

# TEMA 4: Aplicaciones lineales.

## 4.1. Aplicaciones lineales. Propiedades.

**DEFINICION 4.1** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Se dice que una aplicación  $f : V \longrightarrow V'$  es una **aplicación lineal** si se satisfacen las dos condiciones siguientes:

- (i)  $f(\vec{u} + \vec{v}) = f(\vec{u}) + f(\vec{v})$  para todo  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ .
- (ii)  $f(\alpha \vec{u}) = \alpha f(\vec{u})$  para todo  $\alpha \in \mathbb{K}$  y para todo  $\vec{u} \in V$ .

En algunos libros las aplicaciones lineales entre espacios vectoriales reciben el nombre de **transformaciones lineales** o también **homomorfismos de espacios vectoriales**.

**PROPOSICION 4.2** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación. Entonces,  $f$  es una aplicación lineal si, y sólo si,

$$f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})$$

para todo  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y para todo  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ .

*Demostración:* Supongamos, en primer lugar, que  $f$  es una aplicación lineal y sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ . Entonces, por la condición (i) de la Definición 4.1,

$$f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = f(\alpha \vec{u}) + f(\beta \vec{v})$$

y, por la condición (ii),

$$f(\alpha \vec{u}) + f(\beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v}),$$

por lo tanto,  $f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})$ .

Supongamos ahora que  $f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})$  para todo  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y para todo  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ .

Tomando  $\alpha = \beta = 1$ , se tiene que

$$f(\vec{u} + \vec{v}) = f(1\vec{u} + 1\vec{v}) = 1f(\vec{u}) + 1f(\vec{v}) = f(\vec{u}) + f(\vec{v}),$$

por lo que se satisface la condición (i) de la Definición 4.1.

En cambio, si tomamos  $\beta = 0$ , se tiene

$$f(\alpha \vec{u}) = f(\alpha \vec{u} + \vec{0}) = f(\alpha \vec{u} + 0\vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + 0f(\vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \vec{0} = \alpha f(\vec{u}),$$

con lo que se satisface la condición (ii) de la Definición 4.1.

En consecuencia,  $f$  es una aplicación lineal.  $\square$

**EJEMPLO 4.3** La aplicación  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $f(x, y, z) = (x + y, x - y + z)$  es lineal ya que

$$\begin{aligned} f(\alpha(x_1, y_1, z_1) + \beta(x_2, y_2, z_2)) &= f(\alpha x_1 + \beta x_2, \alpha y_1 + \beta y_2, \alpha z_1 + \beta z_2) = \\ &= ((\alpha x_1 + \beta x_2) + (\alpha y_1 + \beta y_2), (\alpha x_1 + \beta x_2) - (\alpha y_1 + \beta y_2) + (\alpha z_1 + \beta z_2)) = \\ &= \alpha(x_1 + y_1, x_1 - y_1 + z_1) + \beta(x_2 + y_2, x_2 - y_2 + z_2) = \alpha f(x_1, y_1, z_1) + \beta f(x_2, y_2, z_2), \end{aligned}$$

cualesquiera que sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  y  $(x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2) \in \mathbb{R}^3$ .

**EJEMPLO 4.4** La aplicación  $f : \mathbb{K}_2[x] \rightarrow \mathbb{K}^3$  dada por  $f(a_0 + a_1x + a_2x^2) = (a_0, a_1, a_2)$  es una aplicación lineal.

En efecto, si  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $a_0 + a_1x + a_2x^2, b_0 + b_1x + b_2x^2 \in \mathbb{K}_2[x]$ , entonces

$$\begin{aligned} f(\alpha(a_0 + a_1x + a_2x^2) + \beta(b_0 + b_1x + b_2x^2)) &= \\ f((\alpha a_0 + \beta b_0) + (\alpha a_1 + \beta b_1)x + (\alpha a_2 + \beta b_2)x^2) &= \\ (\alpha a_0 + \beta b_0, \alpha a_1 + \beta b_1, \alpha a_2 + \beta b_2) &= \alpha(a_0, a_1, a_2) + \beta(b_0, b_1, b_2) = \\ \alpha f(a_0 + a_1x + a_2x^2) + \beta f(b_0 + b_1x + b_2x^2). \end{aligned}$$

**EJEMPLO 4.5** La aplicación  $D : \mathbb{R}[x] \rightarrow \mathbb{R}[x]$  que asigna a cada polinomio  $p(x) \in \mathbb{R}[x]$  su derivada  $p'(x) \in \mathbb{R}[x]$  es una aplicación lineal. En efecto, si  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  y  $p(x), q(x) \in \mathbb{R}[x]$ , se tiene que

$$D(\alpha p(x) + \beta q(x)) = \alpha D(p(x)) + \beta D(q(x)).$$

**EJEMPLO 4.6** La aplicación  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definida por  $f(x, y) = xy$  no es lineal ya que, por ejemplo,

$$f(3 \cdot (1, 2)) = f(3, 6) = 18,$$

mientras que

$$3 \cdot f(1, 2) = 3 \cdot 2 = 6.$$

**PROPOSICION 4.7** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \rightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, se cumple:

(i)  $f(\vec{0}_V) = \vec{0}_{V'}$ .

(ii)  $f(-\vec{u}) = -f(\vec{u})$  para todo  $\vec{u} \in V$ .

(iii) Si  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p \in V$ , entonces

$$f(\alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p) = \alpha_1 f(\vec{u}_1) + \alpha_2 f(\vec{u}_2) + \dots + \alpha_p f(\vec{u}_p).$$

*Demostración:* (i) Para cualquier  $\vec{u} \in V$  se tiene, por la condición (ii) de la Definición 4.1, que

$$f(\vec{0}_V) = f(0\vec{u}) = 0f(\vec{u}) = \vec{0}_{V'}.$$

(ii) Sea  $\vec{u} \in V$ . De nuevo por la condición (ii) de la Definición 4.1, se tiene que

$$f(-\vec{u}) = f((-1)\vec{u}) = (-1)f(\vec{u}) = -f(\vec{u}).$$

(iii) Sean  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p \in V$ . Procederemos por inducción sobre  $p$ .

Para  $p = 1$ , por la condición (ii) de la Definición 4.1, se tiene que

$$f(\alpha_1 \vec{u}_1) = \alpha_1 f(\vec{u}_1).$$

Supongamos que se satisface la propiedad para  $p - 1$  y veamos que también se satisface para  $p$ .

Por la condición (i) de la Definición 4.1, se tiene que

$$f(\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p) = f(\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_{p-1} \vec{u}_{p-1}) + f(\alpha_p \vec{u}_p) \quad (4.1)$$

y, por la hipótesis de inducción y la condición (ii) de la Definición 4.1, obtenemos

$$f(\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_{p-1} \vec{u}_{p-1}) + f(\alpha_p \vec{u}_p) = \alpha_1 f(\vec{u}_1) + \dots + \alpha_{p-1} f(\vec{u}_{p-1}) + \alpha_p f(\vec{u}_p). \quad (4.2)$$

De las expresiones (4.1) y (4.2), se obtiene la propiedad para  $p$ .  $\square$

**PROPOSICION 4.8** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, se cumple:

(i) Si  $W$  es un subespacio vectorial de  $V$ , entonces  $f(W)$  es un subespacio vectorial de  $V'$ .

(ii) Si  $W'$  es un subespacio vectorial de  $V'$ , entonces la preimagen de  $W'$ ,  $f^{-1}(W')$ , es un subespacio vectorial de  $V$ .

*Demostración:* (i) Sea  $W$  un subespacio vectorial de  $V$ . Veremos que

$$f(W) := \{\vec{v}' \in V' \mid \vec{v}' = f(\vec{v}) \text{ para cierto } \vec{v} \in W\}$$

es un subespacio vectorial.

Puesto que  $W$  es un subespacio vectorial de  $V$ , se tiene que  $\vec{0}_V \in W$ . Por la Proposición 4.7(i),  $\vec{0}_{V'} = f(\vec{0}_V) \in f(W)$ , por lo que se tiene que  $f(W) \neq \emptyset$ .

Sean  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}', \vec{v}' \in f(W)$ . Entonces, existen  $\vec{u}, \vec{v} \in W$  tales que  $\vec{u}' = f(\vec{u})$  y  $\vec{v}' = f(\vec{v})$ . Además, por ser  $W$  subespacio vectorial de  $V$ , se tiene que

$$\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} \in W.$$

Así pues, aplicando que  $f$  es una aplicación lineal, se obtiene que

$$\lambda \vec{u}' + \mu \vec{v}' = \lambda f(\vec{u}) + \mu f(\vec{v}) = f(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v}) \in f(W).$$

Por lo tanto, como consecuencia del Corolario 2.15,  $f(W)$  es un subespacio vectorial de  $V'$ .

(ii) Supongamos ahora que  $W'$  es un subespacio vectorial de  $V'$ . Probaremos que

$$f^{-1}(W') := \{\vec{v} \in V \mid f(\vec{v}) \in W'\}$$

es un subespacio vectorial de  $V$ .

Puesto que  $W'$  es un subespacio vectorial de  $V'$ , se tiene que  $\vec{0}_{V'} \in W'$ . Por la Proposición 4.7(i),  $f(\vec{0}_V) = \vec{0}_{V'} \in W'$ , por lo que se tiene que  $\vec{0}_V \in f^{-1}(W')$  y  $f^{-1}(W') \neq \emptyset$ .

Sean  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in f^{-1}(W')$ . Entonces, se tiene que  $f(\vec{u}), f(\vec{v}) \in W'$  y, dado que  $W'$  es un subespacio vectorial de  $V'$ , se tiene que

$$\lambda f(\vec{u}) + \mu f(\vec{v}) \in W'.$$

Aplicando que  $f$  es una aplicación lineal, se obtiene que

$$f(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v}) = \lambda f(\vec{u}) + \mu f(\vec{v}) \in W'$$

y, por lo tanto,  $\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} \in f^{-1}(W')$ . Así pues, como consecuencia del Corolario 2.15,  $f^{-1}(W')$  es un subespacio vectorial de  $V$ .  $\square$

**PROPOSICIÓN 4.9** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Sean  $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p \in V$  y sea  $W = \text{Env}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$ . Entonces,

$$f(W) = \text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\}.$$

*Demostración:* Por ser  $W = \text{Env}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$ , se tiene que  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\} \subset W$  y, por lo tanto,  $\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\} \subset f(W)$ . Entonces, dado que  $f(W)$  es un subespacio vectorial, por la Proposición 2.24, se tiene que

$$\text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\} \subseteq f(W).$$

Sea  $\vec{v}' \in f(W)$ . Entonces, existe  $\vec{v} \in W$  tal que  $\vec{v}' = f(\vec{v})$  y, puesto que  $W = \text{Env}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$ , existen escalares  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{K}$  tales que

$$\vec{v} = \alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p.$$

Entonces, aplicando la Proposición 4.7(iii), se tiene que

$$\vec{v}' = f(\vec{v}) = f(\alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p) = \alpha_1 f(\vec{u}_1) + \alpha_2 f(\vec{u}_2) + \dots + \alpha_p f(\vec{u}_p)$$

y, por lo tanto,  $\vec{v}' \in \text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\}$ . Así pues,

$$f(W) \subseteq \text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\}. \quad \square$$

**COROLARIO 4.10** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Si  $W$  es un subespacio vectorial de  $V$ , entonces  $\dim f(W) \leq \dim W$ .

*Demostración:* Supongamos que  $\dim W = p$  y  $\mathcal{W} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$  es una base de  $W$ .

