

## Indications sur la feuille de TD 7

**Exercice 1.** Les applications suivantes sont-elles  $\mathbb{R}$ -linéaires ?

- (a)  $f : \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}$  telle que  $f(P) = P(2)$ .
- (b)  $g : \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$  telle que  $g(P) = P^2$ .
- (c) La trace, de  $M_n(\mathbb{R})$  dans  $\mathbb{R}$ .
- (d) Le déterminant, de  $M_n(\mathbb{R})$  dans  $\mathbb{R}$ .

**Indication :** Il s'agit de vérifier la définition donnée dans le cours (cf. proposition 32 page 91).

**Exercice 2.** Soit  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'application définie par

$$f(x, y, z) = (x + 2y + 3z, y + 4z, 5x + 6y).$$

Montrer que  $f$  est un isomorphisme et calculer sa réciproque.

**Indications :** Écrire la matrice  $A$  telle que  $f(X) = AX$  pour tout  $X \in \mathbb{R}^3$ . Que veut-on prouver / calculer concernant  $A$  ?

**Exercice 3.** Pour chacune des matrices réelles suivants, trouver

- le noyau et l'image ;
- la dimension du noyau et de l'image ;
- une base du noyau et de l'image.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 4 & -1 & 4 \\ 2 & 3 & -2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 5 & 2 & -1 & -3 \\ -3 & -4 & 3 & 2 \\ 6 & 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Indication :** Cf. 1MA002 (systèmes linéaires, algorithme de Gauss, etc).

**Exercice 4.** Soit  $p \in \mathbb{N}^*$ . On considère l'application  $f : \mathbb{C}^{\mathbb{N}} \rightarrow \mathbb{C}^p$  définie pour toute suite  $u = (u_n)$  par  $f(u) = (u_0, \dots, u_{p-1})$ .

- (a) Vérifier que  $f$  est linéaire.
- (b) Décrire son noyau et son image. Est-elle injective ? Surjective ?

**Indication :** Cf. cours (énoncés indispensables page 91 et 96).

**Exercice 5.** Soient  $f : E \rightarrow F$  une application linéaire et  $v_1, \dots, v_p$  des vecteurs de  $E$ .

- (a) On suppose que  $f$  est surjective et que  $(v_1, \dots, v_p)$  est une famille génératrice de  $E$ . Prouver que  $(f(v_1), \dots, f(v_p))$  est une famille génératrice de  $F$ .
- (b) On suppose que  $f$  est injective et que  $(v_1, \dots, v_p)$  est libre. Prouver que  $(f(v_1), \dots, f(v_p))$  est libre.

**Indications :** (a) Utiliser la surjectivité, puis le fait que  $(v_1, \dots, v_p)$  est génératrice, puis la linéarité de  $f$ . (b) Pour démontrer que  $(f(v_1), \dots, f(v_p))$  est libre, il faut vérifier que si  $\lambda_1(f(v_1)) + \dots + \lambda_p f(v_p) = 0$ , alors  $\lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0$ . Utiliser la linéarité et l'injectivité de  $f$  puis la liberté de  $(v_1, \dots, v_p)$ .

**Exercice 6.** Soit  $A \in M_n(\mathbb{R})$ . On considère l'application  $f : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow M_n(\mathbb{R})$  définie par  $f(M) = AM$ .

- (a) Vérifier que  $f$  est un endomorphisme.
- (b) Montrer que  $f$  est un isomorphisme si et seulement si  $A$  est inversible.
- (c) Calculer le noyau de  $f$  en fonction de celui de  $A$ .
- (d) En déduire une formule reliant le rang de  $f$  et celui de  $A$ .

**Indications :** (a) Définition d'endomorphisme page 93. (b) Pour l'implication  $\Leftarrow$ , supposer  $A$  inversible et expliciter une réciproque de  $f$ . Pour l'implication  $\Rightarrow$ , supposer que  $f$  est un isomorphisme et vérifier qu'il existe alors  $M$  telle que  $AM = I$ ... (c) Que peut-on dire des colonnes de  $M$  si  $AM = 0$ ? (d) Introduire l'application  $C : M_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^n \times \dots \times \mathbb{R}^n$  définie par  $C(M) = (C_1(M), \dots, C_n(M))$ , où  $C_k(M)$  est la  $k$ -ième colonne de  $M$ . Vérifier que c'est un isomorphisme et en déduire  $\dim \text{Ker } f$  à l'aide de (c), puis  $\text{rg } f$ .

**Exercice 7.** Soient  $E$  un espace vectoriel et  $p \in L(E)$  tel que  $p \circ p = p$ .

- (a) Prouver que  $E = \text{Ker } p \oplus \text{Im } p$ .
- (b) Montrer que  $p$  est la projection sur  $\text{Im } p$ , parallèlement à  $\text{Ker } p$ .

