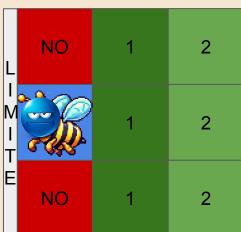
Aucun objectif ...



Ex: orientation Nord

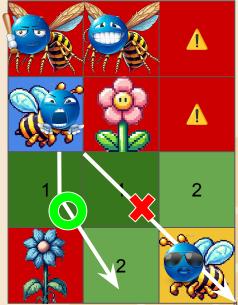
... mais trop au bord

Ex : Vitesse = 2



... ou chemin obstrué

Ex: Vitesse = 2





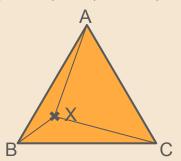
Vision des agents

- Un triangle à partir de 4 données
 - Orientation de l'agent
 - Hauteur du triangle
 - Longueur de la base de mesure
 - Coordonnée du point opposé à la base
- Calculer si un élément est dans le triangle

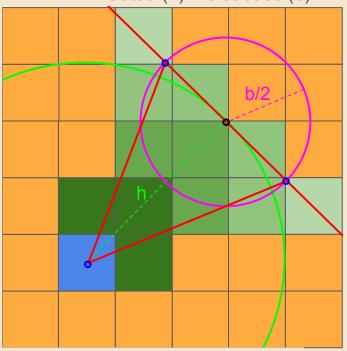
Si Aire(ABX) + Aire(ACX) + Aire(BCX) = Aire(ABC)

• Alors $X \in ABC$

Sinon X ∉ ABC



Ex : orientation Nord-Est (45°) hauteur(h) = 3 et base (b) = 2





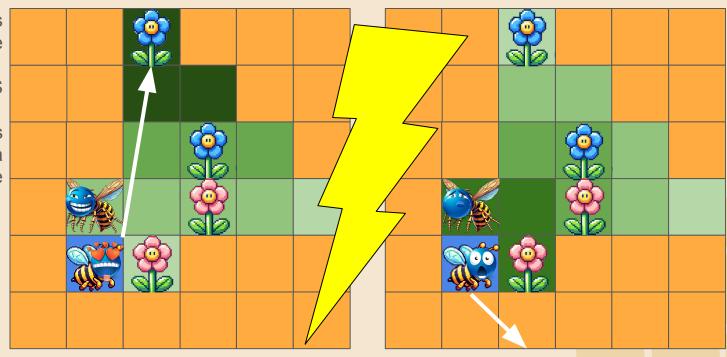
Vision des agents

- Une liste triée par proximité
 - Permet de prioriser les objectifs

Ex : On parcours les cases ligne par ligne

VS

On parcourt les cases de la plus proche à la plus éloignée





Communication entre abeilles

- Communication des abeilles au sein de la ruche
 - Un pile (LIFO ou FILO au choix)
 - Permet de préserver la "fraîcheur" de l'information
 - Missionne une autre abeille pour communiquer son information





Modélisation backend

- Gestion de l'asynchrone et de la concurrence
 - Un agent = une goroutine & un channel de synchronisation géré par la simulation
 - La perception, délibération & action peut être interrompue par un autre agent
 - Environnement = Mutex
 - Perception ? Verrouillage de l'environnement.
 - Délibération ? Verrouillage de l'environnement.
 - Action ???? Verrouillage 👏 de 👏 l'environnement. 👏

Utilisation d'un fichier de configuration yaml

- Dimensions de l'environnement
- Distance de perception des agents
- Nombre d'éléments a créer

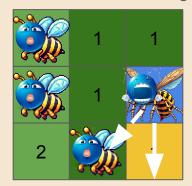




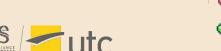


Modélisation backend

- Éviter les mauvaises manipulations avec les positions
 - Opération de prévisions sur une position : copie défensive
 - Positions protégées contre les erreurs, limite les bugs et anomalies au cours de la simulation



- Mise à jour des objets
 - Fonction Update() appelée après avoir réveillé tous les agents une fois







Modélisation front

Décomposition des éléments d'affichage

- Affichage des ressources : Zones pour afficher le nectar et le miel
- Tableau des frelons : Affiche les frelons et leur "kill count" ※
- Zone principale : Contient un canevas géré par Pixi.js pour le rendu graphique
- o Communication avec le serveur : Boutons interactif pour communiquer

Communication en WebSocket

- Canal bidirectionnel sans une réouverture de connexion constante
- Temps réel et efficacité /

Mise à jour des objets

- Fonction onmessage() reçoit le Json qui nous est envoyé depuis le back via le WebSocket
- o On itère sur les agents et les objets reçu, si son **ID** est inconnu = **Nouveau agents**, sinon on **Update**

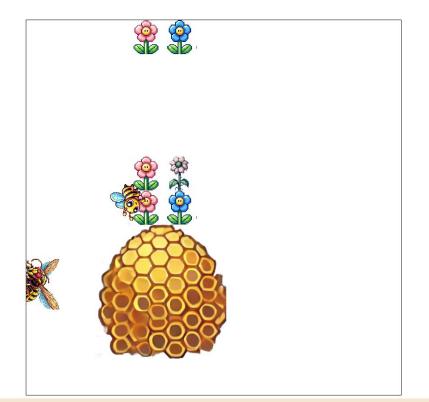
Rendu avec Pixi.js

o Bibliothèque légère pour les rendu 2D et rapide



Démo

Nectar: 174 Honey: 42

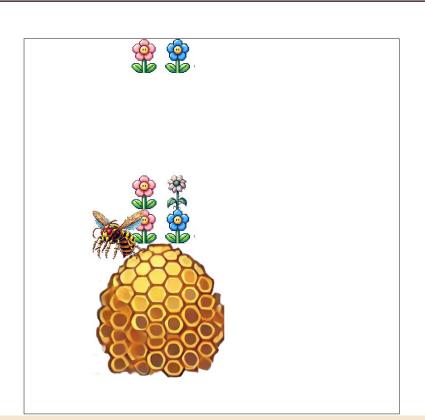




Hornet ID Kill Count
Hornet #0 1

Démo









Démo

Nombre d'abeilles : 10

Taille de la carte: 25

Fleurs: 10

Frelons: 1

Production des fleurs: 3

Nombre d'abeilles : 10

Taille de la carte: 30

Fleurs: 10

Frelons: 3

Production des fleurs: 1

<u>lien</u>

<u>lien</u>



Conclusion

- 1. Forces de la simulation.
 - Communication.
 - Temps réel.
 - Ajustable.
 - Extensible.
- 2. Retour critique.
 - Très sensible à la configuration initiale (nombre d'agents, emplacement de départ, quantité de nectar, etc.)
 - Importance de l'aléatoire.
 - Websockets transmettant beaucoup de données (toutes, vérification post envoi).
- 3. Améliorations ou adaptation.







Merci pour votre attention

Avez-vous des questions?