Puesto que  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$  es un conjunto generador de  $W$ , se tiene que

$$W = \text{Env}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}.$$

Aplicando la Proposición 4.9, tenemos que

$$f(W) = \text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\},$$

por lo que  $\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\}$  es un conjunto generador de  $f(W)$  y, por la Proposición 2.50, existe  $\mathcal{A} \subseteq \{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_p)\}$  tal que  $\mathcal{A}$  es una base de  $f(W)$ . Así pues,  $\dim f(W) = \text{card}(\mathcal{A}) \leq p = \dim W$ .  $\square$

**EJEMPLO 4.11** Dado el subespacio  $W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y - z = 0\}$  de  $\mathbb{R}^3$  y la aplicación lineal  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^4$  tal que  $f(x, y, z) = (x + y, z, 2y, z - x)$ , queremos calcular una base de  $f(W)$ .

Como

$$W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = x + y\} = \{(x, y, x + y) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R}\},$$

el conjunto  $\{(1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  es un conjunto generador de  $W$ . Dado que los vectores  $(1, 0, 1), (0, 1, 1)$  son linealmente independientes, el conjunto  $\{(1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  es una base de  $W$  y, por la Proposición 4.9,

$$f(W) = \text{Env}\{f(1, 0, 1), f(0, 1, 1)\} = \text{Env}\{(1, 1, 0, 0), (1, 1, 2, 1)\}.$$

Por lo tanto,  $\{(1, 1, 0, 0), (1, 1, 2, 1)\}$  es un conjunto generador de  $f(W)$  y, dado que estos vectores son linealmente independientes, forman una base de  $f(W)$ .

En este caso,  $\dim f(W) = 2 = \dim W$ .

Nos preguntamos ahora acerca de cuáles serán los datos (condiciones) necesarios para determinar unívocamente una aplicación lineal. ¿Será necesario conocer las imágenes de todos y cada uno de los vectores del espacio de partida para localizar totalmente un homomorfismo? El teorema que sigue responde a esta pregunta, indicando qué número mínimo de imágenes de vectores hace falta conocer para determinar una aplicación lineal.

**TEOREMA 4.12** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Supongamos que  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  es una base de  $V$  y  $S = \{\vec{b}_1, \vec{b}_2, \dots, \vec{b}_n\}$  es un conjunto cualquiera de  $n$  vectores de  $V'$ . Entonces, existe una única aplicación lineal  $f : V \longrightarrow V'$  tal que  $f(\vec{u}_i) = \vec{b}_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ .

*Demostración:* Como  $\mathcal{V}$  es una base de  $V$ , cada vector  $\vec{x} \in V$  se puede escribir de manera única como combinación lineal de los vectores de  $\mathcal{V}$ ,

$$\vec{x} = \lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n.$$

Definimos la aplicación  $f$  haciendo corresponder a cada  $\vec{x} \in V$  el vector  $f(\vec{x}) \in V'$  tal que

$$f(\vec{x}) = \lambda_1 \vec{b}_1 + \lambda_2 \vec{b}_2 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n,$$

siendo los coeficientes  $\lambda_i$  las coordenadas de  $\vec{x}$  en la base  $\mathcal{V}$ .

Es fácil comprobar que esta aplicación, así definida, cumple que  $f(\vec{u}_i) = \vec{b}_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ . Veamos que, además,  $f$  es lineal. En efecto, dados dos vectores arbitrarios  $\vec{x}$  e  $\vec{y}$  de  $V$ , los escribimos en la base  $\mathcal{V}$ :

$$\vec{x} = \lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n$$

e

$$\vec{y} = \mu_1 \vec{u}_1 + \mu_2 \vec{u}_2 + \dots + \mu_n \vec{u}_n.$$

Entonces, para todo  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ , se tiene que

$$\begin{aligned} \alpha \vec{x} + \beta \vec{y} &= \alpha(\lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n) + \beta(\mu_1 \vec{u}_1 + \mu_2 \vec{u}_2 + \dots + \mu_n \vec{u}_n) = \\ &= (\alpha\lambda_1 + \beta\mu_1) \vec{u}_1 + \dots + (\alpha\lambda_n + \beta\mu_n) \vec{u}_n. \end{aligned}$$

Por lo tanto,

$$\begin{aligned} f(\alpha \vec{x} + \beta \vec{y}) &= (\alpha\lambda_1 + \beta\mu_1) \vec{b}_1 + \dots + (\alpha\lambda_n + \beta\mu_n) \vec{b}_n = \\ &= \alpha(\lambda_1 \vec{b}_1 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n) + \beta(\mu_1 \vec{b}_1 + \dots + \mu_n \vec{b}_n) = \alpha f(\vec{x}) + \beta f(\vec{y}). \end{aligned}$$

Por último, veamos que la aplicación lineal  $f$  es única. En efecto, si  $g : V \rightarrow V'$  es otra aplicación lineal tal que  $g(\vec{u}_i) = \vec{b}_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, n$ , tendremos, por ser  $g$  lineal, que

$$\begin{aligned} g(\vec{x}) &= g(\lambda_1 \vec{u}_1 + \dots + \lambda_n \vec{u}_n) = \lambda_1 g(\vec{u}_1) + \dots + \lambda_n g(\vec{u}_n) = \\ &= \lambda_1 \vec{b}_1 + \dots + \lambda_n \vec{b}_n = f(\vec{x}) \end{aligned}$$

para todo  $\vec{x} \in V$ . En consecuencia,  $f$  y  $g$  son la misma aplicación y, por tanto,  $f$  es única.  $\square$

**EJEMPLO 4.13** El Teorema 4.12 nos asegura que existe una única aplicación lineal  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , tal que  $f(1, 0, 0) = (3, 2)$ ,  $f(0, 1, 0) = (1, 4)$  y  $f(0, 0, 1) = (4, 7)$ . Vamos a determinarla y, a continuación, hallaremos la imagen del vector  $(1, 2, -1)$ .

Para determinar  $f$ , el primer paso es calcular las coordenadas de un vector cualquiera de  $\mathbb{R}^3$  en la base de vectores con imágenes conocidas. En nuestro caso, esta base es la base canónica, luego escribimos

$$(x, y, z) = x(1, 0, 0) + y(0, 1, 0) + z(0, 0, 1).$$

A continuación, aplicamos  $f$  y utilizamos la linealidad,

$$\begin{aligned} f(x, y, z) &= f(x(1, 0, 0) + y(0, 1, 0) + z(0, 0, 1)) = \\ &= xf(1, 0, 0) + yf(0, 1, 0) + zf(0, 0, 1), \end{aligned}$$

y sustituimos por las imágenes de los vectores de la base dada, que son conocidas,

$$f(x, y, z) = x(3, 2) + y(1, 4) + z(4, 7).$$

Por lo tanto,  $f(x, y, z) = (3x + y + 4z, 2x + 4y + 7z)$ , para todo  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . En particular,  $f(1, 2, -1) = (1, 3)$ .

## 4.2. Imagen y núcleo de una aplicación lineal.

**DEFINICION 4.14** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Llamamos **núcleo** de  $f$ , y lo denotamos  $\text{Ker}(f)$ , al subespacio vectorial  $f^{-1}\left(\left\{\vec{0}_{V'}\right\}\right)$  de  $V$ , es decir,

$$\text{Ker}(f) = \left\{ \vec{x} \in V \mid f(\vec{x}) = \vec{0}_{V'} \right\}.$$

**DEFINICION 4.15** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Llamamos **imagen** de  $f$ , y lo denotamos  $\text{Im}(f)$ , al subespacio vectorial  $f(V)$  de  $V'$ , es decir,

$$\text{Im}(f) = \left\{ \vec{y} \in V' \mid \vec{y} = f(\vec{x}) \text{ para algún } \vec{x} \in V \right\}.$$

Llamamos **rango** de  $f$ , y lo denotamos  $\text{rg}(f)$ , a la dimensión del subespacio  $\text{Im}(f)$ .

**PROPOSICION 4.16** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Si  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  es una base de  $V$ , entonces

$$\text{Im}(f) = \text{Env}\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_n)\}$$

y  $\text{rg}(f) \leq n$ .

*Demostración:* El resultado se obtiene como consecuencia directa de la Proposición 4.9 y del Corolario 4.10.  $\square$

**EJEMPLO 4.17** Dado el homomorfismo  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $f(x, y, z) = (x + y, z - x)$ , calcularemos el núcleo y la imagen de  $f$ .

Por definición, se tiene

$$\begin{aligned} \text{Ker}(f) &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = (0, 0)\} = \\ &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y = 0, z - x = 0\} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = -y = z\} = \\ &= \{(x, -x, x) \mid x \in \mathbb{R}\} = \text{Env}(\{(1, -1, 1)\}). \end{aligned}$$

Para calcular la imagen de  $f$ , consideramos una base del espacio inicial  $\mathbb{R}^3$  (la base canónica, por ejemplo). Se tiene que  $\mathbb{R}^3 = \text{Env}(\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\})$  y, aplicando la Proposición 4.16, se tiene

$$\text{Im}(f) = \text{Env}\{f(1, 0, 0), f(0, 1, 0), f(0, 0, 1)\} = \text{Env}(\{(1, -1), (1, 0), (0, 1)\}).$$

Por lo tanto,  $\{(1, -1), (1, 0), (0, 1)\}$  es un conjunto generador de  $\text{Im}(f)$  que contiene a la base canónica de  $\mathbb{R}^2$ . Como  $(1, -1) \in \text{Env}(\{(1, 0), (0, 1)\})$ , por la Proposición 2.34,

$$\text{Env}(\{(1, 0), (0, 1)\}) = \text{Env}(\{(1, -1), (1, 0), (0, 1)\}) = \text{Im}(f).$$

Así pues,

$$\text{Im}(f) = \text{Env}(\{(1, 0), (0, 1)\}) = \mathbb{R}^2.$$

En el ejemplo anterior, se obtiene que  $\dim \text{Ker}(f) + \text{rg}(f) = 1 + 2 = 3$ , que es la dimensión del espacio inicial de  $f$ . En el siguiente teorema probaremos que esta igualdad se cumple para cualquier aplicación lineal.

**TEOREMA 4.18** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, se cumple que

$$\dim V = \dim \text{Ker}(f) + \text{rg}(f).$$

*Demostración:* Supongamos que  $\dim V = n$  y  $\dim \text{Ker}(f) = p$ . Hemos de probar que  $\text{rg}(f) = \dim \text{Im}(f) = n - p$ .

Supongamos, en primer lugar, que  $p \neq 0$ , es decir,  $\text{Ker}(f) \neq \{\vec{0}_V\}$ . Consideremos una base  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_p\}$  de  $\text{Ker}(f) \subseteq V$ . Por el Teorema de la base incompleta, existen  $n - p$  vectores  $\vec{u}_{p+1}, \dots, \vec{u}_n \in V$  tales que  $\{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{u}_{p+1}, \dots, \vec{u}_n\}$  es una base de  $V$ . Entonces, aplicando la Proposición 4.16, se tiene que

$\text{Im}(f) = \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), \dots, f(\vec{u}_p), f(\vec{u}_{p+1}), \dots, f(\vec{u}_n)\}) = \text{Env}(\{f(\vec{u}_{p+1}), \dots, f(\vec{u}_n)\})$ , ya que  $f(\vec{u}_1) = \dots = f(\vec{u}_p) = \vec{0}_{V'}$ . Por lo tanto,  $\{f(\vec{u}_{p+1}), \dots, f(\vec{u}_n)\}$  es un conjunto de generadores de  $\text{Im}(f)$ . Veremos que tales vectores son linealmente independientes y, por lo tanto forman una base de  $\text{Im}(f)$  y  $\dim \text{Im}(f) = n - p$ .

