Entrenamiento de Redes Neuronales - Parte 2

Gonzalo Uribarri • Gabriel B. Mindlin

Sistemas dinámicos e inteligencia artificial aplicados al modelado de datos





Objetivos de la práctica de hoy

- Definir Batch y Epoch.
- Conocer algunos Optimizadores disponibles
- Implementar un primer modelo de Regresión en Keras.
- Observar la dificultad de predicción a largo plazo en un sistema caótico.

Vimos en la teórica que la red se entrena calculando el **gradiente** de los pesos respecto a la función de costo mediante el proceso de **Backpropagation**.

Vimos en la teórica que la red se entrena calculando el **gradiente** de los pesos respecto a la función de costo mediante el proceso de **Backpropagation**.

Si mi set de entrenamiento está compuesto por N instancias.

¿Cómo calculo este gradiente?

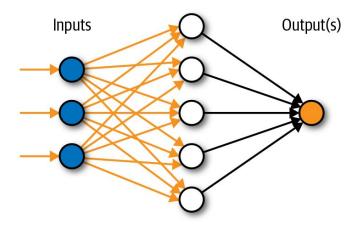
¿Instancia a instancia?

¿Promedio sobre todas?

Batch



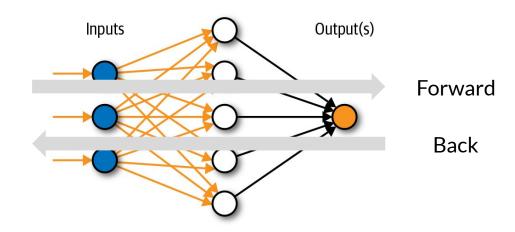
Conjunto de instancias.



Batch



Conjunto de instancias.



Una **Iteración** (pasada): Computo el costo J, computo sus derivadas y actualizo los pesos de la red.

Batch

Conjunto de instancias.

Batch

Conjunto de instancias.

1 única instancia: Stochastic

m instancias (m<<N): Mini-Batch

N instancias (todo el training set): Batch

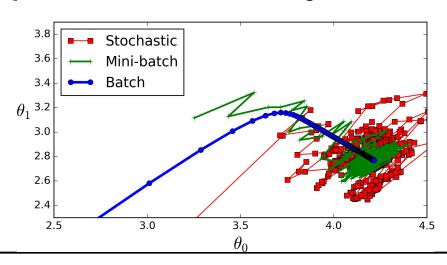
Batch

Conjunto de instancias.

1 única instancia: Stochastic

m instancias (m<<N): Mini-Batch

N instancias (todo el training set): Batch



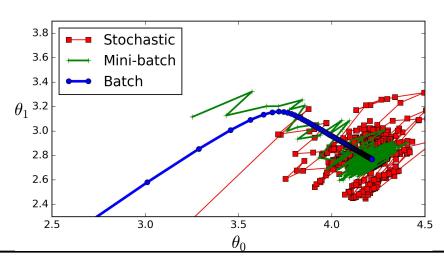
Batch

Conjunto de instancias.

1 única instancia: **Stochastic**

m instancias (m<<N): Mini-Batch

N instancias (todo el training set): Batch



Epochs: Es la cantidad de veces que pasamos **el training set completo** por la red.

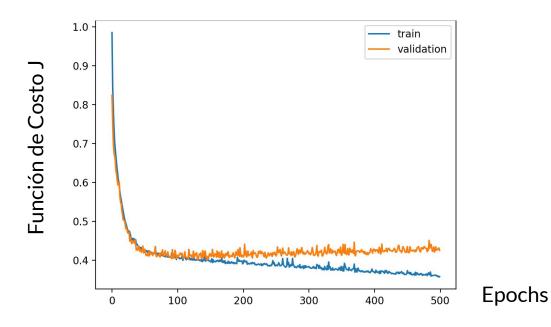
Epochs: Es la cantidad de veces que pasamos **el training set completo** por la red.

Training set

Noten que si el número de instancias **m** en el batch es mucho menor que el número de instancias **N** en todo el training set, vamos a necesitar varias **iteraciones** para completar un epoch.

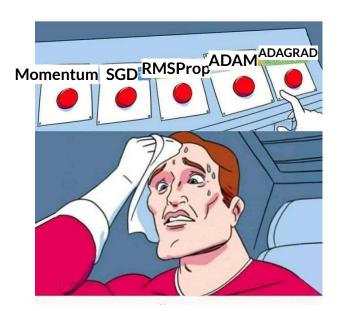
Batch

En general se precisan varios **Epochs** para entrenar la red.