**Indications :** (a) Écrire  $x = x - p(x) + p(x)$  pour voir que  $E = \text{Ker } p + \text{Im } p$ . Vérifier ensuite que  $\text{Ker } p \cap \text{Im } p$  est trivial pour voir que la somme est directe. (b) Vérifier que  $p$  agit comme dans l'exemple 58 page 93, en utilisant la décomposition de  $E$  obtenue en (a).

**Exercice 8.** Soient  $f$  et  $g$  deux endomorphismes d'un espace vectoriel  $E$  de dimension  $n$ . Prouver les inégalités suivantes.

- (a)  $\text{rg}(f + g) \leq \text{rg}(f) + \text{rg}(g)$ .
- (b)  $\text{rg}(f) + \text{rg}(g) - n \leq \text{rg}(f \circ g) \leq \min(\text{rg}(f), \text{rg}(g))$ .

**Indications :** (a) Vérifier que  $\text{Im}(f + g) \subseteq \text{Im}(f) + \text{Im}(g)$  et utiliser le paragraphe 1.5 du cours (pages 84-85). (b) Commencer par prouver l'inégalité  $\text{rg}(f \circ g) \leq \text{rg}(f)$ , qui résulte d'une inclusion entre sous-espaces. Pour prouver l'encadrement  $\text{rg}(f) + \text{rg}(g) - n \leq \text{rg}(f \circ g) \leq \text{rg}(g)$ , introduire l'application  $h : \text{Im } g \rightarrow E$  telle que  $h(x) = f(x)$  et utiliser le théorème du rang.

**Exercice 9.** On considère l'application  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y) = (2x + 7y, -y, 3x - 2y).$$

- (a) Quelle est sa matrice dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$  et  $\mathbb{R}^3$ ?
- (b) Notons  $\mathcal{B} = ((1, 1), (1, -1))$  et  $\mathcal{B}' = ((1, 0, 0), (1, -1, 1), (5, -1, -5))$ . Vérifier que  $\mathcal{B}$  (resp.  $\mathcal{B}'$ ) est une base de  $\mathbb{R}^2$  (resp.  $\mathbb{R}^3$ ).
- (c) Quelle est la matrice de  $f$  si on choisit ces bases au lieu des bases canoniques?

**Indications :** La matrice d'une application linéaire est définie dans l'énoncé indispensable 16 page 100. La  $k$ -ième colonne de cette matrice est constituée des coordonnées de l'image du  $k$ -ième vecteur de la base au départ, calculées dans la base à l'arrivée. Pour (b), il suffit de calculer des déterminants.

**Exercice 10.** Vérifier que la dérivation définit un endomorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$  et donner sa matrice dans la base  $(1, X, X^2, X^3)$ .

**Indications :** Pour voir que c'est un endomorphisme, il faut vérifier la linéarité mais aussi que la dérivée d'un polynôme de  $\mathbb{R}_3[X]$  est aussi dans  $\mathbb{R}_3[X]$ . La matrice s'obtient rapidement en calculant les  $D(X^k)$ .

**Exercice 11.** On considère l'espace  $E$  des suites complexes  $(u_n)$  telles que, pour tout indice  $n$ ,  $u_{n+2} - 2u_{n+1} + u_n = 0$ .

- (a) Donner une base  $\mathcal{B}$  de cet espace vectoriel.
- (b) Pour  $u = (u_n) \in E$ , on pose  $f(u) = v$ , où  $v_n = u_{n+1}$  pour tout indice  $n$ . Vérifier que  $f$  est un endomorphisme de  $E$  et donner sa matrice dans la base  $\mathcal{B}$ .
- (c) Vérifier en posant  $u = (n+3)$  et en calculant  $f(u)$  de deux façons différentes.

**Indications :** (a) Utiliser l'énoncé indispensable 8 page 89. (b) Vérifier que  $f$  est linéaire et que si  $u$  est dans  $E$ , alors  $f(u)$  aussi. Pour trouver les coefficients de la matrice, calculer les images par  $f$  des éléments de la base  $\mathcal{B}$  trouvée en (a); puis exprimer ces images comme combinaisons linéaires des éléments de  $\mathcal{B}$ . (c) D'une part, calculer  $f(u)$  directement avec la formule. D'autre part, exprimer  $u$  dans la base  $\mathcal{B}$ , multiplier par la matrice trouvée en (b), puis identifier la suite représentée par ces coordonnées dans la base  $\mathcal{B}$ .

**Exercice 12.** Dans les deux situations suivantes, vérifier que  $\mathcal{B}'$  est une base de l'espace vectoriel  $E$  et calculer la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  vers  $\mathcal{B}'$ .