En efecto, si consideramos la combinación lineal nula

$$\alpha_{p+1}f(\vec{u}_{p+1}) + \dots + \alpha_n f(\vec{u}_n) = \vec{0}_{V'},$$

aplicando la linealidad de  $f$ , se tiene que

$$f(\alpha_{p+1}\vec{u}_{p+1} + \dots + \alpha_n \vec{u}_n) = \vec{0}_{V'},$$

es decir,  $\alpha_{p+1}\vec{u}_{p+1} + \dots + \alpha_n \vec{u}_n \in \text{Ker}(f) = \text{Env}(\{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p\})$ , con lo que

$$\alpha_{p+1}\vec{u}_{p+1} + \dots + \alpha_n \vec{u}_n = \alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p$$

o, lo que es lo mismo,

$$\alpha_1 \vec{u}_1 + \dots + \alpha_p \vec{u}_p - \alpha_{p+1} \vec{u}_{p+1} - \dots - \alpha_n \vec{u}_n = \vec{0}_V,$$

de donde

$$\alpha_1 = \dots = \alpha_p = -\alpha_{p+1} = \dots = -\alpha_n = 0,$$

ya que  $\{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_p, \vec{u}_{p+1}, \dots, \vec{u}_n\}$  es una base de  $V$ . En particular,  $\alpha_{p+1} = \dots = \alpha_n = 0$  y los vectores  $f(\vec{u}_{p+1}), \dots, f(\vec{u}_n)$  son linealmente independientes.

Si  $p = 0$ , entonces  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$ . Por lo tanto, si  $\{\vec{u}_1, \dots, \vec{u}_n\}$  es una base de  $V$ , se tiene



que

$$\text{Im}(f) = \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), \dots, f(\vec{u}_n)\})$$

y, con un razonamiento similar al del caso anterior, se obtiene que  $\{f(\vec{u}_1), \dots, f(\vec{u}_n)\}$  es una base de  $\text{Im}(f)$ . Por lo tanto,  $\text{rg}(f) = \dim \text{Im}(f) = n = \dim V$ .  $\square$

**EJEMPLO 4.19** En el Ejemplo 4.17, la aplicación del Teorema 4.18 nos permite obtener, de forma inmediata, la imagen de  $f$  a partir de su núcleo, ya que, como  $\dim \text{Ker}(f) = 1$ , necesariamente  $\text{rg}(f) = 3 - 1 = 2$  y, puesto que  $\text{Im}(f)$  es un subespacio de  $\mathbb{R}^2$ , se tiene que  $\text{Im}(f) = \mathbb{R}^2$ .

**EJEMPLO 4.20** Consideremos ahora la aplicación lineal del Ejemplo 4.11,  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^4$  tal que  $f(x, y, z) = (x + y, z, 2y, z - x)$ . En este caso, considerando la base canónica en el espacio inicial y aplicando la Proposición 4.16, se tiene que

$$\begin{aligned} \text{Im}(f) &= \text{Env}(\{f(1, 0, 0), f(0, 1, 0), f(0, 0, 1)\}) = \\ &\text{Env}(\{(1, 0, 0, -1), (1, 0, 2, 0), (0, 1, 0, 1)\}). \end{aligned}$$

Puesto que los vectores del conjunto  $\{(1, 0, 0, -1), (1, 0, 2, 0), (0, 1, 0, 1)\}$  son linealmente independientes, se tiene que  $\{(1, 0, 0, -1), (1, 0, 2, 0), (0, 1, 0, 1)\}$  es una base de  $\text{Im}(f)$  y  $\text{rg}(f) = 3$ . Aplicando ahora el Teorema 4.18, obtenemos que  $\dim \text{Ker}(f) = 3 - 3 = 0$ , por lo que sabemos  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}\}$  sin necesidad de calcularlo.

**DEFINICION 4.21** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Se dice que:

- $f$  es un **monomorfismo** si  $f$  es una aplicación inyectiva.
- $f$  es un **epimorfismo** si  $f$  es una aplicación suprayectiva.
- $f$  es un **isomorfismo** si  $f$  es una aplicación biyectiva.

Llamaremos **endomorfismos** a las aplicaciones lineales para las que  $V = V'$  y **automorfismos** a los endomorfismos biyectivos.

**PROPOSICION 4.22** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \longrightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, se cumple:

- (i)  $f$  es un monomorfismo si, y sólo si,  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$ .
- (ii)  $f$  es un epimorfismo si, y sólo si,  $\text{Im}(f) = V'$ .

*Demostración:* (i) Supongamos que  $f$  es un monomorfismo. Si  $\vec{v} \in \text{Ker}(f)$ , entonces  $f(\vec{v}) = \vec{0}_{V'}$ . Ahora, como  $f(\vec{0}_V) = \vec{0}_{V'}$  y  $f$  es inyectiva, necesariamente  $\vec{v} = \vec{0}_V$ . Por lo tanto,  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$ .

Recíprocamente, supongamos que  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$  y sean  $\vec{u}, \vec{v} \in V$  tales que  $f(\vec{u}) = f(\vec{v})$ . Entonces, se tiene que

$$\vec{0}_{V'} = f(\vec{u}) - f(\vec{v}) = f(\vec{u} - \vec{v})$$

y  $\vec{u} - \vec{v} \in \text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$ . Por lo tanto,  $\vec{u} - \vec{v} = \vec{0}_V$  y  $\vec{u} = \vec{v}$ . Por lo tanto,  $f$  es inyectiva.

(ii) Que  $f$  es un epimorfismo es lo mismo que decir que  $f$  es una aplicación suprayectiva, lo que es equivalente a  $f(V) = V'$ , es decir,  $\text{Im}(f) = V'$ .  $\square$

**EJEMPLO 4.23** En el Ejemplo 4.17,  $f$  no es inyectiva pero sí es suprayectiva, de modo que  $f$  es un epimorfismo.

**EJEMPLO 4.24** En el Ejemplo 4.20,  $f$  es inyectiva no suprayectiva, por lo que  $f$  es un monomorfismo.

**COROLARIO 4.25** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y supongamos que  $f : V \rightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, se cumple:

- (i)  $f$  es un monomorfismo si, y sólo si,  $\text{rg}(f) = \dim V$ .
- (ii)  $f$  es un epimorfismo si, y sólo si,  $\text{rg}(f) = \dim V'$ .

*Demostración:* (i) Es consecuencia de la Proposición 4.22(i) y del Teorema 4.18.

(ii) Es consecuencia de la Proposición 4.22(ii).  $\square$

**NOTA 4.26** Nótese que si  $f$  es un monomorfismo, el Corolario 4.25(i) afirma que  $\dim V = \dim \text{Im}(f)$  y, dado que  $\text{Im}(f)$  es un subespacio de  $V'$ ,  $\dim \text{Im}(f) \leq \dim V'$ . Por lo tanto, para que  $f$  sea inyectiva, es necesario que  $\dim V \leq \dim V'$ . Así, por ejemplo, una aplicación definida de  $\mathbb{R}^3$  en  $\mathbb{R}^2$  no puede ser inyectiva.

**NOTA 4.27** Del mismo modo, si  $f$  es suprayectiva, por el Corolario 4.25(ii),  $\dim \text{Im}(f) = \dim V'$ . Pero, por el Teorema 4.18,  $\dim \text{Im}(f) = \dim V - \dim \text{Ker}(f) \leq \dim V$ . Por lo tanto, para que  $f$  sea suprayectiva, es necesario que  $\dim V' \leq \dim V$ . Así, por ejemplo, ninguna aplicación definida de  $\mathbb{R}^3$  en  $\mathbb{R}^4$  puede ser suprayectiva.

Teniendo en cuenta las dos observaciones anteriores, para que  $f$  sea un isomorfismo es necesario que  $\dim V = \dim V'$ . El siguiente teorema caracteriza las aplicaciones lineales entre espacios de la misma dimensión que son isomorfismos.

**TEOREMA 4.28** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  tales que  $\dim V = \dim V' = n$  y supongamos que  $f : V \rightarrow V'$  es una aplicación lineal. Entonces, las siguientes condiciones son equivalentes:

- (i)  $f$  es un isomorfismo.

(ii)  $f$  es un monomorfismo.

(iii)  $\text{Ker}(f) = \{\vec{0}_V\}$ .

(iv)  $f$  es un epimorfismo.

(v)  $\text{rg}(f) = n$ .

*Demostración:* (i)  $\implies$  (ii) Si  $f$  es un isomorfismo, entonces  $f$  es biyectiva y, por lo tanto,  $f$  es inyectiva, o lo que es lo mismo,  $f$  es un monomorfismo.

(ii)  $\implies$  (iii) Es la implicación directa de la Proposición 4.22(i).

(iii)  $\implies$  (iv) Como consecuencia del Teorema 4.18,  $\text{rg}(f) = \dim V - \dim \text{Ker}(f) = \dim V = \dim V'$  y, por el Corolario 4.25(ii),  $f$  es un epimorfismo.

(iv)  $\implies$  (v) Si  $f$  es un epimorfismo, por el Corolario 4.25(ii),  $\text{rg}(f) = \dim V' = n$ .

(v)  $\implies$  (i) Si  $\text{rg}(f) = n$ , entonces  $\text{rg}(f) = \dim V$  y, por el Corolario 4.25(i),  $f$  es inyectiva. Por otro lado, también se cumple que  $\text{rg}(f) = \dim V'$  y, por el Corolario 4.25(ii),  $f$  es suprayectiva. Por lo tanto,  $f$  es biyectiva y es un isomorfismo.  $\square$

Dos espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  se dice que son **isomorfos** si existe un isomorfismo entre ellos. Para que dos espacios vectoriales sean isomorfos, es necesario que tengan la misma dimensión.

**TEOREMA 4.29** *Todos los espacios vectoriales de la misma dimensión sobre un mismo cuerpo son isomorfos.*

*Demostración:* Sean  $V$  y  $V'$  dos espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  tales que  $\dim V = \dim V' = n$ . Sean  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  y  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\}$  bases de  $V$  y  $V'$ , respectivamente. Consideremos  $f : V \longrightarrow V'$  la única aplicación lineal tal que  $f(\vec{u}_i) = \vec{v}_i$  para todo  $i = 1, 2, \dots, n$  (véase Teorema 4.12). Dado que

$$\text{Im}(f) = \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), \dots, f(\vec{u}_n)\}) = \text{Env}(\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\}) = V',$$

por la Proposición 4.22(ii),  $f$  es un epimorfismo y, por el Teorema 4.28,  $f$  es un isomorfismo. Por lo tanto,  $V$  y  $V'$  son isomorfos.  $\square$

**EJEMPLO 4.30** Todos los espacios vectoriales reales de dimensión  $n$  son isomorfos a  $\mathbb{R}^n$  y todos los espacios vectoriales complejos de dimensión  $n$  son isomorfos a  $\mathbb{C}^n$ .

**EJEMPLO 4.31** Los espacios vectoriales  $\mathbb{R}^4$ ,  $\mathbb{R}_3[x]$  y  $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  son isomorfos entre sí.

### 4.3. Operaciones con aplicaciones lineales.

En esta sección, dados  $V$  y  $V'$  dos espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ , consideramos el conjunto  $\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  de todas las aplicaciones lineales entre  $V$  y  $V'$ .

**PROPOSICION 4.32** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y sean  $f, g \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ . Si  $f + g : V \longrightarrow V'$  es la aplicación dada por

$$(f + g)(\vec{v}) = f(\vec{v}) + g(\vec{v}), \quad (4.3)$$

para todo  $\vec{v} \in V$ , entonces  $f + g \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ .

*Demostración:* Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ . Entonces, por ser  $f$  y  $g$  aplicaciones lineales entre  $V$  y  $V'$ , se cumple que

$$f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v}) \quad (4.4)$$

y

$$g(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha g(\vec{u}) + \beta g(\vec{v}). \quad (4.5)$$

Por lo tanto, como por definición de  $f + g$  se tiene que

$$(f + g)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) + g(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}),$$

por (4.4) y (4.5), se obtiene

$$(f + g)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v}) + \alpha g(\vec{u}) + \beta g(\vec{v}) = \alpha(f + g)(\vec{u}) + \beta(f + g)(\vec{v}).$$

Por lo tanto,  $f + g$  es una aplicación lineal.  $\square$

**PROPOSICION 4.33** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Si  $f, g, h \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ , entonces se satisfacen las siguientes propiedades:

(i)  $(f + g) + h = f + (g + h)$ .