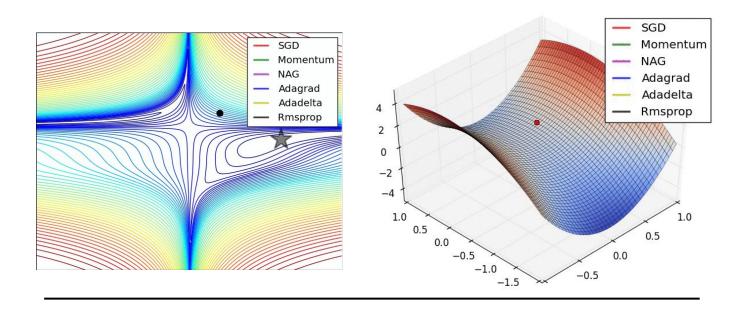
Existen **MUCHOS** métodos para actualizar los pesos, todos son algún tipo de variación del descenso por gradiente.

Existen **MUCHOS** métodos para actualizar los pesos, todos son algún tipo de variación del descenso por gradiente.



Si les interesa, pueden leer mas al respecto en este artículo:

https://ruder.io/optimizing-gradient-descent/



Vamos a comentar 3 métodos de optimización:

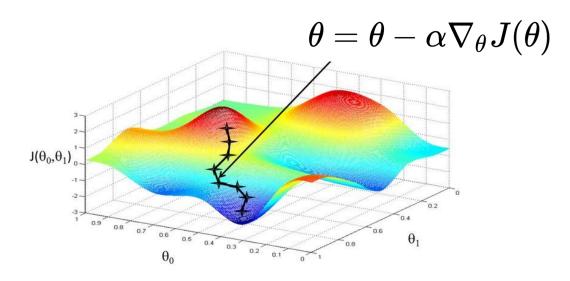
Método 1: SGD

Método 2: Momentum

Método 3: ADAM

Optimizadores: SGD

A este proceso de actualizar los pesos a partir de calcular el gradiente en un batch (y no en todo el dataset) se lo llama **Stochastic Gradient Descent (SGD)**.



Optimizadores: SGD

A este proceso de actualizar los pesos a partir de calcular el gradiente en un batch (y no en todo el dataset) se lo llama **Stochastic Gradient Descent (SGD)**.

$$heta = heta - lpha
abla_{ heta} J(heta)$$



opti = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.01)
model.compile(loss = 'mse', optimizer=opti)

Optimizadores: Momentum

La idea es incorporar **inercia** al término de actualización de los pesos, esto quiere decir que dependa del valor de actualización de la iteración anterior. Se busca acelerar el proceso de convergencia y ayudar a superar mínimos locales.

$$egin{aligned} v_t &= \gamma v_{t-1} + \eta
abla_{ heta} J(heta) \ heta &= heta - v_t \end{aligned}$$

Optimizadores: Momentum

La idea es incorporar **inercia** al término de actualización de los pesos, esto quiere decir que dependa del valor de actualización de la iteración anterior. Se busca acelerar el proceso de convergencia y ayudar a superar mínimos locales.

$$egin{aligned} v_t &= \gamma v_{t-1} + \eta
abla_{ heta} J(heta) \ heta &= heta - v_t \end{aligned}$$



opti = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.01, momentum=0.9) model.compile(loss = 'mse', optimizer=opti)

Además de la **inercia**, el método ajusta el Learning Rate para cada parámetro teniendo en cuenta el cuadrado del gradiente correspondiente a ese parámetro.

Además de la **inercia**, el método ajusta el Learning Rate para cada parámetro teniendo en cuenta el cuadrado del gradiente correspondiente a ese parámetro.

Inercia -
$$m_t = eta_1 m_{t-1} + (1-eta_1) g_t$$

2do momento -
$$v_t = eta_2 v_{t-1} + (1-eta_2) g_t^2$$

Actualización -
$$heta_{t+1} = heta_t - rac{\eta}{\sqrt{\hat{v}_t} + \epsilon} \hat{m}_t$$

Además de la **inercia**, el método ajusta el Learning Rate para cada parámetro teniendo en cuenta el cuadrado del gradiente correspondiente a ese parámetro.