- (a)  $E = \mathbb{R}^3$ ,  $\mathcal{B}$  est la base canonique et  $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, e'_3)$  avec  $e'_1 = (1, 2, 3)$ ,  $e'_2 = (1, 0, 1)$  et  $e'_3 = (0, 0, 7)$ .
- (b)  $E = \mathbb{R}_4[X]$ ,  $\mathcal{B} = (1, X, X^2, X^3, X^4)$  et la famille  $\mathcal{B}' = (e'_0, \dots, e'_4)$  est constituée des polynômes  $e'_k = \sum_{i=0}^k X^i$ , pour  $0 \leq k \leq 4$ .

**Indications :** La matrice de passage est définie dans l'énoncé indispensable 19 page 105. C'est la matrice des coordonnées de la « nouvelle » base  $\mathcal{B}'$ , calculées dans « l'ancienne base »  $\mathcal{B}$ . Pour (b), la question (a) de l'exercice 9 de la feuille 6 peut aider à voir que  $\mathcal{B}'$  est une base.

**Exercice 13.** Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel. On note  $E^* = L(E, \mathbb{R})$ .

- (a) Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ . Pour  $k = 1, \dots, n$ , on note  $e_k^*$  l'application linéaire définie par  $e_k^*(e_i) = \delta_{ik}$  pour tout indice  $i$ . Prouver que  $(e_1^*, \dots, e_n^*)$  est une base de  $E^*$ .
- (b) Soient un vecteur  $x \in E$  et un entier  $k \in [1, n]$ . Calculer  $e_k^*(x)$  en fonction des coordonnées de  $x$  dans la base  $(e_1, \dots, e_n)$ .

- (c) Soit  $\phi \in L(E)$ . Vérifier que la formule

$$\forall f \in E^*, \quad \phi^*(f) = f \circ \phi$$

définit un élément  $\phi^*$  de  $L(E^*)$ . Quel est le lien entre les matrices de  $\phi$  et  $\phi^*$  dans les bases introduites au (a) ?

- (d) Pour  $x, y \in \mathbb{R}^n$ , on note  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$  le produit scalaire euclidien des vecteurs  $x$  et  $y$ . On note aussi

$$\theta(x)(y) = \langle x, y \rangle.$$

Vérifier que l'on définit ainsi un isomorphisme  $\theta : \mathbb{R}^n \rightarrow (\mathbb{R}^n)^*$ .

**Indications :** (a) Le cours donne la dimension de  $L(E, \mathbb{R})$  (réponse page 103 dans le polycopié). Pour vérifier la liberté, supposer une relation linéaire entre les  $e_k^*$  et l'appliquer à un vecteur  $e_i$ . (b) Ecrire  $x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$  et utiliser la linéarité de  $e_k^*$ . (c) Vérifier que  $\phi^*$  envoie bien  $E^*$  dans  $E^*$  puis que  $\phi^*$  est linéaire. Pour trouver sa matrice, calculer  $(\phi^*(e_j^*))(x)$  en écrivant  $x = \sum_i x_i e_i$  et en faisant intervenir la matrice  $A$  de  $\phi$ . On doit trouver  $\phi^*(e_j^*) = \sum_i a_{ji} e_i^*$ . (d) Il faut vérifier que  $\theta$  envoie bien  $\mathbb{R}^n$  dans  $(\mathbb{R}^n)^*$ , puis que  $\theta$  est linéaire, puis que  $\text{Ker } \theta = \{0\}$ .

**Exercice 14.** Soit  $n \in \mathbb{N}$ .

- (a) Prouver que la formule  $\Delta(P) = P(X+1) - P(X)$  définit un endomorphisme  $\Delta$  de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
- (b) On pose  $T_0 = 1$  et, pour  $k \in \mathbb{N}^*$ ,  $T_k = \frac{X(X+1) \dots (X+k-1)}{k!}$ . Vérifier que  $\mathcal{B} = (T_0, \dots, T_n)$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
- (c) Démontrer la formule :  $\forall k \in \mathbb{N}^*, \quad \Delta T_k = T_{k-1}(X+1)$ .
- (d) Soit  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ . Démontrer que  $P$  vérifie la propriété

$$\forall m \in \mathbb{Z}, \quad P(m) \in \mathbb{Z}$$

si et seulement si ses coordonnées dans la base  $\mathcal{B}$  sont entières.

**Indications :** (a) Il s'agit de vérifier que  $\Delta$  est linéaire et que si  $P$  est dans  $\mathbb{R}_n[X]$ , alors  $\Delta(P)$  aussi. (b) La question (a) de l'exercice 9 de la feuille 6 peut aider. (c) Calcul à écrire soigneusement. (d) Pour le sens  $\Leftarrow$ , vérifier que  $T_k(m) \in \mathbb{Z}$  dès que  $m \in \mathbb{Z}$  en l'exprimant à l'aide de coefficients binômiaux (et en distinguant trois cas selon la position de  $m$  par rapport à 0 et  $1-k$ ). Pour le sens  $\Rightarrow$ , utiliser (c) à répétition.