(ii)  $f + g = g + f$ .

(iii)  $f + O = O + f = f$  con  $O \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  la aplicación lineal nula.

(iv)  $f + (-f) = (-f) + f = O$  con  $-f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  la aplicación lineal opuesta de  $f$  y  $O \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  la aplicación lineal nula.

*Demostración:* La demostración de estas propiedades se sigue de las propiedades análogas que sabemos se satisfacen en  $V'$  por ser  $V'$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$ . Por otra parte, es fácil probar que la aplicación nula y la aplicación opuesta a una aplicación lineal  $f$  son ambas aplicaciones lineales.  $\square$

**PROPOSICION 4.34** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y sean  $\lambda \in \mathbb{K}$  y  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ . Si  $\lambda f : V \longrightarrow V'$  es la aplicación dada por

$$(\lambda f)(\vec{v}) = \lambda f(\vec{v}), \quad (4.6)$$

para todo  $\vec{v} \in V$ , entonces  $\lambda f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ .

*Demostración:* Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ . Entonces, por ser  $f$  aplicación lineal entre  $V$  y  $V'$ , se cumple que

$$f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v}). \quad (4.7)$$

Por lo tanto, como por definición de  $\lambda f$  se tiene que

$$(\lambda f)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \lambda f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}),$$

por (4.7), se obtiene

$$(\lambda f)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \lambda(\alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})) = \alpha(\lambda f(\vec{u})) + \beta(\lambda f(\vec{v})) = \alpha(\lambda f)(\vec{u}) + \beta(\lambda f)(\vec{v}).$$

Por lo tanto,  $\lambda f$  es una aplicación lineal.  $\square$

**PROPOSICION 4.35** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Si  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  y  $f, g \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ , entonces se satisfacen las siguientes propiedades:

- (i)  $\lambda(f + g) = \lambda f + \lambda g$ .
- (ii)  $(\lambda + \mu)f = \lambda f + \mu f$ .
- (iii)  $\lambda(\mu f) = (\lambda\mu)f$ .
- (iv)  $1f = f$ .

*Demostración:* La demostración de estas propiedades se sigue de las propiedades análogas que sabemos se satisfacen en  $V'$  por ser  $V'$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$ .  $\square$

**PROPOSICION 4.36** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Entonces  $\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  es un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  con la suma y la multiplicación por un escalar introducidas en (4.3) y (4.6), respectivamente.

*Demostración:* Es consecuencia de las Proposiciones 4.33 y 4.35.  $\square$

**PROPOSICION 4.37** Sean  $V, V'$  y  $V''$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Si  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  y  $g \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V', V'')$ , entonces  $g \circ f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V'')$ .

*Demostración:* Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in V$ . Entonces,

$$(g \circ f)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = g(f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}))$$

y, dado que  $f$  es una aplicación lineal, se tiene que  $f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})$ , por lo que

$$(g \circ f)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = g(\alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v})).$$

Finalmente, por ser  $g$  una aplicación lineal, se obtiene

$$(g \circ f)(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) = \alpha g(f(\vec{u})) + \beta g(f(\vec{v})) = \alpha(g \circ f)(\vec{u}) + \beta(g \circ f)(\vec{v}).$$

Así pues,  $g \circ f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V'')$ .  $\square$

**PROPOSICION 4.38** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ . Si  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  es biyectiva, entonces  $f^{-1} \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V', V)$ .

*Demostración:* Por ser  $f : V \longrightarrow V'$  una aplicación biyectiva, sabemos que existe la aplicación inversa  $f^{-1} : V' \longrightarrow V$  y también es biyectiva.

Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$  y  $\vec{u}', \vec{v}' \in V'$ . Como  $f$  es biyectiva, existe un único  $\vec{u} \in V$  tal que  $f(\vec{u}) = \vec{u}'$  y existe un único  $\vec{v} \in V$  tal que  $f(\vec{v}) = \vec{v}'$ . Entonces, aplicando la linealidad de  $f$ , se tiene

$$\alpha \vec{u}' + \beta \vec{v}' = \alpha f(\vec{u}) + \beta f(\vec{v}) = f(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}),$$

con lo que

$$f^{-1}(\alpha \vec{u}' + \beta \vec{v}') = \alpha \vec{u} + \beta \vec{v} = \alpha f^{-1}(\vec{u}') + \beta f^{-1}(\vec{v}').$$

Por lo tanto,  $f^{-1} \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V', V)$ .  $\square$

#### 4.4. Matriz asociada a una aplicación lineal.

Por el Teorema 4.12, una aplicación lineal  $f : V \longrightarrow V'$  queda totalmente determinada si conocemos las imágenes de los vectores de una base de  $V$ . Este hecho nos va a permitir asociar, a cada aplicación lineal, una matriz (fijadas una base del espacio inicial y otra del final).

Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre un mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  tales que  $\dim V = n$  y  $\dim V' = m$ . Consideremos  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  y  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_m\}$  bases de  $V$  y  $V'$ , respectivamente. Sea  $f : V \longrightarrow V'$  una aplicación lineal. Puesto que, para cada  $i = 1, \dots, n$ ,  $f(\vec{u}_i) \in V'$ , podemos considerar las coordenadas de  $f(\vec{u}_i)$  en la base  $\mathcal{V}'$ . Así, se tiene

$$\begin{aligned} f(\vec{u}_1) &= a_{11}\vec{v}_1 + a_{21}\vec{v}_2 + \dots + a_{m1}\vec{v}_m \\ f(\vec{u}_2) &= a_{12}\vec{v}_1 + a_{22}\vec{v}_2 + \dots + a_{m2}\vec{v}_m \\ &\vdots \\ f(\vec{u}_n) &= a_{1n}\vec{v}_1 + a_{2n}\vec{v}_2 + \dots + a_{mn}\vec{v}_m \end{aligned}$$

Diremos que la matriz

$$M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f) := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

es la **matriz asociada** a  $f$  en las bases  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$ .

Cabe destacar que la columna  $i$ -ésima de la matriz  $M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f)$  está formada por las coordenadas de

$f(\vec{u}_i)$  en la base  $\mathcal{V}'$ .

**EJEMPLO 4.39** Consideramos el homomorfismo  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $f(x, y) = (2y, y - x, y)$ . La matriz asociada a  $f$  en las bases canónicas de  $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^3$  es

$$M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

En cambio, si consideramos las bases  $\mathcal{B} = \{(1, 1), (-1, 0)\}$  de  $\mathbb{R}^2$  y  $\mathcal{B}' = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  de  $\mathbb{R}^3$ , la matriz asociada a  $f$  es

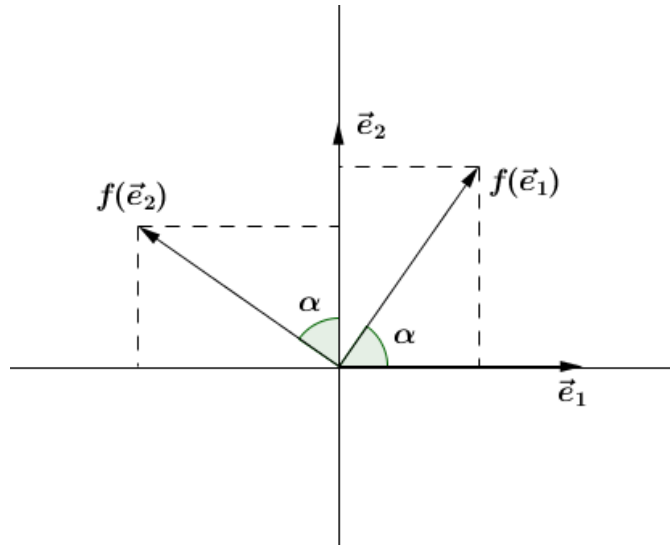
$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix},$$

ya que

$$\begin{aligned} f(1, 1) &= (2, 0, 1) = 1 \cdot (1, 1, 1) - 1 \cdot (1, 1, 0) + 2 \cdot (1, 0, 0), \\ f(-1, 0) &= (0, 1, 0) = 0 \cdot (1, 1, 1) + 1 \cdot (1, 1, 0) - 1 \cdot (1, 0, 0). \end{aligned}$$

**EJEMPLO 4.40** Consideramos el endomorfismo  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  que consiste en un giro de  $\alpha$  grados alrededor del eje  $OZ$ . Para obtener la matriz asociada a  $f$  respecto de la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ , necesitamos calcular las componentes de  $f(\vec{e}_1)$ ,  $f(\vec{e}_2)$  y  $f(\vec{e}_3)$  en dicha base. Al aplicar el giro de  $\alpha$  grados alrededor del eje  $OZ$  a los vectores  $\vec{e}_1$  y  $\vec{e}_2$ , se obtienen los vectores  $f(\vec{e}_1)$  y  $f(\vec{e}_2)$  representados en la Figura (4.7) y, de acuerdo con dicha figura, se pueden expresar como

$$\begin{aligned} f(\vec{e}_1) &= (\cos \alpha) \vec{e}_1 + (\sin \alpha) \vec{e}_2, \\ f(\vec{e}_2) &= (-\sin \alpha) \vec{e}_1 + (\cos \alpha) \vec{e}_2. \end{aligned}$$



Por otra parte, es evidente que al aplicar el giro de  $\alpha$  grados alrededor del eje  $OZ$  al vector  $\vec{e}_3$ , este vector no cambia, luego  $f(\vec{e}_3) = \vec{e}_3$ . Así pues, la matriz asociada a  $f$  respecto de la base canónica es

$$M_{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Cualquier matriz que esté asociada a una aplicación lineal  $f$ , proporciona toda la información

necesaria para conocer con exactitud la aplicación  $f$ . En primer lugar, veremos que la definición de  $f$  también puede darse en forma matricial. Para ello, dado un espacio vectorial  $V$  sobre  $\mathbb{K}$ ,  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  una base de  $V$  y  $\vec{u} \in V$ , denotaremos

$$C_{\mathcal{V}}(\vec{u}) := \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix},$$

donde  $x_1, x_2, \dots, x_n$  son las coordenadas de  $\vec{u}$  en la base  $\mathcal{V}$ .

**PROPOSICION 4.41 (Ecuación matricial de una aplicación lineal)** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre un mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y sean  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$  bases de  $V$  y  $V'$ , respectivamente. Dada una aplicación lineal  $f : V \longrightarrow V'$ , la ecuación matricial de  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$  es la expresión

$$M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f) C_{\mathcal{V}}(\vec{u}) = C_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}))$$

para todo  $\vec{u} \in V$ .