Inercia -
$$m_t = \beta_1 m_{t-1} + (1 - \beta_1) g_t$$

2do momento - $v_t = eta_2 v_{t-1} + (1-eta_2)g_t^2$

Actualización -
$$heta_{t+1} = heta_t - rac{\eta}{\sqrt{\hat{v}_t} + \epsilon} \hat{m}_t$$

Corregir inicio:

$$\hat{m}_t = \frac{m_t}{1 - \beta_1^t}$$

$$\hat{v}_t = \frac{v_t}{1 - \beta_2^t}$$

Además de la inercia, el método ajusta el Learning Rate para cada parámetro teniendo en cuenta el cuadrado del gradiente correspondiente a ese parámetro.

Actualización -
$$heta_{t+1} = heta_t - rac{\eta}{\sqrt{\hat{v}_t} + \epsilon} \hat{m}_t$$

K Keras

opti = tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=0.001, beta_1=0.9, beta_2=0.999) model.compile(loss = 'mse', optimizer=opti)

Es hoy en día el optimizador más usado.

Adam: A method for stochastic optimization

DP Kingma, J Ba - arXiv preprint arXiv:1412.6980, 2014 - arxiv.org

We introduce Adam, an algorithm for first-order gradient-based optimization of stochastic objective functions, based on adaptive estimates of lower-order moments. The method is straightforward to implement, is computationally efficient, has little memory requirements, is invariant to diagonal rescaling of the gradients, and is well suited for problems that are large in terms of data and/or parameters. The method is also appropriate for non-stationary objectives and problems with very noisy and/or sparse gradients. The hyper-parameters ...



Es hoy en día el optimizador más usado.

```
SJ Reddi, S Kale, S Kumar - arXiv preprint arXiv:1904.09237, 2019 - arxiv.org
                    Several recently proposed stochastic optimization methods that have had an are hazar optimization with the proposed stochastic optimization with the proposed stochastic optimization and proposed s
                On the convergence of adam and beyond
                       Several recently proposed stochastic optimization methods that have been successfully used in training deep networks such as RMSProp, Adam, Adadelta, Nadam are not entered and average of equations under a social by equate roots of exponential moving average.
                           used in training deep networks such as KNISPTOP, Adam, Adadella, Nadam are pased on using gradient updates scaled by square roots of exponential moving averages of square vising gradient updates scaled by square roots of exponential moving averages.
Adam: A method for stoches."
  DP Kingma, J Ba - arv:
                                    To Citado por 942 Artículos relacionados Las 13 versiones
 We introd
  inva
 in te
  objec
```

Es hoy en día el optimizador más usado.

```
oreprint arXiv:1904.09237, 2019 - arxiv.org
                                               timization methods that have been successfully
                                 of adam and beyond
                                                     Grop, Adam, Adadelta, Nadam are based on
   Adaptive gradient methods with dynamic bound of learning rate
                                                            nonential moving averages of squared ...
   LLuo, Y Xiong, Y Liu, X Sun - arXiv preprint arXiv:1902.09843, 2019 - arxiv.org
  Adaptive optimization methods such as AdaGrad, RMSprop and Adam have been proposed
  to achieve a rapid training process with an element-wise scaling term on learning rates.
 Though prevailing, they are observed to generalize poorly compared with SGD or even fail
 to converge due to unstable and extreme learning rates. Recent work has put forward some
                                                                           algorithms such as AMSGrad to tackle this issue but they failed to achieve considerable
                                                                                    ' are large
improvement over existing methods. In our paper, we demonstrate that extreme learning ...
                                                                                      ry
                                                                                      eters ...
```

Es hoy en día el optimizador más usado.

```
oreprint arXiv:1904.09237, 2019 - arxiv.org
                                          timization methods that have been successfully
                             of adam and beyond
                                                Grop, Adam, Adadelta, Nadam are based on
Adaptive gradient methods with dynamic bound of learning rate
                                                      nonential moving averages of squared ...
LLuo, Y Xiong, Y Liu, X Sun - arXiv preprint arXiv-1902.09843, 2019 - arxiv.org
Adaptive optimization methods such
                                                            a versiones 55
to achieve a rapid training
                                                                     ASprop and Adam have been proposed
                                                                              ' are large
                                           ise scaling term on learning rates.
                                                                                ry
                                           orly compared with SGD or even fail
                                                                               eters ...
                                           s. Recent work has put forward some
                                           ey failed to achieve considerable
                                           emonstrate that extreme learning ...
```

Trabajo en el Notebook

Link

https://drive.google.com/file/d/1NTeugeGC dkJh0b_jD8Sn5MZo212fBItW/view?usp=s haring

Breakout Rooms

Trabajo en forma grupal, uno comparte pantalla. Pueden llamarme a la sala en cualquier momento.

Puesta en común y Conclusiones

(15 minutos) Comentarios sobre el trabajo realizado.