# Ćwiczenie 17: Przechowywanie danych użytkownika w pamięci EEPROM

Instrukcja laboratorium

Mariusz Chilmon <mariusz.chilmon@ctm.gdynia.pl>





2024-05-27

Programming is learned by writing programs.

— Brian Kernighan

# Cel ćwiczenia

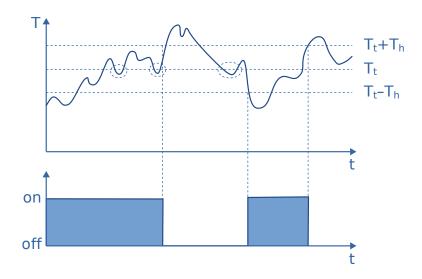
Celem ćwiczenia jest zapoznanie się z:

- obsługą pamięci EEPROM za pomocą biblioteki avr-libc,
- obsługą pamięci EEPROM za pomocą bezpośrednich operacji na rejestrach.

# Uruchomienie programu wyjściowego

- 1. Podłącz płytkę LCD Keypad Shield do Arduino Uno.
- 2. Podłącz termometr LM35DZ do linii A5.
- 3. W pierwszej linii wyświetlacza widoczne są dwie nastawy: T temperatura zadana  $T_t$  i H histereza  $T_h$ .
- 4. Nastawy można zmieniać za pomocą przycisków *UP* i *DOWN*, wybierając je wcześniej przyciskiem *SELECT*.
- 5. W drugiej linii wyświetlacza widoczna jest bieżąca temperatura i stan grzałki.

Program wyjściowy symuluje termostat, który włącza grzałkę po obniżeniu temperatury poniżej  $T_t-T_h$  i wyłącza po prekroczeniu  $T_t+T_h$ .



Rysunek 1: Histereza w termostacie sterującym grzałką

Zadaniem histerezy jest zmniejszenie częstotliwości przełączania elementu wykonawczego, kosztem zmniejszenia precyzji regulowanego parametru.

W naszym przypadku, gdy mierzona temperatura oscyluje wokół temperatury zadanej  $T_t$  np. z powodu ruchu powietrza w pomieszczeniu albo szumu pomiarowego, może dojść do sytuacji, gdy element wykonywaczy byłby przełączany w bardzo krótkich odcinkach czasu. Jest to zjawisko, które może być szkodliwe dla elementu sterującego (np. w przekaźniku może dojść do wypalenia styków), jak i dla elementu wykonawczego (np. kompresor w chłodziarce może ulec szybkiemu zużyciu).

Histereza zazwyczaj jest jednym z parametrów, które są dostępne dla użytkownika jako nastawa, co pozwala mu ustalić kompromis między precyzją sterowania a częstotliwością przełączania.



Rysunek 2: Przykładowy stan wyświetlacza

# Zadanie podstawowe

Celem zadania podstawowego jest zapisywanie nastaw urządzenia w pamięci nieulotnej EEPROM.

#### Wymagania funkcjonalne

- 1. Po wyjściu z edycji nastaw ustawione wartości zapisywane są w pamięci EEPROM mikrokontrolera.
- 2. Po zresetowaniu mikrokontrolera wczytywana jest zapamiętana temperatura.
- 3. Po wyczyszczeniu pamięci przyciskiem *RIGHT* urządzenie wykrywa niezainicjalizowaną pamięć i używa domyślnych nastaw.

#### Modyfikacja programu

#### Zapis i odczyt nastaw

Uzupełnij metodę Thermostat::save() tak, by zapisywała obie nastawy w pamięci EEPROM pod adresami EEPROM\_ADDRESS\_TARGET i EEPROM\_ADDRESS\_HYSTERESIS.

Uzupełnij metodę Thermostat::restore() tak, by odczytywała obie nastawy w pamięci EEPROM pod adresami EEPROM\_ADDRESS\_TARGET i EEPROM\_ADDRESS\_HYSTERESIS. Odczyt odbywa się automatycznie przy inicjalizacji urządzenia.



W pliku nagłówkowym avr/eeprom. h zadeklarowane są funkcje obsługujące pamięć W pliku nagłowkowym avr / eepr om. 11 zadeniałowane są ......, EEPROM. Należy zauważyć, że zamiast funkcji z grupy eeprom\_write\_XXX() warto użyć funkcji eeprom\_update\_XXX(), które dokonują zapisu tylko, gdy nowa wartość różni się od poprzedniej.



Dokumentację wspomnianych funkcji można znaleźć na stronie projektu avr-libc.

## Rozpoznanie niezainicjalizowanej pamięci

Po wciśnięciu przycisku RIGHT uruchamiana jest procedura czyszczenia pamięci EEPROM, tj. wypełniania jej wartościami 0xFF, które prowadzą do interpretacji wartości zadanej temperatury i histerezy jako nie-liczb.



**Rysunek 3:** Odczyt niezainicjalizowanej pamięci



Wyczyszczona pamięć EEPROM nie jest wypełniona bajtami  $0\times00$ , ale  $0\times FF$ . Jest to częsta cecha pamięci nieulotnych.



Liczba zmiennoprzecinkowa, w której wszystkie bity wykładnika są ustawione (co ma miejsce w wyczyszczonej pamięci EEPROM), nie jest poprawną wartością, ale *nie-liczbą* (ang. *NaN* — *Not a Number*).

Wartość NaN można wykryć za pomocą makra i snan () zdefiniowanego w bibliotece math.h. Po wykryciu takiej wartości w EEPROM należy użyć wartości domyślnych dla nastaw: TARGET\_DEFAULT iHYSTERESIS DEFAULT.

## Zadanie rozszerzone

Celem zadania rozszerzonego jest samodzielna implementacja funkcji odczytującej i zapisującej wartość w pamięci EEPROM.

#### Wymagania funkcjonalne

1. Funkcjonowanie urządenia nie zmienia się.

### Modyfikacja programu

#### Implementacja odczytu wartości float z EEPROM

Napisz własną funkcję odczytującą zmienną typu **float** z EEPROM (oczywiście, możesz posłużyć się inną nazwą):

```
1 float eeprom_read_float(const float* address)
```



Przykłady procedur odczytu i zapisu do EEPROM znajdziesz w opisie rejestru EECR (*EEPROM Control Register*) w dokumentacji mikrokontrolera.



Argument funkcji jest typu **const float**\*, gdyż jest to adres w pamięci (wskaźnik). Aby operować na nim jak na liczbie 16-bitowej, w szczególności móc wpisać do pary rejestrów EEAR, można rzutować go na typ uint16\_t za pomocą operatora rzutowania **reinterpret\_cast**<uint16\_t>(address).

Zwróć uwagę, że należy odczytać liczbę bajtów równą rozmiarowi typu **float**. W tym celu możesz zdefiniować tablicę, do której w pętli przepiszesz kolejne bajty z EEPROM:

```
1 uint8_t buffer[sizeof(float)];
```

Bufor można przepisać do zmiennej typu **float** za pomocą funkcji memcpy() z biblioteki standardowej string.h:

```
1 float value;
2 memcpy(&value, buffer, sizeof(float));
```

#### Implementacja odczytu wartości float z EEPROM

Analogicznie zaimplementuj funkcję zapisującą zmienną typu **float** do EEPROM:

```
void eeprom_write_float(float* address, float value)
```



Zwróć uwagę na zależności czasowe przy ustawianiu bitów EEMPE i EEPE. Zabezpiecz te operacje blokiem ATOMIC\_BLOCK().