*Demostración:* Supongamos que  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$ ,  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_m\}$  y

$$M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f) := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$

Por la propia definición de  $M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f)$ , sabemos que

$$\begin{aligned} f(\vec{u}_1) &= a_{11}\vec{v}_1 + a_{21}\vec{v}_2 + \cdots + a_{m1}\vec{v}_m, \\ f(\vec{u}_2) &= a_{12}\vec{v}_1 + a_{22}\vec{v}_2 + \cdots + a_{m2}\vec{v}_m, \\ &\vdots \\ f(\vec{u}_n) &= a_{1n}\vec{v}_1 + a_{2n}\vec{v}_2 + \cdots + a_{mn}\vec{v}_m. \end{aligned} \tag{4.8}$$

Sea  $\vec{u} \in V$  y supongamos que

$$C_{\mathcal{V}}(\vec{u}) := \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad C_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u})) := \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix},$$

es decir

$$\vec{u} = x_1\vec{u}_1 + x_2\vec{u}_2 + \cdots + x_n\vec{u}_n$$

y

$$f(\vec{u}) = y_1\vec{v}_1 + y_2\vec{v}_2 + \cdots + y_m\vec{v}_m. \tag{4.9}$$

Como  $f$  es una aplicación lineal, se tiene que

$$f(\vec{u}) = f(x_1\vec{u}_1 + x_2\vec{u}_2 + \cdots + x_n\vec{u}_n) = x_1f(\vec{u}_1) + x_2f(\vec{u}_2) + \cdots + x_nf(\vec{u}_n)$$



y, por (4.8),

$$\begin{aligned} f(\vec{u}) &= x_1(a_{11}\vec{v}_1 + a_{21}\vec{v}_2 + \cdots + a_{m1}\vec{v}_m) + x_2(a_{12}\vec{v}_1 + a_{22}\vec{v}_2 + \cdots + a_{m2}\vec{v}_m) \\ &\quad + \cdots + x_n(a_{1n}\vec{v}_1 + a_{2n}\vec{v}_2 + \cdots + a_{mn}\vec{v}_m), \end{aligned}$$

de donde

$$\begin{aligned} f(\vec{u}) &= (x_1a_{11} + x_2a_{12} + \cdots + x_na_{1n})\vec{v}_1 + (x_1a_{21} + x_2a_{22} + \cdots + x_na_{2n})\vec{v}_2 \\ &\quad + \cdots + (x_1a_{m1} + x_2a_{m2} + \cdots + x_na_{mn})\vec{v}_m. \end{aligned} \quad (4.10)$$

Dado que las coordenadas de un vector respecto de una cierta base son únicas, teniendo en cuenta (4.9) y (4.10), se obtiene

$$\begin{array}{ccccccc} a_{11}x_1 & + & a_{12}x_2 & + & \cdots & + & a_{1n}x_n & = & y_1 \\ a_{21}x_1 & + & a_{22}x_2 & + & \cdots & + & a_{2n}x_n & = & y_2 \\ \vdots & & \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 & + & a_{m2}x_2 & + & \cdots & + & a_{mn}x_n & = & y_m \end{array}$$

o, lo que es lo mismo

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix},$$

que es la forma matricial del enunciado.  $\square$

**EJEMPLO 4.42** En el ejemplo 4.39 podemos calcular la imagen del vector  $\vec{u} = (3, 2)$  usando la forma matricial de la aplicación  $f$ . Dado que conocemos las coordenadas del vector  $\vec{u}$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^2$ , usaremos la matriz  $M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f)$  para obtener las coordenadas de  $f(\vec{u})$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ . Así,

$$C_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}(\vec{u}) = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

y

$$C_{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f(\vec{u})) = M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f)C_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}(\vec{u}) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Así pues,  $f(\vec{u}) = (4, -1, 2)$ .

Dado un espacio vectorial  $V$  sobre  $\mathbb{K}$ , la aplicación identidad  $id : V \longrightarrow V$  definida por  $id(\vec{u}) = \vec{u}$  para todo  $\vec{u} \in V$ , es trivialmente una aplicación lineal. Si consideramos dos bases de  $V$ ,  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  y  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n\}$ , se tiene que

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}}(id) = I,$$

mientras que

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(id) = (a_{ij})$$

donde  $a_{.j} = C_{\mathcal{V}'}(\vec{u}_j)$  para todo  $j = 1, \dots, n$ . Además, para cualquier  $\vec{u} \in V$ , se tiene

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(id) C_{\mathcal{V}}(\vec{u}) = C_{\mathcal{V}'}(id(\vec{u})) = C_{\mathcal{V}'}(\vec{u}),$$

es decir, si multiplicamos la matriz asociada  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(id)$  por las coordenadas de  $\vec{u}$  en la base  $\mathcal{V}$  se obtienen las coordenadas de  $\vec{u}$  en la base  $\mathcal{V}'$ . Debido a ello, a la matriz  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(id)$  le llamaremos **matriz cambio de base** de  $\mathcal{V}$  a  $\mathcal{V}'$  y la denotaremos por  $P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}$ .

**EJEMPLO 4.43** En el ejemplo 4.39, calculamos las matrices cambio de base de  $\text{Can}(\mathbb{R}^2)$  a  $\mathcal{B}$  y de  $\mathcal{B}'$  a  $\text{Can}(\mathbb{R}^3)$ . Para ello, necesitamos conocer las coordenadas de los vectores de la base canónica de  $\mathbb{R}^2$  en la base  $\mathcal{B}$  y las coordenadas de los vectores de  $\mathcal{B}'$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .

Por un lado, se tiene

$$\begin{aligned} (1, 0) &= 0 \cdot (1, 1) + (-1) \cdot (-1, 0) \\ (0, 1) &= 1 \cdot (1, 1) + 1 \cdot (-1, 0), \end{aligned}$$

por lo que

$$P_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Por otra parte,

$$\begin{aligned} (1, 1, 1) &= 1 \cdot (1, 0, 0) + 1 \cdot (0, 1, 0) + 1 \cdot (0, 0, 1) \\ (1, 1, 0) &= 1 \cdot (1, 0, 0) + 1 \cdot (0, 1, 0) + 0 \cdot (0, 0, 1) \\ (1, 0, 0) &= 1 \cdot (1, 0, 0) + 0 \cdot (0, 1, 0) + 0 \cdot (0, 0, 1), \end{aligned}$$

de modo que

$$P_{\mathcal{B}'}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dado el vector  $\vec{u} = (3, 2) \in \mathbb{R}^2$ , se pueden calcular sus coordenadas en la base  $\mathcal{B}$  de la siguiente forma:

$$C_{\mathcal{B}}(\vec{u}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Ahora, utilizando la matriz  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(f)$ , podemos calcular las coordenadas de  $f(\vec{u})$  en la base  $\mathcal{B}'$

$$C_{\mathcal{B}'}(f(\vec{u})) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(f) C_{\mathcal{B}}(\vec{u}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

Por último, podemos calcular las coordenadas de  $f(\vec{u})$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  de la siguiente manera:

$$C_{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f(\vec{u})) = P_{\mathcal{B}'}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)} C_{\mathcal{B}'}(f(\vec{u})) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

**PROPOSICION 4.44** Sean  $V$ ,  $V'$  y  $V''$  espacios vectoriales sobre un mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y sean  $\mathcal{V}$ ,  $\mathcal{V}'$  y  $\mathcal{V}''$  bases de  $V$ ,  $V'$  y  $V''$ , respectivamente. Dadas las aplicaciones lineales  $f, g : V \longrightarrow V'$  y  $h : V' \longrightarrow V''$ , se verifica:

(i)  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f + g) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) + M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g).$

(ii)  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(\lambda f) = \lambda M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f)$ , para todo  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

(iii)  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}''}(h \circ f) = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}''}(h) M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f)$ .

**Demostración:** Supongamos que  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$ ,  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_m\}$  y  $\mathcal{V}'' = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_p\}$ . Entonces  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f)$ ,  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g) \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$  y  $M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}''}(h) \in \mathcal{M}_{p \times m}(\mathbb{K})$ . Supongamos que  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = (a_{ij})$ ,  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g) = (b_{ij})$  y  $M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}''}(h) = (c_{ki})$ .

(i) Si  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = (a_{ij})$  y  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g) = (b_{ij})$ , entonces

$$f(\vec{u}_j) = a_{1j} \vec{v}_1 + a_{2j} \vec{v}_2 + \dots + a_{mj} \vec{v}_m$$

y

$$g(\vec{u}_j) = b_{1j} \vec{v}_1 + b_{2j} \vec{v}_2 + \dots + b_{mj} \vec{v}_m$$

para todo  $j = 1, 2, \dots, n$ . Entonces,

$$(f + g)(\vec{u}_j) = f(\vec{u}_j) + g(\vec{u}_j) = (a_{1j} + b_{1j}) \vec{v}_1 + (a_{2j} + b_{2j}) \vec{v}_2 + \dots + (a_{mj} + b_{mj}) \vec{v}_m$$

para todo  $j = 1, 2, \dots, n$ . Por lo tanto,

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f + g) = (a_{ij} + b_{ij}) = (a_{ij}) + (b_{ij}) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) + M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g).$$

(ii) Del mismo modo, dado  $\lambda \in \mathbb{K}$ , se tiene que

$$\begin{aligned} (\lambda f)(\vec{u}_j) &= \lambda f(\vec{u}_j) = \lambda (a_{1j} \vec{v}_1 + a_{2j} \vec{v}_2 + \dots + a_{mj} \vec{v}_m) = \\ &= (\lambda a_{1j}) \vec{v}_1 + (\lambda a_{2j}) \vec{v}_2 + \dots + (\lambda a_{mj}) \vec{v}_m \end{aligned}$$

para todo  $j = 1, 2, \dots, n$ . Por lo tanto,

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(\lambda f) = (\lambda a_{ij}) = \lambda (a_{ij}) = \lambda M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f).$$

(iii) Si  $M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}''}(h) = (c_{ki})$ , entonces

$$h(\vec{v}_i) = c_{1i} \vec{w}_1 + c_{2i} \vec{w}_2 + \dots + c_{pi} \vec{w}_p$$

para todo  $i = 1, 2, \dots, m$ . Entonces, para todo  $j = 1, 2, \dots, n$ ,

$$(h \circ f)(\vec{u}_j) = h(f(\vec{u}_j)) = h(a_{1j} \vec{v}_1 + a_{2j} \vec{v}_2 + \dots + a_{mj} \vec{v}_m)$$

y, como  $h$  es lineal, se tiene que

$$\begin{aligned} (h \circ f)(\vec{u}_j) &= a_{1j} h(\vec{v}_1) + a_{2j} h(\vec{v}_2) + \dots + a_{mj} h(\vec{v}_m) \\ &= a_{1j} (c_{11} \vec{w}_1 + c_{21} \vec{w}_2 + \dots + c_{p1} \vec{w}_p) + a_{2j} (c_{12} \vec{w}_1 + c_{22} \vec{w}_2 + \dots + c_{p2} \vec{w}_p) \\ &\quad + \dots + a_{mj} (c_{1m} \vec{w}_1 + c_{2m} \vec{w}_2 + \dots + c_{pm} \vec{w}_p) \end{aligned}$$

y, agrupando términos, se obtiene

$$\begin{aligned}(h \circ f)(\vec{u}_j) &= (a_{1j}c_{11} + a_{2j}c_{12} + \cdots + a_{mj}c_{1m}) \vec{w}_1 \\ &\quad + (a_{1j}c_{21} + a_{2j}c_{22} + \cdots + a_{mj}c_{2m}) \vec{w}_2 \\ &\quad + \cdots + (a_{1j}c_{p1} + a_{2j}c_{p2} + \cdots + a_{mj}c_{pm}) \vec{w}_p\end{aligned}$$

o, lo que es lo mismo,

$$(h \circ f)(\vec{u}_j) = (c_{1.} \cdot a_{.j}) \vec{w}_1 + (c_{2.} \cdot a_{.j}) \vec{w}_2 + \cdots + (c_{p.} \cdot a_{.j}) \vec{w}_p.$$

Por lo tanto,

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}''}(h \circ f) = \begin{pmatrix} c_{1.} \cdot a_{.1} & c_{1.} \cdot a_{.2} & \cdots & c_{1.} \cdot a_{.n} \\ c_{2.} \cdot a_{.1} & c_{2.} \cdot a_{.2} & \cdots & c_{2.} \cdot a_{.n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{p.} \cdot a_{.1} & c_{p.} \cdot a_{.2} & \cdots & c_{p.} \cdot a_{.n} \end{pmatrix} = (c_{ki})(a_{ij}) = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}''}(h) M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f). \quad \square$$

**PROPOSICION 4.45** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  y  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$  dos bases de  $V$ . Entonces, la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}$  a  $\mathcal{V}'$  es regular y su inversa es la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}'$  a  $\mathcal{V}$ .

*Demostración:* Sabemos que la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}$  a  $\mathcal{V}'$  es la matriz asociada a la aplicación identidad respecto de las bases  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$ , mientras que la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}'$  a  $\mathcal{V}$  es la matriz asociada a la aplicación identidad respecto de las bases  $\mathcal{V}'$  y  $\mathcal{V}$ . Teniendo en cuenta que la composición  $id \circ id = id$  y aplicando la Proposición 4.44(iii), se tiene que

$$P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'} \cdot P_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}} = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}'}(id \circ id) = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}'}(id) = I$$

y

$$P_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}} \cdot P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'} = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}}(id \circ id) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}}(id) = I.$$

Por lo tanto,  $P_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}$  y  $P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}$  son matrices inversas.  $\square$

**PROPOSICION 4.46** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$ ,  $f : V \longrightarrow V'$  una aplicación lineal,  $\mathcal{V}_1$  y  $\mathcal{V}_2$  dos bases de  $V$  y  $\mathcal{V}'_1$  y  $\mathcal{V}'_2$  dos bases de  $V'$ . Entonces, se cumple

$$M_{\mathcal{V}'_2}^{\mathcal{V}'_2}(f) = P_{\mathcal{V}'_1}^{\mathcal{V}'_2} M_{\mathcal{V}'_1}^{\mathcal{V}'_1}(f) P_{\mathcal{V}_2}^{\mathcal{V}_1}.$$

*Demostración:* Sabemos que la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}_2$  a  $\mathcal{V}_1$  es la matriz asociada a la aplicación identidad de  $V$  respecto de las bases  $\mathcal{V}_2$  y  $\mathcal{V}_1$ , mientras que la matriz cambio de base de  $\mathcal{V}'_1$  a  $\mathcal{V}'_2$  es la matriz asociada a la aplicación identidad de  $V'$  respecto de las bases  $\mathcal{V}'_1$  y  $\mathcal{V}'_2$ . Aplicando la Proposición 4.44(iii), se tiene que

$$P_{\mathcal{V}'_1}^{\mathcal{V}'_2} M_{\mathcal{V}'_1}^{\mathcal{V}'_1}(f) P_{\mathcal{V}_2}^{\mathcal{V}_1} = M_{\mathcal{V}'_2}^{\mathcal{V}'_2}(id_{V'} \circ f \circ id_V) = M_{\mathcal{V}'_2}^{\mathcal{V}'_2}(f). \quad \square$$

**EJEMPLO 4.47** Consideramos de nuevo el Ejemplo 4.39. Calculamos la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B} = \{(1, 1), (-1, 0)\}$  y  $\mathcal{B}' = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  a partir de la matriz  $M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f)$  utilizando la Proposición 4.46. Por un lado, es fácil calcular las matrices cambio de base  $P_{\mathcal{B}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}$  y  $P_{\mathcal{B}'}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}$ , ya que se trata de poner en columnas las coordenadas de los vectores de la base  $\mathcal{B}$ , en el primer caso, y de la base  $\mathcal{B}'$ , en el segundo,

$$P_{\mathcal{B}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad P_{\mathcal{B}'}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Por la Proposición 4.45, se tiene que

$$P_{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}^{\mathcal{B}'} = \left( P_{\mathcal{B}'}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)} \right)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

y, por la Proposición 4.46,

$$\begin{aligned} M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(f) &= P_{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}^{\mathcal{B}'} M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\text{Can}(\mathbb{R}^3)}(f) P_{\mathcal{B}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}. \end{aligned} \tag{4.11}$$

**PROPOSICION 4.48** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre el mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  y sea  $f : V \longrightarrow V'$  una aplicación lineal. Entonces,  $\text{rg}(f) = \text{rg}(A)$ , donde  $A$  es cualquier matriz asociada a la aplicación lineal  $f$ .

*Demostración:* Consideremos  $\mathcal{V} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  y  $\mathcal{V}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_m\}$  bases de  $V$  y  $V'$ , respectivamente, y sea  $A = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f)$ .

Por definición,  $\text{rg}(f) = \dim \text{Im}(f)$  y, por la Proposición 4.16,

$$\text{Im}(f) = \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_n)\}),$$

por lo que se tiene que

$$\text{rg}(f) = \dim \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_n)\}).$$

Supongamos que  $\text{rg}(f) = r \leq n$ . Podemos suponer, sin pérdida de generalidad, que  $\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_r)\}$  es una base de  $\text{Im}(f)$ . Entonces, se tiene que

$$f(\vec{u}_k) \in \text{Env}(\{f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_r)\})$$

para todo  $k = r + 1, \dots, n$  y existen escalares únicos  $\lambda_{1k}, \dots, \lambda_{rk} \in \mathbb{K}$  tales que

$$f(\vec{u}_k) = \lambda_{1k} f(\vec{u}_1) + \lambda_{2k} f(\vec{u}_2) + \dots + \lambda_{rk} f(\vec{u}_r)$$

para todo  $k = r + 1, \dots, n$ . Como las coordenadas de un vector en una base son únicas, se tiene que

$$\mathcal{C}_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}_k)) = \lambda_{1k}\mathcal{C}_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}_1)) + \lambda_{2k}\mathcal{C}_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}_2)) + \dots + \lambda_{rk}\mathcal{C}_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}_r)) \quad (4.12)$$

para todo  $k = r + 1, \dots, n$ . Ahora bien, por la definición de matriz asociada a una aplicación lineal, se tiene que  $a_{.j} = \mathcal{C}_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u}_j))$  para todo  $j = 1, \dots, n$ , y (4.12) se puede expresar como

$$a_{.k} = \lambda_{1k}a_{.1} + \lambda_{2k}a_{.2} + \dots + \lambda_{rk}a_{.r},$$

para todo  $k = r + 1, \dots, n$ , de donde se tiene que las  $n - r$  últimas columnas de la matriz  $A$  son combinación lineal de las  $r$  primeras. Probando que  $\{a_{.1}, a_{.2}, \dots, a_{.r}\}$  son linealmente independientes, se obtiene que  $\text{rg}(A) = r$ .

Consideremos la combinación lineal nula

$$\lambda_1 a_{.1} + \lambda_2 a_{.2} + \dots + \lambda_r a_{.r} = \mathbf{0}.$$

Entonces,

$$\left. \begin{aligned} a_{11}\lambda_1 + a_{12}\lambda_2 + \dots + a_{1r}\lambda_r &= 0 \\ a_{21}\lambda_1 + a_{22}\lambda_2 + \dots + a_{2r}\lambda_r &= 0 \\ &\vdots \\ a_{m1}\lambda_1 + a_{m2}\lambda_2 + \dots + a_{mr}\lambda_r &= 0 \end{aligned} \right\}$$

y, puesto que

$$\begin{aligned} \vec{0} &= 0\vec{v}_1 + 0\vec{v}_2 + \dots + 0\vec{v}_m = (a_{11}\lambda_1 + a_{12}\lambda_2 + \dots + a_{1r}\lambda_r)\vec{v}_1 + \\ &\quad (a_{21}\lambda_1 + a_{22}\lambda_2 + \dots + a_{2r}\lambda_r)\vec{v}_2 + \dots + (a_{m1}\lambda_1 + a_{m2}\lambda_2 + \dots + a_{mr}\lambda_r)\vec{v}_m, \end{aligned}$$

reagrupando, se obtiene

$$\begin{aligned} \vec{0} &= \lambda_1(a_{11}\vec{v}_1 + a_{21}\vec{v}_2 + \dots + a_{m1}\vec{v}_m) + \lambda_2(a_{12}\vec{v}_1 + a_{22}\vec{v}_2 + \dots + a_{m2}\vec{v}_m) \\ &\quad + \dots + \lambda_r(a_{1r}\vec{v}_1 + a_{2r}\vec{v}_2 + \dots + a_{mr}\vec{v}_m) \end{aligned}$$

o, lo que es lo mismo,

$$\vec{0} = \lambda_1 f(\vec{u}_1) + \lambda_2 f(\vec{u}_2) + \dots + \lambda_r f(\vec{u}_r).$$

Dado que los vectores  $f(\vec{u}_1), f(\vec{u}_2), \dots, f(\vec{u}_r)$  son linealmente independientes, se tiene que  $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_r = 0$ . Así pues, las  $r$  primeras columnas de  $A$  son linealmente independientes y  $\text{rg}(A) = r$ .  $\square$

**TEOREMA 4.49** Sean  $V$  y  $V'$  espacios vectoriales sobre un mismo cuerpo  $\mathbb{K}$  de dimensiones  $n$  y  $m$ , respectivamente, y sean  $\mathcal{V}$  una base de  $V$  y  $\mathcal{V}'$  una base de  $V'$ . Entonces, la aplicación

$$\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'} : \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V') \longrightarrow \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$$

que asocia a cada aplicación lineal entre  $V$  y  $V'$  su matriz asociada en las bases  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{V}'$ , es un isomorfismo.

*Demostración:* Dado que, para cada  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$ ,  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(f) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f)$ , la Proposición 4.44

(i) y (ii) nos asegura que  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(f + g) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f + g) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) + M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(g) = \Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(f) + \Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(g)$  y  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(\lambda f) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(\lambda f) = \lambda M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = \lambda \Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(f)$ , para todo  $f, g \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  y para todo  $\lambda \in \mathbb{K}$ , por lo que  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$  es una aplicación lineal.

$\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$  es inyectiva ya que si  $f \in \text{Ker } \Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$ , entonces  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}(f) = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = O$ , donde  $O$  representa la matriz nula de orden  $m \times n$ . Pero la única aplicación lineal que tiene como matriz asociada la matriz nula es la aplicación nula. Así pues,  $\text{Ker } \Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'} = \{0\}$  y  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$  es inyectiva.

$\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$  también es suprayectiva ya que, dada una matriz  $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$ , existe una aplicación lineal  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V')$  cuya matriz asociada es  $A$ , la que tiene como ecuación matricial

$$C_{\mathcal{V}'}(f(\vec{u})) = A \cdot C_{\mathcal{V}}(\vec{u}).$$

Por lo tanto,  $\Psi_{\mathcal{V}, \mathcal{V}'}$  es un isomorfismo.  $\square$

**NOTA 4.50** De la Proposición 4.46 se deduce que las matrices asociadas a una misma aplicación lineal en distintas bases son matrices equivalentes.

**EJEMPLO 4.51** Considerando las matrices del Ejemplo 4.39,

$$A = M_{Can(\mathbb{R}^2)}^{Can(\mathbb{R}^3)}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

y

$$B = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix},$$

y denotando como  $P$  y  $Q$  las matrices cambio de base obtenidas en el Ejemplo 4.47,

$$P = P_{Can(\mathbb{R}^3)}^{\mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

y

$$Q = P_{\mathcal{B}}^{can(\mathbb{R}^2)} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

se tiene que  $B = PAQ$  (véase (4.11)) con  $P$  y  $Q$  matrices regulares, por lo que  $A$  y  $B$  son matrices equivalentes.

**PROPOSICION 4.52** Dadas dos matrices  $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$ ,  $A$  y  $B$  son matrices equivalentes si, y sólo si, existen un homomorfismo  $f : \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^m$ , bases  $\mathcal{U}, \mathcal{V}$  de  $\mathbb{K}^n$  y bases  $\mathcal{U}', \mathcal{V}'$  de  $\mathbb{K}^m$  tales que  $A = M_{\mathcal{U}'}^{\mathcal{U}}(f)$  y  $B = M_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{V}}(f)$ .

*Demostración:* Supongamos que  $A$  y  $B$  son matrices equivalentes. Entonces existen  $P \in \mathcal{M}_{m \times m}(\mathbb{K})$  y  $Q \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$  matrices regulares tales que  $B = PAQ$ .

Consideremos  $\mathcal{U}$  y  $\mathcal{U}'$  las bases canónicas de  $\mathbb{K}^n$  y  $\mathbb{K}^m$ , respectivamente,  $\mathcal{V}$  la base de  $\mathbb{K}^n$  formada por los vectores cuyas componentes en la base canónica de  $\mathbb{K}^n$  son las columnas de  $Q$  y  $\mathcal{V}'$  la base de  $\mathbb{K}^m$  formada por los vectores cuyas componentes en la base canónica de  $\mathbb{K}^m$  son las columnas de  $P^{-1}$ . Entonces  $P^{-1} = P_{\mathcal{V}'}^{\mathcal{U}'}$  y  $Q = P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{U}}$ .

Sea  $f : \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^m$  el único homomorfismo tal que  $M_{\mathcal{U}}^{\mathcal{U}'}(f) = A$  (véase Teorema 4.49). Entonces, por la Proposición 4.46, se tiene que

$$M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = P_{\mathcal{U}'}^{\mathcal{V}'} M_{\mathcal{U}}^{\mathcal{U}'}(f) P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{U}} = PAQ = B.$$

Recíprocamente, si  $f \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m)$ ,  $\mathcal{U}, \mathcal{V}$  son bases de  $\mathbb{K}^n$  y  $\mathcal{U}', \mathcal{V}'$  son bases de  $\mathbb{K}^m$  tales que  $A = M_{\mathcal{U}}^{\mathcal{U}'}(f)$  y  $B = M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f)$ , entonces, por la Proposición 4.46, se tiene que  $M_{\mathcal{V}}^{\mathcal{V}'}(f) = P_{\mathcal{U}'}^{\mathcal{V}'} M_{\mathcal{U}}^{\mathcal{U}'}(f) P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{U}}$ . Tomando  $P = P_{\mathcal{U}'}^{\mathcal{V}'}$  y  $Q = P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{U}}$ , se tiene que  $B = PAQ$  o, lo que es lo mismo,  $A$  y  $B$  son matrices equivalentes.  $\square$

**NOTA 4.53** Como consecuencia de la proposición anterior, dos matrices son equivalentes cuando son matrices asociadas a una misma aplicación lineal en distintas bases. Además las matrices  $P$  y  $Q$  son realmente matrices de cambio de base:  $P$  en el espacio final y  $Q$  en el espacio inicial.

**COROLARIO 4.54** Sean  $A, B \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$ . Las siguientes afirmaciones son equivalentes:

- (i)  $A$  y  $B$  representan a la misma aplicación lineal en pares de bases distintas.
- (ii) Existen matrices regulares  $P$  y  $Q$  tales que  $A = PBQ$ .
- (iii)  $A$  y  $B$  tienen el mismo rango.

*Demostración:* La equivalencia entre (i) y (ii) se ha demostrado en la Proposición 4.52.

(i)  $\implies$  (iii) Es consecuencia inmediata de la Proposición 4.48.

(iii)  $\implies$  (ii) Supongamos que  $\text{rg } A = \text{rg } B = r$ . Entonces, por el Teorema 3.99, tanto  $A$  como  $B$  son equivalentes a la matriz  $C_r$ , y por la propiedad transitiva de la equivalencia de matrices,  $A$  y  $B$  son equivalentes, es decir, se verifica (ii).  $\square$

## 4.5. Matrices asociadas a endomorfismos.

Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  tal que  $\dim V = n$  y sea  $f : V \longrightarrow V$  un endomorfismo en  $V$ . Si  $\mathcal{U}$  es una base de  $V$ , denotamos por  $M_{\mathcal{U}}(f)$  a la matriz asociada a  $f$  cuando consideramos la misma base  $\mathcal{U}$  en los espacios inicial y final de  $f$ . Además, si  $\mathcal{U}$  y  $\mathcal{V}$  son bases distintas de  $V$ , se



tiene

$$M_{\mathcal{V}}(f) = P_{\mathcal{U}}^{\mathcal{V}} M_{\mathcal{U}}(f) P_{\mathcal{V}}^{\mathcal{U}} = P_{\mathcal{U}}^{\mathcal{V}} M_{\mathcal{U}}(f) (P_{\mathcal{U}}^{\mathcal{V}})^{-1}. \quad (4.13)$$

**DEFINICION 4.55** Dos matrices  $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$  son **semejantes** si existe una matriz  $P$  regular tal que  $A = PBP^{-1}$ .

**NOTA 4.56** De (4.13) se deduce que las matrices asociadas a un mismo endomorfismo en distintas bases son matrices semejantes.

**PROPOSICION 4.57** Dos matrices  $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$  son semejantes si, y solo si, existen un endomorfismo  $f : \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^n$  y dos bases  $\mathcal{U}$  y  $\mathcal{V}$  de  $\mathbb{K}^n$  tales que  $A = M_{\mathcal{U}}(f)$  y  $B = M_{\mathcal{V}}(f)$ .

*Demostración:* La prueba es similar a la de la Proposición 4.52.  $\square$

**PROPOSICION 4.58** Si  $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$  son matrices semejantes, entonces  $\det A = \det B$  y  $\operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(B)$ .

*Demostración:* Si  $A$  y  $B$  son matrices semejantes, entonces existe una matriz regular  $P$  tal que  $A = PBP^{-1}$ . Entonces

$$\det A = (\det P) (\det B) (\det P^{-1}) = (\det P) (\det B) (\det P)^{-1} = \det B.$$

Por otra parte, dado que  $\operatorname{tr}(CD) = \operatorname{tr}(DC)$ , cualesquiera que sean las matrices  $C$  y  $D$ , se tiene

$$\operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(PBP^{-1}) = \operatorname{tr}(P^{-1}PB) = \operatorname{tr}(B). \quad \square$$

**DEFINICION 4.59** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  y sea  $f : V \longrightarrow V$  un endomorfismo en  $V$ . Se define el **determinante** de  $f$ ,  $\det f$ , como el determinante de la matriz asociada a  $f$  respecto de cualquier base de  $V$ . Del mismo modo se define la **traza** de  $f$ ,  $\operatorname{tr} f$ .

**EJEMPLO 4.60** Sea  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $f(x, y) = (x + y, x - y)$ . La matriz de  $f$  en la base canónica de  $\mathbb{R}^2$  es

$$A = M_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

La matriz de  $f$  en la base  $\mathcal{V} = \{(1, 1), (2, 0)\}$  es

$$B = M_{\mathcal{V}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Se verifica que  $A = P_{\mathcal{V}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)} B P_{\text{Can}(\mathbb{R}^2)}^{\mathcal{V}} = P_{\mathcal{V}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)} B (P_{\mathcal{V}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)})^{-1}$  donde  $P_{\mathcal{V}}^{\text{Can}(\mathbb{R}^2)} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  es una matriz regular. Por lo tanto,  $A$  y  $B$  son matrices semejantes. En este caso,  $\det f = -2$  y  $\operatorname{tr} f = 0$ .

## Subespacios invariantes de un endomorfismo.

**DEFINICION 4.61** Dado un espacio vectorial  $V$  sobre  $\mathbb{K}$  y un endomorfismo  $f : V \rightarrow V$ , se dice que un subespacio  $W$  de  $V$  es invariante para  $f$  si  $f(W) \subset W$ .

**EJEMPLO 4.62** Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $f(x, y, z) = (-y, x, z)$ . El plano  $z = 0$  y el eje  $OZ$  son subespacios invariantes para  $f$ .

En efecto, sean  $W_1 = \{(x, y, 0) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$  y  $W_2 = \{(0, 0, z) \mid z \in \mathbb{R}\}$ . Se tiene que  $f(x, y, 0) = (-y, x, 0)$  para todo  $x, y \in \mathbb{R}$ , por lo que  $f(W_1) \subset W_1$ .

En el caso de  $W_2$ , se tiene que  $f(0, 0, z) = (0, 0, z)$  para todo  $z \in \mathbb{R}$ , por lo que  $f(W_2) \subset W_2$ .

**EJEMPLO 4.63** Para cualquier endomorfismo de  $V$ , los subespacios impropios de  $V$  son invariantes, ya que  $f(\vec{0}) = \vec{0}$  y  $f(V) \subset V$ .

**PROPOSICION 4.64** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  y  $f : V \rightarrow V$  un endomorfismo. Entonces,  $\text{Ker } f$  e  $\text{Im } f$  son subespacios invariantes para  $f$ .

*Demostración:* Por definición, para todo  $\vec{u} \in \text{Ker } f$ , se tiene que  $f(\vec{u}) = \vec{0}$  y, de acuerdo con la Proposición 4.7(i),  $\vec{0} \in \text{Ker } f$ . Así pues,  $f(\text{Ker } f) \subset \text{Ker } f$ .

Por otra parte, puesto que  $\text{Im } f \subset V$ , se tiene que  $f(\text{Im } f) \subset f(V) = \text{Im } f$ .  $\square$

**PROPOSICION 4.65** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  y  $f : V \rightarrow V$  un endomorfismo. Entonces, la intersección y la suma de subespacios invariantes para  $f$  son también subespacios invariantes.

*Demostración:* Sean  $W_1$  y  $W_2$  subespacios vectoriales de  $V$  que son invariantes para  $f$ . Si  $\vec{u} \in W_1 \cap W_2$ , entonces  $\vec{u} \in W_1$  y  $\vec{u} \in W_2$ . Como  $W_1$  y  $W_2$  son invariantes para  $f$ , se tiene que  $f(\vec{u}) \in W_1$  y  $f(\vec{u}) \in W_2$ , por lo que  $f(\vec{u}) \in W_1 \cap W_2$ . Así pues,  $W_1 \cap W_2$  es invariante para  $f$ .

Sea ahora  $\vec{u} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 \in W_1 + W_2$ . Como  $f$  es lineal y  $W_1$  y  $W_2$  son invariantes para  $f$ , se tiene que  $f(\vec{u}) = f(\vec{u}_1 + \vec{u}_2) = f(\vec{u}_1) + f(\vec{u}_2) \in W_1 + W_2$ , lo que demuestra que  $W_1 + W_2$  es invariante.

El razonamiento es similar si se consideran más de dos subespacios vectoriales.  $\square$

**PROPOSICION 4.66** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K}$  y  $f : V \rightarrow V$  un endomorfismo. Si  $V = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_p$ , con  $W_i$  subespacio de  $V$  invariante para  $f$  para todo  $i = 1, \dots, p$ , entonces existe una base de  $V$  respecto de la cual la matriz asociada a  $f$  es diagonal por bloques.

*Demostración:* Supongamos que  $\mathcal{W}_i$  es una base de  $W_i$  para todo  $i = 1, \dots, p$ . Dado que  $V = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_p$ , por el Corolario 2.83, se tiene que  $\mathcal{V} := \bigcup_{i=1}^p \mathcal{W}_i$  es una base de  $V$ . Por ser  $W_i$  invariante para  $f$ , se tiene que  $f(W_i) \subset W_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, p$ , y por lo tanto, podemos considerar el endomorfismo  $f|_{W_i} : W_i \rightarrow W_i$ . Si denotamos por  $A_i$  la matriz asociada a  $f|_{W_i}$  respecto de la base  $\mathcal{W}_i$ , para todo  $i = 1, 2, \dots, p$ , obtenemos

$$\mathcal{M}_{\mathcal{V}}(f) = \begin{pmatrix} A_1 & O & \cdots & O \\ O & A_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & O \\ O & \cdots & O & A_p \end{pmatrix},$$

que es una matriz diagonal por bloques.  $\square$

**EJEMPLO 4.67** Consideremos el endomorfismo del Ejemplo 4.62,  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $f(x, y, z) = (-y, x, z)$ . Consideremos también los subespacios invariantes para  $f$

$$W_1 = \{(x, y, 0) \mid x, y \in \mathbb{R}\} = \text{Env}(\{(1, 0, 0), (0, 1, 0)\})$$

y

$$W_2 = \{(0, 0, z) \mid z \in \mathbb{R}\} = \text{Env}(\{(0, 0, 1)\}).$$

Dado que  $W_1 + W_2 = \text{Env}(\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}) = \mathbb{R}^3$  y

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim W_1 + \dim W_2,$$

se tiene que  $\mathbb{R}^3 = W_1 \oplus W_2$ .

Si consideramos la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  que es unión de las bases de  $W_1$  y  $W_2$ , se tiene

$$\mathcal{M}_{\mathcal{V}}(f) = \left( \begin{array}{cc|c} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 \end{array} \right),$$

que es una matriz diagonal por bloques.



## 4.6. Problemas.

**PROBLEMA 4.1** Estudia cuáles de las siguientes aplicaciones son lineales entre los espacios vectoriales dados:

1.  $f_B : \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 1}(\mathbb{R})$  dada por  $f_B(A) = AB$  con  $B = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ .
2.  $g_B : \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  dada por  $g_B(A) = A + B$  con  $B \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  fija.
3.  $h_B : \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  dada por  $h_B(A) = AB - BA$  con  $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ .
4.  $S : \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{C}) \rightarrow \mathcal{S}_n(\mathbb{C})$  dada por  $S(A) = \frac{1}{2}(A + A^t)$  donde  $\mathcal{S}_n(\mathbb{C}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{C}) \mid A = A^t\}$ .
5.  $R : \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  dada por  $R(A) = AA^t$ .
6.  $f : \mathbb{C}_n[x] \rightarrow \mathbb{C}_n[x]$  dada por  $f(p(x)) = p(x+1)$ .
7.  $g : \mathbb{C}_n[x] \rightarrow \mathbb{C}_n[x]$  dada por  $g(p(x)) = p(x) + 1$ .

**PROBLEMA 4.2** Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_3, x_1 + x_3)$ . Halla la imagen mediante  $f$  de los siguientes subespacios vectoriales de  $\mathbb{R}^3$ , indicando en cada caso la dimensión del subespacio y la de su imagen:

1.  $V_1 = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$ .
2.  $V_2 = \{(x_1, x_2, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1, x_2 \in \mathbb{R}\}$ .
3.  $V_3 = \{(x_1, x_2, x_3) = t(1, -1, 1) \mid t \in \mathbb{R}\}$ .

**PROBLEMA 4.3** Encuentra las matrices de las siguientes aplicaciones lineales con respecto a las bases canónicas de los espacios vectoriales dados:

1.  $f_B$  y  $h_B$  del Problema 4.1.
2.  $f : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^4$  dada por  $f(p(x)) = (p(0), p(1), p(2), p(3))$ .
3.  $f : \mathbb{C}_3[x] \rightarrow \mathbb{C}_3[x]$  dada por  $f(p(x)) = p(x+1)$ .

**PROBLEMA 4.4** Respecto de la base canónica en  $\mathbb{R}^3$ , halla las matrices de las siguientes aplicaciones lineales:

1. Simetría con respecto a la recta  $x = 0, y = 0$ .
2. Simetría con respecto a la recta  $x = y, z = 0$ .
3. Proyección sobre el plano  $x - y + z = 0$ .

4. Simetría con respecto a la recta  $(x, y, z) = t(1, 1, 1)$ .

**PROBLEMA 4.5** Sabiendo que la aplicación  $f$  lleva los vectores

$$\vec{u}_1 = (1, 0, 0), \quad \vec{u}_2 = (1, 1, 0), \quad \vec{u}_3 = (1, 1, 1)$$

de  $\mathbb{R}^3$  en los vectores

$$\vec{w}_1 = (2, 1, 2), \quad \vec{w}_2 = (3, 1, 2), \quad \vec{w}_3 = (6, 2, 3)$$

respectivamente, encuentra la matriz de  $f$  en las siguientes bases:

1. La base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .

2. La base  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$ .

**PROBLEMA 4.6** Encuentra las ecuaciones de las siguientes aplicaciones lineales realizando cambios de base adecuados:

1. Simetría con respecto a la recta  $(x, y, z) = t(1, 1, 1)$ .

2. Proyección sobre el plano  $x - y + z = 0$ .

3. Giro de  $90^\circ$  con respecto a la recta  $x + y = 0, z = 0$ .

**PROBLEMA 4.7** Sea  $f : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$  tal que  $f(1) = x^2 + 1$ ,  $f(x) = -x$ ,  $f(x^2) = x^3$  y  $f(x^3) = x^2 + x - 1$ . Calcula  $f(x^2 + 2x + 1)$  y  $f((x - 2)^2 + x^3)$ . Encuentra la matriz de  $f$  con respecto a la base  $\{1, x, x^2, x^3\}$  de  $\mathbb{R}_3[x]$ .

**PROBLEMA 4.8** Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la aplicación lineal definida por

$$f(x, y, z) = (-x - 2z, x + 2y, -y + z).$$

1. Hallar la matriz asociada a  $f$  respecto de la base canónica.

2. Calcular el núcleo y la imagen de  $f$  y una base para cada uno de estos subespacios.

3. Hallar la matriz de  $f$  respecto de las bases

$$\mathcal{B} = \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\} \text{ y } \mathcal{B}' = \{(-1, 2, 0), (0, 1, 0), (1, -1, 1)\}$$

en los espacios inicial y final, respectivamente.

4. Si  $(2, 3, 0)$  son las coordenadas de un vector  $\vec{v}$  en la base  $\mathcal{B}$ , calcular las coordenadas de  $f(\vec{v})$  en la base canónica.

**PROBLEMA 4.9** Sea la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -6 & -4 \\ -1 & -11 & -7 \end{pmatrix}$$

y las bases

$$\mathcal{B}_1 = \{(1, 0, -1), (2, 1, 0), (0, 1, 1)\} \text{ y } \mathcal{B}_2 = \{(-2, 1), (1, -1)\}$$

de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^2$ , respectivamente. Sea  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  la aplicación lineal que tiene como matriz asociada respecto de las bases  $\mathcal{B}_1$  y  $\mathcal{B}_2$  a la matriz  $A$ . Se pide:

1. Halla la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases canónicas de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^2$ .
2. Da una expresión general para  $f$ .
3. Calcula el núcleo y la imagen de  $f$  y una base para cada uno de estos subespacios.
4. Clasifica la aplicación  $f$ .

**PROBLEMA 4.10** Considérese  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  consistente en la composición de un giro de  $90^\circ$  alrededor del eje OX con una simetría respecto del plano  $x = 0$ .

1. Hallar la matriz de  $f$  referida a la base canónica  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$  de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Idem respecto de la base  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_1 + \vec{e}_3\}$ .

**PROBLEMA 4.11** Sea  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$  una aplicación lineal tal que

$$f(3, -5) = (1, 1, 1, 1) \quad f(-1, 2) = (2, 1, 0, -2)$$

1. Hallar la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases canónicas de  $\mathbb{R}^2$  y  $\mathbb{R}^4$ .
2. Hallar la expresión general de la aplicación  $f$ .
3. Determinar el subespacio imagen de la aplicación lineal  $f$  y su dimensión.
4. Clasificar la aplicación  $f$ .

**PROBLEMA 4.12** Dados dos espacios vectoriales reales  $E_3$  y  $E'_3$ , se define una aplicación lineal  $f : E_3 \rightarrow E'_3$  de manera que  $f(\vec{u}_1) = \vec{v}_1 - \vec{v}_2$ ,  $f(\vec{u}_2) = \vec{v}_2$  y  $f(\vec{u}_3) = \vec{v}_1$ , siendo  $\mathcal{B} = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$  y  $\mathcal{B}' = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  bases de  $E_3$  y  $E'_3$ , respectivamente. Se pide:

1. Matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$ .
2. Dimensión de  $\text{img } f$ .
3. Una base de  $\ker f$ .
4. Si en  $E_3$  se considera una nueva base  $\mathcal{B}_1 = \{\vec{u}'_1, \vec{u}'_2, \vec{u}'_3\}$  donde  $\vec{u}'_1 = \vec{u}_1$ ,  $\vec{u}'_2 = \vec{u}'_1 + \vec{u}'_2$  y  $\vec{u}'_3 = \vec{u}'_1 + \vec{u}'_3$ , calcular la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}_1$  y  $\mathcal{B}'$ .
5. Si en  $E'_3$  se hace el cambio de coordenadas  $x'_1 = x_1 + x_2 - x_3$ ,  $x'_2 = x_1 - x_2$  y  $x'_3 = x_3$ , donde  $(x_1, x_2, x_3)$  son las coordenadas en la base  $\mathcal{B}'$  de cualquier vector  $\vec{x} \in E'_3$  y  $(x'_1, x'_2, x'_3)$  son las

coordenadas del mismo vector  $\vec{x}$  en una nueva base  $\mathcal{B}'_1$  de  $E'_3$ , calcular la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'_1$ .

6. Obtener la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}_1$  y  $\mathcal{B}'_1$ .

**PROBLEMA 4.13** En el espacio vectorial,  $\mathbb{R}_3[x]$ , de los polinomios en una variable,  $x$ , con coeficientes reales de grado menor o igual que 3, se considera la aplicación  $f : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$  dada por

$$f(p) = p(x+1) + p(x).$$

Se pide:

1. Demuestra que  $f$  es una aplicación lineal.
2. Determina la matriz asociada a  $f$  respecto de la base  $\mathcal{B} = \{1, x, x^2, x^3\}$  de  $\mathbb{R}_3[x]$ .
3. Clasifica la aplicación  $f$ .
4. Determina, si existe, el polinomio  $p \in \mathbb{R}_3[x]$  tal que  $f(p) = 2 + x + x^2 + 2x^3$ .

**PROBLEMA 4.14** Sea  $M_2(\mathbb{R})$  el espacio vectorial de las matrices cuadradas de orden 2 con elementos en  $\mathbb{R}$  y sea

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Se pide:

1. Demuestra que las matrices de  $\mathcal{B}$  son linealmente independientes.
2. Sea  $N_2(\mathbb{R})$  el subespacio generado por  $\mathcal{B}$ . Demuestra que las matrices pertenecientes a  $N_2(\mathbb{R})$  son de la forma

$$\begin{pmatrix} a & b+c \\ b-c & a \end{pmatrix},$$

con  $a, b, c \in \mathbb{R}$ .

3. Sea  $f : N_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  la aplicación lineal definida por

$$f\left(\begin{pmatrix} a & b+c \\ b-c & a \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 & 2b+c \\ -2b+c & 0 \end{pmatrix}.$$

Calcula la matriz asociada a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{C}$ , donde  $\mathcal{C} = \text{Can}(M_2(\mathbb{R})) = \{E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}\}$  representa la base canónica de  $M_2(\mathbb{R})$ .

4. Calcula el núcleo y la imagen de  $f$ .

**PROBLEMA 4.15** En  $\mathbb{R}^4$  consideramos los subespacios

$$W_1 = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_3 = 0, x_2 + x_4 = 0\}$$



y

$$W_2 = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_2 = 0, x_3 - x_4 = 0\},$$

y el endomorfismo  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  tal que

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = \frac{1}{2}(3x_1 + x_2 - x_3 - x_4, 4x_1 - 2x_3, -2x_1 + 4x_3 - 2x_4, -3x_1 + x_2 + x_3 + x_4).$$

Se pide:

1. Demostrar que  $W_1$  y  $W_2$  son subespacios invariantes para  $f$ .
2. Encontrar una base de  $W_1 + W_2$  y otra de  $W_1 \cap W_2$ .
3. Encontrar una base de  $\mathbb{R}^4$  respecto de la cual la matriz asociada a  $f$  sea diagonal a trozos.